## UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

## BEFORE THE PATENT TRIAL AND APPEAL BOARD

> APPLE INC., Petitioner,
V.

LBT IP I LLC, Patent Owner.

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2

Before JOHN A. HUDALLA, SHEILA F. McSHANE, and JULIET MITCHELL DIRBA, Administrative Patent Judges.

DIRBA, Administrative Patent Judge.

## DECISION

Granting Institution of Inter Partes Review
35 U.S.C. § 314

IPR2020-01193
Patent $8,421,619$ B2
Apple Inc. ("Petitioner") filed a Petition seeking institution of an inter partes review of claims 1-20 of U.S. Patent No. 8,421,619 B2 (Ex. 1001, "the '619 patent"). Paper 1 ("Pet."). LBT IP I LLC ("Patent Owner") filed a Preliminary Response. Paper 8 ("Prelim. Resp.").

An inter partes review may not be instituted unless "the information presented in the petition . . . and any response . . . shows that there is a reasonable likelihood that the petitioner would prevail with respect to at least 1 of the claims challenged in the petition." 35 U.S.C. § 314(a). Having reviewed the Petition and the Preliminary Response, we determine that Petitioner has shown a reasonable likelihood it would prevail in establishing the unpatentability of all challenged claims. Accordingly, we institute an inter partes review.

## I. BACKGROUND

## A. Related Matters

The parties identify a district court proceeding that involves the '619 patent: LBT IP I LLC v. Apple Inc., 1:19-cv-01245 (D. Del.). Pet. 75; Paper 3, 2 (Patent Owner Mandatory Notices); Paper 6, 2 (Patent Owner Amended Mandatory Notices).

In addition, Petitioner filed petitions challenging the following four patents, which are related to the ' 619 patent: (1) U.S. Patent No. $8,497,774$ (IPR2020-01189); (2) U.S. Patent No. 8,542,113 (IPR2020-01190); (3) U.S. Patent No. 8,102,256 (IPR2020-01191); and (4) U.S. Patent No. 8,421,618 (IPR2020-01192). See Pet. 75. Contemporaneously with this Decision, the Board enters decisions granting institution of IPR2020-01189, IPR2020-01190, IPR2020-01191, and IPR2020-01192.

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2

## B. The Petition's Asserted Grounds

Petitioner asserts the following grounds of unpatentability (Pet. 8):

| Claim(s) Challenged | 35 U.S.C. § | Reference(s)/Basis |
| :--- | :--- | :--- |
| $1,5,6,8-11,15-16$, <br> $18-20$ | $103(\mathrm{a})^{1}$ | Miranda-Knapp, ${ }^{2}$ Miller ${ }^{3}$ |
| 2 | $103(\mathrm{a})$ | Miranda-Knapp, Miller, Vaganov ${ }^{4}$ |
| $3,4,12-14$ | $103(\mathrm{a})$ | Miranda-Knapp, Miller, Cervinka $^{5}$ |
| 7,17 | $103(\mathrm{a})$ | Miranda-Knapp, Miller, Herrero $^{6}$ |

Petitioner also relies on the testimony of Mr. Scott Andrews to support its contentions. Ex. 1003.

## C. Summary of the '619 Patent

The '619 patent is titled "Apparatus and Method for Determining Location and Tracking Coordinates of a Tracking Device." Ex. 1001, code (54). The application that led to the ' 619 patent was filed on January 23 , 2012, as a division of an application filed on January 6, 2008. Id. at codes (22), (62).

[^0]IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
The ' 619 patent is directed to an apparatus to monitor location coordinates of an electronic tracking device. Ex. 1001, Abstract. Figure 1, reproduced below, depicts a schematic of the electronic tracking device.


As depicted in the schematic of Figure 1, reproduced above, tracking device 100 contains electronic components 101 such as transceiver 102, signal processing circuitry 104 (e.g., a microprocessor or other signal logic circuitry), and accelerometer 130. Ex. 1001, 5:50-53. Tracking device 100 also includes location tracking circuitry 114-for example, global positioning system (GPS) logic circuitry-that "calculates location data received and sends the data to signal processing circuitry." Id. at 6:12-14, 6:16-17; see id. at 5:62-66 (signal processing circuitry 104 determines location coordinates).

Accelerometer 130 may determine if tracking device 100 is stationary for a period of time (Ex. 1001, 8:13-19), and using such a determination, tracking device 100 may transmit its last known location without activating location tracking circuitry 114 (id. at 8:19-29). "Advantageously, in this embodiment, when electronic tracking device 100 does not utilize and require GPS circuitry, e.g., location tracking circuitry 114 , or functionality, the power resources are preserved of battery 118 in contrast to many conventional GPS communication systems, which continue powering-on GPS circuitry." Id. at 8:29-34.

In addition, tracking device 100 may include circuitry (e.g., processing circuitry 104) that recognizes "programmed motions received by accelerometer . . . and transmits an alert message . . . upon receiving a recognized motion pattern." Ex. 1001, 8:45-51. For example, tracking device 100 may detect tapping against the device in an "SOS tap cadence" (id. at 8:51-57), spins, turns, or flips of the device (id. at 8:59-67), or physical impacts that indicate the device has fallen (id. at 9:6-30).

## D. Challenged Claims

The Petition challenges claims $1-20$ of the ' 619 patent. Claims 1, 11, and 20 are independent and recite similar subject matter. Claims $2-10$ depend (directly or indirectly) from claim 1, and claims 12-19 depend (directly or indirectly) from claim 11.

Independent claim 1 is illustrative:

1. A portable electronic tracking device to monitor location coordinates of one or more individuals and objects, the device comprising:
transceiver circuitry to receive at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information;
accelerometer circuitry to measure displacements of the portable electronic tracking device, wherein the displacements comprise movements of an object or individual associated with the device;
a battery power monitor configured to activate and deactivate at least one portion of signaling circuitry in response to the accelerometer circuitry detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device since last known location coordinate measurement; and
processor circuitry configured to process the displacements, to associate the displacements with a specified pattern, and to generate an alert message in response to the specified pattern.
Ex. 1001, 10:21-40.

## II. ANALYSIS

## A. The Level of Ordinary Skill in the Art

Petitioner asserts that the level of ordinary skill in the art corresponds to "(i) a Bachelor degree (or higher degree) in Electrical Engineering, Computer Engineering, Computer Science, or an equivalent degree and (ii) at least one year of experience working in the field of with at least two years of experience in GPS navigation, dead reckoning, portable tracking devices, or related technologies." Pet. 5 (citing Ex. 1003 बाT 29-31).

At this stage, Patent Owner does not address the level of ordinary skill in the art. See generally Prelim. Resp.

The specific language in Petitioner's definition has two problems. First, the phrase "at least one year of experience working in the field of with" appears to have been added in error. We note that the other portion of

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
Petitioner's definition requires two years of experience in certain technologies, which comports with Mr. Andrews's testimony that an ordinary artisan would have had two years of experience in these fields. See Ex. 1003 『 30. Thus, it appears that Petitioner intended to require two years of experience, and we interpret Petitioner's definition accordingly for purposes of this Decision. Second, Petitioner's use of the qualifier "at least" and reference to a "higher degree" both introduce vagueness, so we do not adopt this language.

Accordingly, for purposes of this Decision, we determine that a person of ordinary skill in the art would have: (1) a bachelor's degree in electrical engineering, computer engineering, computer science, or an equivalent degree, and (2) two years of experience in or with GPS navigation, dead reckoning, portable tracking devices, or related technologies. We are satisfied that this definition generally comports with the level of skill necessary to understand and implement the teachings of the ' 619 patent and the asserted prior art. This definition is also supported by the testimony of Mr. Andrews. To the extent the level of ordinary skill in the art is in dispute or makes a material difference in the obviousness analysis, the parties should brief their respective positions in this regard during trial.

## B. Claim Construction

We interpret claim terms using "the same claim construction standard that would be used to construe the claim in a civil action under 35 U.S.C. 282(b)." 37 C.F.R. § 42.100 (b) (2019). Under the principles set forth by our reviewing court, the "words of a claim 'are generally given their ordinary and customary meaning,'" as would be understood by a person of

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
ordinary skill in the art in question at the time of the invention. Phillips $v$. AWH Corp., 415 F.3d 1303, 1312 (Fed. Cir. 2005) (en banc) (quoting Vitronics Corp. v. Conceptronic, Inc., 90 F.3d 1576, 1582 (Fed. Cir. 1996)).

Petitioner submits that "no claim terms require express construction to resolve the grounds presented." Pet. 9. At this stage, Patent Owner argues that Petitioner misconstrues the scope of the claim phrase "an object or individual associated with the device," which appears in independent claims 1 and 11 (Prelim. Resp. 7-9), and Patent Owner distinguishes the meaning of the term "displacements," which appears in all three independent claims (id. at 3-4, 11). But Patent Owner does not propose an explicit construction for either.

For clarity, we analyze Patent Owner's arguments relating to claim scope in connection with our discussion of the associated claim limitation in Section II.E.1.c, infra. Ultimately, our determination whether to institute does not depend on a construction of any claim terms or phrases, and thus we do not expressly construe any terms at this preliminary stage. See, e.g., Nidec Motor Corp. v. Zhongshan Broad Ocean Motor Co., 868 F.3d 1013, 1017 (Fed. Cir. 2017) ("[W]e need only construe terms 'that are in controversy, and only to the extent necessary to resolve the controversy.'" (quoting Vivid Techs., Inc. v. Am. Sci. \& Eng'g, Inc., 200 F.3d 795, 803 (Fed. Cir. 1999))).

## C. Law on Obviousness

The legal question of obviousness is resolved on the basis of underlying factual determinations including (1) the scope and content of the prior art; (2) any differences between the claimed subject matter and the prior art; (3) the level of ordinary skill in the art; and (4) when in evidence,

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
objective evidence of nonobviousness. ${ }^{7}$ Graham v. John Deere Co. of Kan. City, 383 U.S. 1, 17-18 (1966). One seeking to establish obviousness based on more than one reference also must articulate sufficient reasoning with rational underpinnings to combine teachings. See KSR Int'l Co. v. Teleflex Inc., 550 U.S. 398, 418 (2007).

## D. Summary of Prior Art

1. Miranda-Knapp (Ex. 1004)

Miranda-Knapp describes a method of detecting when a portable communication device (such as a cell phone) has been dropped or misplaced and then notifying the user of the device's location. Ex. 1004, 1:12-32, 2:33-51, Title, Abstract. Miranda-Knapp's exemplary device 10 is illustrated in Figure 1, shown here:


[^1]IPR2020-01193
Patent $8,421,619$ B2
As shown above, Figure 1 is a block diagram of device 10 (e.g., a phone) that shows its basic components. Ex. 1004, 2:16-18, 2:52-55, Fig. 1. Device 10 includes a transceiver (i.e., receiver/decoder 12 and transmitter/encoder 14) and may optionally include a second transceiver for shorter range communications (i.e., 802.11 transceiver 24). Id. at 2:57-63. It also includes processor 16 (and associated logic module 17), memory 18, and acceleration sensor 20 (e.g., an accelerometer). Id. at 2:56-57, 3:4-16. Device 10 further includes location module 23 , which can use GPS technology to determine the location of device 10 (id. at 3:21-23, 4:47-50), and power management integrated circuit (IC) 27 to monitor battery voltage (id. at 2:67-3:2).

In operation, Miranda-Knapp's device monitors the accelerometer's output: if the acceleration remains below a threshold for a period of time (such as 48 hours), then Miranda-Knapp concludes that "the phone has not been moved and thus likely [has been] misplaced." Ex. 1004, 4:57-65, Fig. 3 (steps 32-36). In this situation, the phone determines and records its location and a time stamp. Id. at 5:1-3, Fig. 3 (steps 40, 42). If the device is not in a "safe zone" (such as the user's home), the device sends an alert message to the user with the recorded location and time stamp when: (1) the battery level is below a threshold, or (2) an inactivity period has expired. Id. at 5:3-39, Fig. 3 (subroutine A, step 44), Fig. 5 (steps 202-208); see id. at 5:11-14 (explaining that battery could drain while waiting for the rest period to expire).

If, on the other hand, the phone detects motion exceeding the threshold, then the accelerometer's data is processed to determine if the data matches a drop profile or signature. Ex. 1004, 5:44-47, Fig. 3 (steps 32-34,

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
46); see id. at Fig. 2, 4:4-32 (explaining that accelerometer data indicates when a phone is dropped, stationary, or picked up). "If the acceleration profile is indicative of the phone being dropped" and the phone is not promptly picked up, "then the phone can immediately alert the user." Id. at 5:50-58, Fig. 3 (steps 48-58); see also id. at 5:59-63 (phone can emit an alert ringtone and/or send an alert message to the user with its location).
2. Miller (Ex. 1011)

Miller discloses a method for reducing power consumption in a mobile device by halting the scanning of its receivers when the device is stationary. Ex. 1011 ब 12, Abstract. A block diagram of Millers' exemplary apparatus is shown in Figure 1, reproduced below:


As shown above, apparatus 100 includes Wi-Fi receiver 102, GPS receiver 104, cellular receiver 106, and accelerometer 114. Ex. 1011 \| 13. The

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
receivers scan for radio signals to determine the mobile device's location: GPS receiver 104 "receive[s] GPS satellite data to compute and track the mobile device's current location"; Wi-Fi receiver 102 identifies nearby access points; and cellular receiver 106 identifies nearby cell towers. $I d$. 4||| 13-16. Accelerometer 114 measures the acceleration of the mobile device. Id. If $17-18$. This data is sent to a motion model, which "utilizes all signals from receivers $102,104,106$, and accelerometer 114 to determine the velocity of the mobile device." Id. $\boldsymbol{\|} \boldsymbol{T}$ 20-21; see also id. $\mathbb{\|} \mid 26$.

A scanning rate for receivers 102,104 , and/or 106 is determined based on the velocity of the mobile device. Ex. 1011 IT 22. In particular, if "the mobile device is not in motion, then the scanning rate may be set at zero . . . halt[ing] the scanning of receivers 102, 104, and/or 106," so these components "utilize little or no power." Id.; see also id. at Fig. 2 (steps 210, 214). But see id. $\mathbb{T} 28$ (describing another embodiment where the receivers "continue scanning, but at a much lower scanning rate"). Moreover, when the mobile device starts to move, "accelerometer 114 knows instantaneously" and provides an appropriate signal to motion model, which resumes the receivers' scanning operations. Id. $\mathbb{T} \uparrow 18,29$; see also id. at Fig. 2 (steps 216, 204).

## 3. Vaganov (Ex. 1008)

Vaganov describes a three dimensional (3D) three-axis accelerometer for measuring three components of acceleration with respect to an orthogonal coordinate system. Ex. 1008 बी 3 , 20, Abstract. The accelerometer includes four beams, which are each attached to a different side of a central proof mass and a surrounding frame. Id. $\mathbb{T} 150$; see id. at Fig. 6 (illustrating mechanical microstructure of the accelerometer).

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
Vaganov contemplates use of the accelerometer in portable devices such as cell phones. Id. $\mathbb{\|} 40$.
4. Cervinka (Ex. 1009)

Cervinka teaches a device for tracking cargo. Ex. 1009, Abstract. Cervinka's tracking device receives GPS position data from an access point; if that data is not received, the tracking device starts acquiring data from its internal dead reckoning sensors (including a 3D accelerometer). Id. at 4:4155, 7:1-9; see id. at 3:53-61, Fig. 3. The tracking device sends "the last received GPS position data and the acquired dead reckoning data" to a central server so that the central server can determine the current location of the tracking device. Id. at 7:22-30, 7:50-55; see id. at 9:33-50 (suggesting "pre-process[ing] the dead reckoning data directly in the controller 24 of the tracking device before sending it to the central server 10").

According to Cervinka, a person of ordinary skill in the art would have understood that the current position of the tracking device (and its associated cargo) could be determined using the most recent GPS position data and the acquired dead reckoning data. Id. at 7:50-55; see id. at 3:62-64 (explaining that dead reckoning techniques are not described in detail because they "are believed well known in the art"), 7:56-62 (explaining that "many methods for the determination of the current position of the cargo exist and generally depend at least on the type of dead reckoning data received").

## 5. Herrero (Ex. 1010)

Herrero discloses a method of locating a portable device using "Assisted GPS" (or "A-GPS") technology. Ex. 1010 \| 12. According to

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
Herrero, A-GPS technology improves the sensitivity, speed, and power consumption of a GPS receiver. Id. बा 5,7 ; see id. at $9 \mathbb{T}$ 2-7 (explaining that conventional GPS systems generally have limited efficiency in interior spaces, where satellite signals may be not be received). Specifically, Herrero's device calculates its location using both a GPS signal received from a satellite as well as "GPS assistance information" received via a "wireless communication network" from a server. Id. $\mathbb{1} 13$, Abstract; see id. I 50 (wireless communication network may be WiFi). The device includes a transmission/receiving module and an A-GPS positioning module that receives these signals. Id. बी 1 51-52, Figs. 1-2.

## E. Obviousness Grounds Based on Miranda-Knapp and Miller

Petitioner contends that the subject matter of independent claims 1 , 11, and 20 and dependent claims $5,6,8-10,15,16,18$, and 19 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp and Miller. Pet. 1258. Petitioner further contends that the subject matter of dependent claims $2-4,7,12-14$, and 17 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp and Miller with Vaganov, Cervinka, or Herrero. Id. at 5874 ; see also id. at 8 (listing grounds).

Patent Owner contends that the proposed combination of MirandaKnapp and Miller is improper. Prelim. Resp. 4-7. In addition, Patent Owner contends that Petitioner fails to show a reasonable likelihood of prevailing in its contention that Miranda-Knapp discloses certain limitations of claim 1, which are also present in all other challenged claims. Id. at 7-14. At this stage, Patent Owner does not otherwise dispute Petitioner's contentions. See id. at 14.

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2

## 1. Independent Claim 1

Petitioner contends that the subject matter of independent claim 1 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp and Miller. Pet. 13-50. Patent Owner disputes this contention. Prelim. Resp. 4-14.

> a. "A portable electronic tracking device to monitor location coordinates of one or more individuals and objects, the device comprising"

Petitioner asserts that, if the preamble is limiting, ${ }^{8}$ Miranda-Knapp teaches it. Pet. 13-16 (citing Ex. 1004, 1:12-15, 2:33-39, ${ }^{9}$ 2:52-3:27, 3:37$46,3: 55-57,3: 61-4: 6,4: 33-56,5: 6-29,5: 54-60,6: 24-30$, Fig. 3 (step 40), Fig. 4 (step 108); citing Ex. 1003 वT 112-120). According to Petitioner, Miranda-Knapp's device 10 (the claimed "portable electronic tracking device") determines whether a phone has been dropped or misplaced and determines the phone's location by attempting a GPS fix so that the owner can be notified of the status of the phone. Id.

Patent Owner does not dispute Petitioner's arguments, analysis, or evidence for the preamble. See generally Prelim. Resp.

Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. Accordingly, Petitioner has shown sufficiently that Miranda-Knapp teaches the preamble.

[^2]b. "transceiver circuitry to receive at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information"

Petitioner contends that Miranda-Knapp teaches or suggests this limitation, and in the alternative, Petitioner contends that it would have been obvious to combine Miller's GPS receiver 104 with Miranda-Knapp to teach this claim limitation. Pet. 16-20.

In particular, Petitioner first contends that Miranda-Knapp teaches the claimed "transceiver circuitry" and provides an annotated version of Miranda-Knapp's Figure 1 in support of its analysis. Pet. 16-17 (citing Ex. 1004, 2:52-63, 3:21-4:3; Ex. 1003 वTा 121-132; Ex. 1001, 8:2-4).

Petitioner's annotated version of Miranda-Knapp's Figure 1 is reproduced below.


In this annotated version of Figure 1, Petitioner outlines
transmitter/encoder 14, receiver/decoder 12, transceiver 24, location

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
module 23 , and processor/controller 16 in red to identify "transceiver circuitry." Pet. 17. Petitioner contends that Miranda-Knapp's location module 23 determines its location using GPS technology. Id. (citing Ex. 1004, 3:21-27, 3:64-67, 4:41-50, 7:53-57 (claim 12), Fig. 3 (step 40), Fig. 4 (step 108)). Petitioner argues that it would have been obvious that location module 23 receives the claimed "at least one portion of a receive communication signal." Id. (citing Ex. 1003 वT 123-124). Petitioner contends that an ordinary artisan would have understood that module 23 "determines its position with the location coordinates information from a GPS satellite signal including location coordinates information, as wellknown in the art." Id. at 17-18 (citing Ex. 1003 TT 124, 126; Ex. 1004, 1:62-66).

Petitioner next contends that, "[ $[$ ]o the extent Patent Owner argues Miranda-Knapp does not teach or render obvious" this limitation, Miller teaches it. Pet. 18. Petitioner contends that Miller's GPS receiver 104 receives radio signals from GPS satellites in order to determine the device's current location. Id. at 18-19 (citing Ex. 1011 ITI 13, 15; Ex. 1003 वाी 128129). Petitioner argues that it would have been obvious to combine Miller's GPS receiver 104 with Miranda-Knapp's disclosure by adding or substituting Miller's GPS receiver 104 and Miranda-Knapp's location module 23. Id. at 19-20 (citing Ex. 1003 Ifll 130-132).

Patent Owner contends that Petitioner's proposed combination of Miranda-Knapp and Miller is improper. Prelim. Resp. 4-7. According to Patent Owner, "Miranda-Knapp explicitly discloses a location module which may be a GPS receiver." Id. at 6 (citing Ex. 1004, 3:21-23). Patent Owner states, "Miller discloses a GPS receiver that receives radio signals

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
from GPS satellites used to determine a mobile device's current location." Id. (citing Ex. 1011 TTI 13, 15, Fig. 1). Patent Owner argues that "the GPS receiver of Miller does not add any additional functionality to MirandaKnapp," so it would not have been obvious to modify these references. Id. at 6-7. Patent Owner further argues that the combination is improper because Miller "impermissibly add[s] an element or functionality already present in the primary reference." Id. at 7; see id. at 5 ("The Petitioner must show that a proposed combination does not impermissibly add an element or functionality already present in the primary reference.").

On this record, we are persuaded that Miranda-Knapp teaches this limitation. Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. Indeed, Patent Owner acknowledges that Miranda-Knapp discloses a GPS receiver (Prelim. Resp. 6), and Patent Owner appears also to agree that Miranda-Knapp's receiver receives radio signals from GPS satellites to determine a mobile device's location (see id.). On this record, and for purposes of this Decision, we are persuaded that a person of ordinary skill in the art would have expected that Miranda-Knapp's location module 23 receives a signal that includes information about location coordinates. Consequently, on this record and for purposes of this Decision, we are persuaded that Miranda-Knapp teaches this limitation.

Rather than identifying any deficiencies in Miranda-Knapp, Patent Owner argues that Petitioner's alternative argument (which relies on Miller to address Miranda-Knapp's deficiencies) is improper. See Prelim. Resp. 47. We need not reach this alternative-or Patent Owner's critique of itbecause we perceive no deficiencies in Miranda-Knapp itself.

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
Accordingly, Petitioner has shown sufficiently that Miranda-Knapp teaches this limitation, notwithstanding Patent Owner's counterarguments.

> c. "accelerometer circuitry to measure displacements of the portable electronic tracking device, wherein the displacements comprise movements of an object or individual associated with the device"

Petitioner asserts that Miranda-Knapp teaches this limitation. Pet. 2023. According to Petitioner, Miranda-Knapp's accelerometer (i.e., acceleration sensor 20) teaches the claimed "accelerometer circuitry." Id. at 20-21 (citing Ex. 1004, 4:52-57, Abstract, Fig. 1). Petitioner contends that a person of ordinary skill in the art would have understood Miranda-Knapp's accelerometer "to measure displacements of the portable electronic tracking device" because an accelerometer measures the accelerations associated with the phone's movement. Id. at 21-23 (citing Ex. 1003 ITI 133-138; Ex. 1004, 4:4-33, 5:44-47, Fig. 2; comparing Ex. 1001, 8:4751 with Ex. 1004, 2:52-57, 3:2-3). Petitioner explains that, "by measuring acceleration with an accelerometer, the displacement of the object, i.e., the movement of the object, is also measured." Id. at 21-22. Petitioner also contends that Miranda-Knapp's "device 10 may be included in a cell phone, [so] the accelerometer 20 is measuring the movements of the cell phone associated with the portable communication device (e.g., carrying the portable communication device)." Id. at 23 (citing Ex. 1003 9โI 137-138).

We find that Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. Miranda-Knapp discloses an accelerometer 20, and on this record, we are persuaded that a person of ordinary skill in the art would have understood that this accelerometer measures accelerations associated with movement and
displacements of device 10 and its associated cell phone. E.g., Ex. 1004, 3:2-10, 4:4-32, Fig. 2; Ex. 1003 बTI 135-137.

Patent Owner's arguments do not reveal any deficiencies in Petitioner's showing. See Prelim. Resp. 7-13. Patent Owner first argues that Petitioner fails to show that Miranda-Knapp discloses both the "portable electronic tracking device" and an "object or individual associated with the device," as required by the claim. Id. at 7-9, 11-12. Patent Owner contends that these two elements "must necessarily be different." Id. at 7. Patent Owner then states that "the Petitioner appears to assert that MirandaKnapp's device 10 is somehow distinct from a cell phone in which device 10 is located and, as such, the measurements of the cell phone falling are displacements of an object distinct from the device measuring the displacements." Id. at 12 (citing Pet. 22-23). But, according to Patent Owner, Miranda-Knapp contradicts this position because "Miranda-Knapp clearly discloses that device 10 is the cell phone." Id. (citing Ex. 1004, 3:37-46); ${ }^{10}$ see also id. at 7-9 (citing Pet. 16; Ex. 1004, 2:54-55, 3:37-46).

Although we agree with Patent Owner that the "object or individual associated with the device" is "different" than the "tracking device" recited in the claim (Prelim. Resp. 7), the Petition separately accounts for these limitations. Specifically, Petitioner contends that the claimed "electronic device" is taught by Miranda-Knapp's device 10 and the associated "object" is taught by the cell phone associated with device 10. Pet. 23 (asserting that
${ }^{10}$ On page 8 of the Preliminary Response, Patent Owner cites column 4, lines 37-46 of Exhibit 1004, but quotes from column 3 of that exhibit. We have corrected this apparent typographical error throughout, and we have considered both the originally cited and the corrected passages.

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
"the displacements comprise movements (i.e., motions) of the object (e.g., the phone being dropped) associated with the device (i.e., the portable communication device [10] carried by the phone)"); see also id. at 15-16 ("Thus, the portable communication device [10] can be a phone or can be included or implemented with any two-way communicator." (citing Ex. 1003 |T 119-120)). We understand Petitioner's contention to be that the claimed "electronic device" is taught by the circuitry in device 10 and the associated "object" is taught by the associated cell phone.

On this record, we do not agree with Patent Owner's argument that the cell phone described by Miranda-Knapp is the same thing as device 10. See Prelim. Resp. 8-9, 12 (citing Ex. 1004, 2:54-55, 3:37-46). Mr. Andrews testifies that "Miranda-Knapp teaches portable communication device 10 may be included in a cellular phone and detects movements associated with the phone, such as the phone dropping to the ground." Ex. 1003 \| 137 (emphasis added) (citing Ex. 1004, 2:52-57); see also id. T $\| 120$ (testifying that an ordinary artisan would have understood MirandaKnapp to disclose that "in some embodiments, the portable communication device is a cellular phone, and in other embodiments, the portable communication device is embodied or otherwise included or implemented in a cellular phone"), 138 (testifying that 'the portable communication device is carried by a phone"). This testimony is consistent with Miranda-Knapp's disclosure, which distinguishes between device 10 and its associated phone. E.g., compare Ex. 1004, 2:54-57 (device 10 includes motion-sensing device 20), with id. at 3:2-3 ("The motion-sensing device 20 can detect the impact resulting if the phone were dropped."). As such, we credit Mr. Andrew's

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
testimony that the phone (i.e., the object), which encloses device 10 , is distinct from device 10 .

Next, Patent Owner contends that Petitioner fails to show disclosure of the claimed "displacements." Prelim. Resp. 9-11 (citing Pet. 21-22). According to Patent Owner, the "displacements" recited in the claim "are distinct from and different than acceleration and velocity measurements otherwise calculated by the device." Id. at 11; see id. at 3-4 (citing Ex. 1001, 7:14-33, 9:6-11) (reaching same conclusion), Patent Owner contends: "Whereas acceleration and velocity measurements of the '619 Patent track movement, displacement measurements may also track actions performed by an object or individual on the device (e.g., tapping on the device)." Id at 11.

We disagree that Petitioner's showing is insufficient. Petitioner contends that Miranda-Knapp's accelerometer measures displacement by measuring acceleration. Pet. 21-23. Mr. Andrews testifies that "[a]n accelerometer generates acceleration values caused by displacements of the device . . . and from those measurements the velocity and distance associated with the displacement can be determined." Ex. 1003 § 135; see also id. IT 135-136 (providing additional explanation). We credit Mr. Andrew’s testimony because it is consistent with and supported by Miranda-Knapp's disclosure, which states that an acceleration profile can be used to determine whether a phone has been dropped or picked-up. See Ex. 1004, 3:2-10, 4:442, 5:44-47, Fig. 2 (showing acceleration profile). Patent Owner's argument regarding the "displacement" is unclear: (1) it neither articulates a definition for this term nor advocates a particular claim scope, and (2) it fails

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
to identify any alleged deficiencies in Miranda-Knapp. Accordingly, Patent Owner's argument does not show any deficiencies in the Petition.

Accordingly, Petitioner has shown sufficiently that Miranda-Knapp teaches this limitation, notwithstanding Patent Owner's counterarguments.
> d. "a battery power monitor configured to activate and deactivate at least one portion of signaling circuitry in response to the accelerometer circuitry detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device since last known location coordinate measurement"

Petitioner contends that Miranda-Knapp in combination with Miller teaches this limitation. Pet. 23-43. Petitioner relies primarily on MirandaKnapp (see id.), asserting that Miranda-Knapp teaches a battery power monitor and Miranda-Knapp's device activates signaling circuitry, such as a cellular transceiver, to send an alert message with its location when left stationary outside of its safe zone (id. at 24-25), and that Miller teaches deactivating signaling circuitry, such as a GPS receiver, by halting its scanning operations (or, alternatively, activating and deactivating the GPS receiver at a lower scanning rate) when the device is stationary (id. at $25-$ 26).

More specifically, Petitioner asserts that Miranda-Knapp teaches that power management IC 27 and processor 16 (the "battery power monitor") activates transmitter/encoder 14 or transceiver 24 ("signaling circuitry") in response to the accelerometer detecting a substantially stationary position. Pet. 26-33 (citing Ex. 1004, 2:65-3:2, 3:4-8, 3:21-36, 3:51-55, 4:57-65, 5:5-43, 6:57-61, Figs. 1, 3, 5; Ex. 1003 TTI 141-153). Specifically, Petitioner contends that "Miranda-Knapp teaches detecting a substantially

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
stationary position, referred to as an 'inactivity period' where the device is 'at rest' or 'sitting idle (no movement),' and taking actions such as alerting the user responsive to the stationary position." Id. at 29 (citing Ex. 1004, 3:32-36, 4:57-65, 5:13-17, 5:35-39, Fig. 5; Ex. 1003 पी 148-153). According to Petitioner, an ordinary artisan would have understood that processor 16 instructs transceivers 14 and/or 24 to send the alert via voice, SMS, or email notification, which activates signaling circuitry. Id. at 27-28 (citing Ex. 1004, 3:21-36, 3:51-55, 5:39-43; Ex. 1003 9โI 143-147), 33 (citing Ex. 1003 ब 151). Petitioner also contends that this activation is in response to a substantially stationary position "since last known location coordinate measurement," as claimed, because Miranda-Knapp performs subroutine A, which monitors the inactivity period (Figure 5, step 208), after determining its position (Figure 3, step 40). Id. at 33-34 (citing Ex. 1004, 4:57-5:5, Figs. 3, 5; Ex. 1003 『 152).

Petitioner further contends that Miller teaches deactivating signaling circuitry because it halts scanning operations for receivers, including GPS receiver 104, when the device is stationary in order to conserve battery power. Pet. 34-36 (citing Ex. 1011 IT 13, 15, 18, 20, 22, 28-30, Abstract, Figs. 1-2; Ex. 1003 TTI 154-156); see id. at 28-29 (contending MirandaKnapp's location module 23, or Miller's GPS receiver 104, teach signaling circuitry). Petitioner asserts that, in an alternative embodiment, Miller teaches both activating and deactivating its receivers according to a lower scanning rate (or duty cycle) when the device is stationary. Id. at 38-39 (citing Ex. 1011 बTI 12, 18, 24, 28; Ex. 1003 \| 168).

Petitioner contends that, in light of Miller's teachings, it would have been obvious to modify Miranda-Knapp's device to deactivate location

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
module 23 (or GPS receiver) while the device is stationary after its location is determined (Figure 3, step 40)-i.e., during the processing of subroutine A (Figure 5)-to conserve battery power. Pet. 36-37, 39-42 (citing Ex. 1004, 5:13-17, 5:29-39; Ex. 1011 ๆ 18; Ex. 1003 ๆT 69-79, 130-132, 160-168). Petitioner further contends that it would have been obvious to use Miller's reduced duty cycle activation/deactivation of the GPS receiver in Miranda-Knapp's device to periodically obtain a GPS fix while still conserving power. Id. at 42-43 (citing Ex. 1011 \| 28 ; Ex. 1003 \| 168).

Patent Owner does not dispute Petitioner's arguments, analysis, or evidence for this limitation. See generally Prelim. Resp.

Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. Accordingly, Petitioner has shown sufficiently that Miranda-Knapp in combination with Miller teaches this limitation.

> e. "processor circuitry configured to process the displacements, to associate the displacements with a specified pattern, and to generate an alert message in response to the specified pattern"

Petitioner asserts that Miranda-Knapp teaches this limitation. Pet. 4350. According to Petitioner, processor 16 and profile comparison logic 17 teach "processor circuitry" configured to perform the three recited operations. Id. at 43-44 (Ex. 1004, 3:4-10, 4:4-43, 5:44-60, Fig. 1). Petitioner contends that, in Miranda-Knapp, these components determine whether the phone was dropped by processing data from the accelerometer and evaluating whether it matches a drop signature (or profile). Id. at 44-49 (citing Ex. 1004, 3:4-16, 4:4-16, 4:25-28, 4:33-42, 5:44-55, 8:15-23 (claim 18), Fig. 2, Fig. 3 (step 46); Ex. 1003 9世T 172-176). According to

IPR2020-01193
Patent $8,421,619 \mathrm{~B} 2$
Petitioner, Miranda-Knapp generates an alert if the phone was dropped and not promptly picked-up. Id. at 49-50 (citing Ex. 1004, 4:51-60, 5:45-60, Fig. 3 (steps 46, 54-60); ${ }^{11}$ Ex. 1003 9TI 177-179).

Relying on its prior argument, Patent Owner argues that MirandaKnapp fails disclose this limitation because it fails to disclose the claimed displacements. Prelim. Resp. 13-14 (citing id. at 9-13); see supra § II.E.1.c. Patent Owner does not otherwise dispute Petitioner's arguments, analysis, or evidence for this limitation. See Prelim. Resp. 13-14.

Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. For the reasons explained above (supra § II.E.1.c), Patent Owner's arguments regarding the recited "displacements" do not reveal any deficiencies in the Petition. Accordingly, Petitioner has shown sufficiently that Miranda-Knapp teaches this limitation.

## f. Conclusion

Accordingly, based on the arguments and evidence presented in the Petition in light of Patent Owner's Preliminary Response, we are persuaded that Petitioner has demonstrated a reasonable likelihood that it would prevail in showing that the subject matter of claim 1 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp and Miller.

## 2. Independent Claims 11 and 20

Petitioner contends that the subject matter of independent claims 11 and 20 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp
${ }^{11}$ The Petition cites steps 46 and 54-60 from Figure 2 (see Pet. 49-50); Figure 2 does not include any steps, but Figure 3 includes the steps described. We correct this apparent typographical error in this Decision.
and Miller for substantially the same reasons articulated for independent claim 1. Pet. 54-58 (citing Ex. 1003 वTा 193-202, 211-215; Ex. 1004, 1:1215, 3:21-27, 5:1-5, Fig. 3 (step 42); Ex. 1011 ITI 12, 21).

Other than the arguments presented for claim 1, Patent Owner does not dispute Petitioner's arguments, analysis, or evidence for these claims. See generally Prelim. Resp.

Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. For the reasons provided above for claim 1 (see supra § II.E.1), and based on the current record, Petitioner has demonstrated a reasonable likelihood that it would prevail in showing that the subject matter of claims 11 and 20 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp and Miller.

## 3. Dependent Claims 5, 6, 8-10, 15, 16, 18, and 19

Petitioner contends that the subject matter of claims 5, 6 and $8-10$ (which depend from claim 1) and claims $15,16,18$, and 19 (which depend from claim 11) would have been obvious over the combination of MirandaKnapp and Miller. Pet. 50-54, 57.

With respect to claims 5 and 15 , Petitioner contends that the proposed combination of Miranda-Knapp and Miller teaches deactivating location module 23 and/or GPS receiver 104 while the device is stationary. Pet. 50 (citing Ex. 1003 TTT180-181), 57 (citing Ex. 1003 ๆTI 203-204); see supra § II.E.1.d (addressing the claimed battery power monitor).

With respect to claims 6 and 16, Petitioner contends that Miller teaches reactivating receiver 104 when its accelerometer detects that the device is no longer stationary, and a person of ordinary skill in the art would have found it obvious also to include this feature in the proposed

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
combination. Pet. 51-52 (citing Ex. 1003 Tף 182-184; Ex. 1011 ITI 18, 29), 57 (citing Ex. 1003 ๆा 205-206).

With respect to claims $8-10,18$, and 19 , Petitioner contends that, in Miranda-Knapp: if the output of an accelerometer exceeds a threshold (a "magnitude value"), then the accelerometer's measurements are compared to a profile to determine whether a phone has been dropped (a "physical impact"); and if the phone has been dropped and is not promptly picked up, then an alert is provided to the user. Pet. 52-54 (citing Ex. 1004, 3:2-3, 3:8-10, 4:4-32, 4:57-5:17, 5:44-63, Figs. 2, 3; Ex. 1003 ๆTा 185-192), 57 (citing Ex. 1003 बा 207-210).

Patent Owner does not dispute Petitioner's arguments, analysis, or evidence for any of these claims. See generally Prelim. Resp.

Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. Based on the current record, Petitioner has demonstrated a reasonable likelihood that it would prevail in showing that the subject matter of claims $5,6,8-10,15,16,18$, and 19 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp and Miller.

## 4. Dependent Claim 2

Petitioner contends that the subject matter of claim 2 (which depends from claim 1) would have been obvious over the combination of MirandaKnapp, Miller, and Vaganov. Pet. 58-61. In particular, Petitioner contends that Vaganov describes a three-axis accelerometer, and an ordinary artisan would have recognized that its accelerometer includes multiple beams that are each substantially orthogonal to at least one of the other beams. Id. at 58-60 (citing Ex. 1003 ๆा 216-220; Ex. 1008 आT 20, 26, 40, 150, Abstract,

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
Fig. 6). Petitioner argues that a person of ordinary skill in the art would have found it obvious to combine Vaganov with Miranda-Knapp as modified by Miller to yield the limitations of claim 2. Id. at 60-61 (citing Ex. 1003 ๆ $\uparrow$ 219-220; Ex. 1004, 4:18-25; Ex. 1008 ๆ 40).

Patent Owner does not dispute Petitioner's arguments, analysis, or evidence for this claim. See generally Prelim. Resp.

Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. Based on the current record, Petitioner has demonstrated a reasonable likelihood that it would prevail in showing that the subject matter of claim 2 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp, Miller, and Vaganov.

## 5. Dependent Claims 3, 4, and 12-14

Petitioner contends that the subject matter of claims 3 and 4 (which depend from claim 1) and claims 12-14 (which depend from claim 11) would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp, Miller, and Cervinka. Pet. 61-68.

With respect to claims 3 and 12, Petitioner argues that Cervinka teaches determining a device's current location using a last known position and displacements from that position, which "is the very old and well-known technique of dead reckoning." Pet. 61-62 (citing Ex. 1003 9TI 40-56, 221231; Ex. 1009, 3:32-39, 3:53-59, 3:62-64, 6:44-47, 7:1-9, 7:26-30, 7:4862, Fig. 3, Abstract). Petitioner further contends that it would have been obvious to modify Miranda-Knapp's method of determining the phone's position, which uses a signal from location module 23 (e.g., a GPS signal), to incorporate subsequent displacements using dead reckoning techniques, as disclosed by Cervinka. Id. at 62-65 (citing Ex. 1003 Tף 226, 229-231;

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2
Ex. 1004, 5:55-60, Fig. 3 (step 40), Fig. 4 (step 108); Ex. 1011 ๆ 26;
Ex. 1009, 3:53-62, Fig. 3); see also id. at 67 (citing Ex. 1003 TT 239-241).
With respect to claims 4 and 13, Petitioner contends that Cervinka's tracking device sends the last received GPS position data and the acquired dead reckoning data to a central server so that the server can determine the device's current location. Pet. 65-66 (citing Ex. 1003 印 232-238; Ex. 1009, 3:53-61, 7:1-9, 7:26-30, 7:50-55, 9:33-50). Petitioner further contends a person of ordinary skill in the art would have found it obvious to combine these teachings of Cervinka with Miranda-Knapp (as modified by Miller). Id. at 66-67 (citing Ex. 1003 TTf 58-60, 235-238; Ex. 1004, 3:5155, 5:29-33, 6:14-33, Fig. 5; Ex. 1009, 9:33-50); see also id. at 68 (citing Ex. 1003 पโा 242-244).

With respect to claim 14, Petitioner argues that the claim limitations are taught by the combination of Miranda-Knapp, Miller, and Cervinka. ${ }^{12}$ Pet. 68 (citing Ex. 1003 9TI 245-248). Petitioner contends that MirandaKnapp calculates the phone's location (e.g., obtaining a GPS fix) based on the signal received from location module 23, which teaches "calculating location data based on . . . the receive communication signal." Id. (citing Ex. 1003 『 247; Ex. 1004, 3:21-27, Fig. 3 (step 40)). Petitioner also contends that Cervinka calculates location data using dead reckoning techniques, as discussed above with respect to claims $3,4,12$, and 13. Id.
${ }^{12}$ Although Petitioner alternatively contends that the combination of Miranda-Knapp and Miller (without Cervinka) teaches the limitations in claim 14 (see Pet. 68), Petitioner's only ground asserted against claim 14 is based on the combination of Miranda-Knapp, Miller, and Cervinka. See id. at 8 (table of grounds). Accordingly, we evaluate Petitioner's contentions based on the combination including Cervinka.

Patent Owner does not dispute Petitioner's arguments, analysis, or evidence for any of these claims. See generally Prelim. Resp.

Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. Based on the current record, Petitioner has demonstrated a reasonable likelihood that it would prevail in showing that the subject matter of claims 3,4 , and 12-14 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp, Miller, and Cervinka.

## 6. Dependent Claims 7 and 17

Petitioner contends that the subject matter of claims 7 and 17 (which depend from claims 1 and 11, respectively) would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp, Miller, and Herrero. Pet. 69-74. In particular, Petitioner argues that Herrero's A-GPS device calculates its location using signals received from both a GPS network and a wireless communication network. Id. at 69-70 (citing Ex. 1010 ๆT\| 1, 12-13, 34, 51, 74-75, 93, Abstract), 74. Petitioner argues that a person of ordinary skill in the art would have found it obvious to combine Herrero with MirandaKnapp as modified by Miller to yield the limitations of these claims. Id. at 70-74 (citing Ex. 1003 वा 254-259; Ex. 1004, 2:57-63, 3:21-27, 3:61-67; Ex. 1011 Tा 13, 25; Ex. 1010 बा 5, 7, 93).

Patent Owner does not dispute Petitioner's arguments, analysis, or evidence for these claims. See generally Prelim. Resp.

Petitioner's assertions and explanations are consistent with and supported by the evidence cited by Petitioner. Based on the current record, Petitioner has demonstrated a reasonable likelihood that it would prevail in showing that the subject matter of claims 7 and 17 would have been obvious over the combination of Miranda-Knapp, Miller, and Herrero.

## III. CONCLUSION

For the foregoing reasons, we determine that Petitioner has established a reasonable likelihood of prevailing in its challenge to at least one claim of the ' 619 patent. Accordingly, we institute an inter partes review of all challenged claims on all asserted grounds.

This Decision is not a final determination on either the patentability of any challenged claims or the construction of any claim term. See TriVascular, Inc. v. Samuels, 812 F.3d 1056, 1068 (Fed. Cir. 2016) (noting that "there is a significant difference between a petitioner's burden to establish a 'reasonable likelihood of success' at institution, and actually proving invalidity by a preponderance of the evidence at trial" (quoting 35 U.S.C. § 314(a) and comparing id. § 316(e))).
IV. ORDER

## It is

ORDERED that an inter partes review is instituted on all of the challenged claims, i.e., claims $1-20$ of the ' 619 patent, on all corresponding grounds of unpatentability as specified in the Petition and identified in the Table in Section I.B. of this Decision; and

FURTHER ORDERED that pursuant to 35 U.S.C. § 314(c) and 37 C.F.R. § 42.4(b), inter partes review of the '619 patent shall commence on the entry date of this Decision, and notice is hereby given of the institution of a trial.

IPR2020-01193
Patent 8,421,619 B2

## FOR PETITIONER:

Jennifer C. Bailey<br>Adam P. Seitz<br>Kelly R. Hughes<br>ERISE IP, P.A.<br>jennifer.bailey@eriseip.com<br>adam.seitz@eriseip.com<br>kelly.hughes@eriseip.com<br>\section*{FOR PATENT OWNER:}

Mitchell S. Zajac
BUTZEL LONG, PC
zajac@butzel.com

| APPLICATION NO. | ISSUE DATE | PATENT NO. | ATTORNEY DOCKET NO. | CONFIRMATION NO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| $13 / 356,643$ | $04 / 16 / 2013$ | 8421619 | LB1-006USD3 |  |
| 93892 | 7590 | $03 / 27 / 2013$ |  |  |

Timberline Patent Law Group PLLC
9116 E SPRAGUE AVE
\# 384
Spokane, WA 99206-3601

## ISSUE NOTIFICATION

The projected patent number and issue date are specified above.

## Determination of Patent Term Adjustment under 35 U.S.C. 154 (b)

(application filed on or after May 29, 2000)
The Patent Term Adjustment is 0 day(s). Any patent to issue from the above-identified application will include an indication of the adjustment on the front page.

If a Continued Prosecution Application (CPA) was filed in the above-identified application, the filing date that determines Patent Term Adjustment is the filing date of the most recent CPA.

Applicant will be able to obtain more detailed information by accessing the Patent Application Information Retrieval (PAIR) WEB site (http://pair.uspto.gov).

Any questions regarding the Patent Term Extension or Adjustment determination should be directed to the Office of Patent Legal Administration at (571)-272-7702. Questions relating to issue and publication fee payments should be directed to the Application Assistance Unit (AAU) of the Office of Data Management (ODM) at (571)-272-4200.

APPLICANT(s) (Please see PAIR WEB site http://pair.uspto.gov for additional applicants):
Joseph F. Scalisi, Yorba Linda, CA; David Butler, Staffordshire, UNITED KINGDOM;
Roger B. Anderson, Arcadia, CA;
Desiree Mejia, Redondo Beach, CA;
Michael L. Beydler, Irvine, CA;

The United States represents the largest, most dynamic marketplace in the world and is an unparalleled location for business investment, innovation, and commercialization of new technologies. The USA offers tremendous resources and advantages for those who invest and manufacture goods here. Through SelectUSA, our nation works to encourage and facilitate business investment. To learn more about why the USA is the best country in the world to develop technology, manufacture products, and grow your business, visit SelectUSA.gov.

| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if Known |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 2 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


|  |  |  |  | PATENT D | OCUMENTS |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | $\begin{gathered} \text { Examiner } \\ \text { Initial * } \end{gathered}$ | $\begin{aligned} & \hline \text { Cite } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | $\begin{gathered} \text { Filing Date } \\ \text { If Appropriate } \end{gathered}$ |
|  |  |  | US-20050248459 | 11/10/2005 | Bonalle, David S., et al. |  |
|  |  |  | US-20060009152 | 01/12/2006 | Millard, Thomas A., et al. |  |
|  |  |  | US-20060084420 | 04/20/2006 | Smith, Brian J., et al. |  |
|  |  |  | US-20060205416 | 09/14/2006 | Kayzar, Brett A., et al. |  |
|  |  |  | US-20060206246 | 09/14/2006 | Walker, Richard C. |  |
|  |  |  | US-20060211405 | 09/21/2006 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  |  | US-20060232429 | 10/19/2006 | dain, Anmiletal. Gonzalez |  |
| Change(s) | ppliced |  | US-20060253590 | 11/09/2006 | Nagy, David et al. |  |
| to documen |  |  | US-20060290497 | 12/28/2006 | Sugata, T. |  |
| N. A. |  |  | US-20070028088 | 02/01/2007 | Bayrak, Coskun et al. |  |
| N.A. |  |  | US-20070033531 | 02/08/2007 | Marsh, Christopher |  |
| 9/20/2012 |  |  | US-20070053513 | 03/08/2007 | Hoffberg, Steven M. |  |
|  |  |  | US-20070054530 | 03/08/2007 | Bauer, Michael et al. |  |
|  |  |  | US-20070061303 | 03/15/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  |  | US-20070073719 | 03/29/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  |  | US-20070083819 | 04/12/2007 | Shoemaker, Garth B. |  |
|  |  |  | US-20070159322 | 07/12/2007 | Gampbell, Garratt Garratt Camp |  |
|  |  |  | US-20070229350 | 10/04/2007 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  |  | US-20070255620 | 11/01/2007 | Tumminaro, John et al. |  |
|  |  |  | US-20070287473 | 12/13/2007 | Dupray, Dennis J. |  |
|  |  |  | US-20070288427 | 12/13/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  |  | US-20080010585 | 01/10/2008 | Schneider, Tina F. |  |
|  |  |  | US-20080028063 | 01/31/2008 | Holmes, John S., et al. |  |
|  |  |  | US-20080059504 | 03/06/2008 | Barbetta, Jackie et al. |  |
|  |  |  | US-20080059889 | 03/06/2008 | Parker, Cheryl et al. |  |
|  |  |  | US-20080088437 | 04/17/2008 | Aninye, Steve et al. |  |
|  |  |  | US-20080090550 | 04/17/2008 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  |  | US-20080108370 | 05/08/2008 | Aninye, Steve |  |
|  |  |  | US-20080109762 | 05/08/2008 | Hundal, Gurpal S., et al. |  |
|  |  |  | US-20080129491 | 06/05/2008 | Ruperto, Netzer A., et al. |  |
|  |  |  | US-20080171559 | 07/17/2008 | Frank, Scott et al. |  |
|  |  |  | US-20080172173 | 07/17/2008 | Chang, Eric et al. |  |
|  |  |  | US-20080227473 | 09/18/2008 | Haney, Richard D. |  |
|  |  |  | US-20080228654 | 09/18/2008 | Edge, Stephen W. |  |
|  |  |  | US-20080252254 | 10/16/2008 | Osada, Takeshi |  |

United States Patent and Trademark Office
P.O. Box 1450

Alexandria, Virginia 22313-1450

| APPLICATION NO. | FILING DATE | FIRST NAMED INVENTOR | ATTORNEY DOCKET NO. | CONFIRMATION NO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| 13/356,643 | 01/23/2012 | INV001Joseph F. Scalisi | LB1-006USD3 | 6597 |
|  | $03 / 22 / 2013$ |  | EXAMINER |  |
| $\begin{aligned} & 9116 \text { E SPRAGUE AVE } \\ & \text { \# } 384 \\ & \text { Spokane, WA } 99206-3601 \end{aligned}$ |  |  | NGUYEN, PHUNG |  |
|  |  | ART UNIT | PAPER NUMBER |
|  |  |  | 2681 |  |
|  |  |  |  | NOTIFICATION DATE | DELIVERY MODE |
|  |  |  | 03/22/2013 | ELECTRONIC |

Please find below and/or attached an Office communication concerning this application or proceeding.
The time period for reply, if any, is set in the attached communication.
Notice of the Office communication was sent electronically on above-indicated "Notification Date" to the following e-mail address(es):
info@timberlinepatents.com
melissa@timberlinepatents.com

| APPLICATION NO. $I$ <br> CONTROL NO. | FILING DATE | FIRST NAMED INVENTOR / <br> PATENT IN REEXAMINATION | ATTORNEY DOCKET NO. |
| :--- | :--- | :--- | :---: |
| $13 / 356,643$ | 23 January, 2012 | SCALISI ET AL. |  |


|  |  | EXAMINER |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Timberline Patent Law Group PLLC <br> 9116 E SPRAGUE AVE <br> \#384 <br> Spokane, WA 99206-3601 | PHUNG NGUYEN |  |  |
|  |  | ART UNIT | PAPER |
|  | 2681 | 20130317 |  |

DATE MAILED:

Please find below and/or attached an Office communication concerning this application or proceeding.

The IDS filed on 03/14/2013 has been considered.

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT ( Not for submission under 37 CFR 1.99)

| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |




${ }^{1}$ See Kind Codes of USPTO Patent Documents at www. USPTO.GOV or MPEP 901.04. ${ }^{2}$ Enter office that issued the document, by the two-letter code (WIPO Standard ST.3). ${ }^{3}$ For Japanese patent documents, the indication of the year of the reign of the Emperor must precede the serial number of the patent document. ${ }^{4}$ Kind of document by the appropriate symbols as indicated on the document under WIPO Standard ST .16 if possible. ${ }^{5}$ Applicant is to place a check mark here if English language translation is attached.

| Application Number | 13356643 |  |
| :--- | :--- | :---: |
| Filing Date | $2012-01-23$ |  |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |  |
| Art Unit | 2612 |  |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |  |

## CERTIFICATION STATEMENT

Please see 37 CFR 1.97 and 1.98 to make the appropriate selection(s):

That each item of information contained in the information disclosure statement was first cited in any communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application not more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(1).

## OR

That no item of information contained in the information disclosure statement was cited in a communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application, and, to the knowledge of the person signing the certification after making reasonable inquiry, no item of information contained in the information disclosure statement was known to any individual designated in 37 CFR 1.56 (c) more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(2).

See attached certification statement.
Fee set forth in 37 CFR 1.17 (p) has been submitted herewith.
None

## SIGNATURE

A signature of the applicant or representative is required in accordance with CFR $1.33,10.18$. Please see CFR 1.4 (d) for the form of the signature.

| Signature | /Mark Farrell/ | Date (YYYY-MM-DD) | $2013-02-28$ |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Name/Print | Mark Farrell | Registration Number | 45988 |

This collection of information is required by 37 CFR 1.97 and 1.98 . The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 1 hour to complete, including gathering, preparing and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these record s.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number |  | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date |  | 2012-01-23 |
|  | First Named Inv | Joseph F. Scalisi |  |
|  | Art Unit |  | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
|  | Attorney Docket Number |  | LB1-006USD3 |


| U.S.PATENTS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial* | Cite No |  | atent Number | Kind Code ${ }^{1}$ | Issue Date |  | Name of Patentee or Applicant of cited Document |  | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear |  |  |
|  | 1 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| If you wish to add additional U.S. Patent citation information please click the Add button. Add |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| U.S.PATENT APPLICATION PUBLICATIONS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Initial* | Cite No |  | Publication Number | Kind Code ${ }^{1}$ | Publica Date |  | Name of Pa of cited Doc | ntee or Applicant ment |  | s,Columns,Lines wher vant Passages or Rele res Appear |  |
|  | 1 |  | 20080224854 | A | 2008-09-18 |  | Furey et al. |  | Entire Document |  |  |
| If you wish to add additional U.S. Published Application citation information please click the Add button. Add |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| FOREIGN PATENT DOCUMENTS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Initia\|* | Cite No | Foreign Document Number ${ }^{3}$ |  | Country Code² |  | Kind Code 4 | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of cited Document |  | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevan Figures Appear | T5 |
|  | 1 |  |  |  |  |  |  |  |  |  | $\square$ |
| If you wish to add additional Foreign Patent Document citation information please click the Add button Add |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| NON-PATENT LITERATURE DOCUMENTS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Initials* | Cite No | Include name of the author (in CAPITAL LETTERS), title of the article (when appropriate), title of the item (book, magazine, journal, serial, symposium, catalog, etc), date, pages(s), volume-issue number(s), publisher, city and/or country where published. |  |  |  |  |  |  |  |  | T5 |



${ }^{1}$ See Kind Codes of USPTO Patent Documents at www.USPTO.GOV or MPEP 901.04. ${ }^{2}$ Enter office that issued the document, by the two-letter code (WIPO Standard ST.3). ${ }^{3}$ For Japanese patent documents, the indication of the year of the reign of the Emperor must precede the serial number of the patent document. ${ }^{4}$ Kind of document by the appropriate symbols as indicated on the document under WIPO Standard ST. 16 if possible. ${ }^{5}$ Applicant is to place a check mark here if English language translation is attached.

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT

( Not for submission under 37 CFR 1.99)

| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |

## CERTIFICATION STATEMENT

Please see 37 CFR 1.97 and 1.98 to make the appropriate selection(s):

That each item of information contained in the information disclosure statement was first cited in any communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application not more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(1).

## OR

That no item of information contained in the information disclosure statement was cited in a communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application, and, to the knowledge of the person signing the certification after making reasonable inquiry, no item of information contained in the information disclosure statement was known to any individual designated in 37 CFR 1.56(c) more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(2).

See attached certification statement.
Fee set forth in 37 CFR 1.17 (p) has been submitted herewith.
None

## SIGNATURE

A signature of the applicant or representative is required in accordance with CFR 1.33, 10.18. Please see CFR 1.4 (d) for the form of the signature.

| Signature | Mark Farrell/ | Date (YYYY-MM-DD) | $2013-02-28$ |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Name/Print | Mark Farrell | Registration Number | 45988 |

This collection of information is required by 37 CFR 1.97 and 1.98. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 1 hour to complete, including gathering, preparing and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these record s.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

## Electronic Patent Application Fee Transmittal

| Application Number: | 13356643 |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Filing Date: | 23-Jan-2012 |  |  |  |
| Title of Invention: | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |  |  |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |  |  |  |
| Filer: | Mark Farrel//Melissa Nelson |  |  |  |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |  |  |  |
| Filed as Large Entity |  |  |  |  |
| Utility under 35 USC 111 (a) Filing Fees |  |  |  |  |
| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in USD(\$) |
| Basic Filing: |  |  |  |  |
| Pages: |  |  |  |  |
| Claims: |  |  |  |  |
| Miscellaneous-Filing: |  |  |  |  |
| Petition: |  |  |  |  |
| Patent-Appeals-and-Interference: |  |  |  |  |
| Post-Allowance-and-Post-Issuance: |  |  |  |  |
| Extension-of-Time: |  |  |  |  |


| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in <br> USD(\$) |  |  |
| :--- | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Miscellaneous: |  |  |  |  |  |  |
| Submission- Information Disclosure Stmt | 1806 | 1 | 180 | 180 |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |
| Total in USD (\$) |  |  |  |  |  | $\mathbf{1 8 0}$ |


| Electronic Acknowledgement Receipt |  |
| :---: | :---: |
| EFS ID: | 15225808 |
| Application Number: | 13356643 |
| International Application Number: |  |
| Confirmation Number: | 6597 |
| Title of Invention: | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |
| Customer Number: | 93892 |
| Filer: | Mark Farrell/Melissa Nelson |
| Filer Authorized By: | Mark Farrell |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |
| Receipt Date: | 14-MAR-2013 |
| Filing Date: | 23-JAN-2012 |
| Time Stamp: | 15:11:07 |
| Application Type: | Utility under 35 USC 111(a) |

## Payment information:

| Submitted with Payment | yes |  |
| :--- | :--- | :--- |
| Payment Type | Credit Card |  |
| Payment was successfully received in RAM | $\$ 180$ |  |
| RAM confirmation Number | 3219 |  |
| Deposit Account |  |  |
| Authorized User |  |  |
| File Listing: |  |  |
| Document <br> Number | Document Description | File Name |


| 1 | Information Disclosure Statement (IDS) Form (SB08) | lb1006USD3IDS.pdf | 611996 | no | 4 |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  | e8598d7b0ba92e17dbc55e7c4dd7924be0f <br> 97a44 |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 2 | Fee Worksheet (SB06) | fee-info.pdf | 30567 | no | 2 |
|  |  |  | 55aaabf9682085895b6f91fce9677b7ce72 <br> a524 |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| Total Files Size (in bytes): |  |  | 642563 |  |  |
| This Acknowledgement Receipt evidences receipt on the noted date by the USPTO of the indicated documents, characterized by the applicant, and including page counts, where applicable. It serves as evidence of receipt similar to a Post Card, as described in MPEP 503. |  |  |  |  |  |
| New Applications Under 35 U.S.C. 111 |  |  |  |  |  |
| If a new application is being filed and the application includes the necessary components for a filing date (see 37 CFR 1.53(b)-(d) and MPEP 506), a Filing Receipt (37 CFR 1.54) will be issued in due course and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the filing date of the application. |  |  |  |  |  |
| National Stage of an International Application under 35 U.S.C. 371 |  |  |  |  |  |
| If a timely submission to enter the national stage of an international application is compliant with the conditions of 35 U.S.C. 371 and other applicable requirements a Form PCT/DO/EO/903 indicating acceptance of the application as a national stage submission under 35 U.S.C. 371 will be issued in addition to the Filing Receipt, in due course. |  |  |  |  |  |
| New International Application Filed with the USPTO as a Receiving Office |  |  |  |  |  |
| If a new international application is being filed and the international application includes the necessary components for an international filing date (see PCT Article 11 and MPEP 1810), a Notification of the International Application Number and of the International Filing Date (Form PCT/RO/105) will be issued in due course, subject to prescriptions concerning national security, and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the international filing date of the application. |  |  |  |  |  |

## 

##  Cambraissioner for latexis PO. Box FAS4 Alexandra, Vixghnix 22313 -145 <br> ar Exx (5\%1)-273-28 35



 mamienance fee ogtications.


93892
750
1274202
Tmbertine Maten Law Group
108 N . Wastington St.
Sure 417
Spokarc, WA OY2O:

Vote $A$ vertitute of mation can only be used for domestic matings of the Feg(s) Trasmital. The certifcate cannet be umed for any other accompanying ppers. Each addional paper, such as an assipment or fomad drawing, most Gave is own centhcote of finhtiog or tansmision.

## Centitcoto of Mrsidioy on Trammbibsions

I havery cexty that this Fer(s) Teanmithal is being depontod whe the United
 adressed to the Mail Stop YSEUE FEE addres above, or hoing facsimble Tansmutet to the varto 77 ) 272885 , on the date indicated beiow.

| Filed via mbe meo | (Deposiors mane) |
| :---: | :---: |
|  | (sprute) |
|  | (Date) |


| APEICATION NO | Fincomate | EIRST NAMMET INVEGTOR | ATCRRES MOCEET MO. | COREREMATIONSO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| 13/356,643 | 05/23/2012 | Joseph P Soatis | GBlomgen | 6597 |

TTLE OF SNQETIOF: AFPARATUS AND MELHOD FOR DETERMNTNG LOCAMON AND TRAGKMNG OORDNATES OR A TRACKING DEv/CE


 recurdation as set fort in 37 CFE 3.11 . Compteton of this fom is NOT $x$ mbsthet for Ghag an assignment.
(A) NAME DF ASGIGMEE
(3) RESTDENCE CYX anc SMAE OR COCNTRY)

Location Rased Technologies. Tre. Imvine GA
Please check the aptopriate assignee category or categories (will int be primed on the phtent):
Shtividual Eoppration or oher private group endity Gavernment

4a. The following fee(s) are submitted:
© issue Fee
X Publigation Fee (No sman enity dscoun permited)
no Advance Order - for Copies

GA cherk is encosed.

 overpagment bo Deposii Account Nenber (enclose an extro copy of this foms).

a. Appican cians sMAU. BNTTY stams see 37 CK 127 .
d foms an

Aubonized Sigumbe

Date
Typed or emied name Mark Farneli
Regitration No. $\qquad$

[^3]| Application Number: | 13356643 |
| :--- | :--- |
|  |  |
|  |  |
| Filing Date: |  |
| Title of Invention: | APPAR-2012 <br> COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |
| Filer: | Mark Farrell/Melissa Nelson |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |

Filed as Small Entity

## Utility under 35 USC 111 (a) Filing Fees

| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in USD(\$) |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Basic Filing: |  |  |  |  |
| Pages: |  |  |  |  |
| Claims: |  |  |  |  |
| Miscellaneous-Filing: |  |  |  |  |
| Petition: |  |  |  |  |
| Patent-Appeals-and-Interference: |  |  |  |  |
| Post-Allowance-and-Post-Issuance: |  |  |  |  |
| Utility Appl Issue Fee | 2501 | 1 | 885 | 885 |
| Publ. Fee- Early, Voluntary, or Normal | 1504 | 1 | 300 | 300 |


| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in USD(\$) |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Extension-of-Time: |  |  |  |  |
| Miscellaneous: |  |  |  |  |
|  | Total in USD (\$) |  |  | 1185 |


| Electronic Acknowledgement Receipt |  |
| :---: | :---: |
| EFS ID: | 15226017 |
| Application Number: | 13356643 |
| International Application Number: |  |
| Confirmation Number: | 6597 |
| Title of Invention: | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |
| Customer Number: | 93892 |
| Filer: | Mark Farrell/Melissa Nelson |
| Filer Authorized By: | Mark Farrell |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |
| Receipt Date: | 14-MAR-2013 |
| Filing Date: | 23-JAN-2012 |
| Time Stamp: | 15:15:28 |
| Application Type: | Utility under 35 USC 111(a) |

## Payment information:

| Submitted with Payment | yes |  |
| :--- | :--- | :--- |
| Payment Type | Credit Card |  |
| Payment was successfully received in RAM | $\$ 1185$ |  |
| RAM confirmation Number | 3397 |  |
| Deposit Account |  |  |
| Authorized User |  |  |
| File Listing: |  |  |
| Document <br> Number | Document Description | File Name |



United States Patent and Trademark Office
P.O. Box 1450

Alexandria, Virginia 22313-1450


Please find below and/or attached an Office communication concerning this application or proceeding.
The time period for reply, if any, is set in the attached communication.
Notice of the Office communication was sent electronically on above-indicated "Notification Date" to the following e-mail address(es):
info@timberlinepatents.com melissa@timberlinepatents.com mark_farrell@comcast.net

| Supplemental <br> Notice of Allowability | Application No. |  | Applicant(s) |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
|  | $13 / 356,643$ | SCALISI ET AL. |  |
|  | Examiner | Art Unit |  |
|  | PHUNG NGUYEN | 2681 |  |

-- The MAILING DATE of this communication appears on the cover sheet with the correspondence address-All claims being allowable, PROSECUTION ON THE MERITS IS (OR REMAINS) CLOSED in this application. If not included herewith (or previously mailed), a Notice of Allowance (PTOL-85) or other appropriate communication will be mailed in due course. THIS NOTICE OF ALLOWABILITY IS NOT A GRANT OF PATENT RIGHTS. This application is subject to withdrawal from issue at the initiative of the Office or upon petition by the applicant. See 37 CFR 1.313 and MPEP 1308.

1. $\boxtimes$ This communication is responsive to $11 / 02 / 12$.
2. $\square$ An election was made by the applicant in response to a restriction requirement set forth during the interview on $\qquad$ ; the restriction requirement and election have been incorporated into this action.
3. $\boxtimes$ The allowed claim(s) is/are 1-24.
4. $\square$ $\square$ Acknowledgment is made of a claim for foreign priority under 35 U.S.C. § 119(a)-(d) or (f).
a) $\square$ All
b) $\square$ Some*
c) $\square$ None of the:
5. $\square$ Certified copies of the priority documents have been received.Certified copies of the priority documents have been received in Application No. $\qquad$ .
3.Copies of the certified copies of the priority documents have been received in this national stage application from the International Bureau (PCT Rule 17.2(a)).

* Certified copies not received: $\qquad$ -
Applicant has THREE MONTHS FROM THE "MAILING DATE" of this communication to file a reply complying with the requirements noted below. Failure to timely comply will result in ABANDONMENT of this application.
THIS THREE-MONTH PERIOD IS NOT EXTENDABLE.
5.A SUBSTITUTE OATH OR DECLARATION must be submitted. Note the attached EXAMINER'S AMENDMENT or NOTICE OF INFORMAL PATENT APPLICATION (PTO-152) which gives reason(s) why the oath or declaration is deficient.

6. $\square$ CORRECTED DRAWINGS ( as "replacement sheets") must be submitted.
(a) $\square$ including changes required by the Notice of Draftsperson's Patent Drawing Review (PTO-948) attached 1) $\square$ hereto or 2) $\square$ to Paper No./Mail Date $\qquad$ _.
(b) $\square$ including changes required by the attached Examiner's Amendment / Comment or in the Office action of Paper No./Mail Date $\qquad$ —.

Identifying indicia such as the application number (see 37 CFR 1.84(c)) should be written on the drawings in the front (not the back) of each sheet. Replacement sheet(s) should be labeled as such in the header according to 37 CFR 1.121(d).
7.DEPOSIT OF and/or INFORMATION about the deposit of BIOLOGICAL MATERIAL must be submitted. Note the attached Examiner's comment regarding REQUIREMENT FOR THE DEPOSIT OF BIOLOGICAL MATERIAL.

Attachment(s)

1. $\square$ Notice of References Cited (PTO-892)
2.Notice of Draftperson's Patent Drawing Review (PTO-948)
2. $\boxtimes$ Information Disclosure Statements (PTO/SB/08),

Paper No./Mail Date
4.Examiner's Comment Regarding Requirement for Deposit of Biological Material
5. $\square$ Notice of Informal Patent Application
6.Interview Summary (PTO-413), Paper No./Mail Date $\qquad$ .
7.Examiner's Amendment/Comment
8.Examiner's Statement of Reasons for Allowance
9.Other $\qquad$ _.
/PHUNG NGUYEN/
Primary Examiner, Art Unit 2681

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT ( Not for submission under 37 CFR 1.99)

| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |


| U.S.PATENTS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial* | Cite No | Patent Number |  | Kind Code ${ }^{1}$ | Issue Date |  | Name of Patentee or Applicant of cited Document |  | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear |  |  |
|  | 1 |  | 078575 | A | 2000-06 |  | Dommety Gop | al et al. | Entir | Document |  |
| If you wish to add additional U.S. Patent citation information please click the Add button. |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| U.S.PATENT APPLICATION PUBLICATIONS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Initial* | Cite No |  | Publication Number | Kind Code ${ }^{1}$ | Publica Date |  | Name of Pa of cited Doc | ntee or Applicant ment |  | s,Columns,Lines where vant Passages or Relevan es Appear |  |
|  | 1 |  | 20030004776 | A | 2003-01 |  | Perrella et al. |  | Entir | Document |  |
|  | 2 |  | 20090177385 | A | 2009-07-09 |  | Matas et al. |  | Entire Document |  |  |
| If you wish to add additional U.S. Published Application citation information please click the Add button. Add |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| FOREIGN PATENT DOCUMENTS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Initial* | Cite No |  | eign Document mber ${ }^{3}$ | Country Code ${ }^{2}$ |  | Kind Code 4 | Publication Date | Name of Patente Applicant of cited Document |  | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear | T5 |
|  | 1 |  |  |  |  |  |  |  |  |  | $\square$ |
| If you wish to add additional Foreign Patent Document citation information please click the Add button Add |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| NON-PATENT LITERATURE DOCUMENTS |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |


| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number |  | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date |  | 2012-01-23 |
|  | First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |  |
|  | Art Unit |  | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
|  | Attorney Docket Number |  | LB1-006USD3 |


| Examiner Initials* | Cite No | Include name of the author (in CAPITAL LETTERS), title of the article (when appropriate), title of the item (book, magazine, journal, serial, symposium, catalog, etc), date, pages(s), volume-issue number(s), publisher, city and/or country where published. |  |  |  | T5 |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | 1 |  |  |  |  | $\square$ |
| If you wish to add additional non-patent literature document citation information |  |  |  |  |  |  |
| EXAMINER SIGNATURE |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Signature |  |  | IPhung Nguyen/ | Date Considered | 12/28/2012 |  |

${ }^{1}$ See Kind Codes of USPTO Patent Documents at www. USPTO.GOV or MPEP 901.04. ${ }^{2}$ Enter office that issued the document, by the two-letter code (WIPO Standard ST.3). ${ }^{3}$ For Japanese patent documents, the indication of the year of the reign of the Emperor must precede the serial number of the patent document. ${ }^{4}$ Kind of document by the appropriate symbols as indicated on the document under WIPO Standard ST. 16 if possible. ${ }^{5}$ Applicant is to place a check mark here if English language translation is attached.

| Application Number | 13356643 |  |
| :--- | :--- | :---: |
| Filing Date | $2012-01-23$ |  |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |  |
| Art Unit | 2612 |  |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |  |

## CERTIFICATION STATEMENT

Please see 37 CFR 1.97 and 1.98 to make the appropriate selection(s):

That each item of information contained in the information disclosure statement was first cited in any communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application not more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(1).

## OR

That no item of information contained in the information disclosure statement was cited in a communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application, and, to the knowledge of the person signing the certification after making reasonable inquiry, no item of information contained in the information disclosure statement was known to any individual designated in 37 CFR 1.56 (c) more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(2).

See attached certification statement.
Fee set forth in 37 CFR 1.17 (p) has been submitted herewith.
None

## SIGNATURE

A signature of the applicant or representative is required in accordance with CFR $1.33,10.18$. Please see CFR 1.4 (d) for the form of the signature.

| Signature | /Mark Farrell/ | Date (YYYY-MM-DD) | $2012-12-20$ |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Name/Print | Mark Farrell | Registration Number | 45988 |

This collection of information is required by 37 CFR 1.97 and 1.98 . The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 1 hour to complete, including gathering, preparing and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these record s.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number |  | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date |  | 2012-01-23 |
|  | First Named Inv | Joseph F. Scalisi |  |
|  | Art Unit |  | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
|  | Attorney Docket Number |  | LB1-006USD3 |



| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number |  | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date |  | 2012-01-23 |
|  | First Named Inv | Joseph F. Scalisi |  |
|  | Art Unit |  | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
|  | Attorney Docket Number |  | LB1-006USD3 |


${ }^{1}$ See Kind Codes of USPTO Patent Documents at www. USPTO.GOV or MPEP 901.04. ${ }^{2}$ Enter office that issued the document, by the two-letter code (WIPO Standard ST.3). ${ }^{3}$ For Japanese patent documents, the indication of the year of the reign of the Emperor must precede the serial number of the patent document. ${ }^{4}$ Kind of document by the appropriate symbols as indicated on the document under WIPO Standard ST. 16 if possible. ${ }^{5}$ Applicant is to place a check mark here if English language translation is attached.

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT

( Not for submission under 37 CFR 1.99)

| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |

## CERTIFICATION STATEMENT

Please see 37 CFR 1.97 and 1.98 to make the appropriate selection(s):

That each item of information contained in the information disclosure statement was first cited in any communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application not more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(1).

## OR

That no item of information contained in the information disclosure statement was cited in a communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application, and, to the knowledge of the person signing the certification after making reasonable inquiry, no item of information contained in the information disclosure statement was known to any individual designated in 37 CFR 1.56(c) more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(2).

See attached certification statement.
Fee set forth in 37 CFR 1.17 (p) has been submitted herewith.
None

## SIGNATURE

A signature of the applicant or representative is required in accordance with CFR 1.33, 10.18. Please see CFR 1.4 (d) for the form of the signature.

| Signature | Mark Farrell/ | Date (YYYY-MM-DD) | $2012-12-20$ |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Name/Print | Mark Farrell | Registration Number | 45988 |

This collection of information is required by 37 CFR 1.97 and 1.98. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 1 hour to complete, including gathering, preparing and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these record s.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

## Electronic Patent Application Fee Transmittal

| Application Number: | 13356643 |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Filing Date: | 23-Jan-2012 |  |  |  |
| Title of Invention: | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |  |  |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |  |  |  |
| Filer: | Mark Farrel/Melissa Nelson |  |  |  |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |  |  |  |
| Filed as Large Entity |  |  |  |  |
| Utility under 35 USC 111 (a) Filing Fees |  |  |  |  |
| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in USD(\$) |
| Basic Filing: |  |  |  |  |
| Pages: |  |  |  |  |
| Claims: |  |  |  |  |
| Miscellaneous-Filing: |  |  |  |  |
| Petition: |  |  |  |  |
| Patent-Appeals-and-Interference: |  |  |  |  |
| Post-Allowance-and-Post-Issuance: |  |  |  |  |
| Extension-of-Time: |  |  |  |  |


| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in <br> USD(\$) |  |  |
| :--- | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Miscellaneous: |  |  |  |  |  |  |
| Submission- Information Disclosure Stmt | 1806 | 1 | 180 | 180 |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |
| Total in USD (\$) |  |  |  |  |  | $\mathbf{1 8 0}$ |


| Electronic Acknowledgement Receipt |  |
| :---: | :---: |
| EFS ID: | 14552589 |
| Application Number: | 13356643 |
| International Application Number: |  |
| Confirmation Number: | 6597 |
| Title of Invention: | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |
| Customer Number: | 93892 |
| Filer: | Mark Farrell/Melissa Nelson |
| Filer Authorized By: | Mark Farrell |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |
| Receipt Date: | 21-DEC-2012 |
| Filing Date: | 23-JAN-2012 |
| Time Stamp: | 23:30:26 |
| Application Type: | Utility under 35 USC 111(a) |

## Payment information:

| Submitted with Payment | yes |  |
| :--- | :--- | :--- |
| Payment Type | Credit Card |  |
| Payment was successfully received in RAM | $\$ 180$ |  |
| RAM confirmation Number | 6760 |  |
| Deposit Account |  |  |
| Authorized User |  |  |
| File Listing: |  |  |
| Document <br> Number | Document Description | File Name |


| 1 | Information Disclosure Statement (IDS) <br> Form (SB08) | lb1006USD3IDS.pdf | 612116 | no | 4 |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
|  | Fee Worksheet (SB06) | fee-info.pdf | 30567 | no | 2 |
|  |  |  | e0710507af89a5a2440f32a810dbb45803a 53a8c |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| Total Files Size (in bytes): |  |  | 642683 |  |  |
| This Acknowledgement Receipt evidences receipt on the noted date by the USPTO of the indicated documents, characterized by the applicant, and including page counts, where applicable. It serves as evidence of receipt similar to a Post Card, as described in MPEP 503. |  |  |  |  |  |
| New Applications Under 35 U.S.C. 111 |  |  |  |  |  |
| If a new application is being filed and the application includes the necessary components for a filing date (see 37 CFR 1.53(b)-(d) and MPEP 506), a Filing Receipt (37 CFR 1.54) will be issued in due course and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the filing date of the application. |  |  |  |  |  |
| National Stage of an International Application under 35 U.S.C. 371 |  |  |  |  |  |
| If a timely submission to enter the national stage of an international application is compliant with the conditions of 35 U.S.C. 371 and other applicable requirements a Form PCT/DO/EO/903 indicating acceptance of the application as a national stage submission under 35 U.S.C. 371 will be issued in addition to the Filing Receipt, in due course. |  |  |  |  |  |
| New International Application Filed with the USPTO as a Receiving Office |  |  |  |  |  |
| If a new international application is being filed and the international application includes the necessary components for an international filing date (see PCT Article 11 and MPEP 1810), a Notification of the International Application Number and of the International Filing Date (Form PCT/RO/105) will be issued in due course, subject to prescriptions concerning national security, and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the international filing date of the application. |  |  |  |  |  |

# NOTICE OF ALLOWANCE AND FEE(S) DUE 

$\begin{array}{cc}93892 & 7590 \\ \text { 12/14/2012 }\end{array}$
Timberline Patent Law Group
108 N. Washington St.
Suite 417
Spokane, WA 99201


DATE MAILED: 12/14/2012

| APPLICATION NO. | FILING DATE | FIRST NAMED INVENTOR | ATTORNEY DOCKET NO. | CONFIRMATION NO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| $13 / 356,643$ | $01 / 23 / 2012$ | Joseph F. Scalisi | LB1-006USD3 |  |

TITLE OF INVENTION: APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE

| APPLN. TYPE | SMALL ENTITY | ISSUE FEE DUE | PUBLICATION FEE DUE | PREV. PAID ISSUE FEE | TOTAL FEE(S) DUE | DATE DUE |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| nonprovisional | YES | $\$ 885$ | $\$ 300$ | $\$ 0$ | $\$ 1185$ | $03 / 14 / 2013$ |

THE APPLICATION IDENTIFIED ABOVE HAS BEEN EXAMINED AND IS ALLOWED FOR ISSUANCE AS A PATENT. PROSECUTION ON THE MERITS IS CLOSED. THIS NOTICE OF ALLOWANCE IS NOT A GRANT OF PATENT RIGHTS. THIS APPLICATION IS SUBJECT TO WITHDRAWAL FROM ISSUE AT THE INITIATIVE OF THE OFFICE OR UPON PETITION BY THE APPLICANT. SEE 37 CFR 1.313 AND MPEP 1308.

THE ISSUE FEE AND PUBLICATION FEE (IF REQUIRED) MUST BE PAID WITHIN THREE MONTHS FROM THE MAILING DATE OF THIS NOTICE OR THIS APPLICATION SHALL BE REGARDED AS ABANDONED. THIS STATUTORY PERIOD CANNOT BE EXTENDED. SEE 35 U.S.C. 151. THE ISSUE FEE DUE INDICATED ABOVE DOES NOT REFLECT A CREDIT FOR ANY PREVIOUSLY PAID ISSUE FEE IN THIS APPLICATION. IF AN ISSUE FEE HAS PREVIOUSLY BEEN PAID IN THIS APPLICATION (AS SHOWN ABOVE), THE RETURN OF PART B OF THIS FORM WILL BE CONSIDERED A REQUEST TO REAPPLY THE PREVIOUSLY PAID ISSUE FEE TOWARD THE ISSUE FEE NOW DUE.

## HOW TO REPLY TO THIS NOTICE:

I. Review the SMALL ENTITY status shown above.

If the SMALL ENTITY is shown as YES, verify your current SMALL ENTITY status:
A. If the status is the same, pay the TOTAL FEE(S) DUE shown above.
B. If the status above is to be removed, check box $5 b$ on Part $B$ Fee(s) Transmittal and pay the PUBLICATION FEE (if required) and twice the amount of the ISSUE FEE shown above, or

If the SMALL ENTITY is shown as NO:
A. Pay TOTAL FEE(S) DUE shown above, or
B. If applicant claimed SMALL ENTITY status before, or is now claiming SMALL ENTITY status, check box 5a on Part B - Fee(s) Transmittal and pay the PUBLICATION FEE (if required) and $1 / 2$ the ISSUE FEE shown above.
II. PART B - FEE(S) TRANSMITTAL, or its equivalent, must be completed and returned to the United States Patent and Trademark Office (USPTO) with your ISSUE FEE and PUBLICATION FEE (if required). If you are charging the fee(s) to your deposit account, section " 4 b " of Part B - Fee(s) Transmittal should be completed and an extra copy of the form should be submitted. If an equivalent of Part B is filed, a request to reapply a previously paid issue fee must be clearly made, and delays in processing may occur due to the difficulty in recognizing the paper as an equivalent of Part B.
III. All communications regarding this application must give the application number. Please direct all communications prior to issuance to Mail Stop ISSUE FEE unless advised to the contrary.

IMPORTANT REMINDER: Utility patents issuing on applications filed on or after Dec. 12, 1980 may require payment of maintenance fees. It is patentee's responsibility to ensure timely payment of maintenance fees when due.

## Complete and send this form, together with applicable fee(s), to: Mail Mail Stop ISSUE FEE Commissioner for Patents P.O. Box 1450 <br> Alexandria, Virginia 22313-1450 <br> or Fax (571)-273-2885

INSTRUCTIONS: This form should be used for transmitting the ISSUE FEE and PUBLICATION FEE (if required). Blocks 1 through 5 should be completed where appropriate. All further correspondence including the Patent, advance orders and notification of maintenance fees will be mailed to the current correspondence address as indicated unless corrected below or directed otherwise in Block 1, by (a) specifying a new correspondence address; and/or (b) indicating a separate "FEE ADDRESS" for maintenance fee notifications.

CURRENT CORRESPONDENCE ADDRESS (Note: Use Block 1 for any change of address)

$$
93892 \quad 7590 \quad 12 / 14 / 2012
$$

Timberline Patent Law Group
108 N. Washington St.
Suite 417
Spokane, WA 99201

Note: A certificate of mailing can only be used for domestic mailings of the Fee(s) Transmittal. This certificate cannot be used for any other accompanying papers. Each additional paper, such as an assignment or formal drawing, must have its own certificate of mailing or transmission.

## Certificate of Mailing or Transmission

I hereby certify that this Fee(s) Transmittal is being deposited with the United States Postal Service with sufficient postage for first class mail in an envelope addressed to the Mail Stop ISSUE FEE address above, or being facsimile transmitted to the USPTO (571) 273-2885, on the date indicated below.

|  | (Depositor's name) |
| ---: | ---: |
| (Signature) |  |
| (Date) |  |


| APPLICATION NO. | FILING DATE | FIRST NAMED INVENTOR | ATTORNEY DOCKET NO. | CONFIRMATION NO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| $13 / 356,643$ | $01 / 23 / 2012$ | Joseph F. Scalisi | LB1-006USD3 |  |

TITLE OF INVENTION: APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE

| APPLN. TYPE | SMALL ENTITY | ISSUE FEE DUE | PUBLICATION FEE DUE | PREV. PAID ISSUE FEE |  | AL FEE(S) DUE | DATE DUE |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| nonprovisional | YES | \$885 | \$300 | \$0 |  | \$1185 | 03/14/2013 |
|  |  | ART UNIT | CLASS-SUBCLASS |  |  |  |  |
| NGUY | HUNG | 2681 | 340-539130 |  |  |  |  |
| 1. Change of correspondence address or indication of "Fee Address" (37 CFR 1.363). <br> Change of correspondence address (or Change of Correspondence Address form $\mathrm{PTO} / \mathrm{SB} / 122$ ) attached. "Fee Address" indication (or "Fee Address" Indication form PTO/SB/47; Rev 03-02 or more recent) attached. Use of a Customer Number is required. |  |  | 2. For printing on the patent front page, list <br> (1) the names of up to 3 registered patent attorneys or agents OR, alternatively, |  |  | $\begin{aligned} & 1 \\ & 2 \\ & 2 \\ & 3 \end{aligned}$ |  |

3. ASSIGNEE NAME AND RESIDENCE DATA TO BE PRINTED ON THE PATENT (print or type)

PLEASE NOTE: Unless an assignee is identified below, no assignee data will appear on the patent. If an assignee is identified below, the document has been filed for recordation as set forth in 37 CFR 3.11. Completion of this form is NOT a substitute for filing an assignment.
(A) NAME OF ASSIGNEE
(B) RESIDENCE: (CITY and STATE OR COUNTRY)

Please check the appropriate assignee category or categories (will not be printed on the patent): $\square_{\text {Individual }} \square_{\text {Corporation or other private group entity }} \square_{\text {Government }}$

4a. The following fee(s) are submitted:
$\square$ Issue Fee
$\square$ Publication Fee (No small entity discount permitted)
$\square$ Advance Order - \# of Copies $\qquad$

4b. Payment of Fee(s): (Please first reapply any previously paid issue fee shown above)
$\square$ A check is enclosed.
$\square$ Payment by credit card. Form PTO-2038 is attached.
$\square$ The Director is hereby authorized to charge the required fee(s), any deficiency, or credit any overpayment, to Deposit Account Number $\qquad$ (enclose an extra copy of this form).
5. Change in Entity Status (from status indicated above)
$\square$ a. Applicant claims SMALL ENTITY status. See 37 CFR 1.27.b. Applicant is no longer claiming SMALL ENTITY status. See 37 CFR $1.27(\mathrm{~g})(2)$.

NOTE: The Issue Fee and Publication Fee (if required) will not be accepted from anyone other than the applicant; a registered attorney or agent; or the assignee or other party in interest as shown by the records of the United States Patent and Trademark Office.

## Authorized Signature

Typed or printed name

## Date

## Registration No.

This collection of information is required by 37 CFR 1.311. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 12 minutes to complete, including gathering, preparing, and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, Virginia 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, Virginia 22313-1450.
Under the Paperwork Reduction Act of 1995, no persons are required to respond to a collection of information unless it displays a valid OMB control number.

| APPLICATION NO. | FILING DATE | FIRST NAMED INVENTOR | ATTORNEY DOCKET NO. | CONFIRMATION NO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| 13/356,643 | 01/23/2012 | Joseph F. Scalisi | LB1-006USD3 | 6597 |
| 93892 | 12/14/2012 |  | EXAMINER |  |
| Timberline Patent Law Group |  |  | NGUYEN, PhUNG |  |
| 108 N. Washington St. |  |  |  |  |
| Suite 417 |  |  | ART UNIT | PAPER NUMBER |
| Spokane, WA 99201 |  |  | 2681 |  |

Determination of Patent Term Adjustment under 35 U.S.C. 154 (b)
(application filed on or after May 29, 2000)
The Patent Term Adjustment to date is 0 day(s). If the issue fee is paid on the date that is three months after the mailing date of this notice and the patent issues on the Tuesday before the date that is 28 weeks (six and a half months) after the mailing date of this notice, the Patent Term Adjustment will be 0 day(s).

If a Continued Prosecution Application (CPA) was filed in the above-identified application, the filing date that determines Patent Term Adjustment is the filing date of the most recent CPA.

Applicant will be able to obtain more detailed information by accessing the Patent Application Information Retrieval (PAIR) WEB site (http://pair.uspto.gov).

Any questions regarding the Patent Term Extension or Adjustment determination should be directed to the Office of Patent Legal Administration at (571)-272-7702. Questions relating to issue and publication fee payments should be directed to the Customer Service Center of the Office of Patent Publication at 1-(888)-786-0101 or (571)-272-4200.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether disclosure of these records is required by the Freedom of Information Act.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. $552 \mathrm{a}(\mathrm{m})$.
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14 , as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspection or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

| Notice of Allowability | Application No. |  | Applicant(s) |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
|  | $13 / 356,643$ | SCALISI ET AL. |  |
|  | Examiner | Art Unit |  |
|  | PHUNG NGUYEN | 2681 |  |

-- The MAILING DATE of this communication appears on the cover sheet with the correspondence address-All claims being allowable, PROSECUTION ON THE MERITS IS (OR REMAINS) CLOSED in this application. If not included herewith (or previously mailed), a Notice of Allowance (PTOL-85) or other appropriate communication will be mailed in due course. THIS NOTICE OF ALLOWABILITY IS NOT A GRANT OF PATENT RIGHTS. This application is subject to withdrawal from issue at the initiative of the Office or upon petition by the applicant. See 37 CFR 1.313 and MPEP 1308.

1. $\boxtimes$ This communication is responsive to $11 / 02 / 12$.
2. $\square$ An election was made by the applicant in response to a restriction requirement set forth during the interview on $\qquad$ ; the restriction requirement and election have been incorporated into this action.
3. $\boxtimes$ The allowed claim(s) is/are 1-24.
4. $\square$ $\square$ Acknowledgment is made of a claim for foreign priority under 35 U.S.C. § 119(a)-(d) or (f).

b) $\square$ Some*
c) $\square$ None of the
5. $\square$ Certified copies of the priority documents have been received.Certified copies of the priority documents have been received in Application No. $\qquad$ .
3.Copies of the certified copies of the priority documents have been received in this national stage application from the International Bureau (PCT Rule 17.2(a)).

* Certified copies not received: $\qquad$ —.
Applicant has THREE MONTHS FROM THE "MAILING DATE" of this communication to file a reply complying with the requirements noted below. Failure to timely comply will result in ABANDONMENT of this application.
THIS THREE-MONTH PERIOD IS NOT EXTENDABLE.
5.A SUBSTITUTE OATH OR DECLARATION must be submitted. Note the attached EXAMINER'S AMENDMENT or NOTICE OF INFORMAL PATENT APPLICATION (PTO-152) which gives reason(s) why the oath or declaration is deficient.

6. $\square$ CORRECTED DRAWINGS ( as "replacement sheets") must be submitted.
(a) $\square$ including changes required by the Notice of Draftsperson's Patent Drawing Review (PTO-948) attached 1) $\square$ hereto or 2) $\square$ to Paper No./Mail Date $\qquad$ -.
(b) $\square$ including changes required by the attached Examiner's Amendment / Comment or in the Office action of Paper No./Mail Date $\qquad$ _.

Identifying indicia such as the application number (see 37 CFR 1.84(c)) should be written on the drawings in the front (not the back) of each sheet. Replacement sheet(s) should be labeled as such in the header according to 37 CFR 1.121(d).
7.DEPOSIT OF and/or INFORMATION about the deposit of BIOLOGICAL MATERIAL must be submitted. Note the attached Examiner's comment regarding REQUIREMENT FOR THE DEPOSIT OF BIOLOGICAL MATERIAL.

Attachment(s)

1. $\boxtimes$ Notice of References Cited (PTO-892)
2. $\square$ Notice of Draftperson's Patent Drawing Review (PTO-948)
3. $\boxtimes$ Information Disclosure Statements (PTO/SB/08),

Paper No./Mail Date
4.Examiner's Comment Regarding Requirement for Deposit of Biological Material
5. $\square$ Notice of Informal Patent Application
6. $\square$Interview Summary (PTO-413), Paper No./Mail Date $\qquad$ .
7.Examiner's Amendment/Comment
8. $\boxtimes$ Examiner's Statement of Reasons for Allowance
9.Other $\qquad$ .

## DETAILED ACTION

## Allowable Subject Matter

1. Claims 1-24 are allowed.
2. The following is an examiner's statement of reasons for allowance:

The instant application is directed to a portable electronic tracking device to monitor location coordinate of one or more objects. Each independent claim identifies the uniquely distinct combination of features including "processor circuitry configured to process the displacement, to associate the displacements with a specified pattern, and to generate an alert message in response to the specified pattern". This patentable distinction is included in all independent claims 1, 13, and 24. The closest prior art, Tsai (US 2007/0057068) and Suprun et al. (US 7,292,223). Tsai discloses portable electronic device, and method for automatically switching power modes, and Suprun et al. disclose location tracking device. The references, either singularly or in combination, fail to anticipate or render the above limitations obvious.
3. Any comments considered necessary by applicant must be submitted no later than the payment of the issue fee and, to avoid processing delays, should preferably accompany the issue fee. Such submissions should be clearly labeled "Comments on Statement of Reasons for Allowance."

## Conclusion.

4. Any inquiry concerning this communication or earlier communications from the examiner should be directed to Phung Nguyen whose telephone number is 571-272-2968. The examiner can normally be reached on Monday to Friday from 8:00am to 5:30pm.

If attempts to reach the examiner by telephone are unsuccessful, the examiner's supervisor, Daniel J. Wu, can be reached on 571-272-2964. The fax phone number for this Group is 571-273-8300.

Any inquiry of a general nature or relating to the status of this application or proceeding should be directed to the Group receptionist whose telephone number is 571-272-2600.
/PHUNG NGUYEN/
Primary Examiner, Art Unit 2681
Date: December 7, 2012

| Notice of References Cited | Application/Control No. <br>  <br> $13 / 356,643$ |  | Applicant(s)/Patent Under <br> Reexamination <br> SCALISI ET AL. |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
|  | Examiner <br> PHUNG NGUYEN | Art Unit <br> 2681 | Page 1 of 1 |


| $*$ |  | Document Number <br> Country Code-Number-Kind Code | Date <br> MM-YYYY |  | Name |
| :---: | :---: | :--- | :--- | :--- | :---: |
| $*$ | A | US-7,292,223 | $11-2007$ | Suprun et al. | Classification |
| $*$ | B | US-2007/0057068 | $03-2007$ | Tsai, Hsin-Feng | $345 / 156$ |
| $*$ | C | US-2007/0103296 | $05-2007$ | Paessel et al. | $235 / 472.01$ |
| $*$ | D | US-2006/0161377 | $07-2006$ | Rakkola et al. | $340 / 539.22$ |
|  | E | US- |  |  | $702 / 141$ |
|  | F | US- |  |  |  |
|  | G | US- |  |  |  |
|  | H | US- |  |  |  |
|  | I | US- |  |  |  |
|  | J | US- |  |  |  |
|  | K | US- |  |  |  |
|  | L | US- |  |  |  |
|  | M | US- |  |  |  |

FOREIGN PATENT DOCUMENTS

| $*$ |  | Document Number <br> Country Code-Number-Kind Code | Date <br> MM-YYYY | Country | Name | Classification |
| :--- | :--- | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | N |  |  |  |  |  |
|  | O |  |  |  |  |  |
|  | P |  |  |  |  |  |
|  | Q |  |  |  |  |  |
|  | R |  |  |  |  |  |
|  | S |  |  |  |  |  |
|  | T |  |  |  |  |  |

NON-PATENT DOCUMENTS

| $*$ |  | Include as applicable: Author, Title Date, Publisher, Edition or Volume, Pertinent Pages) |
| :---: | :---: | :---: |
|  | U |  |
|  | V |  |
|  | W |  |
|  |  |  |

[^4]Dates in MM-YYYY format are publication dates. Classifications may be US or foreign.



| $\square$ | Claims renumbered in the same order as presented by applicant |  |  |  |  |  |  | $\square$ | CPA |  | $\square \quad$ T.D. | $\square \quad \mathrm{R}$ |  | R.1.47 |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original |
| 1 | 1 | 13 | 17 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | 2 | 14 | 18 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | 3 | 15 | 19 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 2 | 4 | 16 | 20 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 3 | 5 | 17 | 21 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 4 | 6 | 18 | 22 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 5 | 7 | 19 | 23 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 6 | 8 | 20 | 24 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 7 | 9 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 8 | 10 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 9 | 11 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 10 | 12 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 11 | 13 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | 14 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | 15 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 12 | 16 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |


| NONE |  | Total Claims Allowed: |  |
| :--- | :--- | :---: | :---: |
| (Assistant Examiner) | (Date) | 20 |  |
| PHUNG NGUYEN <br> Primary Examiner.Art Unit 2612 <br> (Primary Examiner) | $12 / 07 / 12$ | O.G. Print Claim(s) | O.G. Print Figure |


| Search Notes | Application/Control No. $13356643$ | Applicant(s)/Patent Under Reexamination <br> SCALISI ET AL. |
| :---: | :---: | :---: |
|  | Examiner <br> PHUNG NGUYEN | Art Unit 2612 |


| SEARCHED |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :---: | :---: |
| Class | Subclass | Date | Examiner |  |
| 340 | $539.13,539.3,636.1$ | $03 / 19 / 12$ | PTN |  |
| 455 | 574 | $03 / 19 / 12$ | PTN |  |

## SEARCH NOTES

| Search Notes | Date | Examiner |
| :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |


| INTERFERENCE SEARCH |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :---: | :---: |
| Subclass | Date | Examiner |  |  |
| Class | Sus | $07 / 27 / 12$ | PTN |  |
| 455 | 574 |  |  |  |

$\square$

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT ( Not for submission under 37 CFR 1.99)

| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |


| U.S.PATENTS Remove |  |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial* | Cite No | Patent Number | Kind Code ${ }^{1}$ | Issue Date | Name of Patentee or Applicant of cited Document | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear |
|  | 1 | 5592173 | A | 1997-01-07 | Lau et al. | Entire Document |
|  | 2 | 5862511 | A | 1999-01-19 | Croyle et al. | Entire Document |
|  | 3 | 6396403 | B1 | 2002-05-28 | Haner | Entire Document |
|  | 4 | 6774797 |  | 2004-08-01 | Freathy et al. | Entire Document |
|  | 5 | 6774838 | B2 | 2004-08-10 | Sun | Entire Document |
|  | 6 | 6975941 | B1 | 2005-12-13 | Lau et al. | Entire Document |
|  | 7 | 6998985 | B2 | 2006-02-14 | Reisman et al. | Entire Document |
|  | 8 | 7019644 | B2 | 2006-03-28 | Barrie | Entire Document |



|  | 9 | 7123189 | B2 | 2006-10-17 | Lalik et al. | Entire Document |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | 10 | 7612663 | B2 | 2009-11-03 | Sun | Entire Document |
|  | 11 | 7742774 | B2 | 2010-06-22 | Oh Seung et al. | Entire Document |
|  | 12 | 7823073 | B2 | 2010-10-26 | Holmes et al. | Entire Document |
|  | 13 | 7826968 | B2 | 2010-11-02 | Huang et al. | Entire Document |
|  | 14 | 7831264 | B2 | 2010-11-09 | Miegel | Entire Document |
|  | 15 | 7995994 | B2 | 2011-08-09 | Khetawat et al. | Entire Document |
|  | 16 | 8010601 | B2 | 2011-08-30 | Jennings et al. | Entire Document |
| If you wish to add additional U.S. Patent citation information please click the Add button. |  |  |  |  |  |  |
| U.S.PATENT APPLICATION PUBLICATIONS |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Initial* | Cite No | Publication Number | Kind Code ${ }^{1}$ | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of cited Document | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear |
|  | 1 | 20050113124 | A | 2005-05-26 | Syrjarinne et al. | Entire Document |


| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number |  | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date |  | 2012-01-23 |
|  | First Named Inv | Joseph F. Scalisi |  |
|  | Art Unit |  | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
|  | Attorney Docket Number |  | LB1-006USD3 |



| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number |  | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date |  | 2012-01-23 |
|  | First Named Inv | Joseph F. Scalisi |  |
|  | Art Unit |  | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
|  | Attorney Docket Number |  | LB1-006USD3 |


|  | 1 | 2001359147 | JP | A | 2001-12-26 | Miwa et al. | Entire Document | $\square$ |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | 2 | 2002222249 | JP | A | 2002-08-09 | Banba et al. | Entire Document | $\square$ |
|  | 3 | 2003284123 | JP | A | 2003-10-03 | Fukuda et al. | Entire Document | $\square$ |
|  | 4 | 2003529083 | JP | A | 2003-09-30 | I | Entire Document | $\square$ |
|  | 5 | 2005210204 | JP | A | 2005-08-04 | Uchida | Entire Document | $\square$ |
|  | 6 | 2005223436 | JP | A | 2005-08-18 | Fukushima et al. | Entire Document | $\square$ |
|  | 7 | 0163315 | WO | A | 2001-08-30 | Kalthoff Robert et al. | Entire Document | $\square$ |
| If you wish to add additional Foreign Patent Document citation information please click the Add button |  |  |  |  |  |  |  |  |
| NON-PATENT LITERATURE DOCUMENTS |  |  |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Initials* | Cite No | Include name of the author (in CAPITAL LETTERS), title of the article (when appropriate), title of the item (book, magazine, journal, serial, symposium, catalog, etc), date, pages(s), volume-issue number(s), publisher, city and/or country where published. |  |  |  |  |  | T5 |
|  | 1 | "Notice of Reas | Rejecti | pril | 2012, Japane | Application No. 2009-5 | 80, 4 pages | $\square$ |
| If you wish to add additional non-patent literature document citation information please click the Add button Add |  |  |  |  |  |  |  |  |


| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number |  | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date |  | 2012-01-23 |
|  | First Named Inv | Joseph F. Scalisi |  |
|  | Art Unit |  | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
|  | Attorney Docket Number |  | LB1-006USD3 |


| EXAMINER SIGNATURE |  |  |  |  |
| :--- | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Signature | IPhung Nguyen/ | Date Considered | 12/07/2012 |  |
| *EXAMINER: Initial if reference considered, whether or not citation is in conformance with MPEP 609. Draw line through a <br> citation if not in conformance and not considered. Include copy of this form with next communication to applicant. |  |  |  |  |

English language translation is attached.

| Application Number | 13356643 |  |
| :--- | :--- | :---: |
| Filing Date | $2012-01-23$ |  |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |  |
| Art Unit | 2612 |  |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |  |

## CERTIFICATION STATEMENT

Please see 37 CFR 1.97 and 1.98 to make the appropriate selection(s):

That each item of information contained in the information disclosure statement was first cited in any communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application not more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(1).

## OR

That no item of information contained in the information disclosure statement was cited in a communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application, and, to the knowledge of the person signing the certification after making reasonable inquiry, no item of information contained in the information disclosure statement was known to any individual designated in 37 CFR 1.56 (c) more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(2).

See attached certification statement.
Fee set forth in 37 CFR 1.17 (p) has been submitted herewith.
None
SIGNATURE
A signature of the applicant or representative is required in accordance with CFR $1.33,10.18$. Please see CFR 1.4 (d) for the form of the signature.

| Signature | /Mark Farrell/ | Date (YYYY-MM-DD) | $2012-11-07$ |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Name/Print | Mark Farrell | Registration Number | 45988 |

This collection of information is required by 37 CFR 1.97 and 1.98 . The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 1 hour to complete, including gathering, preparing and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these record s.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

## BIB DATA SHEET

CONFIRMATION NO. 6597

| SERIAL NUMBER <br> 13/356,643 |  | $\begin{gathered} \text { FILING or 371(c) } \\ \text { DATE } \\ 01 / 23 / 2012 \\ \text { RULE } \end{gathered}$ |  | CLASS <br> 340 | GROUP AR <br> 2681 |  | $\begin{aligned} & \text { ORNEY DOCKET } \\ & \text { NO. } \\ & \text { LB1-006USD3 } \end{aligned}$ |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| APPLICANTS <br> Joseph F. Scalisi, Yorba Linda, CA; David Butler, Staffordshire, UNITED KINGDOM; Roger B. Anderson, Arcadia, CA; Desiree Mejia, Redondo Beach, CA; Michael L. Beydler, Irvine, CA; |  |  |  |  |  |  |  |
| ** CONTINUING DATA $\qquad$ <br> This application is a DIV of $11 / 969,90501 / 06 / 2008$ PAT $8,102,256$ |  |  |  |  |  |  |  |
| ** FOREIGN APPLICATIONS $\qquad$ <br> ** IF REQUIRED, FOREIGN FILING LICENSE GRANTED **** SMALL ENTITY ** $02 / 03 / 2012$ |  |  |  |  |  |  |  |
| Foreign Priority clai 35 USC 119(a-d) co Verified and Acknowledged |  |  |  | STATE OR COUNTRY <br> CA | SHEETS DRAWINGS 3 | TOTAL CLAIMS 23 | INDEPENDENT CLAIMS <br> 2 |
| ADDRESS |  |  |  |  |  |  |  |
| Timberline Patent Law Group 108 N. Washington St. <br> Suite 417 <br> Spokane, WA 99201 <br> UNITED STATES |  |  |  |  |  |  |  |
| TITLE |  |  |  |  |  |  |  |
| APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |  |  |  |  |  |  |
| $\begin{aligned} & \text { FILING FEE } \\ & \text { RECEIVED } \\ & 620 \end{aligned}$ | FEES: Authority has been given in Paper <br> No. $\qquad$ to charge/credit DEPOSIT ACCOUNT No. $\qquad$ for following: |  |  |  | $\square$ All Fees |  |  |
|  |  |  |  |  | 1.16 Fees (Filing) |  |  |
|  |  |  |  |  | 1.17 Fees (Processing Ext. of time) |  |  |
|  |  |  |  |  | 1.18 Fees (Issue) |  |  |
|  |  |  |  |  | $\square$ Other |  |  |
|  |  |  |  |  | $\square$ Credit |  |  |

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT ( Not for submission under 37 CFR 1.99)

| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |


| U.S.PATENTS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial* | Cite No | Patent Number |  | Kind Code ${ }^{1}$ | Issue Date |  | Name of Patentee or Applicant of cited Document |  | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear |  |  |
|  | 1 | 6975941 |  | B1 | 2005-12-13 |  | Law et al. |  | Entire Document |  |  |
|  | 2 | 7123189 |  | B2 | 2006-10-17 |  | Lalik et al. |  | Entire Document |  |  |
|  | 3 | 7826968 |  | B2 | 2010-11-02 |  | Huang et al. |  | Entire Document |  |  |
| If you wish to add additional U.S. Patent citation information please click the Add button. Add |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| U.S.PATENT APPLICATION PUBLICATIONS Remove |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Initial* | Cite No |  | Publication Number | Kind Code | Publication Date |  | Name of Patentee or Applicant of cited Document |  | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear |  |  |
| 1 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| If you wish to add additional U.S. Published Application citation information please click the Add button. Add |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  | FOREIGN PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  | Remove |  |  |
| Examiner Initial* | Cite No | Foreign Document Number ${ }^{3}$ |  | Country Code ${ }^{2}$ |  | Kind Code ${ }^{4}$ | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of cited Document |  | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear | T5 |
|  | 1 | 200 | 1359147 | JP |  | A | 2001-12-26 | Miwa et al. |  | Entire Document | $\square$ |


| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Fhung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |


|  | 2 | 2002 | JP | A | 2002-08-09 | Banba et al. | Entire Document | $\square$ |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | 3 | 2003 | JP | A | 2003-10-03 | Fukuda et al. | Entire Document | $\square$ |
|  | 4 | 2003 | JP | A | 2003-09-30 | 1 | Entire Document | $\square$ |
|  | 5 | 2005 | JP | A | 2005-08-04 | Uchida | Entire Document | $\square$ |
|  | 6 | 2005 | JP | A | 2005-08-18 | Fukushima et al. | Entire Document | $\square$ |
|  | 7 | 016 | WO | A | 2001-08-30 | Kalthoff Robert et al. | Entire Document | $\square$ |
| If you wish | to a | dd ad | aten | cita | information | ease click the Add butt | Add |  |
|  |  |  |  | NT | RATURE DO | CUMENTS | Remove |  |
| Examiner Initials* | Cite No |  | athor al, s count |  | TERS), title catalog, etc) d. | the article (when appro date, pages(s), volume- | iate), title of the sue number(s), | T5 |
|  | 1 | "Notis | ejecti | Aril | 2012, Japanes | Application No. 2009-521 | 80, 4 pages | $\square$ |
| If you wish to add additional non-patent literature document citation information please click the Add button Add |  |  |  |  |  |  |  |  |
| EXAMINER SIGNATURE |  |  |  |  |  |  |  |  |
| Examiner Signature |  |  | IPhung Nguyen/ |  |  | Date Considered | 12/07/2012 |  |


| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date | 2012-01-23 |
|  | First Named Inventor Jose | Joseph F. Scalisi |
|  | Art Unit | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |
|  | Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |

${ }^{1}$ See Kind Codes of USPTO Patent Documents at www.USPTO.GOV or MPEP 901.04. ${ }^{2}$ Enter office that issued the document, by the two-letter code (WIPO Standard ST.3). ${ }^{3}$ For Japanese patent documents, the indication of the year of the reign of the Emperor must precede the serial number of the patent document. ${ }^{4}$ Kind of document by the appropriate symbols as indicated on the document under WIPO Standard ST. 16 if possible. ${ }^{5}$ Applicant is to place a check mark here if English language translation is attached.

| Application Number | 13356643 |  |
| :--- | :--- | :---: |
| Filing Date | $2012-01-23$ |  |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |  |
| Art Unit | 2612 |  |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |  |

## CERTIFICATION STATEMENT

Please see 37 CFR 1.97 and 1.98 to make the appropriate selection(s):

That each item of information contained in the information disclosure statement was first cited in any communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application not more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(1).

## OR

That no item of information contained in the information disclosure statement was cited in a communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application, and, to the knowledge of the person signing the certification after making reasonable inquiry, no item of information contained in the information disclosure statement was known to any individual designated in 37 CFR 1.56 (c) more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(2).

See attached certification statement.
Fee set forth in 37 CFR 1.17 (p) has been submitted herewith.
None

## SIGNATURE

A signature of the applicant or representative is required in accordance with CFR $1.33,10.18$. Please see CFR 1.4 (d) for the form of the signature.

| Signature | /Christopher Lattin/ | Date (YYYY-MM-DD) | 2012-08-03 |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Name/Print | Christopher Lattin | Registration Number | 56064 |

This collection of information is required by 37 CFR 1.97 and 1.98 . The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 1 hour to complete, including gathering, preparing and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these record s.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

## United States Patent and Trademark Office

UNITED STATES DEPARTMENT OF COMMERCE
U.S. Patent and Trademark Office Address: COMMISSIONER FOR PATENTS
P.O. Box 1450

Alexandria, Virginia 22313-1450
www.uspto.gov

93892 e 2012-11-09
Timberline Patent Law Group
108 N. Washington St.
Suite 417
Spokane, WA 99201

Paper No.

| Application No.: | $13 / 356,643$ | Date Mailed: | 2012-11-09 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
| First Named Inventor: | Scalisi, Joseph, F. | Examiner: | NGUYEN, PHUNG |
| Attorney Docket No.: | LB1-006USD3 | Art Unit: | 2681 |
| Confirmation No.: | 6597 | Filing Date: | 2012-01-23 |

Please find attached an Office communication concerning this application or proceeding.

|  | Application No. <br> NOTICE OF IMPROPER REQUEST FOR <br> CONTINUED EXAMINATION (RCE) |  | Applicant(s) <br> SCALISI ET AL. |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
|  |  | Art Unit <br> 2600 | Date Mailed: |

The request for continued examination (RCE) under 37 CFR 1.114 filed on 02 November, 2012 is improper for reason(s) indicated below:

1. $\square$ Continued examination under 37 CFR 1.114 does not apply to an application for a design patent. Applicant may wish to consider filing a continuing application under 37 CFR $1.53(b)$ or a CPA under 37 CFR 1.53 (d). An RCE cannot be treated as a CPA.
2. $\square$ Continued examination under 37 CFR 1.114 does not apply to an application that was filed before June 8,1995 . Applicant may wish to consider filing a continuing application under 37 CFR 1.53(b).
3. $\square$ Continued examination under 37 CFR 1.114 does not apply to an application unless prosecution in the application is closed. If the RCE was accompanied by a reply to a non-final Office action, the reply will be entered and considered under 37 CFR 1.111. If the RCE was not accompanied by a reply, the time period set forth in the last Office action continues to run from the mailing date of that action.
4. $\square$ The request was not filed before payment of the issue fee, and no petition under 37 CFR 1.313 was granted. If this application has not yet issued as a patent, applicant may wish to consider filing either a petition under 37 CFR 1.313 to withdraw this application from issue, or a continuing application under 37 CFR 1.53(b).
5. $\square$ The request was not filed before abandonment of the application. The application was abandoned, or proceedings terminated on $\qquad$ Applicant may wish to consider filing a petition under 37 CFR 1.137 to revive this abandoned application.
6. $\square$ The request was not accompanied by the fee set forth in 37 CFR 1.17(e) as required by 37 CFR 1.114. Since the application is not under appeal, the time period set forth in the final Office action or notice of allowance continues to run from the mailing date of that action or notice.
7. $\boxtimes$ The request was not accompanied by a submission as required by 37 CFR 1.114. Since theapplication is not under appeal, the time period set forth in the final Office action or notice of allowance continues to run from the mailing date of that action or notice.

Note: A continued prosecution application (CPA) under 37 CFR 1.53(d) cannot be filed in a utility or plant application. A CPA filed in a utility or plant application that has a filing date on or after June 8, 1995 will be treated as an RCE under 37 CFR 1.114. The request for a CPA in the instant application, however, has been treated as an improper RCE for the reason(s) indicated above.

## A copy of this Notice MUST be returned with the reply.

Direct any questions concerning this notice to
/MARCIA GORDON/, Technology Center 2600

Telephone Number: (571)272-3003

| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date | 2012-01-23 |
|  | First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
|  | Art Unit | 2612 |
|  | Examiner Name $\quad$ P | Phung NGUYEN |
|  | Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |


| U.S.PATENTS Remove |  |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial* | Cite No | Patent Number | Kind Code1 | Issue Date | Name of Patentee or Applicant of cited Document | Pages,Columns,Lines where Relevant Passages or Relevant Figures Appear |
|  | 1 | 5592173 | A | 1997-01-07 | Lau et al. | Entire Document |
|  | 2 | 5862511 | A | 1999-01-19 | Croyle et al. | Entire Document |
|  | 3 | 6396403 | B1 | 2002-05-28 | Haner | Entire Document |
|  | 4 | 6774797 |  | 2004-08-01 | Freathy et al. | Entire Document |
|  | 5 | 6774838 | B2 | 2004-08-10 | Sun | Entire Document |
|  | 6 | 6975941 | B1 | 2005-12-13 | Lau et al. | Entire Document |
|  | 7 | 6998985 | B2 | 2006-02-14 | Reisman et al. | Entire Document |
|  | 8 | 7019644 | B2 | 2006-03-28 | Barrie | Entire Document |

INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT
( Not for submission under 37 CFR 1.99)

| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |


|  |  |  |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
|  |  |  |  |  | B2 | 2006-10-17 |


| INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT <br> ( Not for submission under 37 CFR 1.99) | Application Number |  | 13356643 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Filing Date |  | 2012-01-23 |
|  | First Named Inve | Joseph F. Scalisi |  |
|  | Art Unit |  | 2612 |
|  | Examiner Name | Phung NGUYEN |  |
|  | Attorney Docket Number |  | LB1-006USD3 |




|  | 1 | 2001359147 |  |  |  |  | Entire Document |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
|  | 2 | 200222249 |  | JP |  |  |  |

If you wish to add additional Foreign Patent Document citation information please click the Add button

## Add

NON-PATENT LITERATURE DOCUMENTS
Remove

| Examiner Initials* | Cite No | Include name of the author (in CAPITAL LETTERS), title of the article (when appropriate), title of the item (book, magazine, journal, serial, symposium, catalog, etc), date, pages(s), volume-issue number(s), publisher, city and/or country where published. | T5 |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | 1 | "Notice of Reasons for Rejection" mailed April 18, 2012, Japanese Application No. 2009-521880, 4 pages |  |
| If you wish to add additional non-patent literature document citation information please click the Add button Add |  |  |  |



## EXAMINER SIGNATURE

Examiner Signature $\quad$|  |
| :--- | :--- | :--- |

*EXAMINER: Initial if reference considered, whether or not citation is in conformance with MPEP 609. Draw line through a citation if not in conformance and not considered. Include copy of this form with next communication to applicant.
${ }^{1}$ See Kind Codes of USPTO Patent Documents at www. USPTO.GOV or MPEP 901.04. ${ }^{2}$ Enter office that issued the document, by the two-letter code (WIPO Standard ST.3). ${ }^{3}$ For Japanese patent documents, the indication of the year of the reign of the Emperor must precede the serial number of the patent document. ${ }^{4}$ Kind of document by the appropriate symbols as indicated on the document under WIPO Standard ST. 16 if possible. ${ }^{5}$ Applicant is to place a check mark here if English language translation is attached.

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT

( Not for submission under 37 CFR 1.99)

| Application Number | 13356643 |
| :--- | :--- |
| Filing Date | $2012-01-23$ |
| First Named Inventor | Joseph F. Scalisi |
| Art Unit | 2612 |
| Examiner Name | Phung NGUYEN |
| Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |

## CERTIFICATION STATEMENT

Please see 37 CFR 1.97 and 1.98 to make the appropriate selection(s):

That each item of information contained in the information disclosure statement was first cited in any communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application not more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(1).

## OR

That no item of information contained in the information disclosure statement was cited in a communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application, and, to the knowledge of the person signing the certification after making reasonable inquiry, no item of information contained in the information disclosure statement was known to any individual designated in 37 CFR 1.56(c) more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(2).

See attached certification statement.
Fee set forth in 37 CFR 1.17 (p) has been submitted herewith.
区 None

## SIGNATURE

A signature of the applicant or representative is required in accordance with CFR 1.33, 10.18. Please see CFR 1.4 (d) for the form of the signature.

| Signature | Mark Farrell/ | Date (YYYY-MM-DD) | $2012-11-07$ |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Name/Print | Mark Farrell | Registration Number | 45988 |

This collection of information is required by 37 CFR 1.97 and 1.98. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 1 hour to complete, including gathering, preparing and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these record s.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

（54）【発明の名称】 特定点近傍エリアの移動休の位置監視システム
（57）【要約】
【課題】移動体通信端末を徘呬老人等に付設しをの位置情報で位置を常時監視し特定点付近安全域から逸脱を監視する場合，移動体通信のセル情報や位置算定情報の みでは精度が悪く誤判定や判定時間荱延が生じる。特に自宅近傍等安全エリアが小な場合誤差の方がより大きく なる問題があった。
【解决手段】 特定基準体に設置した基準体端末と移動体が携行する移動体端末間の相互直接無線交信状況によ り移動体の特定点近傍エリア逸脱を検知すれば，直ちに保護者や引率者に警報を発すると共にP H S やG P S を用いた位置情報システムに被保護体所在位置の緯度経度算定を倲頼し，この結果が予め本発明のシステムに登録済みの正常活動域内か否かを判定して婏脱の場合は警報 を発したり，以後の逸脱処理システムに接続するように したものである。


【特許請求の範囲】
【請求項1】移動体通信システムにおいて固定または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍エリア）に活動する単数きたは複数の移動体と又はその両者の位置関係を監視する監視センターとを含めてそれぞれに該通信システムの通信端末（他機能に結合，又は内蔵された ものを含めて通信端末と総称する。以下同じ）が設けら れ，かつ基準体端末と移動体端末とが相互直接通信機能 を併せ有し，基準体端末と移動体端末が直接通信により交信し，その直接交信状況から移動端末の所在が該特定基準体付近（特定点近傍エリア）にあるか否かを移動体端末または基準体端末または監視センタまたは位置情報 システムが判定することを特徴とする特定点近傍エリア の移動体の位置監視システム。
【請求頂2】請求頂1において特定点近傍エリア内ノ外か判定又は逸脱を移動体端末または基準体端末から特定基準体，又は監視センタまたは位置情報システムへ通知ざれ，警報を発するか又は以後の移動体位置の測位，追跡，監視，又は捕捉の逸脱処理システムに接続するこ とを特徴とする特定点近傍エリアの移動体の位置監視シ ステム。
【請求項3】請求項1及び2にあろいて基準体端末と移動体端末との直接通信機能が，自営用基地局による（家庭用コードレス電話親機を含む）直接通信機能であるこ とを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視シス テム。
【請求項4】請求項1及び2にあいて基準体端末と移動体端末との直接通信機能が，移動体端末間直接通信
（トランシーバ）機能であることを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項5】請求項1，請求項2，請求項3又は請求項4において移動体端末が基準体端末の近傍（特定点近傍エリア）を逸脱し基準体端末との直接通信での交信が特定の時間または特定回数途絶するか信号強度低下する かまたはBER（ビットエラーレート）の劣化したこと により検知して，自ら起動して又は基準体端末，監視セ ンター又は位置情報システムが逸脱を検知し指令して，
移動体端末が公衆・トランシーバ両用または公衆•家庭内両用の待ち受けモードとされることを特徴とする，あ るい住予めこの何れかのモードとされていて，公衆通信 による位置情報，追跡，又は保護システムに接続可能と されている事を特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項6】移動体通信システムにわいて固定または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍エリア）に活動する単数または複数の移動体とに該通信システムの通信端末か設けられ，かつ基準体端末と移動体端末とが直接相互通信機能を併せ有し，基準体端末と移動体端末 が直接通信により交信し，その交信状況から移動端末の所在が該特定基準体付近（特定点近傍エリア）にあるか

否かを移動体端末又は基準体端末が判定し特定点近傍工 リア外であれば移動体端末，基準体端末，または併設さ れた監視サーバーが位置情報システムに移動体の位置情報の算定を要求し，その結果を移動体端末又は特定基準体端末または基準体監視サーバー（パーソナルコンピュ ータなど）に返し情報処理することを特徴とする移動体 の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項7】移動体通信システムにおいて固定または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍エリア）に活動する単数または複数の移動体とその両者の位置関係 を監視する監視センターとに該移動体通信システムを利用した位置情報システムの端末を設け，監視センタで移動体端末の位置情報と，基準体端未が固定の場合は々の固定位置と，移動する場合はその基準体端末の位置情報 とを取得し移動体端末の基準体端末からの相対位置を監視することを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項8】自律的識別電波発信機（能動型FFID タグ）と移動体通信端末（両者を一体としてよい）を 1 乃至複数の移動体に付設し，一方 1 乃宔複数の能動型RF I Dタダ用受信機を，固定または移動する特定基準体に付設された基準体監視サーバーの周辺に配置しかつ該サ ーバーに接続し，それらの受信可能範囲を合成して特定点近傍エリアとし，能動型RFIDタグ用受信機または基準体監視サーバーは各RFIDタグ所在の該特定点近傍エリアの内か外かを監視し，内／外または外部逸脱を特定基準体に通報しまたは基準体監視けーバーまたは各能動型RFIDタダ受信機がルーターを介して有線また は無線通信系により監視センタに報告することを特徴を する移動体の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項9】請求項8において被探端末逸脱時は基準体監視サーバーまたは監視センターは移動体設置の移動体端末によりまたは位置情報システムを利用して位置探索監視捕捉を行うことを特徴とする移動体の特定点近傍 エリア位置監視システム。
【請求頂10】照会電波を受信し応答して識別電波を返信する機器（受動型RFIDタダ）と移動体通信端末 （両者を一体としてよい）を 1 または複数の移動体に付設し，一方 1 またば複数の受動型RFIDタダ用送受信機を固定または移動する特定基準体近傍の1乃至複数個所に設置し，特定基準体に付設きれた基準体監視サーバ ーに該受動型RFIDタダ用送受信機を接続し，その送受信可能範囲を合成して特定点近傍エリアとし，受動型 RFID用タグ送受信機は自律的にまただ基準体監視け ーバーの指示により照会電波を発射し，移動体タグの応答を受信した場合は基準体監視けーバーまたは受動型R FIDタグ用送受信機が保持するデーターと比較して各 RFIDタダの所在が該特定点近傍エリアの内か外かを判別しまたは特定近傍点エリアの出入口に相互に近接し て設けた2つの受動型RFID用タダ送受信機の受信夕

イミングから出方向（外部逸脱）が大方向（帰還）かを判別し，内－外または外部逸脱を特定基準体に通報する ことを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視シ ステム。
【請求項11】請求項1Oにおいて移動体の特定点近傍の内 外，又は逸脱を基準体監視サーバーまたは受動型RFIDタダ用送受信機がルーターを介して有線また は無線通信系により監視センタに報告し，逸脱時は基準体監視けーバーまたは監視センターは移動体設置の移動体端末によりまだは位置情報システムを利用して位置探索監視捕捉なることを特徴とする移動体の特定点近傍工 リア位置監視システム。
【発明の詳細な説明】
【0001】
【発明の属する技術分野】本発明は無線技術を利用した物体の流動監視システムに属し，特に徘徊老人や貴重品 など移動体の常時監視に関する。具体的には徘徊老人の住居や団体旅行の引率者（特定基準体）に設置した基準体端末と俳徊老人や旅行団体員等の移動体が携行する移動体端末間の無線交信状況により移動体のホームエリア （特定点近傍エリア）逸脱を検知ずれば，直ちに保護者 や引率者に警報を発するか，及びノ又はPHSやGPS を用いた位置情報システムに被保護体所在位置の緯度経度算定を依頼し，この結果が予め本発明のシステムに登録済みの正常活動域内が否かを判定して逸脱の場合は警報を発するようにしたものである。
【0002】
【従来の技術】類似目的の技術として特開平9－331 571 で本発明者は，移動体端末（PHS子機）に子め正常活動域に属する多数の公衆CSIDを登録してお
き，所在地点で通信状態が良好なCS I D の複数局の特定割合分が前記登録CS I D 群に含まれていなければ正常活動域逸脱と判断すると共に待受けモードを公衆から トランシーバまたは公衆トランシーバ両待に変更するも のを提案している。この技術では移動体に内蔵するコン ビュータシステムにおいて，正常活動域に属する多数の公衆CSIDを登録するための多くの不揮発性义モリー領域を必要とする他，逸脱判定には多数回の比較演算を要し処理が重い。又判定誤りを生じる虞がある。
【OOO3】また，CSの地図上の位置（緯度／経度） とCSIDに関する情報は原則非公開，且つ頻等に変更 されるので正常活動域に属する多数の公衆CSIDを登録するには，登録しようとする移動体端末を実地に持の て行き登録操作を繰り返しながら正常活動域を一逻する などしなけすじならず困難を伴う。
【0004】特に移動体の所在地点で通信状態が良好な CSを受信中といえどもマルチパスの影響を受けるので その愛信強度は絶えず変動し，条件が悪いところでは距離換算で数百m以上振れることがあるので，逸脱判定の誤差も数百m以上に及ぶため判定誤りや判定に統計平均

处理上時間的および地理的荱延（逸脱判定幄延）が生じ ることは大きな問題である。
【0005】特定点近傍エリア逸脱検知を併用せず，セ ル式移動体通信網（例えばPHS）を利用した位置情報 システム提供事業者が，依頼者と予めエリアを取り決め しておき，移動体の出入り監視を行うシステム（NTT ドコモのPどこ（どこさサービス）や，位置情報システ Д提供事業者（NTTドコモや東芝）に所在位置（緯度経度）の算出を使頼しその結果をパーソナルコンピュー夕などで正常活動域の範囲内であるか否かを判定する事 も行われている。
【0006】しかしこれらO場合は常時，公衆モードに よる移動体の所在位置算定を繰り返し実行し続けなけえ ばならず通信費や位置情報システム使用料などに莫大な経済的負担を伴うほか，上述の位置情報システムでは，位置算定方式が受信電界強度方式／受信時間差方式の何 れであってもマルチパスの影響を受け位置算定の誤差は数十mから数百m以上に及ぶので統計的平均時間を含め て逸脱判定遅延が生じる恐れがある。又通信トラフィッ クを増大し通常の通話を圧迫する。
【0007】またRFIDタダを物流管理に利用する技術の延長として特定点近傍エリア逸脱を検知し警報を発 することは可能で既に実施例があるかも知れないが位置情報算定システムムと連携し正常活動域の範囲内であるか否かを判定するものは無い。一般的に言りてRFIDタ グの電波到達距離は2～3cmbら特殊なものでも30 m以下と短いので，正常域逸脱判定に利用する場合，犬猫（ペット）に適用すると逸脱警報か頻繁に出過ぎるほ か，俳徊老人に適用ずると狭所に監禁され人権抑圧され ていると受け止められかねない。
【0008】また特定点を自宅等の建屋内と限定してP HSO家庭モード（コードレスモード）と公衆モードと を切り替えて両者の受信強度を比較して建屋内外を判定 する斥式が特開平11－027734に開示され，また建屋逸脱でアラームを出し管理側㳖置に通報することが開示きれている。これは両モードとも待ち受け状態であ るので通信費の発生を防ぐ利点がある。しかし両モード の交互切り替えと両受信強度比較により建屋内外を判定 することは複雑でP H S 制御装置が別に設けられてい る。機器の大型化と電池の消耗を早め，かつ高価格化を招くのみならず，公衆基地局の送信電力が 200 mW ，
500 mW ，2 Wのものも有り，コードレス親機の送信電力が 10 mW であるのに対し20倍～200倍と強力 である。また，アンテナ利得も公衆基地局の方が大であ るため両者の受信電界強度であ建屋内外の判定が逆転し てしまう場合が多いと言う問題がある。
【0009】また徘徊老人等の自由，安全行動範囲は建屋内に限定されず住宅では庭，施設では構内等，屋外で の行動が許きれふばならない。これは排徊者の精神安定上及び肉体的健康上の要請である（呆け老人をかかえる

家族の会）。この庭等の屋外での監視には移動端末にG PS測位機を併設するとしているが，大型化，重量化，高価格化以外に高頻度での位置通信費用がかきむ問題が ある。さらに屋外の安全範囲をデーターベースとして作成記憶しておく必要があるという問題がある。
【OO1 O】また，公衆移動体通信の電波以外O微弱電波や特定小電力の専用送信機を鹪行させ，建屋などに設 $け た$ 受信機で受信状況から外出を検知する装置が市販さ れているだ，この種装置だけでは外出検知後の測位，追跡，監視，補足への接続は不可能であり，あえて接続し ようとするならば別途公衆移動体通信対応の携帯端末と前記専用送信機の両方を携行させるばならないと言う問題がある。
【OO11】
【発明が解決しようとする課題】1．正常活動域登録用 の不揮発性メモリー領域の占有を少なくすると同時にコ ンピュータの処理を軽くする。
2．正常活動或の登録を簡易，容易にする。 2’正常活動域範囲の精度を高め，実用上適当な広さの範囲とする。
2＂建屋内のみでなく屋外も正常活動域に含める。
3．正常活動域逸脱判定の所在セル特定誤差または位置算定誤差に基づく判定誤りや判定遅延を少なくする。
4．通信費およよび位置情報システム使用料などの経済的負担を少なくする。
5．逸脱警報の頻出と屋内等の狭所監禁による人権抑圧感を払拭する。
【OO12】
【問題を解決するための手段】手段1．移動体通信シス テムにおいて固定または移動する特定基準体とをの付近
（特定点近傍エリア）に活動する単数または複数の移動体と 又はその両者の位置関係を監視する監視センターと を含めてそれそれに該通信システムの通信端末（他機能 に結合，又は内蔵されたものを含めて通信端末と総称す る。以下同じ）が設けられ，かつ基準体端末と移動体端末とが相互直接通信機能を併せ有し，基準体端末と移動体端末が直接通信により交信し，その直接交信状況から移動端末の所在が該特定基準体付近（特定点近傍エリ
ア）にあるか否かを移動体端末または基準体端末または監視センタまたは位置情報システムが判定することを特徴とする特定点近傍エリアの移動体の位置監視システム を用いる。
【OO13】手段2．手段1において特定点近傍エリア内 外の判定又は逸脱を移動体端末または土基準体端末か ら特定基準体，又は監視センタまたは值置情報システム へ通知きれ，警報を発するか又は以後の移動体位置の測位，追跡，監視，又は捕捉の逸脱処理システムに接続す ることを特徵とする特定点近傍エリアの移動体の位置監視システムを用いる。
【OO14】手段3．手段1及び手段2において基準体

端末と移動体端末との直接通信機能が，自営用基地局に よる（家庭用コードレス電話親機を含む）直接通信機能 であることを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【0 0 1 5】手段4．手段 1 及び手段 2 におろいて基準体端末と移動体端末との直接通信機能が，移動体端末間直接通信（トランシーバ）機能であることを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【0016】手段5，手段1，手段2，手段3又は手段 4において移動体端末が基準体端末の近傍（特定点近傍 エリア）を逸脱し基準体端末との直接通信での交信が特定の時間または特定回数途絶するか信号強度低下するか またはBER（ビットエラーレート）の劣化したことに より検知して，自ら起動して又は基準体端末，監視セン ター又は位置情報システムが逸脱を検知し指令して，移動体端末が公衆・トランシーバ両用またな公衆•家庭内両用の待ち受けモードときれることを特徴とする，ある いは予めこの何れかのモードとされていて，公衆通信に よる位置情報，追跡，又は保護システムに接続可能とき れている事を特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【0017】手段6．移動体通信システムにおかいて固定 または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍エリ ァ）に活動する単数または複数の移動体とに該通信シス テムの通信端末が設けられ，かつ基準体端末と移動体端末とが直接相互通信機能を併せ有し，基準体端末と移動体端末が直接通信により交信し，その交信状況から移動端末の所在が該特定基準体付近（特定点近傍エリア）に あるが否かを移動体端末又は基準体端末が判定し特定点近傍エリア外であれば移動体端末，基準体端末，または併設された監視サーバーが位置情報システムに移動体の位置情報の算定を要求し，その結果を移動体端末又は特定基準体端末または基準体監視サーバー（パーソナルコ ンピュータなど）に返し情報処理することを特徵とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。【0 0 1 8】手段7．移動体通信システムにあいて固定 または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍工リ ア）に活動する単数または複数の移動体とその両者の位置関係を監視する監視センターとに該移動体通信システ ムを利用した位置情報システムの端末を設け，監視セン夕で移動体端末の位置情報と，基準体端末が固定の場合 はその固定位置と，移動する場合はその基準体端末の位置情報とを取得し移動体端末の基準体端末からの相対位置を監視することを特徴とする移動体の特定点近傍エリ ア位置監視システムを用いる。
【0019】手段8．自律的識別電波発信機（能動型R FIDタダ）と移動体通信端末（両者を一体としてよい） を 1 乃至複数 移動体に付設し，一方 1 万至複数の能動型RFIDタグ用受信機を，固定または移動する特定基準体に付設された基準体監視サーバーの周辺に配置しか

つ該サーバーに接続し，それらの受信可能範囲を合成し て特定点近傍エリアとし，能動型RFIDタダ用受信機 または基準体監視サーバーは各RFIDタグ所在の該特定点近傍エリアの内か外かを監視し，内－外または外部逸脱を特定基準体に通報しまたは基準体監視サーバーま たは各能動型RFIDタグ受信機がルーターを介して有線または無線通信系により監視センタに報告することを特徵とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システ么。
【0020】手段9．手段8において被探端末逸脱時は基準体監視サーバーまたは監視センターは移動体設置の移動体端末によりまたな位置情報システムを利用して位置探索監視捕捉を行うことを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【 O O 2 1】手段 10 。照会電波を受信し応答して識別電波を返信する機器（受動型RFIDタダ）と移動体通信端末（両者を一体としてよい）を1またいま複数の移動体に付設し，一方 1 または複数の受動型RFIDタグ用送受信機を固定または移動する特定基準体近傍の1万至複数個所に設置し，特定基準体に付設きれた基準体監視 サーバーに該愛動型RFIDタダ用送受信機を接続し， その送受信可能範囲を合成して特定点近傍エリアとし，受動型RFID用タダ送受信機は自律的にまたは基準体監視サーバーの指示により照会電波を発射し，移動体夕 グの応答を受信した場合は基準体監視サーバーまたは受動型RFIDタグ用送受信機が保持するデーターと比較 して各RFIDタグの所在が該特定点近傍エリアの内か外かを判別しまたは特定近傍点エリアの出入口に相互に近接して設けた2つの受動型RFID用タダ送受信機の受信タイミングから出方向（外部逸脱）か入方向（帰還）かを判別し，内 外変たは外部逸脱を特定基準体に通報することを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【OO22】手段11．手段10において移動体の特定点近傍の内（外，又は逸脱を基準体監視サーバーまたは受動型RFIDタグ用送受信機がルーターを介して有線 または無線通信系により監視センタに報告し，逸脱時は基準体監視サーバーまたは監視センターは移動体設置の移動体端末によりまたな位置情報システムを利用して位置探索監視捕捉することを特徵とする移動体の特定点近傍エリフ位置監視システムを用いる。
【0023】
【発明の実施の形態】先ず本発明明細書のうち手段1～手段7で使用している主な用語について定義する。移動体通信システムとはPHS•PDC C CDMA WCD MA方式などの携帯電話•通信衛星を用いた公衆移動体通信のほかタタシー無線•MCA無線などを総括したも のであり本発明が適用される範囲である。
【0024】またこれらにコンピュー夕技術を併用して形成される上位概念のインターネットや i 一モード等を

利用することも含まれる。以下例としてPH Sシステム により説明するがP H Sに限定されるものではない。【0025】特定基準体とは固定的な施設（老人ホーム －グループホーム・病院•企業などの事業所／倉庫•金融機関•一般家庭など）と移動するバスなどの車両など の施設およびその施設に設けた通信端末などの設備とそ の管理者•保護者•団体旅行の引率者などを包括する概念である。
【0026】特定点近傍エリアとは前記の特定基準体の周辺地域，移動体とは徘徊老人•貴重品を收納したバッ ケージ・犬猫などのペット・現金輸送車など，監視セン ターとはこれらの移動体の動向を広域的に監視する個人 や事業体でPHSやGPSを用いた位置算定システムを併設しても良い，通信端末とはこのPHSシステムの例 では基本的にはPS（子機）•自営用CS（コードレス電話の親機）であるがPHS網と交信するための有線通信端末（無線アクセス回線終端㓐置等を含む）であって も良い。
【0027】公衆通信以外の相互直接通信機能とは本例 では子機間直接（トランシーバ）通話機能（データーの みの通信を含む）または自営用CSを用いた（コードレ ス電話）内線通話機能（データーのみの通信を含む），
基準体端末とは特定基準体に設けられる前記の通信端末 の1種で本例ではPSまたは自営用CS，移動体端末と は同様に通信端末の1種で本例ではPSであるが音声通話のための送話器•受話器・コーデックなどは無くても よい。
【0028】直接通信により交信とは本例ではPHS標準規格RCR STD－28に規定されている無線管理 －移動管理などのためのメッセージおよび〉またはトラ ンシーバ通話のための呼出メッセージ・同期メッセージ などの交信あるいは実際の呼接続手順の実行でも良く，適宜時間間隔等にプログラムされて順次移動体を走查す る直接通信である。なお，PHS以外のセル方式公衆移動体通信システムにおいても規格書の番号は異なるが内容は類似していることは言うまでもない。
【0029】位置情報システムとは，セル方式の移動体通信システムにあいて，移動体端末と交信可能なせル局 の受信信号強度をもとに移動体端末の地図上の所在位置 を得る方式，複数のセル局との電波伝播時間から移動体端末の地図上の所在位置を得る方式，および移動体端末 に内蔵又は接続したGPS（Global Posit ioning System）を用い移動体端末の地図上の所在位置を得る方式などの総称である。
【0030】基準体併設サーバーとは固定的な特定基準体および $/ ま た は ゙, ~$ 移動する特定基準体に設けた例えばパ ーソナルコンピュータシステム（図2BSS $\mathrm{S}_{\mathrm{M}}$ ）やワー クステーションや携帯情報端末（PDA）などから構成 きれ，有線または／および無線回線で監視センター（位置情報算定システムを含む）と交信する機能を有し基準

体端末と連携してより高度なサービスを提供するととも に基準体端末の負荷を低減するもので，通信回線は公衆網や専用回線でも良く，また回楾交換とは限らず公衆移動体を含さ゚インターネット・プロトコル（TCP／I P）でも良い。
【 0 0 3 1】次に手段1～手段7に対応する図について説明する。図1は本発明の実施例の概念図，また図2は手段 1 手段 7 に対応する特定基準体 ）実施例でM番目 の特定基準体を示すブロック図である。図1においてA 1 ～ $\mathrm{A}_{\mathrm{N}}$ は特定点近傍エリアで $\mathrm{A}_{1}$ は固定エリアを $\mathrm{A}_{\mathrm{N}}$ は移動するエリアを示す， $\mathrm{B}_{1} \sim \mathrm{~B}_{\mathrm{N}}$ は特定基準体，B $\mathrm{T}_{1} \sim \mathrm{BT} \mathrm{T}_{\mathrm{N}}$ は夫々の特定基準体に設けた基準体端末 （本例ではPHSOPS（子機）や自営用CS（コード レス電話親機））である。
【0032】LP $\sim_{1} \sim \mathrm{~L}_{\mathrm{N}}$ は各基準体端末と監視セン ターを結ふ公衆移動体通信回線きたは專用無線通信回線 またはMCA無線など，LWC1 は固定的な基準体端末 BT1と監視センターを結ぶ有線系の公衆または専用通信回線（光ケーブルや無線アクセス回線を含み且つイン ターネット・プロトコルを含を）， $\mathrm{L}_{1} \mathrm{I}^{\sim} \mathrm{L}_{1 \mathrm{n}}$ あよ び $\mathrm{L}_{\mathrm{N} 1} \sim_{\mathrm{L}}^{\mathrm{N} \mathrm{n}_{\mathrm{n}} \text { 恃夫々の移動体端末と基準体端末を結 }}$ ぶ非公衆モード相互直接通信（本例ではコードレス電話 の内線またはPHSの子機間直接（トランシーバ））通話用無線リンクである。
【OO33】 $\mathrm{M}_{1} \mathcal{1}^{\sim} \sim_{1} \mathrm{M}_{\mathrm{n}}$ および $\mathrm{M}_{\mathrm{N} 1_{1}} \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N}} \mathrm{n}$ は夫々の特定点近傍エリケに活動する移動体，MT $1_{1}$～ M
 られる移動体端末（本例ではPHSOPS（子機），P MNは公衆移動体通信網，Sは監視センターに設けた通信端末（公衆移動体通信端末，専用無線通信端末，有線系公衆通信端末，有線系専用通信端末なぐで当然のこと ながらルーター機能を持っていて良い）とコンピュータ システムである。
【0034】図2においてALTMは放音機・ランプな どわらなる特定基準体に逸脱を通知する警報装置，BT m はM番目の基準体端末（本例ではコードレス電話の親機やPHSのPSなど），BSS $\mathrm{M}_{\mathrm{N}}$ は基準体サーバー， B $\mathrm{S}_{\mathrm{M}}$ はパーソナルコンピュータなど，D I $\mathrm{S}_{\mathrm{M}}$ はCR TノLCDなどの表示装置，KEYMはキーボード・マ ウスなどの入力装置である。
【0035】 $\mathrm{L}_{\mathrm{M}_{1}} \sim \mathrm{~L}_{\mathrm{Mn}}$ は非公衆モード相互面接通信（例えばコードレス電話の内線またはPHSの子機間直接（トランシーバ）用無線リンク，L $\mathrm{P}_{\mathrm{M}}$ およびL P M1～L $\mathrm{P}_{\mathrm{Mn} \mathrm{n}}$ は位置算定依頼などの場合に張られる公衆モード無線リンク（パクット・データー通信を含 む），LWC $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$ は基準体端末 $\mathrm{B}_{\mathrm{M}}$ の非公衆モード相互直接通信機能がコードレス電話の内線で有る場合の有線通信回線，LW S $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$ は基準体サーバーが監視センターき位置算定事業者のサーバーと通信する際の有線通信回線 （無線アクセス回線を含む），PMNは公衆移動体通信

網，WNはISDN•PSTN•DSL•CATV•光 ケーブルなど○有線通信網， $\mathrm{MT}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{MT}_{\mathrm{M} \mathrm{n} \text { は特定 }}$点近傍エリアに活動する移動体に設けた移動体端末（本例ではPHSOPS（子機））である。
【0036】以下手段 1 手段 670 実施態様について説明する。本発明は図1に示すように固定的な特定基準体（老人ホーム・グループホーム・病院•企業の事業所 －一般家庭など）や移動する特定基準体（バスなどの車両•団体旅行の引率者など）に設置した基準体端末と特定基準体の近傍（特定点近傍エリア）に活動する移動体 が携行する移動体端末間の無線交信状況により移動体の特定点近傍エリア逸脱を検知すれば，直ちに特定基準体 （管理者•保護者•引率者など）あよび／または監視セ ンターに通知するとともにPHSやGPS（この場合は移動体がGPSを複合している）を用いた位置情報シス テムに特定点近傍エリアを逸脱した移動体端末の所在位置の緯度経度算定を倲頼し，この結果が予め本発明の監視シスデムに登録济みの正常活動域内か否かを判定し特定基準体に通知よよび／またな警報を発するようにした ものである。
【0037】態様1（手段1）：基準体端末からの着識別符号（PS I Dたど移動体端末を識別するための符号）を指定してのプログラムされた直接通信による交信 で，
1．該PSID等を有する移動体端末の応答が所定時間待っても無い
2．基準体端末で受信した該PSID等を有する移動体端末からの応答の望ましくは100フレーム程度の平均化した信号強度低下または，およびBER（ビットエラ ーレート）の劣化または／および尐化の所定時間継続
3．該PSID等を有する移動体端末から報告きれた基準体端末の望ましくは100フレーム程度の平均化した信号強度低下またはなおよびBER（ビットエラーレー ト）の少化または 」および少化の所定時間䋛続上記の何 れか1つ以上の状况が認められた場合に基準体端末自身 は交信を試みたPS I D 等を有する移動体端末が特定点近傍エリア外又は逸脱したと判定するか，監視センター又は 〈及び位置情報システム自身が上記をモニターして いて自ら，又は基準体端末又はよ 及び上記移動体端末か ら通知され，上記移動体端未が特定点近傍エリア外又は逸脱したと判定する。
【0038】また前記3頂全てが認められない場合は特定点近傍エリア内又は復帰したと判定することは言うま でもない。
【0039】態様2（手段2）：態様1で特定点近傍工 リア外又は逸脱と自ら判定又し通知を受けた特定基準体，監視センター，又は位置情報システムは可聴的•可視的•機㭜的振動などの手段で警報を出し，移動体位置 の測位と追跡を開始する。移動体の位置と予め本発明の監視システム，ASP（Application Se
rvice Provider，又は位置情報システム等に登録されている危険エリアを照合し危険度に応じ て，より高いレベルの警報を発生したり，より高頻度の位置算定や補足出動を要請する。
【OO40】態様3（手段3）：基準体端末がPHSの自営用CS（家庭用では通称親機），移動体端末が P H S $\varnothing$ PS（家庭用では通称子機）であってPSは自営待受け（通称は家庭待受け）または公衆／自営両待ちモー ドに設定されている。自営用C S は例えばP S 番号（P S I D 等を指定して「無線状態問合」メッセージを各P Sに順次送出しPSから「無線状態報告」を待つ，この時にPSからの無線状態報告が所定時間内に受信できな いか，CSで愛信したPSO電波の信号強度が所定值以下または およびBER（ビットエラーレート）の劣化 した場合，または「無線状態報告」で返されるPSで受信したCSO電波の信号強度が所定の値以下または／お よびBER（ビットエラーレート）が劣化した場合に特定点近傍エリア外と判断して直ちに無線チャネル切断义 ッセージまたはPS開放メッセージ送出する。但LPS からの応答（より低いレイヤーの応答や「無線状態報告」）が CSで受信できない場合は所定の間隔（例えば 30 m 秒）で再試行する。
【OO41】一方「無線状態報告」で返されるPSで受信したCSO電波の信号強度が所定の値以上または 〈お よびBER（ビットエラーレート）が良好の場合は特定点近傍エリア内と判断し電池消耗を避けるために直ちに無線チャネル切断メッセージまたはPS開放メッセージ を送出する。
【OO42】以上○処理を該CSと同一特定基準体に属 する1 つまたは複数のPSまたは監視すべく登録されて いる1つまたは複数のPSについて順次繰り返す。一巡 に要する時間は移動体の移動速度とPSo電池消費を勘案して例えば 1 分程度とする。監視す心゙き P S O数が多 く一逕に要する時間が長くなり過ぎる場合はCSを複数用いPSを各CSに分担をせる。
【0043】また，実際にPSを内線で呼出し「同期」 メッセージ（リングバック音）が受信できるか否かで判断しても，あるい性もつと低いレイヤーのリンクチャネ几磪立フェーズだけで判断しても良く電池節約になる。【OO44】特に自営用CSが複数存在する老人ホーム や病院などではPS自身が保持する位置登録情報（CS I D，受信電界強度など）を定期的（例えば 1 分毎）に更新し，この位置登録情報に含まれるCS電波のPSで の受信信号強度が所定の値以下に下がるとPSが自律的 に所定のインターバルで受信信号強度をCSに報告する ようにしても良い。
【0045】この場合はPSから報告きれた受信信号強度が所定の値以下になるか，PSからの電波をCSで受信した望ましくは平均した信号強度が所定の値以下㤩た はノおよびBER（ビットエラーレート）が劣化した

か，PSとの交信が所定時間以上途絶した場合に特定点近傍エリア外と判断し望ましくは直ちにPSに対し「無線チャネル切断メッセージ」を送出する，この方法は家庭用コードレス電話にも適用できることけ言うまでもな い。
【0046】特定点近傍エリア逸脱と判断された場合以降は手段2と同じである。
【OO47】態様4（手段4）：基準体端末および移動体端末は共にPHSのPS（子機）であり基準体端末は トランシーバモードに，移動体端末はトランシーバモー ドまたは公衆〉トランシーバ両待ちモードに設定されて いるものとする。基準体端末なキャリアセンスして使用可能な無線于ャネル（キャリア周波数とタイムスロット番号）を知り，この無線ホやネル○下りスロットを用い て移動体端末のトランシーバ番号を指定して「呼出しメ ッセージ」を例えば2秒間（最大 10 秒）送出する。
【0048】この間同一無線于やネルの上りスロットで待っても移動体端末から上り「同期メッセージ」が返つ て来ないか，上り「同期メッセージ」電波の基準体端末 での望ましくは平均した受信信号強度が所定値以下であ る場合または 〈あよびBER（ビットエラーレート）が少化した場合は特定点近傍エリア外と判断する。
【0049】一方上り「同期メッセージ」電波の基準体端末での望ましくは平均した受信信号強度が所定値以上 または／およびBER（ビットエラーレート）が良好で あれば特定点近傍エリア内と判断する。望ましくは何れ の場合も判断後直ちに移動体端末へ「無線チャネル切断 メッセージ」を送出する。この処理を該特定基準体に属 する全ての移動体端末または なよよび監視すべく登録さ れている移動体端末に対し順次稖り返す。
【0050】特定点近傍エリア逸脱と判断された場合以降は手段2と同じである。
【0051】態様5（手段5）：手段1，手段2，手段 3および手段4において，特定点近傍エリアを逸脱した場合に移動体端末自身が基準体端末からの信号受信が所定の時間途絶えるか信号強度低下または 〈およびBER （ビットエラーレート）が劣化した場合または なおよび基準体端末が逸脱と判定して指令メッセージを一方的に送信しているのを受信できた場合に移動体端末が，
1．自営待受けモードであった場合
2．トランシーバ待受けモードであった場合
3．自営／公衆両待ちモードであっった場合 の何れの場合も公衆 ノ トランシーバ両待ちまたは公衆待受けモードとなるよう内蔵コンピュータシステムのプロ グラムで制御する。あるいは予めこれらの何れ加のモー ドに固定的に設定されていてもよい。これは公衆モード による位置情報算定と以降のトランシーバモードによる位置探索に備えるためである。
【0052】態様6（手段6）：基準体監視サーバー （コンピュータ：図2のB $\mathrm{S}_{\mathrm{M}}$ ）または および基準体

端末内蔵コンビュータシステムには予め正常活動領域な どの情報を家族からの申請に基づく監視センターからの データー通信によりまたは表示装置（図2のD I S $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$ ） に表示された地図の正常活動領域を囲む複数点をマウス でポイント（プロット）するなどの方法により登録して おく，（正常活動域として記録されるのは主として緯度経度の数値である。例えば円の中心と半径，多角形や矩形の頂点，それらの組合せ等）
【0053】なお正常活動領域登録が上記の方法で可能 な理由は，通常C S I D と地図上の位置関係は位置情報算定システム暉用事業者が移動体通信事業者から特別な契約により開示を受け絶えずメンテナンスされ且つ，位置情報算定依頼に対する回答が「緯度経度および〉また はX区X町X丁目付近」という形で提供されることによ る。
【 O O 5 4 】基準体端末内蔵コンピュータシステムには前記の方法で予め登録した正常活動領域情報をダウン口 ードするか基準体端末内蔵コンピュータシステムが地図 を表示可能な表示装置とペンタッチパネルなどの入力装置を有する場合は $\mathrm{B}_{\mathrm{M}} \mathrm{S}_{\mathrm{M}}$ に登録したのと同様の方法で正常活動領域情報を登録しても良い。
【0055】手段1，手段2，手段3および手段 4 にお いて特定点近傍エリアを逸脱した移動体端末が検出され た場合，基準体端末内蔵のコンピュータシステム（図2参照）自体が自らのプログラムにより位置情報算定シス テムのサーバーまたは位置情報算定サービスプロバイダ一に接続して逸脱したPS番号を指定して所在位置《緯度経度）の算定を使頼する。
【0056】あるいは特定基準体に併設したサーバーシ ステム（図2のBSS $\mathrm{B}_{\mathrm{M}}$ ）のコンピュー夕（図2のBS M）に逸脱した移動体端木のPSIDを報告し，報告を愛けた $\mathrm{BS}_{\mathrm{M}}$ は自身が持つプログラムにより位置情報算定システムのサーバーまたは位置情報算定サービスプロ バイダーに接続して逸脱したPS番号を指定して所在位置（緯度経度）の算定を依頼する。
【0057】位置情報算定システムのサーバーまたは位置情報算定サービスブロバイダーから位置算定結果が返 されたら，基準体端末内蔵のコンピュータシステムまた はノおよび特定基準体に併設したサーバーシステム（図 $20 \mathrm{BSS}_{\mathrm{M}}$ ）のコンピュータ（図20BS $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$ ）は夫々 が内蔵するプログラムと地図データーを用い逸脱した移動体端末の現在位置や軌跡を表示したり，予め登録され ている正常活動領域情報と比較して危険度を算定したり警報を出したりする。この場合に基準体端末内蔵のコン ピュータシステムムのメモリーを節約するためプログラム の一部や地図データーは必要に応じて監視センターから必要分のみダウンロードするようにしても良い。【0058】態様7（手段7）：図1，図2では省略 されているが特定基準体が移動する場合はGPSまたは〈およびセル構造を利用した位置情報算定システムを用

い移動する特定基準体の動的自己位置を知る，言うまで もなく固定的な特定基準体では自己位置き地図でも容易 に知ることが出来る，これらの手段で取得した特定基準体自己位置と位置情報算定システムで取得した移動体端末の現在位置から特定基準体自己位置に対する移動体端末の相対的な現在位置を知り監視するようにしたもので ある。
【0059】手段4の例ではPHSトランシーバの通信可能距離は道路沿い街区で半颈200～300mであ る。これが特定点近傍エリアの半径しなる。これより広 い広域エリアにたいしては複数の特定点近傍エリアを希望する広域を力バーするようにかつなるバく重複を避け て隣接配置すればよい。一部の重複，欠如は問題ではな い。所要広域内の欠如部ま周りを特定点エリア群で取り囲まれていればよい。
【0060】広域を構成する複数の特定点近傍エリアの基準体端末は夫々監視センターに通信回線で接続きれて もよいし，広域を管理する監視サーバに有線または無線 で接続されてもよい。相互に離隔した地域に夫々別の特定点近傍エリア監視システムが設けられてよいことは忽論である。
【0061】続いて手段8～手段11について説明す る。先ず手段8～手段11の説明で用いる主な用語につ いて定義する，但し手段1～手段7で定義済みのものは省略する。自律的識別電波発信機（能動型RFIDタ グ）とは例えばE－Code社の商品名がSpider

RFID（Radio Frequency Ide ntification以下ATと言う）のように内蔵電池を電源として識別（ID）コードで変調された30 ONHz帯の電波を所定のインターバルで間歇的に発射 し続ける小型の無線発信機等で図4のATM1～AT Mn n がこれに相当する。
【0062】能動型RFIDタダ用受信機とは例えば同社の商品名がSpider Readerと称するもの があり，これは受信衝突防止技術により見かけ上同時に複数の能動型RFIDタグからの電波を受信しそれらの識別コード（以下タグ I D 群と言う）をメモリーに保存，更新できる。
【0063】旧モデルはRS－232C，新モデルはL ANインターソェースを有しそのタダIID群がLANな どを介してサーバーに通知または」およびサーバーなど から読出し可能としたもので，以下RXと称し図4のR $\mathrm{X}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{R} \mathrm{X}_{\mathrm{M} \mathrm{n}}$ がこれに相当する。ATとRXを組合 せた場合の電波到達距離は～30 m以内（遠距離に設定 の場合）である。
【0064】昭会電波を受信して識別電波を返信する機器（受動型RFIDタダ（図5のPT $\mathrm{M}_{1} \sim \mathrm{P}_{\mathrm{Mn}}$ に相当）とは受信した電波のエネルギーを利用して識別コ ードで変調きれた電波を返信する荷札（シート）状の無線機で具体例としてはE－Code社のPF10 RF

IDタグなどがあり以下略してPTを言う。
【0065】受動型RFIDタグ用送受信機とは例えば E－Code社のUnifiedMonitoring

System（以下UMSと言う）などで一般的には リーダーと称きれ1～数本のアンテナを順次制御しなが ら2～13． 56 MHz ～RF信号を送信し受動型RF IDタダからの返信が受信（識別コードータダID検出）した場合はこのタグIDをRS－232Cポートま たはLANに出力するバーコードリーダーに類似の機能 を有するものである。なおUMSとPTの組合せによる電波到達距離し最大 3 m となっている。
【0066】以上 自律的識別電波発信機（能動型RF I Dタダ），能動型RFIDタダ用受信機，照会電波を受信して識別電波を返信する機器（受動型RFIDタダ および受動型RFIDタグ用送受信機についてはE—C $o \mathrm{de}$ 社の製品を例に説明したが同等機能の他社製品で あっても良いのは言うまでもない。）
【0067】また照会電波を受信して識別電波を返信す る機器（受動型RFIDタグ）および受動型RFIDタ グ用送受信機にはよ電波ではなく電磁誘導を用いた例えば日本アビオニクス株式会社製Avio RFIDトラン スポンダーと同社製MaxiProxリーダーたどでも良い。
【0068】受信可能範囲を合成とは電波到達距離が能動型で30m受動型では3m以下と比較的短いために1台のR Xだけでは特定点近傍エリアが狭小となる，これ を解决するためR X（UMSでは複数アンテケを含む） を特定点近傍エリアとしたい範囲に電波到達跳離の1。 5 倍程度の間隔で隈なく複数配置し全RXのタダID群 （能動型の場合）またね全UMSから報告されたタグI Dについて論理和を取ることである。
【0069】ルーターとは特定点近傍エリア内のLAN （Local Area Network）と外部の通信回線（専用線•公衆回楾）間のプロトコル変換および通信機能を有するグートウエイで公衆回線の場合はダイ ヤルアップ接続機能を有するものとし，その通信手段は特定点近傍エリアが固定的な場合は主として有線系通信回線（無線アクセス回線を含む），特定点近傍エリアが移動する場合は無線系通信回線を用いるものである。
【0070】次に手段8～手段11に対応する図につい て説明する。図3は手段8～手段11o概念図，また図 4は合成した特定点近傍エリア構成例（手段8および手段1 O 前半），図5は建屋または門塀当で囲まれた特定点近傍エリアの構成例（手段10後半）である。
【0071】龱3においてA＇${ }_{1} \sim A^{\prime}{ }_{N}$ は特定点近傍工 リアを示すが，下記は省略されている。即ちLANに接続されているRX（能動型RFIDタダ用受信機）およ びUMS（愛動型RFIDタダ用送愛信機）と位置情報算定時依頼時に張られる移動体端末（PS）と公衆移動体通信網の無線リンクの記載は省略されている。

【0072】 $\mathrm{B}_{1} \sim \mathrm{~B}_{\mathrm{N}}$ 䋽定基準体， $\mathrm{BS}_{1}$ からBS Nは基準体監視サーバーとして用いる例えばノート型パ ーソナルコンピュータ，LAN $\mathrm{N}_{1} \sim \mathrm{~L} \mathrm{AN}_{\mathrm{N}}$ は有線また はノあよび無線ローカルエリアネットワーク（トランシ ーバ，HUBなどを含む），LXはNW（通信網）と監視センターを結ぶ通信回線で有線／無線の別や公衆／専用の別は何れであってもく，インターネットであっても良いことは言うまでもない。
【0073】 $\mathrm{LX}_{1}$～ $\mathrm{LX}_{\mathrm{N}}$ は夫々の特定基準体とNW （通信網）を結ぶ通信回線で特定点近傍エリアが固定的 な場合は主として有線系通信回線（無線アクセス回線を含む），特定点近傍エリアが移動する場合は無線系通信回線である。
 $\mathrm{A}^{\prime} \sim^{\prime} \sim \mathrm{A}_{\mathrm{N}}$ の特定点近傍エリアに活動する移動体で移動体通信端末MTとタグR F I D を設置されている。N $\mathrm{C}_{1} \sim \mathrm{NC}_{\mathrm{N}}$ はネットワークインターフェースカード， NWは通信網で有線／無線／公衆／専用を包含し特定点近傍エリア施固定的な場合は主として有線系通信網がま た特定点近傍エリアが移動する場合は無線系通信網が使用される。
【0075】RT1～RT $\mathrm{R}_{\mathrm{N}}$ はルーターでLAN $\mathrm{A}_{1} \sim \mathrm{~L}$ $A N_{N}$ と外部の通信回線（専用線•公衆回線）間のプロ トコル変嬹と通信機能を有するゲートウエイで公衆回線 の場合はダイヤルアップ接続機能を有するものとしその通信手段は特定点近傍エリアが固定的な場合は主として有線系通信回線（無線アクセス回線を含さ），特定点近傍エリアが移動する場合は無線系通信回線が用いられ る。
【0076】図4においてA＇M はM番目の特定点近傍 エリア，AT $\mathrm{M}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{~A} \mathrm{~T}_{\mathrm{Mn} \text { n }}$ 姟AT（能動型RFIDタ グ）， $\mathrm{B}_{\mathrm{M}}$ は M 番目の特定基準体， $\mathrm{BS}_{\mathrm{M}}$ はM番目の基準体サーバー，LAN $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$ はM番目の特定点近傍エリア内 の有線または 〈および無線ローカルエリアネットワー夕， $\mathrm{LX}_{\mathrm{M}}$ は図3で説明したL $\mathrm{X}_{1} \sim \mathrm{LX} \mathrm{X}_{\mathrm{N}}$ の内のM番目である。
【0077】 $\mathrm{M}_{\mathrm{M} 1}$ から $\mathrm{M}_{\mathrm{M}} \mathrm{n}$ はM番目の特定点近傍工 リアに活動する移動体， $\mathrm{MT}_{\mathrm{M} 1}$ から $\mathrm{MT}_{\mathrm{M} \mathrm{n}}$ は夫々の移動体に設けた公衆移動体通信用O移動体端末（ P
$\mathrm{S}) ~, ~ \mathrm{NC}_{\mathrm{M}}$ はM番目の基準体サーバーに付設されてい るネットワークインターフェースカード，R $\mathrm{X}_{\mathrm{M}}$ 1 から RX $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$ はRX（能動型RFIDタダ用受信機）であ る。
【0078】続いて図5を説明する。但し図4と同一の ものは説明を省略する。 $\mathrm{G}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{G}_{\mathrm{M}} \mathrm{n}$ ね $\mathrm{M}^{\text {番目の特定 }}$点近傍エリアの出大口に設けだン゙ートで2本または2n本のアンテナとUMS（受動型RFID用送受信機，図示されているが名称は記入してない）の幅が電波到達距離に比較して狭ければ2本（即ち $\mathrm{N}=1$ ）だけでよく広 ければnの値を大きくする。図示例ではn＝2 である。

【0079】以下手段8～手段11の実施態様について説明する。態様8（手段8）：図 4 に示すように夫々の移動体 $\mathrm{M}_{\mathrm{N} 1} \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N}} \mathrm{n}_{\mathrm{n}}$ には公衆移動体通信端末 $\mathrm{MT}_{\mathrm{M}} \mathrm{i}$ （ $\mathrm{i}=1 \sim \mathrm{n}$ ）（例えばPHS用PS）とATM1～A $\mathrm{T}_{\mathrm{Mn}}$（能動型RFIDタダ）が併設されている，図4 では分離して描いてあるがAT（能動型RFIDタダ） は極めて小型であるのでPSに内蔵しても良い。
【0080】AT（能動型RFIDタダ）とRX（能動型RFIDタグ用受信機）の電波到達距離は用語の定義 で説明したEーCode社の製品の組合せでは最大30 mであるので半径 30 m の範囲が 1 台の受信機で力バー できることになるが安全を見て40m方眼状に配置すれ ばX方向のグリッド数＝X，Y方向のグリッド数Yとす ると（20 $+40 \mathrm{X}+20$ ）（ $20+40 \mathrm{Y}+2 \mathrm{O}$ ）平方メートルの面積を特定点近傍エリアと見なすことが出来る。あるいは特定点近傍エリアの周辺にそって線状に配置し，その形成する帯状エリアに限定することもでき る。
【0081】基準体サーバー（B S $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$ ）には予あ各移動体に設置きれているPSの識別コード（PSID）また はノおよびPS電話番号とタグID（RFIDタダの識別コード）の組合せおおよび該基準体サーバー（ $\mathrm{B} \mathrm{S}_{\mathrm{M}}$ ） か監視すべきタグIDまたはノおよびPS電話番号，P SIDなどのデーターベースを構築しておく。
【0082】各RXは用語の定義で説明したように複数 のATからの送信を見かけ上同時に受信でき且つ受信で きたタグIDをメモリーに受信する都度更新記憶するよ うにされているので基準体サーバーB S $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$ がエリア内の全てのRXガ夫々のメモリーに記憶しているタダID群 を所定のインターバルで順次読み出し論理和を取ればエ リア内に現存する全AT即ち移動体（PS I D 末たは およびPS電話番号）を把握できる。
【0083】該基準体サーバー（ $\mathrm{BS}_{\mathrm{M}}$ ）は自己が保持 するデーターベースの監視すべきタグIDまたは なおよ びPS電話番号，PS I Dなどの情報と現存する全AT即ち移動体（PS I D または 林よびPS電話番号）を比較すれば特定点近傍エリアの内－外又は逸脱／復帰し た移動体（PS I D または／およびPS電話釆号）を検知できるかけま言うまでもない。
【0084】また特定点近傍エリアが比較的小さい場合 は各RXに自身が監視すべきタグIDとPSIDまだ〈およびPS電話番号を記憶してあけげ上記と同様に現存する全ATOタグIDと比較照合することで特定点近傍エリア内 外又壮逸脱 復帰した移動体を特定できる ことは言うまでもない。
【0085】上記の説明で検知した移動体の所在状況を RX自身又は－及び基準体監視サーバーがルーターを介 して監視センター又はノ及び位置情報システムに通知す る。
【0086】態様9（手段9）：態様8において移動体

が特定点近傍エリア逸脱時は，基準体監視壮ーバー自身 が又は通知された監視センター又は位置情報システムは逸脱したPSの待受けモードを公衆〉トランシーバ両待 ちモードに変更し可聴的•可視的•機械的振動などの手段で基準体に警報を出し，位置情報システムの機能を利用して移動体位置の測位と追跡を開始する。移動体の位置と予め本発明の監視センター，ASP（Applic ation Service Provider，又は位置情報システム等に登録きれている危険エリアを照合 し危険度に応じて，より高いレベルの警報を発生した り，補足出動する。
【0087】また態様6（手段6）で説明した事項を基準体端末内蔵コンピュータシステムに関する記述を除け ば実施可能であるのは言うまでもない。
【0088】態様10（手段10）：図4の夫々の移動体 $\mathrm{M}_{\mathrm{N}_{1}} \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N} \Omega}$ に併設されているAT $\mathrm{T}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{~A}_{\mathrm{M} \text { ת }}$ （能動型RFIDタダ）をP $\mathrm{T}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{P} \mathrm{T}_{\mathrm{Mn}}$（受動型 RFIDタグ）に且つ能動型RFIDタダ用受信機RX M1～RX $\mathrm{Mn}_{\mathrm{n}}$ を1つまだは複数のUSM（愛動型RF I D タグ用送受信機）に置き換える。公衆移動体通信端末（例えばPHS用PS）と $\mathrm{PT}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{PT}_{\mathrm{Mn}}$（受動型RFIDタダ）は図4および図5では分離して描いて あるがPT（受動型RFIDタダ）は小型かつシート状 であるのでPSに内蔵または貼付しても良い。
【OO89】PT（受動型RFIDタグ）とUMS（受動型RFIDタダ用送受信機）の電波到達距離れよ用語の定義で説明したE－Code社の製品の組合せでは最大 3 m であるので半佳3mの範囲が 1 台の受信機でカバー できることになるが安全を見て 2 m 四方が電波到達範囲 とする。
【0090】手段8同様に複数のアンテナ（数本毎にU MSに接続）を 4 m 間隔の方眼状に配置すればX方向の グリッド数＝X ，Y方向のグリッド数Yとすると（2＋ $4 \mathrm{X}+2$ ）（ $2+4 \mathrm{Y}+2$ ）平方メートルの面積を特定点近傍エリアと見なすことが出来，これ以降はUMSが検知報告する個々のタグIDを基準体リーバーまたは監視センターが処理する点を除けば手段8と何ら変わるこ とはない。あるいは特定点近傍エリアの周辺にそって線状に配置し，その形成する帯状エリアに限定することも できる。
【0091】次に図5について説明する。図5は特定点近傍エリアが1つの建屋まださ1つの門塀等で囲京れた構内の場合である。 $\mathrm{G}_{\mathrm{M} 1} \sim_{\mathrm{M}} \mathrm{G}_{\mathrm{m}}$ は用語の説明で既述 のように2本または2n本のアンテナとUMS（受動型 RFID用送受信機）から構成されている，アンテナ数 は内側と外側の2本が最小単位で出人口通路の幅が電波到達距離に比較して狭ければ2本（即ちN＝1）だけで よく広ければnの値を大きくする（図5では全てn $=2$ となっている）。
【0092】移動体（ $\mathrm{M}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{M}_{\mathrm{Mn}}$ の何れか）が内側

から屝を通過して外側に移動字るとUMSは2本一組の アンテナの先ず内側のアンテナが移動体に併設されてい るPTのタグIDを検出するのでそのタグIDとアンテ ナ位置をBS $\mathrm{S}_{\mathrm{M}}$（基準体ナーバー）または監視センター に報告する，続いて外側のアンテアがタグIDを検出す るのでそのタグIDとアンテナ位置をB S $\mathrm{S}_{\mathrm{M}}$（基準体サ ーバー）または監視センターに報告することになる。
【0093】 $\mathrm{BS}_{\mathrm{M}}$（基準体サーバー）または監視セン ターはこの該タグIDを検出したアンテナの順序から該移動体が特定点近傍エリアから逸脱したと判断できる。
同様に外側のアンテアが先にタグIDを検出し続いて内側のアンテナがタグIDを検出した場合は該タグIDを有ずる PTを併設した移動体が特定点近傍エリア内に帰還したと判断できることは言うまでもない。なお，UM S内蔵のプログラムで上記の逸脱 帰還の判定を実行す るようにしても良くLANのトラフィックを低減できる メリットがある。
【0094】逸脱が検知きれた場合は監視センター又は及 $己$ び位置情報システムに通知すると共に必要があれぼ特定基準体に対し可聴的•可視的•機械的振動たどの手段で通知ずる。また監視センターに位置情報算定を依頼 したり，逸脱したPSの待受けモードを公衆ノトランシ ーバ両待ちモードに変更したりする。
【0095】また態様6（手段6）で説明した事項を基準体端末内蔵コンピュータシステムに関する記述を除け ば実施可能であるのは言うまでもない。
【0096】態様11（手段11）：態様10において移動体が特定点近傍エリア逸脱時は，基準体監視サーバ一自身が又は通知きれた監視センター又は位置情報シス テムは逸脱したPSの待受けモードを公衆ノトランシー バ両待ちモードに変更し可聴的•可視的•機械的振動な どの手段で基準体に警報を出し，位置情報システムの機能を利用して移動体位置の測位と追跡を開始する。移動体の位置と予め本発明の監視センター，ASP（App lication Service Provide r，又は位置情報システム等に登録きれている危険エリ アを照合し危険度に応じて，より高いレベルの警報を発生したり，補足出動する。
【0097】なお図6ほ本発明の請求項3及び，同一発明者による特願2000－10569（位置探索•補足 システムとその機器）を併せ実施した場合の具体的実施例におろける位置情報サーバー，監視センター，公衆PH S 網，基準体端末（家庭用親機），移動体端末，探索機間のコマンドノレスポンスや情報の遣り取りの概要を示 す制御シーランス参考例である。
【0098】
【発明の効果】以上に説明した様に本発明で特定点近傍 エリアと言う概念を有しその逸脱判定を移動体端末また は（及び）基準体端末における単に圏外のみでなくRS SI値の低下及びビットエラーレートの劣化でも行うの

で，正常活動範囲の精度を高め実用上適当な広きの範囲 とすることができる。（課題2＇）
【0099】また，本発明の特定点とその逸脱判定は特開平11－0277340ように自宅等の建屋内に特定点を限定し逸脱判定を公衆／家庭切替え時のRSSI値 の比較では行わず，上記の手段で実行するので建屋内の みでなく屋外も正常活動域に含めることができる（課題 2＂）
【0100】正常活動域登録ま監視センターまたは よび基準体サーバーによりモニター画面に表示された地図上のエリアをボイント（プロット）すれば良くまた必要があれば移動体端末にはダウンロードするので正常活動域の登録が容易となる（課題2）。
【0101】また移動体端末に正常活動域に属する多数 のCSIDを登録する必要はないので移動体端末の不揮発性メモリー領域を節約できる，このことはとりもなお きず正常活動域逸脱判定の比較演算が不要と言うことで あり移動体端末内蔵コンピュータの処理が軽くなること を意味している（課題1）。
【0102】次に特定点近傍エリア逸脱判定は公衆PH S網に依存しないので公衆PHS網のセル特定䛊差また ほ位置算定誤差に基づく諸問題や判定遅延は生じない （課題3）。
【0103】移動体が特定点近傍エリア内にある場合の監視はPHS自営モード，トランシーバモードまたはR FIDタグにより実行するのでこの間の通信費や位置情報システム使用料は一切不要である（課題4）。
【 0 1 0 4 】 特定点近傍エリアを家屋内に限定せず庭や構内を含めることができ，また仮に特定点近傍エリアが狭くてもこのエリアを逸脱した場合に位置情報システム の位置算定に接続されて危険度か警報を出力できるので逸脱警報の頻出と狭所監禁による人権抑圧感を払拭でき る（課題5）。
【図面の簡単な説明】
【図1】本発明の概念図
【図2】基準体の実施例を示すブロック図
【図3】手段 7 および手段 8 の概念図
【図4】合戍した特定点近傍エリア構成例
【図5】建屋ノ門塀等で囲まれた特定点近傍エリア構成例
【図6】具体的実施例の制御シーケンス概要参考例【符号の説明】
$A_{1} \sim A_{N}$
$A^{\prime}{ }_{1} \sim A^{\prime}{ }_{N}$ $\mathrm{ALT} \mathrm{T}_{1} \sim \mathrm{ALT} \mathrm{T}_{\mathrm{N}}$ $A T_{1} \sim^{\sim} \sim T_{\mathrm{N}}$ $B_{1} \sim B_{N}$ $B S_{1} \sim B S_{N}$ $B S_{1} \sim B S S_{N}$ $B T_{1} \sim \mathcal{B T}_{\mathrm{N}}$

特定点近傍エリア
合成した特定点近傍エリア
警報装置
能動型RFIDタダ
特定基準体
基準体サーバー
基準体サーバーシステム
基準体端末
（田 2））O $1-359147$（P2001－359147A）

D I $S_{M}$
K E Y $\mathrm{M}_{\mathrm{M}}$
$\mathrm{G}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{G}_{\mathrm{Mn}}$
$\mathrm{L}_{\mathrm{N}} \mathrm{A}_{1} \sim \mathrm{~L} \mathrm{AN}_{\mathrm{N}}$
$\mathrm{L}_{11} \sim \mathrm{~L}_{\mathrm{Nn}}$
線リンク
$L P$ 及びLP $\mathrm{P}_{1} \sim \mathrm{~L} \mathrm{P}_{\mathrm{N}}$ 公衆移動体通信回線
LX 及び $\mathrm{LX} \mathrm{X}_{1} \sim \mathrm{LX}_{\mathrm{N}}$ 公衆／専用／有線／無線など任意の通信回線
$\mathrm{LWC}_{1} \sim \mathrm{LWC}_{\mathrm{N}}$信回線
$L W S_{1} \sim \mathrm{LWS}_{\mathrm{N}}$線通信回線

表示装置
キーボード／マウスなど
ダート
ローカルエリアネットワータ
公衆以外の相互直接通信の無

固定的な基準体端末用有線通
固定的な基準体サーバー用有

【図1】

$\mathrm{M}_{1} 1 \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N}}{ }_{\mathrm{n}}$
移動体
$\operatorname{MT}_{1} \sim^{\sim} \operatorname{MT}_{\mathrm{N}}^{\mathrm{n}}$
体端末
$\mathrm{NC}_{1} \sim \mathrm{NC}_{\mathrm{N}}$
スカード
NW
意粗合による通信網
PMN
$\mathrm{PT}_{1} \sim_{\mathrm{P}} \mathrm{PT}_{\mathrm{N}}^{\mathrm{n}}$
$R \mathrm{~T}_{1} \sim \mathcal{R}^{\left(\mathrm{T}_{\mathrm{N}}\right.}$
$\mathrm{RX}_{1}{ }_{1} \sim \mathrm{RX}_{\mathrm{Nn}}$ WN

特定点近傍エリアに活動する
$\mathrm{M}_{1} 1 \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N}}^{\mathrm{n}} \mathrm{K}$ に設けた移動
ネットワークインターフェー

有線／無線と公衆／専用の任
公衆移動体通信網
受動型RFIDタダ
ルーター
動型RFIDダ用受信機有線通信網

## 【図2】


（田3）） $01-359147(\mathrm{P} 2001-359147 \mathrm{~A}$ ）

## 【図3】



【図6】
図6 具体的実施例の制御シーケンス概要参考例




Exhibit 2012
（田 4））O $1-359147(\mathrm{P} 2001-359147 \mathrm{~A}$ ）

【図5】


フロントページの続き
（51）Int．Cl．${ }^{7}$
識別記号
HO4B $7 / 26$

| F I |  |  |
| :---: | :---: | ---: |
| HO 4 B | $7 / 26$ | E |
|  |  | 106 B |
| HO 4 Q | $7 / 04$ | C |

Fターム（参考）2F029 AA07 AB07 AC02
50087 AA03 AA09 AA23 AA32 AA41
BB03 BB12 BB14 BB21 BB74 DD05 DD13 DD23 DD24 DD29 DD30 EE10 EE18 FF01 FF02 FF13 FF17 FF19 FF20 FF23 FF30 GG08 GG09 GG11 GG18 GG21 GG23 GG30 GG36 GG40 GG70
5H180 AA21 BB04 BB05 FF05 FF27
5 K067 BB04 BB08 BB33 EE02 EE10
EE16 EE25 FF16 FF17 FF22
JJ51 JJ52 JJ53 JJ64
（43）公開日

| （51）Int． $\mathrm{Cl}{ }^{7}$ |  | 㵶別註号 | F I |  | テーアコード（参考） |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| G06F | 17／60 | 124 | G06F | 17／60 | 1． 24 | $5 \mathrm{~K} 06 \%$ |
|  |  | Z EC |  |  | Z EC |  |
|  |  | 302 |  |  | 302 C |  |
| H04Q | 7／34 |  | H04B | 7／26 | 106 B |  |

審查請求 有 鿁求項の数 12 OL（全6頁）


最終頁に統く
（54）【発荕の名称】 移䡃体探査倩報提供サービスシステム及び記䥪媒体
（57）【要約】
【課題】依頼者に対して移動体の位置情報等の提供サ ービス等を可能とする移動体探查情報提供サービスシス テム及び記録媒体を提供する。
【解决手段】 監視センタ用コンピュータ31と，出動拠点用コンピュータ41と，料金請求〈回収センタ用コ ンピンエータ 51 と，からなり，そして，監視センタ用コ ンピェータ31，出動拋点用コンピュータ41及で料金請求ノ回収センタ用コンピュータ51は，ネットワーク 6 を介して接続して，情報の送愛を行って，移動体2の探査情報の提供サービスを行うシステムであって，移動体2の探査体頼を受信する機能と，移動体2の位置情報 を探查システムにより得て表示する機能と，出動效点4 に位置情報を転送する機能と，探査倲頼者 1 に位置情報 を送信する機能と，提供サービス料金を請求し回収する機能と，を有する。


## 【特許請求の範囲】

【請求項1】監視センタ用コンピュータと，出動起点用コンピュータと，料金請求／回収センタ用コンピュー タと，からなり，そして，監視センタ用コンピェータ，出動拨点用コンピェータ及び料金請求／回収センタ用コ ンピュータは，ネットワークを介して接続して，情報の送受を行って，移動体の探査情報の提供サービスを行う システムであって，
移動体の探査依頼を受信する機能と，移動体の位置情報 を探査システムにより得て表示する機能と，出動拠点に位置情報を転送する機能と，探査依頼者に位置情報を送信する機能と，提供サービス料金を請求し回収する機能 と，を有することを特徴とする移動体探査情報提供サー ビスシステム。
【請求頂2】請求頂1記載の移動体探査情報提供サー ビスシステムにおいて，
探査依頼者をの移動体探査契約の情報をデータベースに登録する機能を有することを特徵とする移動体探査情報提供サービスシステム。
【請求項3】請求項2記載の移動体探査情報提供サー ビスシステムにおいて，
移動体を識別する I D をデータベースに登録する機能を有することを特徴とする移動体探査情報提供サービスシ ステム。
【請求項4】請求項1～3のいずれか1項に記載の移動体探査情報提供サービスシステムにおいて，
探査䧀頼者のパスワードをデータベースに登録する機能 を有することを特徴とする移動体探査情報提供サービス システム。
【請求項5】請求項4又は5に記載の移動体探査情報提供サービスシステムにおいて，
探査依頼を愛けたとき，移動体を識別するI D 又は探査依頼者のパスワードが登録内容と一致するか否かを確認 する機能を有することを特徵とする移動体探査情報提供 サービスシステム。
【請求頂6】請求項5記載の移動体探査情報提供けー ビスシステムにおいいて，
パスワードが一致した場合，被探査物体の位置情報を移動体探査システムで探査する機能を有することを特徴と する移動体探査情報提供サービスシステム。
【請求項7】請求項6記載の移動体探查情報提供サー ビスシステムにおいて，
移動体の位置情報を表示する機能を有することを特徴と する移動体探査情報提供サービスシステム。
【請求項8】請求項1～7のいずれか 1 項に記載の移動体探査情報提供サービスシステムにあいて，
移動体の位置情報により最寄の出動拋点を選択する機能 を有することを特徴とする移動体探査情報提供サービス システム。
【請求項9】請求項8記載の移動体探査情報提供サー

ビスシステムにあいて，
移動体の探査情報を最寄の出動拋点に転送する機能を有 することを特䔇とする移動体探査情報提供サービスシス テム。
【請求項10】請求項1～9のいずれか1項に記載の移動体探査情報提供サービスシステムにおいて，
移動体の探査情報を探査依頼者に転送する㙨能を有する ことを特徴とする移動体探査情報提供けービスシステ么。
【請求項11】請求項1～10のしかずれか1項に記載 の移動体探査情報提供サービスシステムにおいて，情報提供サービス料金を請求し，回収する機能を有する ことを特徴とする移動体探查情報提供サービスシステ山。
【請求頂12】監視センタ用コンピュータと，出動拠点用コンピュータと，料金請求ノ回収センタ用コンピュ ータと，からなり，そして，監視センタ用コンピュー
夕，出動拠点用コンピュータ及び料金請求ノ回収センタ用コンビュータは，ネットワークを介して接続して，情報の送受を行って，移動体の探査情報の提供サービスを行うシステムに使用される記録媒体であって，
移動体の探査依頼を受信する機能，移動体の位置情報を探査システムにより得て表示する機能，出動拠点に位置情報を転送する機能，探查体頼者に位置情報を送信する機能及び提供サービス料金を請求し回収する機能，をコ ンピュータに実行させるためのプログラムを記録したコ ンピュータ読取可能な記録媒体。
【発明の詳細な説明】
【0001】
【発明の属する技術分野】本発明は，移動体探査情報提供サービスシステム及び記録媒体であり，特に人，動物，物等の移動体についての探査情報の提供サービスを行うことができるシステムに関する。
【0002】
【従来の技術】最近，人，動物，物等の移動体につい て，探査して移動体の位置を見出すことができる探査シ ステムが提案されており，これらの探査システムによ
り，移動体の位置を把握することは可能となった。しか しながら，移動体を探す人にとつて移動体の位置情報等 をすぐに得たいという要望があったが，従来，移動体の位置情報等を依頼者に提供するサービスシスデムは，考慮されていなかった。
【0003】
【発明が解决しようとする課題】本発明ま，従来の問題 を解決するものであり，体頼者に対して移動体の位置情報等の探査情報の提供サービス等を可能とする移動体探查情報提供サービスシステム及び記録媒体を提供するこ とを目的とする。
【0004】
【課題を解決するための手段】本発明は，監視センタ用

コンピュータと，出動拠点用コンピュータと，料金請求〈回収センタ用コンピェータと，からなり，そして，監視センタ用コンピさータ，出動拔点用コンピュータ及び料金請求 回収センタ用コンピュー夕は，ネットワータ を介して接続して，情報の送愛を行って，移動体の探査情報の提供サービスを行うシステムであって，移動体の探査依頼を受信する機能と，移動体の值置情報を探査シ ステムにより得て表示する機能と，出動拠点に位置情報 を転送する機能と，探査体頼者に位置情報を送信する機能と，提供サービス料金を請求し回収する機能と，を有 する移動体探査情報提供サービスシステムである。
【OOO5】また，本発明は，探査依顆者との移動体探査契約の情報をデータベースに登録する機能を有する移動体探查情報提供サービスシステムである。
【0006】そして，本発明は，移動体を識別するID をデータベースに登録する機能を有する移動体探查情報提供サービスシステムである。
【0007】更に，本発明は，探査依頼者のバスワード をデータベースに登録する機能を有する移動体探査情報提供サービスシステムである。
【0008】また，本発明は，探査依頼を愛けたとき，
移動体を識別する I D 又は探査依頼者のパスワードが登録内容と一致するか否かを確認する機能を有する移動体探查情報提供サービスシスデムである。
【OOO9】そして，本発明は，パスワードが一致した場合，被探査物体の位置情報を移動体探査システムで探査する機能を有する移動体探査情報提供サービスシステ ムである。
【OO10】更に，本発明は，移動体の位惪情報を表示 する機能を有する移動体探査情報提供サービスシステム である。
【OO11】また，本発明は，移動体の位置情報により最寄の出動拠点を選択する機能を有する移動体探查情報提供サービスシステムである。
【OO12】そして，本発明は，移動体の探査情報を最寄の出動拠点に転送する機能を有する移動体探査情報提供サービスシステムである。
【 O O 1 3 】更に，本発明は，移動体の探査情報を探査依頼者に転送する機能を有する移動体探査情報提供サー ビスシステムである。
【OO14】また，本発明は，情報提供サービス料金を請求し，回収する機能を有する移動体探査情報提供サー ビスシステムである。
【OO15】そして，本発明は，監視センタ用コンピュ ータと，出動起点用コンピュータと，料金請求 回収セ ンタ用コンビュータと，からなり，そして，監視センタ用コンピュータ，出動拠点用コンピュータ及び料金請求回収センタ用コンピェータは，ネットワータを介して接続して，情報の送受を行って，移動体の探査情報の提供サービスを行うシステムに使用される記録媒体であっ

て，移動体の探査依頼を受信する機能，移動体の位置情報を探査システムにより得て表示する機能，出動撷点に位置情報を転送する機能，探査依頼者に位置情報を送信 する機能及び提供サービス料金を請求し回収する機能， をコンピュータに実行させるためのプログラムを記録し たコンピュータ読取可能な記録媒体である。
【0016】
【発明の実施の形態】発明の実施の形態を説明する。本発明の移動体探査情報提供サービスシステムの実施例に ついて，図1～図3を用いて説明する。図1は，実施例 の移動体探査情報提供サービスシステムの説明図であ る。図2は，実施例における登録する手順の一例の説明図である。図3は，実施例におうける探査情報提供サービ スの手順の一例の説明図である。
【 0 0 1 7 】実施例を説明する。本実施例の移動体探査情報提供サービスシステムは，図1に示すように，監視 センタ用コンピュータ31と，出動拠点用コンピュータ 41 と，料金請求 回収センタ用コンピュータ51と， からなり，移動体2の探査依頼を受信する機能と，移動体2の位置情報を探査システムにより得て表示する機能 と，出動拠点4に位置情報を転送する機能と，探查依頼者 1 に位置情報を送信する機能と，提供サービス料金を請求し回収する機能と，を有する。また，探査体頼者1 との移動体探査契約の情報をデータベースに登録する機能を有し，そして，移動体2を識別するIDをデータベ ースに登録する機能を有し，また，探査依頼者1のパス ワードをデータベースに登録する機能を有している。そ して，探査依頼を受けたとき，移動体2を識別するID又は探査低頼者 1 ノパスワードが登録内容と一致するか否かを確認する機能を有している。パスワードが一致し た場合，移動体2の位置情報を探査システムで探査する機能を有している。また，移動体2の位置情報を表示す る機能を有している。そして，移動体2の位置情報によ り最寄の出動拠点4を選択する機能と，移動体2の探査情報を最寄の出動拠点4に転送する機能を有する。更 に，移動体2の探査情報を探査依頼者 1 に転送する機能 を有する。また，情報提供サービス料金を請求し，回叹 する機能を有する。
【0 0 1 8】監視センタ用コンピュータ31，出動拠点用コンピエータ41及び料金請求／回収センタ用コンピ ユータ51は，WAN等のネットワーク6を介して接続 してあり，㧺査依頼者用コンピュータ11，携帯電話や PHS等のセンタ局 7 及び中継局 $71 \cdots$ と，情報を送受 して，移動体2の探査情報を得たり，探査情報の提供け ービスを行うことができる。探査依頼者 1 は，探查依頼者用コンビュータ11を使用して，監視センタ3に提供 サービスを依頼することができる。センタ局7及び中䋛局 $71 \sim 73$ は，例えば三点方位方式により，携帯電話機等を所有又は保持する移動体2の位置を正確に把握す ることができる。

【OO19】監視センタ用コンピュータ31は，サーバ等からなり，監視センタ3に設置されている。監視セン夕 3では，移動体探査システムを使用して移動体2の位置等の探査情報を得ることができ，そして，探査情報の提供サービスを行う。提供サービスを受ける者は，会員 として契約する。会員は，移動体を識別するIDやパス ワード等を受ける。I D 及びパスワードは，監視センタ 3に設置されたデータベースに登録きれる。会員ではな い者は，伖登録することにより，会員と同等の提供サー ビスを受けることができる。
【0020】監視センタ用コンピュータ31は，探査依頼者用コンピュータ11から探査情報の提供サービスの依頼を受信する。探査情報の提供サービスを受ける会員 が示したID及びバスワードがデータベースに登録され ているか確認される。
【OO21】監視センタ用コンピュータ31は，移動体探査システムにより該当する移動体の探査情報を得て，探査依頼者用コンピュータ11に送信する。また，移動体の探査情報により，移動体2が人であるとき，最寄の出動拠点4又は警察，消防，病院，救急医療等，を選択 し，そして，その出動拠点用コンピュータ41に，移動体2の探査情報を転送するとともに，作業者出動の依頼等を行う。同様に，移動体2が動物又は物であるとき は，契約会社又は輸送会社，警備会社へ探查情報を転送 して，移動体2の磪保等を依頼する。
【0022】出動拠点用コンピュータ41は，出動拔点 4に設置されている。出動拠点4には，担当地区内に移動体2がいる又は有るとき，出動車両42を使用して駈 け付ける担当者がいる。出動拠点用コンピュータ41 は，ネットワーク6に接続されており，監視センタ用コ ンピュータ31から，移動体2の位置情報き出動依頼等 を受信する。
【0023】料金請求〈回収センタ用コンピュータ51 は，料金請求 回収センタ5に設置されている。料金請求 回収センタ5は，提供情報サービス料金の請求き回収業務を行う。料金請求 回収センタ用コンピュータ5 1は，ネットワーク6に接続ざ扎ており，請求した提供 サービス料金を回収したとき，監視センタ用コンピュー夕31に入金を受領した旨を通知する。
【0024】実施例の移動体探査情報提供サービスシス テムにおらる提供サービスの一例について，図2及び図 3を使用して説明する。変ず，登録する手順について，図2のフローチャートを用いて説明する。
S 101 ）スタートする。
S102）探査契約し，DBに登録する。
S 103）衫了となる。
このようにして，移動体探査情報提供サービスにおける登録を行うことができる。
【0025】実施例における探査情報提供サービスの手順について，図3のフローチャートを用いて説明する。

S201）スタートする。
S202）探査依頼する。
S203）移動体のIDの情報を大力する。
S211）垫約DBに登録済みか判断し，登録済みであ るとステップS231に進み，登録されていないとステ ップS221に進む。
S221）仮登録して，ステップS203に戻る。
S231）移動体の位置情報を入手する。
S232）位置情報を画面表示する。
S241）移動体が人間，動物，物であるか判断し，人間であるとステップS271に進み，動物であるとステ ップS251に進み，物であるとステップS 2 61に進 む。
S251）契約会社に情報を転送し，ステップS281 に進む。
S261）輸送会社又は警備会社八情報を転送し，ステ ップS281に進む。
S271）最寄の出動起点（警察，消防，病院，救急医療）へ位置情報を転送する。
S281）探査依頼者に情報を通知する。
S282）課金処理する。
S291）終了となる。
このようにして，探査情報提供サービスを行うことがで きる。
【OO26】なお，上記実施例では，移動体探査情報提供サービスシステムについて説明したが，移動体の探査依頼を受信する機能，移動体の位置情報を探査システム により得て表示する機能，出動拔点に位置情報を転送す る機能，探査依頼者に位惪情報を送信する機能，提供サ ービス料金を請求し回収する機能，更に，必要により，探査依頼者との移動体探査契約の情報をデータベースに登録する機能，移動体を識別するIDをデータベースに登録する機能，探查依頼者のパスワードをデータベース に登録する機能，探査依頼を受けたとき，移動体を識別 するID又は探査体頼者のパスワードが登録内容と一致 するかつ否かを確認する機能，パスワードが一致した場合，被探査物体の位置情報を移動体探査システムで探査 する機能，移動体の位置情報を表示する機能，移動体の位置情報により最寄の出動拠点を選択する機能，移動体 の探査情報を最寄の出動拠点に転送する機能，移動体の探查情報を探查体頼者に転送する機能，情報提供サービ ス料金を請求し，回収する機能，をコンピュータに実行 させるためのプログラムを，コンピエータ読取可能な記録媒体（例之ぼ，CD－ROM等）に格納することは可能であり，そして，この記録媒体を使用することによ
り，バソコン等を監視センタ用コンビュータ31等とし て機能させることができる。
【0027】
【発明の効果】本発明によれば，依頼者に対して移動体 の位置情報等の探査情報の提供サービス等を可能とする

```
移動体探査情報提供サービスシステムを得ることだでき
る。
【図面の簡単な説明】
【図1】実施例の移動体探査情報提供サービスシステム
の説明図。
【図2】実施例における登録する手順の一例の説明図。
【図3】実施例における探査情報提供サービスの手順の
一例の説明図。
【符号の説明】
1 探査依頼者
11 探査依頼者用コンピュータ
```

2 移動体

```
2 移動体
3 監視センタ
3 監視センタ
31 監視センタ用コンピュータ
31 監視センタ用コンピュータ
4 出動拠点
4 出動拠点
41 出動技点用コンピエータ
41 出動技点用コンピエータ
42 出動車両
42 出動車両
5 料金請求/回収センタ
5 料金請求/回収センタ
51 料金請求/回収センタ用コンピュータ
51 料金請求/回収センタ用コンピュータ
6 ネットワーク
6 ネットワーク
7 センタ局
7 センタ局
71~73 中継局
```

```
71~73 中継局
```

```


\section*{【図3】}


フロントページの続き
（72）発明者 武貞 睦治
神奈川県横浜市戸塚区品濃町504番地2
日立電子サービス株式会社内
（72）発明者 秋永 孚彦
神奈川県横浜市戸塚区品濃町504釆地2
日立電子サービス株式会社内
Fターム（参考）5K067 AA21 DD44 EE02 EE10 EE16 FF03 FF23 JJ53 JJ54 JJ64


審査請求 未䇎求 請求項の数 5 OL（全 9 頁）
\begin{tabular}{|c|c|c|c|c|}
\hline \multirow[t]{2}{*}{（21）出願番号} & \multirow[t]{2}{*}{特願2002－81855（P2002－81855）} & \multirow[t]{3}{*}{（71）出願人} & \multicolumn{2}{|l|}{000005832} \\
\hline & & & 松下電工株式会社 & \\
\hline \multirow[t]{7}{*}{（22）出顔日} & \multirow[t]{7}{*}{平成14年3月22日（2002．3．22）} & & 大阪府門真市大字門 & 048番地 \\
\hline & & （72）発明者 & 福田 正仁 & \\
\hline & & & 大阪府門真市大字門式会社内 & 048番地松下電工株 \\
\hline & & （72）発明者 & 佐竹 禎 & \\
\hline & & & 大阪府門真市大字門式会社内 & 048番地松下電工株 \\
\hline & & （74）代理人 & \begin{tabular}{l}
\[
100087767
\] \\
弁理士 西川 惠清
\end{tabular} & \[
\text { (外 } 1 \text { 名) }
\] \\
\hline & & \multicolumn{3}{|r|}{最終頁に続く} \\
\hline
\end{tabular}

\section*{（54）【発明の名称】 位置情報端末}
（57）【要約】
【課題】 位置検出に無駄に時間を費やきれたり通信料金を無駄にしたりすることを防ぐことのできる位置情報端末を提供する。
【解決手段】 位直情報端末は，移動体通信部14の受信状況を判定する受信状況判定部 15 を備える。受信状況判定部 15 は，移動体通信部 14 が受信可能な基地局数が既定の数未満であれば位置情報端末が郊外または山間部にあると判定し，受信可能な基地局数が既定の数以上である場合は位置情報端末が都市部にあると判定す
る。受信状況判定部 15 において位置情報端末が都市部 にあると判定され且つGPSによる位置検出が失敗した場合には移動体通信手段を用いた位置検出が実行され る。


【特許請求の範囲】
【請求項1】公衆網に接続された基地局との間で無線信号を送受信する移動体通信手段と，前記移動体通信手段による無線信号の受信状況に基づいてGPS衛星から送信されるGPS信号の愛信強度を複数段階で判定する状況判定部と，互いに異なる情報を用いて位置を検出す る複数種類の位置検出手段と，前記状況判定部の判定結果に基づいて前記複数の位置検出手段から択一的に選択 する位置検出手段選択部とを備え，前記位置検出手段と しては，GPS信号のみを用いて位置を検出するGPS単独位置検出手段と，GPS信号を受信する固定局との間で前記移動体通信手段を介して伝送される情報とGP S衛星から愛信したGPS信号とを併用して位置を検出 するネットワーク型GPS位置検出手段と，前記移動体通信手段が無線信号を送受信可能な基地局の位置を基準位置として位置を検出する移動体通信位置検出手段との うちの少なくとも2つを備え，前記位置検出手段選択部 は前記状況判定部の判定によって前記位置検出手段のう ち少なくとも使用可能な確率が最も高いと判断きれる位置検出手段を選択することを特徴とする位置情報端末。
【請求項2】前記状況判定部は前記移動体通信手段が受信している基地局の数と前記移動体通信手段が受信し ている信号の受信レベルとの少なくをも一方に基づいて GPS信号の受信状沉を判定することを特徴とする請求項1記載 \(\sigma\) 位置情報端末。
【請求項3】前記状況判定部は，前記移動体通信手段 か受信している基地局数が既定の数以上であれば位置情報端末は都市部に位置していると判定し，前記移動体通信手段が受信している基地局数が既定の数未満であれば位置情報端末は郊外または山間部に位置していると判定 することを特徴とする請求項2記載の位置情報端末。
【請求項4】前記状況判定部は，前記移動体通信手段 が受信している信号の受信しベルが既定値以上であれば位置情報端末が屋外に位置していると判定し，前記移動体通信手段が受信している信号の受信しベルが既定値未満であれば位置情報端末が屋内に位置していると判定す ることを特徴とする請求項2記載の位置情報端末。
【請求項5】 基地局から送信され前記移動体通信手段 によって受信される基地局 I Dを監視し前記移動体通信手段において愛信可能な基地局が変化すると位置情報端未が移動したと判定する端末移動判定部を備えることを特徵とする請求頂2記載の位置情報端末。
【発明の詳細な説明】
【OOO1】
【発明の属する技術分野】本発明は，位置を検出する位置情報端末に関するものである。
【0002】
【従来の技術】従来から，GPS（G1obal Po sitioning System）を用いて位置を検出する位置情報端末が提供されている。この種の位置情

報端末として，検出した位置を画面に表示する位置情報端末色，特開平6－188819号公報に示されるよう に徘呬老人等に装着きれその位置を位置検出要求者に無線で知らせるために用いられる位置情報端末が知られて いる。GPSを用いた位置検出は，図4に示すように可視範囲に存在する3つ以上のGPS衛星G1，G2，… からそれぞれ位置情報端末Mが受信したGPS信号を用 いて行われる。GPS信号にな，GPS信号を送信した GPS衛星G1，G2，…軌道を示すエフェメリス と，GPS信号が送信された時刻を示す時刻情報とが含 まれている。
【 O O 0 3】位置情報端末Mは，エフェメリスを用いて各GPS衛星G1，G2，…位置をそれぞれ求め，き らにGPS信号が送信された時刻とGPS信号が受信さ れた時刻との差から位置情報端末 M と各 GPS 徫星 G
1，G2，\(\cdots\) との疑似距離R1，R2业をそれそれ求め ることによって位置を検出する。
【0004】
【発明が解決しようとする課題】しかし，位置情報端末 Mがビルの谷間き屋内などに位置していた場合，GPS信号を愛信できないことがある。また，GPS衛星の送信する信号は微弱であるため，電波の受信状況によって は，GPS信号中の時刻情報を得ることなできてもエフ ェメリスを得ることができないことがある。GPS信号 を受信できない位置やエフェメリスを得ることができな い状況においてGPS信号のみを用いた位置検出を行う と，無駄に時間が費わされてしまう。さらに，位置検出要求者に位置を無線で知らせる位置情報端末の場合に，值惪検出要求者が移動体通信の基地局を介して位惪検出要求を入力する構成だと，通信料金を無駄に費やしたこ とになる。
【0005】本発明は，上記事由に鑑みてなされたもの であり，その目的は，位置検出に無駄に時間を費やした り通信料金を無駄にしたりすることを防ぐことのできる位置情報端末を提供することにある。
【0006】
【課題を解決するための手段】請求項1の発明は，公衆網に接続された基地局との間で無線信号を送受信する移動体通信手段と，前記移動体通信手段による無線信号の受信状況に基づいてGPS衛星加ら送信されるGPS信号の受信強度を複数段階で判定する状沉判定部と，互い に異なる情報を用いて位置を検出する覆数種類の位置検出手段を，前記状況判定部の判定結果に基づいて前記複数の位置検出手段から択一的に選択する位置検出手段巽択部とを備え，前記位置検出手段として主，GPS信号 のみを用いて位置を検出するGPS単独位置検出手段 と，GPS信号を受信する固定局との間で前記移動体通信手段を介して伝送される情報とGPS葦星から受信し たGPS信号とを併用して位置を検出するネットワータ型GPS位置渙出手段と，前記移動体通信手段が無線信

号を送受信可能な基地局の位置を基準位置として位置を検出する移動体通信位置検出手段とのうちの少なくとも 2つを備え，前記位置検出手段選択部は前記状況判定部 の判定によって前記位置検出手段のうち少なくとも使用可能な確率が最も高いと判断される位置検出手段を選択 することを特徴とする。
【0007】請求項2の発明は，前記状況判定部は前記移動体通信手段が受信している基地局 数と前記移動体通信手段が受信している信号の受信しベルとの少なくと も一方に基づいてGPS信号の受信状況を判定すること を特徴とする。
【0008】請求項3の発明は，請求項2の発明におい て，前記状況判定部は，前記移動体通信手段が受信して いる基地局数が既定の数以上であれば位置情報端示は都市部に位置していると判定し，前記移動体通信手段が受信している基地局数が既定の数未満であれば位置情報端末は郊外または山間部に位置していると判定することを特徴とする。
【0009】請求項4の発明は，請求頂2の発明にあい て，前記状況判定部は，前記移動体通信手段が受信して いる信号の受信レベルが䇒定値以上であれば位置情報端末が屋外に位置していると判定し，前記移動体通信手段 か受信している信号の受信レベルが既定値未満であれば位置情報端末が屋内に位置していると判定することを特徴とする。
【OO10】請求項5の発明は，請求項2の発明におい て，基地局から送信され前記移動体通信手段によって受信される基地局 I Dを監視し前記移動体通信手段にむい て受信可能な基地局が変化すると位惪情報端末が移動し たと判定する端末移動判定部を備えることを特徴とす る。

\section*{【OO11】}

【発明の実施の形態】まず，以下の実施形態において用 いられるら種類の位置検出であるGPS単独位置検出， ネットワーク型位置検出，及び移動体通信位置㛟出につ い説明する。
【0012】GPS単独位置検出においては，図4に示 すように，位置情報端末Mの可視範囲に存在する3つ以上のGPS衛星G1，G2，…からそれぞれ受信したG PS信号を用いる。図5に示すように，GPS信号はG PSアンデナ1で受信され，高周波部2において中間周波数に変換される。高周波部2にあいて変換された信号 は信号処理部3において復調および復号され，GPS衛星G1，G2，\(\cdots\) の軌道を示す情報であるエフェメリス と，GPS信号が送信された送信時刻を示す時刻情報と が得られる。時刻情報よ距離計測部 4 において用いら れ，エフェメリスはデータ解析部5において用いられ る。距離計測部 4 は，時刻情報に示きれた送信時刻と \(G\) PS信号が受信された受信時嗔とを比較することによっ て，疑似距離R1，R2‥を算出する。データ解析部5

はGPS衛星G1，G2，…位置をエフェメリスに基 づいて算出する。データ解析部5において得られた各G PS衛星G1，G2，- の位置と，距離計測部 4 におい て得られた各GPS衛星G1，G2，\(\cdots\) との間の疑似距讎R1，R2， \(\operatorname{ll}\) とを用いて，測位演算部 6 が位置情報端末Mの位置を演算する。GPS単独位置検出な，GP S 信号のみを用いて位置検出を行うので，通信料金がか からないという利点がある。
【0013】ネットワーク型GPS位置検出は，GPS信号を受信するすることによって位置を検出する点はG PS単独位置検出と同様であるが，図6に示すように，常にGPS信号を受信し最新のエフェメリスを保持して いる固定局Bをエフェメリスの取得に利用する点が異な る。従ってGPS単独位置検出に用いられる構成（図5参照）に比べて，図7に示すように後述する固定局Bと の間で無線信号を送受信するための無線送受信部 7 が付加されている。無線送受信部7は，図6に示すように，測位演算部 6 からエフェメリスを要求する信号D 1 を入力されると，固定局Bへエフェメリスの送信を要求する無線信号D 1＇を送信し，固定局Bから送信された無線信号D2からエフェメリスD2’を得て測位演算部6に入力する。ここで，GPS単独位置検出におおて，エフ エメリスをGPS信号から取得するには30秒程度の時間がかかる。一方，ネットワーク型GPS位置蚞出は， エフェメリスを固定局Bとの通信によって取得するか ら，GPS単独位置検出に比べ，速くエフェメリスを得 ることができ，従って位置検出にかわるる時間が短縮きれ る。また，GPS信号は微弱な電波であるため，電波の受信状況によっては，GPS信号から時刻情報を得るこ とはできてもエフェメリスが取得できないことがあり， この場合，GPS単独位置検出では位置検出ができない が，ネットワーク型GPS位置検出ならば位置検出が可能である。また，ネットワーク型GPS位置検出は一般的にGPS単独位置検出に比べて感度が高いことが知ら れている。きらに，位置情報端末Mが交信している基地局の位置を固定局 B との通信によって取得し，取得した基地局の位置を位置情報端末Mの概略位置として，位置情報端末Mの概略位置に基づいて位置検出に使用するG PS衛星を決定することもでき，この場合は可視範囲の GPS衛星を探すためにかかる時間が短縮され，位置検出にかかる時間がさらに短縮される。
【0014】移動体通信位置検出は，図8に示すよう に，公衆網を介して各基地局C1，C2，\(\cdots\) と接続され各基地局C1，C2， \(\operatorname{Co}\) の位置を示す基地局位置情報を保持したセンタ装置Sを利用する。各基地局C1，C 2，\(\cdots\) からの無線信号が受信可能なエリアを以下ではそ れぞれエリアZ 1 ，Z \(2 \cdots\) と呼ぶ。各基地局 C 1 ，C
 1つのチャネルにおいて送信元の基地局のIDを示す情報を含んだ無線信号を常時，繰り返して送信している。

ここで，エリアZ1，Z 2 ，‥が互いに重なる各基地局 C 1，C 2，…は互いに異なったチャネルを用いてい る。位置情報端末Mは，位置検出の際に，基地局が無線信号を送信方る複数のチャネルに対して受信を順次試み る。そして，ある1つの基地局C1から送信された無線信号を受信可能であった場合，その基地局C 10 位置を示す基地局位置情報を基地局C 1 を介したセンタ装置S との無線通信によって取得し，基地局C1の位置を位置情報端末Mの位置とする。位置情報端末Mが点aにある場合のように，位置情報端末Mが複数の基地局C \(1 \sim \mathrm{C}\) 3からの無線信号を受信可能である場合，無線信号の受信レベルが最も高い基地局の位置を位置情報端末Mの位置とする。ただし，各基地局C \(1 ~ \mathrm{C} 3\) からの無線信号 を受信可能なエリアて1～Z3が重なる範囲内の点を選択して位置情報端末Mの位置とすることによって，位置検出の精度を向上させることもできる。移動体通信位置検出の誤差は，最大で，基地局からの信号を受信可能な距墑程度であり，GPSを用いた位置検出に比べると精度は低い。また，位置検出のために基地局位置情報をせ ンタ装置Sとの通信によって取得する必要があり，この とき通信料金がかかってしまう。ただし，基地局からの無線信号を受信できる場所であれば，GPS信号が受信 できないビルの谷間等でも使用可能であるという利点が ある。
【OO15】以下の各実施形態においては，使用可能な位置検出手段のうち，通信料金がかかららず，かつ位置検出の精度が比較的に高いGPS単独位置検出の優先順位 が最も高く，次いで通信料金はかかるもののエフェメリ スが受信できない值置においても位置検出が可能なネッ トワークGPS位置検出，位置検出の精度は低いものの GPS信号が受信できないビルの谷間等でも使用可能な移動体通信位置検出の順に優先順位が設定されている。
【0016】（実施形態1）本実施形態における位置情報端末Mは，図1に示すように，公衆網に接続された基地局との間で無線信号を送受信する移動体通信手段とし ての移動体通信部 14 と，GPS単独位置模出手段と，移動体通信位置検出手段とを備え，移動体通信部14の受信状況に応じて選択された一方の位置検出手段によっ て位置検出を行う。GPS単独位置検出手段及び移動体通信位置検出手段は，端末制御部 13 によって制御され る。
【0017】また，本実施形態にあるける位置情報端末M は，移動体通信部 14 による無線信号の受信状沉に基づ いて位置情報端末Mの状況を判定する状況判定部として の受信状況判定部 15 と，受信状況判定部 150 判定に応じて位置検出手段を選択する位置検出手段選択部16 とを備える。
【OO18】GPS単独位置検出手段はGPS信号を受信するGPSアンテナ11と信号処理あよび演算を行う GPS受信機部 12 と加らなる。GPS受信機部 12

は，図5にぬける高周波部2，信号処理部3，距離計測部4，デー夕解析部5，及び測位演算部6の機能を有 L，GPS信号を用いて位置を検出する。
【OO19】移動体通信部14は，基地局が無線信号を送信する複数のチャネルに対して順次，受信を試みるこ とにより移動体通信部14において無線信号が受信可能 な基地局の数（以下，基地局数と呼ぶ）と各基地局のI Dとを得ることができる。基地局数は，受信状況判定部 15 が位置情報端末Mの状況を判定する際に用いられ
る。また，移動体通信部 14 は，公衆網を介して各基地局に接続きれたセンタ装置と基地局を介して通信するこ とにより，移動体通信部 14 が受信可能な各基地局の位置の情報を取得することができる。
【0020】受信状況判定部 15 は，位置情報端末Mo状況を判定する他，移動体通信部14とともに移動体通信位置検出手段としても機能する。詳しく説明すると，受信状況判定部 15 は，端末制御部 13 の制御に従つ て，移動体通信部14において受信レベルが最も高い基地局の位置を示す基地局位置情報を，移動体通信部14 と基地局とを介したセンタ装置との通信によって取得 し，基地局位置情報に示きれた基地局の位置を位置情報端末Mの位置として端末制御部13に出力することがで きる。
【0021】次に，本美施形態における位置情報端末M の動作を説明する。外部から移動体通信部 14 を介して位置検出が要求されると，移動体通信部 14 は基地局数 を検出して受信状況判定部 15 に入力するとともに位置情報端末Mの状況を判定させる。受信状況判定部15に ね，通信方式き通信事業者に応じて予め決定された数で ある既定数が保持きれていて，基地局の数と既定数とを比較することによって位置情報端末Mの状況を判定し，結果を位置検出手段選択部 16 に入力する。具体的に は，基地局数が既定数以上であった場合に位置情報端末 Mが都市部にあると判定し，基地局数が既定数未満であ つた場合に位置情報端末Mが郊外または山間部にあると判定する。
【0022】受信状況判定部15によって位置情報端末 Mが效外または山間部にあると判定きれたとき，位置検出手段選択部 16 は，GPSによる位置検出を指定する GPS指定信号を端末制御部13に入力する。一方，受信状況判定部15によって位置情報端末Mが都市部にあ ると判定された場合，位置検出手段選択部 16 は，GP S 指定信号を端末制御部 13 に入力するとともに時限動作を開始する。端末制御部13は，GPS指定信号が大力されると，GPS受信機部12にGPS単独位置検出 を開始きせる。その榖，端末制御部13は，GPS受信機部12から位置検出の結果得られた位置情報が入力き れると，入力された位置情報を移動体通信部 14 を介し て位置検出要求者に返送するとともに，位置検出手段選択部16が時限動作を開始していればこれを中断させ

る。
【0023】位置検出手段選択部 16 は時限時間が満了 すると，移動体通信部14による位置検出を指定する移動体通信指定信号を端末制御部13に入力する。端末制御部13は，移動体通信指定信号が大力されると，受信状況判定部 15 に移動体通信位置検出を開始させる。位置検出が完了し受信状況判定部 15 から位置検出の結果得られた位置情報が入力されると，端末制御部13は移動体通信部 14 を介して位置情報を位置検出要求者に返送する。
【0024】本実施形態によれば，受信状況判定部15 において位置情報端末Mが都市部にあると判定され且つ GPSによる位置検出が失敗したときに，位置情報端末 Mは移動体通信位置検出を行うので，GPS信号が受信 できない位置においてGPSによる位置検出を継続する ことによって時間や通信料金が無駄に費やされることを防ぐことができる。
【0025】なお，移動体通信部14として，PHS （Personal Handyphone Syst em）や携帯電話を接続して用いる構成としてもよい。【0026】まだ，愛信状況判定部15が，位置検出要求が入力されたときだけではなく，電源が入っていると きに位置情報端木Mの状況を定期的に判定する構成とし てもよい。この構成を採用すれば，位置検出の際の状沉判定を省略することにより位置検出にかかる時間を短縮 することができる。
【OO27】また，位置情報端末Mの所持者が位置情報 を得ることができるように，図2に示すように位置情報端末Mの所持者が端末制御部13に位置検出要求を入力 するキーボードやタッチバネルなど○入力装置部17
と，位置検出の結果等が表示される液晶パネルなどの表示部18とを設けてもよい。
【0028】また，図3に示すように位置情報端末Mの移動を判定する端末移動判定部51を設けてもよい。端末移動判定部 5 1 は，移動体通信部 1 4 において受信可能な基地局のIDを監視し，受信できなかった基地局が受信できるようになったり，受信できていた基地局が受信できなくなったときに位置情報端末Mが移動したと判定し，位置情報端末Mが移動したことを示す信号を端末制御部13に出力する。端末制御部13は，端末移動判定部5 1 から入力された信号をトリガとして使い，例え ば位置情報端末Mが移動したことを移動体通信部14を介して位置情報端末Mの管理者などに知らせて位置検出要求の送信を促すことができる。また，図2のように表示部18を設け，位置情報端末Mが移動したという情報 を表示部18に表示する構成としてもよい。
【0029】ここで，GPSアンテナ11及びGPS受信機部12はGPS単独位置検出手段としたが，移動体通信手段 14 とともにネットワーク型 GPS位置検出手段として用いてもよい。この場合，GPS受信機部12

はエフェメリスをGPS信号から得る代わりに，移動体通信部14を介した通信によって取得する。このとき移動体通信部 14 は無線送受信部 7 （図 7 参照）に対応す る。
【0030】また，愛信状沉判定部 15 な位置検出手段 Mの状況を3段階に判定し，位置検出手段選択部16は受信状況判定部 150 判定結果によって異なる時限時間 で時限動作を開始する構成としてもよい。例えば，第1 の既定数と第1の既定数よりも小さい第2の既定数とが設定されていて，受信状況判定部 15 は基地局数が第1 の既定数以上であれば位置情報端末Mが都市部にあると判定し，基地局数が第 2 の既定数以上か一第 1 の既定数未満であれば位置情報端末Mが郊外にあると判定し，基地局数が第2の既定数未満であれば位置情報端末Mが山間部にあると判定する構成とする。ここで，位置情報端末Mが都市部にあると判定された場合の時限時間よりも位置情報端末Mが郊外にあると判定された場合の時限時間を長く設定し，位置情報端末Mが山間部にあると判定 きれた場合の時限時間は位置情報端末Mが郊外にあると判定きれた場合の時限時間よりもさらに長く設定する。
【0031】また，GPS単独位置検出と移動体通信位置梚出とに加えてネットワーク型GPS位置検出も選択可能とし，位置検出手段選択部16は受信状況判定部1 50判定毎に異なる位置検出手段を選択する構成を採用 してもよい。詳しく説明すると，位置検出手段選択部1 6は，どの場合にもまずGPS単独位置検出を端末制御部13に指定し，位置情報端末Mが都市部にあると判定 きれた場合と，位置情報端末Mが郊外にあると判定され た場合とにはそれぞれ時限動作を開始する。そして，位置情報端末Mが都市部にあると受信状況判定部15によ つて判定され且つGPS単独位置検出が時限時間以内に成功しなかったとき（以下，GPS単独位置検出が失敗 したときと呼ぶ）は移動体通信位置検出を，郊外にある と判定され且つGPS単独位置検出が失敗したときはネ ットワーク型GPS位置検出を，それそれ端末制御部1 3に指定する。この構成によれば，郊外においてGPS信号からエフェメリスを取得できない場合にはネットワ ーク型GPS位置検出を行うから，時間や通信料金が無駄に費やされることがさらに少なくなる。
【0032】（実施形態2）本実施形態における位置情報端末Mは，実施形態1と同様に図1に示す構成を備え る。GPS受信機部12はエフェメリスをGPS信号か ら得ることも，移動体通信部14を介した通信によって取得することもできる。言い換えると，本実施形態にお ける位置情報端末MはG P S 単独位置検出手段とネット ワーク型GPS位置検出手段とを備える。
【0033】また，本実施形態にあうける位置検出手段選択部16は，位置検出の過程にあいて，受信状況判定部 15 によって位置情報端末Mが郊外またな山間部にある と判定きれたとき，GPS単独位置検出を指定するGP

S指定信号を端末制御部13に入力する。一方，受信状況判定部15によって位置情報端末Mが都市部にあると判定された場合，位置検出手段選択部 16 はGPS指定信号を端末制御部13に入力なるとともに時限動作を開始する。端末制御部13は，GPS指定信号が大力され ると，GPS受信機部12にGPS単独位置検出を開始 させる。只の後，端末制御部 13 は，GPS受信機部1 2から位置検出の結果得られた位置情報が入力される と，入力された位置情報を移動体通信部14を介して位置検出要求者に返送するとともに，位置検出手段選択部 16 か時限動作を開始していれば時限動作を中断きせ る。位置愌出手段選択部 16 は，時限時間が満了した場合，ネットワーク型GPS位置検出を指定するネットワ ークGPS指定信号を端末制御部13に入力する。端末制御部13は，ネットワーク型GPS指定信号が入力さ れると，GPS受信機部12にネットワーク型GPS位置検出を開始させる。その後，端末制御部13は，GP S 受信機部 12 から位惪検出の結果得られた位置情報が入力されると，人力された位置情報を移動体通信部 14 を介して位置検出要求者に返送する。その他の構成は実施形態1と同様である。
【0034】ここで，主に都市部において，電波の受信状況によってはGPS信号から時刻情報は得られても工 フェメリスが得られないことがあるが，本実施形態によ れば，位置情報端末Mが都市部にあると判定したときは GPS単独位置検出を一定時間行った後，ネットワーク型GPS位置検出を行うので，位置情報端末Mがエフェ メリスを得られない状能にある時にGPS単独位置検出 を䋛続することによって時間き通信料金が無駄に費きさ れることを防ぐことができる。
【0035】な扮，実施形態1と同様に移動体通信位置検出も退択可能とし，ネットワーク型GPS位置検出が失敗した場合に移動体通信位置検出を開始する構成とし てもよい。この構成においては，位置検出手段選択部1 6は，ネットワーク型GPS指定信号を入力する際にも時限動作を開始し，時限時間が満了してもネットワーク型GPS位置検出が成功しなかった場合には移動体通信指定信号を端末制御部13に入力する。この構成を採用 すれぼ，GPS信号か受信できない位置においてネット ワーク型GPS位置検出を継続することによって時間や通信料金が無䭾に費やされることを防ぐことができる。【0036】また，実施形態1と同様に，図2に示す構成や図3に示す構成を採用してもよい。
【0037】（実施形態3）本実施形態における位置情報端末Mは，実施形態1と同様に図1に示す構成を備六，GPS単独位置検出手段と移動体通信位置㛟出手段 とを備える。位置検出手段選択部 16 は，移動体通信部 14 における基地局からの信号の受信しベル（以下，受信しベルと呼ぶ）に応じて一方の位置検出手段を選択す る。詳しく説明すると，位置検出が開始された際，受信

状況判定部 15 は，受信レベルが既定値以上であったと き，位置情報端末Mが屋外にあると判定する信号を位置検出手段選択部 16 に入力する。位㿼検出手段選択部 1 6は，位置情報端末Mが屋外にあると判定する信号が大力されると，GPS指定信号を端末制御部13に入力す る。一方，受信状沉判定部15は，受信しベルが既定値未满であったとき，位置情報端末Mが屋内にあると判定 する信号を位置検出手段選択部16に入力する。位置㛟出于段選択部 16 は，位置情報端末 M が屋内にあると判定する信号が入力されると，移動体通信指定信号を端末制御部13に大力する。その他の構成は実施形態1と同様である。
【0038】ここで，移動体通信の基地局の多くは屋外 に配置されるため，屋内においては一般に移動体通信O基地局からの信号の受信レベルは低くなる。本実施形態 によれば，移動体通信部14の受信しベルが既定値未満 であればGPS単独位置検出やネットワーク型GPS位置検出を行わず，移動体通信位置検出を行うので，受信状況を判定する際に基準となる既定値を適宜設定すれ ぼ，GPS信号の受信が難しい屋内においてGPSによ ふ位置検出を行う場合のように無駄に時間や通信料金が無駄に費やされることを防ぐことができる。
【0039】ここで，本実施形態においてはGPSアン テナ11及びGPS受信機部12をGPS単独位置検出手段として用いたが，移動体通信手段14とともにネッ トワーク型GPS位置検出手段として用いてもよい。言 い換えると，GPS受信機部12はエフェメリスをGP S信号から得る代わりに，移動体通信部14を介した通信によって取得するる構成としてもよい。
【0040】または，上記の3種類の位置検出を全て選択可能とし，受信状况判定部 15 は位置情報端末Mの状況を3段辟に判定し，位置検出手段選択部 16 は受信状沉判定部 15 の判定每に異なる位置検出手段を選択する構成を採用してもよい。詳しく說明すると，第1の既定値を第1の既定値よりも小さい第2の既定値とが設定さ れていて，受信状況判定部 15 は受信しベルが第 1 の既定値以上であればは位置情報端末Mが電波の受信状況のよ い屋外にあると判定し，受信しベルが第2の既定値以上 かつ第1の既定値末満であれば位置情報端末Mが電波の受信状況の悪い屋外にあると判定し，愛信しベルが第2 の既定値未満であれば位置情報端末Mが屋内にあると判定する。位置検出手段選択部 16 は，位置情報端末Mが電波の受信状沉のよい屋外にあると受信状沉判定部15 によって判定されたときはGP S 単独位置検出を，電波 の受信状況の悪い屋外にあると判定されたときはネット ワーク型GPS位置梚出を，位置情報端末Mが屋内にあ ると判定きれたときは移動体通信位置検出を，それぞれ端末制御部13に指定する。
【0041】また，以下のような構成を採用してもよ い。この構成では，受信状況判定部15は内部にタイマ

を有し，定期的に受信レベルを監視し，受信しベルお既定値以上であるときには端末制御部13にGPS単独位置検出を指定する。端末制御部 13 はGPS受信機部 1 2において得られた位置情報を保持するメモり（図示せ ず）を備える。受信レベルが既定値未満である状態にお いて位置検出要求が入力された場合は位置検出を行わ ず，端末制御部 13 のメモリに最後に格納された位置情報を出力する。
【0042】をらに，図3に示すように，実施形態1で述べた端末移動判定部5 1を設け，位置情報端末Mが移
動したと端末移動判定部51が判定したときに出力する信号を，端末制御部13は位置検出を開始するトリガと して用い，メモリに保持された位置情報を更新する構成 としてもよい。
【0043】また，実施形態1と同様に，図2に示す構成を採用してもよい。
【0044】
【発明の効果】請求項1の発明は，移動体通信の受信状況に基づいて判定されたGPS信号の受信状況に合わせ て位置検出手段が選択されるから，時間や通信料金が無駄になることを防ぐことができる。
【0045】請求項3の発明は，GPS信号かかエフェ メリスを得ることができない状況きGPS信号が受信で きない状沉が発生しやすい都市部に位置情報端末Mがあ ると状況判定部によって判定され，且つ一定時間位置検出ができなかった場合に優先順位の低い位置検出を行う ので，GPS信号からエフェメリスを得ることができな い状況にあいてGPS単独位置検出家継続することや， GPS信号を受信できない状況にあいてGPS単独位置検出やネットワーク型GPS位置検出を継続することに よって時間や通信料金が無駄になることを防ぐことがで きる。

【0046】請求項4の発明は，GPS信号が受信でき ない屋内にるいてGPSによる位置検出を行って時間や通信料金を無駄にすることを防ぐことができる。
【0047】請求項5の発明は，移動体通信手段におい て愛信可能な基地局のI Dを監視し愛信可能な基地局が変化したときに位置情報端末か移動したと判定する端末移動判定部を備えるので，端末移動判定部が出力する信号を，例えば位置検出を行うトリガとして使用すること ができる。
【図面の簡単な説明】
【図1】本発明の実施形態を示すブロック図である。
【図2】本発明の実施形態の別の形態を示すブロック図 である。
【図3】本発明の実施形態の更に別の形態を示すブロッ ク図である。
【図4】GPS単独位置検出の原理説明図である。
【図5】GPS単独位置検出手段の構成を示すブロック図である。
【図6】ネットワーク型GPS位置検出の原理説明図で ある。
【図7】ネットワーク型GPS位置検出手段の構成を示 すブロック図である。
【図8】移動体通信位置検出の原理説明図である。
【符号 説明】
11 GPSアンテナ
12 GPS受信機部
14 移動体通信部
15 受信状況判定部
16 位置検出手段選択部
51 端末移動判定部
M 位置情報端末

【図5】


【図7】


【図1】

\section*{【図2】}

［図3】



【図6】


\section*{【図8】}


フロントページの続き
（72）発明者 軨水 淳一
大阪府門真市大字門真 1048 番地松下電工株
式会社内
（72）発明者 山田 和喜男
大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株
式会社内
（72）発明者 末藤 卓也
大阪府門真市大宁門真1048番地松下電工株
式会社内
（72）発明者 阪本 浩司
大阪府門真市大字門真 1048 番地松下電工株
式会社内
（72）発明者 辻本 郁夫
大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株式会社内
（72）発明者 藏前 健治
大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株式会社内
（72）発明者 奥野 健治
大阪府門真市大字門真 1048 番地松下電工株式会社内
（72）発明者 小山 正樹大阪府門真市大字門真1048香地松下電工株式会社内
（72）発明者 川本 和宏
大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株
式会社内
Fターム（参考）5J062 AA08 AA13 CC07
5K067 BB41 DD43 DD44 EE07 EE10 FFO3 HH22
（19）日本国特許庁（J P）
－
（11）特計出願公表番号特表2003－529083
（P2003－529083A）
（43）公表日 平成15年9月30日（2003．9．30）
\begin{tabular}{|c|c|c|c|c|c|c|}
\hline （51） \(\mathrm{Int.Cl}{ }^{7}\) & & 裁別記号 & F I & & & テーマIード（参考） \\
\hline G01s & 5／14 & & G01S & 5／14 & & 2F029 \\
\hline G01C & 21／00 & & G01C & 21／00 & z & 5 H 180 \\
\hline G08G & 1／0969 & & G08G & 1／0969 & & \(5 J 062\) \\
\hline
\end{tabular}

審査請求 未鿁求 予備審査請求 有（全 33 頁）

（54）【発明の名称】個人位㯰検出システム
（57）［要約】
ロケーター・ユニットの位置を盀き止める倜人ロケータ
ーシステム。このシステムは，中央ステーション（1
6）とGPS衛生（14）との双方と交信するロケータ
－・ユニット（18）を有する。このロケーター・ユニ ットは，ユーザの脱の周りに装着可能なポータブル・ハ ウシンンタを有する。通信システムは，中央ステーション と交信するハウジング内に設けられ，かつ送信器と受信器を有する。GPSユニットも，このロケーター㳯置の位置を突き止めるためにGPSシステムと交信するハウ ジング内に設けられている。位置データの位亘要求を受信すると，送信器が，分析のためにその位省データを中央ステーションに逆信する。緊急信号（26）を中央ス テーションに送信し，ロケーター・ユニットの位置の検出を開始するため，パニックボタンが設けられている。非緊急コールボタンが，位置要求信号を中央ステーショ ンに送信するために設けられていて，この中央ステーシ ョンに対する応答でこのロケーター装置の位置に関する交信リストを人（2 2）に知らせる。この通信システム は，POTS，セルラー，PCS又は通信網のうちの1

\section*{【特許請求の範囲】}

【請求項1】a）ユーザの腕の周りに装着可能なポータブル・ハウジング ；
b）中央ステーションとの無線通信を確立し，無線送信器富む線受信器を有する手段；
c）この無線受信器によつてこの中央ステーションから位置要求信号を受取ると ロゲーター・ユニットが，GPSシステムと交信するためにこのロゲーター ユニットの位置を突き止める全地球測位衛生シスデムと交信する手段を起動させ そこから位置データを計算し，この位置データ計算を完了すると，無線送信器 は，分析のためにこの位置データを中央ステーションに送信するこの手段，及び
d）GPSュニットと通信送信器の電力を制御してバッテリの寿命を最小限にす る手段から構成される個人測位装置。

【請求項2】個人湘位装置は，中央ステーションに対して緊急信号を送信 するパニックボタンをさらに有し，ユーザによる緊急状沉を検出すると，中央ス テーションは，この緊急信号の受取りに対する応答でこの個人測位装置に位置応答信号を転送する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項ふ】個人測位装置は，ユーザによる起動の際に中央ステーション に対して位置要求信号を送信する非緊急コールボタンをさらに有し，中央ステーー ションは，非緊急信号の受取りに対する応答でこの個人測位装置に対して位置応答信号を転送する請求項2に記載の個人測位装置。

【請求項4】中央ステーションは，各個人測位装置に対して交信リストを記檍し，ユーザによる非緊急コールボタンの起動に対高る応答で位置データを受取ると，この中央ステーションは，ロケーター装置の位置に関する交信リストを人に知らせる請求項3に記載の個人測位装置。

【請求項5】確立手段は，POTS，セルラー，PCS又はインターネッ ト通信網を利用する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項6】個人測位装置は，この個人測位装置がいつ干渉されたかを检出するタンパー検出センサをさらに有し，送信器を起動して，繄急信号を中央ス

テーションに送信する請求項5に記載の個人測位装置。
【請求項7】個人測位装置は，この個人測位装置の位置を正確に示ずとき に人を援助する超音波ビーコン信号を発生するビーコン発生器をさらに有する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項8】ビーコン発生器は，無線周波数のビーコン信号を発生まる請求項7に記載の個人測位塉置。

【請求項9】個人測位装置は，ユーザの腕の周りの装置をラッチする電気的なキー又は機械的なキーをさらに有する請求項 1 に記載の個人測位装置。

【請求項10】個人測位装置は，エーザの腕の周りのこの個人測位装置を ラッチングするために中央ステーションから受信したラッチング命令によって起動されるラッチング機構をさらに有する請求項9に記載の個人測位装置。

【請求項11】個人測位装置は，PCSタワーに対するクロック位相ロッ タと電圧制御発振器をさらに有し，この電圧制御発振器は，このPCSタワーを追跡するクロック位相ロックループからの電圧情報を利用する請求項1仁載の個人測位装置。

【請求項12】個人測位装置は，中央ステーションを介して別の部隊に送信するた始にユーザからオーディオ信号を受信するマイクロフォンを有し，かつ中央ステーションを介して別の部隊からの受信器によって受信したオーディオ信号を再生するスピーカを有する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項13】 a）ロケーターエニットを追跡きれるべき物体又は人に装着し；
b）加入者からの位置要求を受取ると，信号を制御ステーションからロケーター コニットの位置を要求しているこのロケーター ユニットに送信し；
c）GPS㦣生信号を受信するためにこのロケーター エニットに接続されたG PSエニットを起動きせ，
d）PCSタワークロックを追跡するクロック位相ロックループからの電圧情報 を使用することによって時間を低減ずるためにGPS信号をの獲得を援助し；
e）GPS信号からの位置データを計算し；
f）分析してロケーター エニットの位置を突き止めるために位置データを中央

ユニットヘ送信し；
g）加入者にロケーター ユニットの位置を知らせることから成る人又は物体の位置を突き止める方法。

【請求項 14 】方法は，近い範囲のときにロケーターエニットの位置を突き止める加入者を援助するためにこのロケーターコニットによってビーコン を発生するステップを有する請求頂13に記載の方法。

【請求項15】装着ステップは，電子キーを使用すること，器械キーを使用すること，又は中央ステーションから遠隔信号を受信して，シッチング機構を ラッチするごとのうちの1つを有する請求項13に記載の方法。

【請求項16】方法は，ロケーターコーニッを起動して，中央ステーシ ョンと交信し，をしてこのロケーターコニット上の非緊急コールボタンを起動 したときに，位置要求信号の発生を開始するステップをさらに有する請求項13 に記載の方法。

【請求項 1 7】 方法は，ロケーター ニュットから位置データを受取ると きに中央ステーションによつて記憶された交信リスト上で身元磪認された人と交信するステップをさらに有する請求項16に記載の方法。

【請求項 18 】方法は，ロクーターコーニットを起動して，中央ステーシ ョンと交信し，そしてこのロケーター コニット上のパニックボタンを起動した ときに，位置要求信号の発生を開始するステップをさらに有する請求項13に記載の方法。

【請求項19】方法は，エアモード ボタンが起動すると，ロケーター ユニットの操作を一時停止するステップをさらに有する請求項13に記載の方法

【請求項20】エアモードボタンが起動すると，ロケーターコニットの操作が所定の期間一時停止される請求項19に記載の方法。

【請求項21】方法は，中央スデーションによつてロケーターコニット の電力レベルを監視するステップをさらに有する請求項13に記載の方法。

\section*{【発明の詳細な説明】}

【 \(\left.0 \begin{array}{llll}0 & 0 & 1\end{array}\right]\)
本発明は，全地球測位衛生（GPS）システムや，シケーター ユニットすな わちユーザの位置を正確に示すために使用するビーコンの発生を含む多数の位置確認技術を使用する位置確認システム，特にポータブルローローター ユニット を所持するユーザの所在地を突き止めて追跡可能なシステムに関する。

【0 0002 〕
本発明は，ロケーター エニットの位置を突き止めるパーソナルロケーター システムを有する。このシステムは，中央ステーションとGPS衛生の双方と交信するロケーター装置を有する。このロケーターコニットは，ユーザの腕の周 りに装着可能なボータブル ハウジングを有する。通信シスデムが，中央ステー ションと交信するためにこのハウジング内に設置きれていて，かつ送信器と受信器を有する。GPSユニットも，ロケーター装置の位置を突き止めるGPSシス テムと交信するためにハウジング内に設置されている。受信器が中央ステーショ ンから住置要求信号を愛取ると，ロケーター ユニットが，GPSユニットを起動してGPSシステムと交信し，このGPSシステムから位置データを算定する －位置データの計算を完了すると，ロケーターは，分析のために位置データを中央ステーションに送信する。パニックボタンが，緊急信号を中央ステーションに送信して，ロケーター コニットの位置を検出するために設けられている。非緊急コールボタンが，位置要求信号を中央ステーションに送信し，それに対して応答し，ロケーター装置の位置に関する交信リストを人に知らせる。通信システム が，POTS，セルラー，PCS又はインターネット通信網のうちの1つを利用 する。タンパー検出装置は，ロケーター装置がいつ干渉（tamper）されるか検出す る。ビーコン発生器が，ロケーター装置の值惪を正確に示す際に人を助ける超音波又は無線周波数のビーコン信号を発生する。
\(\left[\begin{array}{llll}0 & 0 & 0 & 3\end{array}\right]\)
以下に，本発明のその他の構成，特徴及び付随する利点を図面に基づいて説明 する。同じ又は類似の部分を幾つかの図面にゆたつて符号で示す。

【0 0 O 04 】

図面について説明する。これらの図面の類似の符号は，類似の要素を示す。図 1～6は，符号10によつて示された本発明の全地球測位追跡システムを示す。

【0 005 】
全地球測位追跡システム10は，図1中に示きれている。この全地球測位追跡 システム10は，中央監視ステーション12，遑跡衛生14，局地中榇ステーシ ョン16及びポータブル・ロケーター・ユニット18を有する。ポータブル・ロ ケーター・コニット18と交信するか，又はポータブル・ロケーター・コニット 18によつて生成された信号を受信した際に，中央監視ステーション12は，起動きれたボータブル・ロケーター・コニット18の移動を監視することができる
\[
\begin{gathered}
\text { 【OOO6】 } \\
\text { ポータブル・ロケーター・ュニット18は, 耐干渉性で検出可能なポータブル } \\
\text { ・ユニットである。このポータブル・ロケーター・コニット18は, 個人の所有 }
\end{gathered}
\]物か又は図1中に示されたように子供のような個人に取外し可能に装着されてい る。図中の子供20は，保護者22によって監視されている。中央監視ステージ ョン12は，POTS，セルラー，PCS又はインターネットのような公共通信 ネットワータを介してボータブル・ロクーター・コニット18と交信する。シス テム10の主な目的は，ポータブル・ロケーター・ユニット18を携行している人20の位置を笑き止める進歩的により正碓な技術を使用して，装着者の位置を突き止めることである。これらの技術は，無線基地ステーションID測位技術に関連する。この技術は，通信媒体としての無線インターネットを使用する全地球測位（GPS）システムに対して1～10平方マイルの範囲内の位置にあるロケー ター・ユニット18の位置を突き止めることができる。このシステムは，約 5 メ ートル内にいるポータブル・ロケーター・ユニット18の装着者の位置を突き止 めることができる。ポータブル・ロケーター・コニット18によって生成される音波の周波数又は無線周波数のビーコンが，所望の人又は物体に対する最後の接近を容易にする。
\[
【 \begin{array}{llll}
0 & 0 & 0 & 7 \\
\hline
\end{array}
\]

本発明のシステム1Oは，ページング機能を含む優れた測位サービスを提供す

るためにSMSノQNCセッションのようなクライアント・サーバプロトコルを備える。ポータブル・ロケーター・コニット18を装着している中央ステーショ ン12が，図2中のパニックボタン42を押すことによって緊急コールを中央ス テーション12に対して送ることができる。タンパー検出せンサが，後で説明す るようにボータブル・ロケーター・コニット18との干渉（tampering）の検出時 に緊急コールを自動的に起動できる。非緊急コールも，図2中の非緊急コールの作動時に装着者によつて起動され得る。中央ステーション12は，交信リスト上 の所望の保護者にコーザの行方に関して知らせる。操作のブレッド・クランブリ ング・モードが，バッテリー出力に制限のあるロケーター・ユニットの効果的で柔軟性のある追跡を可能にする。ロッキング機構，アンロッキング機構及びロケ ーター・ユニット操作の中断（例えば，飛行機の旅行）が，最大の安全性と有用性を提供する無線ネットワークを介して権利のあるキー・フォッブ又は中央ステ ーション12によつて制御される。これらのタスクを実行するシステムの操作は －後で説明する。

【0008】
操作のノーマルモードでは，GPS衛生14と交信するポータブル・ロケータ ー・ユニット18のGPSユニットが通常才フになっている。そして，中央ステ ーション12と交信するシステムが，セルラーノPCS電話システムのリスニン グモードと類似のリスニングモードにセットされている。中央ステーション12 が特定のポータグル・ロケーター・ユニット18上の位置を要求する顧客からの コールを受信したときに，中央ステーション12は，ポータブル・ロケーター・ ユニット 18 との交信を開始する。中央ステーション12は，送信／受信ステー ション16を介L無線通信チャネルを使用してポータブル・ロケーター・コニッ ト18と交信する。これらの送信〉受信ステーション16は，信号をポータブル －ロケーター・コニット18に中継する。送信〉受信ステーション16に対して中央ステーション12によつて送信される信号は，矢印24によって示きれてい る。ポータブル・ロケーター・ユニット18に対して送信ノ受信ステーション1 6によって送信される信号は，矢印26によって示されている。中央ステーショ ン12は，この通信チャネルを通じて中央ステーション12に位置情報を送り返

すやり方に関する指示を提供する。中央ステーション12から受信きれる指示は ，位置情報をより迅速に得るためのGPS工ニットを使用する援助情報を含み得 る。中央ステーション12から指示を受取ると，追跡装置18が，中央ステーシ ョン12との交信を終了し，その時点でGPSユニットをオンにする。GPSユ ニットは，中央ステーション12からの（時間，周波数及び暦表時のような）援助情報によつて又は援助情報なしで位置データを計算する。この時，ポータブル －ログーター・ユニット18は，中央ステーション12との無線通信リンクを磪立し，矢印26，24によって示されたように位置情報を中央ステテーション12 に対して送信する。ボータブル・ロケーター・ユニット18は，アーチ状の線3 1によって示されたビーコンも発生する。このビーコンは，音波又は無線周波数 の信号である。このビーコンは，近い範囲になつたときにコーザの位置を突き止 ぬる助けをする。

【O 0009 】
ポータブル・ロクーター・ユニット18の典型的な実施の形態が，図2，3中 に示されている。ポータブル・ワケーター・ユニット18は，一般にはブレスレ ット又は腕時計のようにユーザによって腕32の周りに装着される。ポータブル －ロケーター・ユニット18は，好ましくは切断不可能な材料から作られる。そ の結果，適切な解除機構なしで取外すことは困難であるか又は不可能でさえ无る －したがって，ボータブル・ロターター・ユニット18は，心配なしに子供，又 は囚人若しくは釈放プロダラム若しくは猶予中の被収容者，又は医療介護の必要 な高齢者，個人の財産，又はハイカー若しくは危険なエリアにわたつて移動する登山家のような運動家を追跡するために使用され得る。ポータブル・ロケーター －ユニット18は，顔面38上に滑らかな構造の外面34とディスプレイ36を有する。ディスプレイ36は，一日の時間を示す時計40を有する。ポータブル －ロケーター・コニット18は，表示される内部時計を有する。この時間は，ロ ケーター・コニット18内のPCSコニットがPCSタワーで登録する時にセッ トされる。ロクーター・ユニットは，装着している領域内の正磪な時間を自動的 に表示する。この時間は，非常に正確であり世界時間の1秒以内であるものか， ロケーター・ユニットのGPS部に対しては十分正確でない。ポータブル・ロケ

ーター・ユニット18がユーザの腕32の周りでロック状態にあるか否かを示す指示41も，ディスプレイ36上に設けられている。後で説明するように，ロゲ ーターユニット18がエクモードのときのように，追加の指示をロクーター・ユ ニット18の操作のモードを示すために表示してもよい。緊急ボタン42が，ボ ータブル・ロケーター・ユニット18上に設けられてい呂。緊急ボタン42の起動が，中央ステーション12との交信を開始する。この場合，緊急事態の存在を示す信号が，ボータブル・ログーター・ユコット18によつて送信される。この緊急信号の受取りに対する応答で，中央ステーション12がポータブル・ロケー ター・ユニット18の位置を突き止める炕理を開始する。その位置が測定きれる と，適切な緊急人員が召集される。非緊急位置ボタン44も，ポータブル・ロケ ーター・ユニット18の顔面40上に設けられている。非緊急位置ボタン44の起動が，ボータブル・ロケーター・ユニット18の位置を突き止める中央ステー ション12と交信させる。ポータブル・ロケーター・ユニット18の位置が突き止められると，中央ステーション12が，ボータブル・ロケーター・コニット1 8の位置を所定の部隊に知らせるためにその部隊と交信する。エアモードボタン 46 も，ポータブル・ロケーター・ユニット18上に設けられている。エアモー ドボタン46は，所定の周期に対して追跡装置18をオフにする。飛行機内のよ うに，セルラー技術の使用が禁止されているエリアに侵入しているときに，この モードは有益である。

【 \(\left.\begin{array}{lllll}0 & 0 & 1 & 0\end{array}\right]\)
ポータブル・ロケーター・コニット18の側面功，図3中に示きれている。こ の図では，ラッチング機構 48 が，ロックボタン50，キー・フォッブ用のポー ト51及びヘッドフォンを受けるポート52と共に示されている。ポータブル・ ロケーター・ユニット18は，シッチング機構48をラッチすることによつて，及びキー・フォッブ上のロックボタン50を押してポータブル・ロクーター・コ ニット18をロックするためにキー・フォッブを接続することによつて保護（ロ ック）されている。ポータブル・ロケーター・ュニット18は，中央ステーショ ン12からの命令によってロックされてもよい。キー・フォッブ上のロッタノア ンロックボタンは，ポータブル・ロケーター・コニット18に対する1E22個

の異なるキーコードのうちの1つのキーコードをアップロードすることによつて このキーコードをデッドボルトのラッチのために教えることによって電子機構装置を起動させる。このデッドボトルは，ボータブル・ロケーター・ユニット1 8 がアンラッチされたり又は取外されたりするのを阻止する。ロックがボタン5 0又はキー・フォッブを通じて起動をれると，ロックアイコン41が，ディスプ レイ36上に現れる。ポータブル・ロケーター・ユニット18が中央ステーショ ン12と交信している時は，ロックノアンロック状態を示すデータが，データバ ッケージ内に含まれている。ポータブル・ロケーター・ユニット18は，シッチ ング機構48たけをラッチすることによって，そしてロックプロセスを省略する ことによってコーザに対して（ロックされないで）装着されてもよい。ラッチが一度ロックきれると，このロックは，檴利のあるキー・フォッブによってしか解除できない。ポータブル・ロケーター・ユニット18が解除されると，ロックア イコンがディスプレイ36から消滅し，ポータブル・ロケーター・コニット18 を解除して取外すことができる。ポータブル・ロケーター・ユニット18のバッ テリー消費を最小限にするため，好適な実施の形態は，ポータブル・ロケーター －ユニット18と中央ステーション12との間の通信用のIS95BPCSを利用する。典型的なロッキング機構 4 8 は，図3中に示されている。しかしなが ら，ロッキング機構 48 が，一度装着されたポータブル・ロケーター・ユニット 18を物品又は人加ら外きれるのを阻止するならば，ロッキング機樌38は，キ一，組合わせロック，電子キー等のような各種の可能なロッキング軨構で設けて もよい。

【 \(\begin{array}{lllll}0 & 0 & 1 & 1\end{array}\)
ロケーターユニット18の内部要素を示まブロック図が，図4中に示されてい る。プロセッサ54が，ロケーター・ユニット18内に設けられていてこれらの内部要素を制御する。内部電源56が，プロセッサ54に接続されていて，ロケ ーターユニット18に電力を供給する。バッテリー・センサ58が，プロセッサ 54 と電源 56との間に接続されている。バッテリーセンサ58は，電源の出力 を検知し，バッテリー出力信号をプロセッサ54に供給する。したがって，プロ セッサ54は，出カレベルがいつ低いかを磪認することができ，それに応してて作

動可能である。プロせッサ54によつて処理されたデータ，及びロケーター・コ ニット18を操作するプロセッサ54によつて使用されたプログラムを記憶する ため，記憶器 60 が設けられている。受信器 62 が，中央ステーション12から無線送信きれた信号を受信するためにも受けられている。送信器64㫊，中央ス テーション12に信号を送信するために設けられている。受信器 62 と送信器 6 4の双方が，プロセッサ54に接続きれていて，プロセッサ54によつて制御き れる。中央ステーション12を通じてもう1つの部隊と音声で交信するため，マ イクロフォン66とスピーカ68も設けられている。その代うりに，マイクロフ オンとスビーカをヘッドフォン・ボート52を通じてロケーター・ユニット18 に接続きれたヘッドフォン内に含めてもよい。マイタロフォン66は，コーザか らの音声通信を受信することができ，かつ送信器を使用して中央スデーション1 2経由でをの他の部隊にオーディオ信号を送信することができる。受信器 62 は －スピーカ68を通じて再生するために中央ステーション12からのオーディオ信号を受信することができる。

【 \(\left.\begin{array}{llll}0 & 0 & 1 & 2\end{array}\right]\)
GPS受信器が，GPS衛生14と交信してロケーター・ユニット18の位置 を突き止めるために設けられている。位置情報が，プロセッサ54に送信され，最終的には中央ステーション12に送信される。近い範囲のときに，ビーコン発生装置 72 が，ユーザの位置を突き止める助けをする音波又は無線周波数のビー コンを発生する。状況が救出又はその他の理由のために物理的な接触を要求する ときは，ビーコン発生器 7 2 は，装着者に最終的に接近することを可能にする。一般に，GPSシステムは，建造物や視覚的に妨害のあるエリア内の装着者の位置を正確に示す十分な分解能を有しない。ビーコン72は，音波又は無線周波数 の装置を使用する最後の接近を成し遂げる手段を提供する。キー・フォッブ74 は，コーザの腕の周りのロケーター・コニット18を保護する追加の手段を提供 する。キー・フォッブは，ロケーター・ユニット18内のバッテリーを充電する機構当提供する。タンパー・センサ76は，ロケーター・ュニット18がいつ干渉されるか又はカットされるかを椶出し，その信号をプロセッサ54に送る。そ して，プロセッサ54は，中央ステーション12に送信される緊急信号を発生す

る。中央ステーション12は，ロケーター・ユニット18の位置を確認するため にこのロケーター・ユニット18との交信を開始する。パニックボタン42及び非緊急セルボタン44が，起動時に中央スデーションと交信を開始するためにプ ロセッサ54に接続きれている。ディスプレイ36も，プロセッサ54に接続き れている。プロセッサ54は，ディスプレイ36上で目視可能なアイコンと時計 を制御する。
\(\left[\begin{array}{llll}0 & 0 & 1 & 3\end{array}\right]\)
以下に，個人位置検出シスデム10の操作を図，特に図5，6を参照して説明 する。個人位置検出システム10は，操作中に人又は物体の位置を突き止めるだ めに使用される。ロケーター・コニット18は，この人又は物体に対して保護さ れている。図6は，ロケーターシステム10に基づくPCSネットワークの例を示守。ワケーター・ユニット18は，GPSユニット70，PCS通信システム 62，64及びプロセッサ54を有する。通信ステーション86は，その中に通信システム62，64の受信器によつて受信される信号を分析するプロセッサを有する。子供が行方不明になつた場合，加入者78，一般に保護者が，一般の電話（PSTN），無線電話80又はインターネット接続 82 学通じて位置を突き止める処理を開始する。中央ステーション12のオペレータが，要求を受信して ，ロケーターュニット18とのコール・セットアップを開始する。コーザ20は －パニックボタン42对は非緊急コールボタン44を押すことによつてコール・ セットアップも開始できる。この例では，ロケーター・エニット18が中央ステ ーション12と交信し，加入者 78 が中央ステーション12と交信するときと同様に，システムが作動する。

【0 0 \begin{tabular}{lll}
0 & 1 & 4 \\
\hline
\end{tabular}
通信システム62，64が，バッテリとタンパー検出状況に限定されないシス テムの保全性を連続して監視する。通信システム62，64は，制御ステーショ ン12からの要求の受信時に制御ステーション12に対するサーバとして作動し －通信リンクをセットアップする。制御ステーション12からの要求は，公共サ ービス電話通信網（PSTN）又はセルラー80を通過し，通信システム86に よって分析するためにロケーター・コニット18の通信システム62，64の受

信器によつて受信きれる。そして，ロケーター・コニット18は，要求に対して応答し，通信システム62，64の送信器を通じて応答信号を送信する。好適な実施の形態では，SMSインターネット（TCP（TP）セッションが，最大の相互通用性に対して使用される。イベント・カウンターが通信システム62，6 4をトリガーレて，完全デュープレックス通信リンクをセットアップするときは ，通信システム62，64は，制御ステーション12に対する顧客としても作す る。本発明の好適な実施の形態では，QNCセッションに基づくTCPノIPは ，中央スデーション12とロケーター・ユニット18との間のデュープレックス通信に使用きれる。通信システム62，64は，ロッククアンロックとバッテリ ー充電操作を保証するために外部装置キー・フォッブ74とインターフェースで接続きれている。

【0 \(\left.01 \begin{array}{lll}0 & 5\end{array}\right]\)
GPSユニット70仕，GPS衛生14からの信号を利用する測位操作を実行 する。一般にGPSユニット70は，中央スデーション12からの命令の応答時又はパニックボタン42若しくは非緊急コールボタン44の起動時にオフモード になつている。プロセッサ54が起動すると，GPSユニット70がオンになつ て，測位処理を開始する。GPSユニット70は，効率性を向上するために中央 ステーション12からの援助情報を利用できる。このような援助情報は，ロケー ターユニット18の大まかな位置のほかに暦，暦表時，周波数オフセット，ドッ プラー，基準時間等を含む。GPSユニット7Oは，GPS衛生14使用して計算した位置データをプロセッサ54に送る。プロセッサ54は，中央ステーショ ン12に対する呼出しを開始して，その位置データを分析のために中央ステーシ ョン12に送信する。そして，中㲟ステーション12は，適切なエリフ内でロケ ーター・ユニットの位置を突き止めることができる。そして，音波又は無線周波数信号の発生が必要なときは，プロセッサ54は，ビーコン発生器 72 を起動す る。GPS又は無線通信リンクが悪い環境のために確立できないエリフ内でも， この音波又は無線周波数信号は，所望の物体への最後の接近を可能にする。

【 \(\left.\begin{array}{lllll}0 & 0 & 1 & 6\end{array}\right]\)
図5は，ロケーター・ユニット18の位置を突き止めるシステムの異なる操作

モードを示す状態図を示す。最初，ロケーター・コニット18は，ワッチモード にある。ロケーター・ユニット18は，このワッチモードの間に中央ステーショ ン12加ら来る信号を監視する。パニックボタン42奻非緊急コールボタン4 4の起動に対する応答中に加大者から又はロケーター・ユニット18から信号を愛取ると，中央ステーション12は，SMS（Short Message Service）メッセ ージをロケーター・ユニット18に送る。このロケーター・ユニット18は，こ のロケーター・コニット18が中央ステーション12と交信するのを要求する。 そして，ロケーター・コニット18は，中央ステーション12に接続している Q NC（Duick Net Connect）インターネット・セッションを開始する。この時， ロケーター・コニット18は，エアモードに入る。このエアモードでは，中央ス テーション12は，ロケーター・コニット18がその位置を確認することを要求 する。ワケーター・エニット18が中央ステーション12に接続きれている間に －衛生 14 の位置を突き止める際にGPS装置70を援助する要求信号が，ロケ ーター・ユニット18にクップロードざれる。ロケーター装置18は，GPS 衛生14から直接要求情報を得る能力も有しているが，これは最後の代替手段とし てだけ使用きれる。ロケーター・ユニット18自身が，中央ステーション12か ら遮断して，このロクーター・コニットの位置を得る処理を開始する。いつも才 フになっているGPS7OがオンL，GPS70をPCSタワー86に対して位相同期しつつ，正確な時間が，PCSタワー86からロクーター・ユニット18 に送信される。PLLがPCSタワーと同期状態でないときでも，位相同期ルー プ（PLL）におけるVCO（voltage controlled oscillator）の電圧情報が －GPS用の援助情報として使用きれる。このとき，通信システムからGPSユ ニット70に送られる全ての援助情報が入手可能である。したがって，ロケータ ー・ユニット18は，その援助情報をこのロケーター・コニット18の測位のた めに使用できる。GPSコニット70がロケーター・ユニット18の位置を確認 した後に，位置情報は，プロセッサ54に送られて，GPSユニット70が遮断 する。PCSプロセッサは，もう1つのQNCインターネット・セッションを開始する。中央ステーション12が，この通信の間にロケーター・ユニット18か ら全ての位置情報をダウンロードして，このセッションを終了する。このとき，

中央ステーション12は，ロケーター・ユニット18の位置を知り，インターネ ット又は通常の通信組織を通じてこのデータを平均的な顧客が理解できる座標情報に変換することができる。兴して，ロケーター・ユニット18は，中央ステー ション12からの次の信号を待つワッチモードに戻る。中央ステーション12は ，ロケーター・ユニット18から愛信した位置データを使用し，この位置データ を境界標識を有する地理データに変換する。この地理データは，電話で加入者に配信されるか又はインターネットのユーザ用のマッブ上に表示され得る。

【0 017 】
ロケーター・ユニット18は，装着者が緊急位置セッションを開始可能にブロ グラミングされ得る。ユーザが緊急行動を示すパニックボタン42を起動すると －ロケーター・ユニット18が中央ステーション12と交信する。パニック（警報）ボタン42は，状態をワッチモードからエアモードに遷移させる。そして， インターネット・セッションが確立される。中央ステーション12は，この緊急交信を記録し，上述したように測位処理を開始する。中央ステーション12から の最初のメッセージは，ベーススデーションID情報を含む。この情報は，最後 の位置情報が受信きれたときに，適切なPSAR（Public Service Answering P oint）のうちのどのPSARが緊急セッションに拘束されるかを示すために使用 される。兴して，エアタイムモードが，上述したように進行する。

【0 018 】
非緊急状況コールが，非緊急コールボタン44の起動時にユーザによって起動 されてもよい。この処理は，パニッタボタン 42 施起動されるときと同様に実行 きれる。非緊急コールボタン44が起動きれると，中央ステーション12がこの非緊急状況情報を優先した交信リスト中の交信人に送る。このリストは，サービ スの登録の際に好ましくは中央ステーション12に供給され，PSAT911緊急コールセンターなしに保護者との交信を可能にする。

【0 019 】
ページャー（pager）モードも，図5中に示されている。ロケーター・ユニット 18は，加入者が選択した場合に，ページャとしてディスプレイ36上にSMS メッセージを表示するオプションの機能を有する。この場合，中央ステーション

12 からの適切なSMSメッセージを受け取ると，ワッチモードがページャーモ ードに切り換る。ロケーター・コニットは，ページが受信されたことを装着者に知らせる音楽表記や音表記のような視覚表記を行う。このとき，ロケーター・ユ ニット18は，受信したページャー・メッセージをディスプレイ36上に表示す る。
\[
【 00200 】
\]

選択的には，ロクーター・ユニット18は，ヘッドフォンクマイタロフォンに対して又はヘッドフォンノマイクロフォンから有線又は芫い範囲の無線通信を受信することができる。このヘッドフォンクマイクロフォンは，PCSフォンとし てのセルラー通信を容易にするためにヘッドフォン・ポート52を通じて接続さ れる。キーパッドがないので，装着者は，インターネット・セッションを起動す る。このインターネット・セッションは，ロケーター・ユニット18を中央ステ ーション12のコンピュータに接続する。中央ステーション12のコンピュータ は，音声認識ソフトウェアを有する。要求されると，この音声認識ソフトウェア は，コーザがどこで要求しようとも呼出しを起動する。ロケーター・ユニット1 8は，電話通信の間はエア・タイムモードにする必要がある。
\(\left.\begin{array}{lllll}0 & 0 & 2 & 1\end{array}\right]\)
FCCo要求を満足するため，飛行機の旅行の間はセル・フォンをオフにする コーザによつてセットされるように，ロケーター・コニット18は，特定の期間（1時間～24時間）セルラーフォンの回路を切るために権利のあるキー・フォ ッブ46を使用することによつて一時的に遮断することができる。この時間が終了した後に，ロケーター・コニット18が，自動的にオンして，低電力モード下 で呼出されるのを待つ。ロケーター・ユニット18を示すフイコンは，再起動が表示きれるまでエアプレーンモードを示す。希望するときは，キー・フォッブを再接続することによつて，追加の時間が，インタリメントされる（零にセットさ れる）。

【O 0 ［ 2 2】
キー・フォッブ74が，ユーザの腕の周りのロケーター・ユニット18のアン ロックとロックのために使用される。このキー・フォッブは，バッテリー充電回

路にも接続している。アダブターを介して商用電源に（ロケーター・ユニット1 8をアンロックするために使用される同じボートに）接続されているときに，こ のバッテリー充電回路は，ロケーター・ユニット18を充電する。どのキー・フ オッブも，ロケーター・コニット18を充電できる。しかし，権利の亦るキー・ フォッブだけが飛行機モードを解除又は起動できる。その他のキー・フォッブを所定の期間外すことができるならば，これらのその他のキー・フォッブは，装着者が使用するためだけに権利のある又は権利のない充電作業のために追加できる －カーバッテリーアダプタも，キー・フォッブによって旅行中の充電に対して使用できる。各ロケーター・ユニット18は，所定の数のキー・フォッブを可能に するためにプログラミングできる。単一のキー・フォッブが，制限されてプログ ラミングされることなしに多数のロケーター・ユニットを解除することができる －バッテリーがロックを解除するには低すぎる値に消耗したときは，キー・フォ ッブと変圧器（バッテリー・チャージャ）が，バックアップ手段として使用され得る。追加のキー・フォッブが，エア起動処理にわたつて中央ステーション12介してロケーター・エニットに対して権利を与えられ得る。

【0 023 】
ディスプレイには，時間，データ，ページ数，ページデータを表示する能力が ある。きらに，様々なアイコンが，アンテナ信号の強度，ロックインディケータ ，ページ警報用のオーディオ・モード，飛行機モード，バッテリー充電レベルイ ンディケータ等のようなロケーター・ユニット 18 の状態又は操作の現在のモー ドを表示する。

【0 024 】
ロケーター・ユニット 18 は，タンパーを有し，険出回路 76 を遮断する。こ の検出回路76は，自己起動する緊急セッションを起動する。この緊急セッショ ンは，干渉を示す。ロケーター・ユニット18が装着してないときに干渉された ときは，警報信号が装着者にロックされたときに発せられる。

【0 02 5】
図6中の符号25によって示されているように，暦表時データが，要求に応じ てロケーター・ユニット 18 に配信するために中央ステーション 12 によって全

国的に衛生 14 からダウンロードきれる。これらの暦表時は，時間に反応して，連続して変化する。したがって，このデータは，中央ステーション12で連続し て更新する必要があり，かつ全ての時間で入手可能である。

【0 026 】
ロケーター・コニット18のCDMAプロセッサ54は，ロケーターコニット のGPSに対しては薄いサーバとして作動する。電源56で得られる電力に限界 があるために，GPS受信器が衛生を見つけ出さないときは，GPS受信器は才 フになる。GPSがオンすると，GPSo結晶が適切に温まらないので，そのド リフトが衛生を見つけ出すために使用するのを不適当にする。本発明のシステム は，GPSの周波数をPCSタワーの周波数に同期をせる。これらの周波数が相違していても，一致していても，位相同期周波数の誤差が，GPSソフトウェプ中にプログラミングでき，正磪な周波数検索アルゴリズムを実現する。時間の正確さは，移動コニットに供給されるときよりも高い正確さも要求する。要求され るGPS時間の正磪ざは，PCSタワー22から送信される。PCSタワー22 とロケーター・ユニット18とからの距離の変動のために，これは，100 \(\mu \mathrm{sec}\) までの誤差を有する。3シグマ・ポイントが，計算きれる。時間誤差とこの正確 さが，タワーからの変動の調查を開始する基準時間として使用される。最初の決定に対する時間が最も重要であるので，我々は，衛生14から原表時をダウンロ ードする主要な手段としてGPSを使用しない（PCSタワーから大手できない ときにな゙けバックアップとして使用する）。PCSフォンは，中央ステーション 12 と交信する。この中央ステーション12は，タワー22の位置に関連するベ ースステーションID番号（ID）を有する。このIDは，次の曆表時のために中央ステーション12がロケーター・ユニット18に対して視覚可能な衛生14 だけを選択することを可能にする。GPSは，特定の衛生14に対する暦表時が いつ有効であり，その暦表時をその検索からいつ削除されるかを知つている。以上の説明から，本発明の個人位置検出システムは，個人位置検出シスデムを提供することによって従来の技術の欠点を克服することがてきる。この個人位置検出システムは，限られたバッテリー電源でコーザの位置を突き止めるための全地球測位衛生システム（GPS）を使用して，敵意を持つ状態と敵意を持たない状

態の双方で行方不明の人を追跡することができる。この個人位置検出システムは －通信網とGPSの双方を無線式に接続する通信装置を有するポータブルロケ ーター装置を含み，通信網を通じて中央スデーションにGPSによって突き止め られた位置を中継する。ボータブルロケーターコニットは，コーザの位置を正確に示すときに緊急人員を援助するための音波又は無線周波数のビーコンを発生して，中央ステーションに緊急コールを起動することができる。この場合，中央ステーションは，そのコールの応答でユーザに関する位置と状況について指定 された人と交信する。ボータブルロケーター コニットは，中央ステーション に対して非緊急コールを起動し，中央ステーションを指定された人と交信させ， ロケーターコニットを使用して，中央ステーション経由の別の部隊に対する音声の㭔出しを起動することもできる。きらに，本発明の個人位置検出システムは単純で扱いやすく，製造コストにおいて経済的である。

【図面の簡単な説明】
【図1】
子供の位置を監視するために使用される本発明の個人位置検出システムの上方投影図である。

【図2】
ユーザの腕に装着された本発明の個人位置検出シスデムのポータブルロケー ター ユニットの前方投影図である。

\section*{【図3】}

本発明の個人位置渙出システムのポータブルロークーター ユニットの側方投影図である。

【図4】
本発明の個人位置検出システムのポータブルロケーター ロニットの内部構成要素を示すブロック図である。

【図5】
本発明の個人位置検出システムの異なる操作モード間の流れを示す流れ図であ る。

【図6】

本発明の個人位置検出システムの投影図である。
【符号の説明】
10 本発明の全地球測位追跡システム
12 中央監視ステーション
14 追跡衛生
16 局地送信〉受信ステーション
18 ポータブルロケーターコニット
20 子供
22 子供の保護者
24 中央ステーションと中継ステーションをの間の送信を示す線
25 基準 GPS受信ステーション
26 中継ステーションとワケーター ユニットとの間の送信を示す線
30 衛生からロケーターコニット八の位置信号の送信を示す線
31 ビーコン
32 ポータブル ロケーター コニットを装着しているコーザの腕
34 ポータブルロケーターコニットの滑らかな外面
36 ディスプレイ
38 ポータブル ロケーターコニットの顔側
40 時計
41 指示
42 竪急パニック ボタン
44 非緊急位置ボタン
46 エア・モードボタン
48 ラッチング桟構
50 ロックノアンロックボタン
51 キー フォッブポート
52 ヘッドフォンポート
54 プロセッサ
56 内 部 電 源

58 バッテリー・センサ
60 記憶器
62 受信器
64 送信器
66 マイクロフォン
68 スビーカ
\(70 \quad \mathrm{GP} \mathrm{S}\) 送信器〉受信器
72 ビーコン
74 キー フォッブ
76 タンパー センサ
78 加入者
\(80 \quad \mathrm{PSTN}\)－セルラー通信リンク
82 インターネット接続
84 公共サービス電話ネットワーク
86 PCSタワー

【図1】


Exhibit 2012

【図2】


【図3】


Exhibit 2012

【図4】


【図5】


【図6】


【手続補正書】特許協力采約第34条補正の翻訳文提出書
【提出日】平成14年6月8日（2002．6．8）
【手続補正1】
【補正対象書類名】明細書
【補正対象項目名】特許請求の範囲
【補正方法】変更
【補正の内容】
【特許請求の範囲】
【請求項1】 a）ユーザの腕の周りに装着可能なボータブル・ハウジンダ ；
b）中央ステーションとの無線通信を確立し，無線送信器富ざ線受信器を有する手段；
c）この無線受信器によつてこの中央ステーションから位置要求信号を受取ると ロケーター・ユニットが，GPSシステムと交信するためにこのロケーター・ ユニットの位置を突き止める全地球測位衛生システムと交信する手段を起動きせ ，そこから位置データを計算し，この位置データ計算を完了すると，無線送信器 は，分析のためにこの位置データを中央ステーションに送信するこの手段，及び
d）GPSユニットと通信送信器の電力を制御してバッテリの寿命を最小限にす る手段から構成され，この場合，上記の確立手段は，POTS，セルラー，PC S又はインターネット通信網のうちの1つを利用し，きらに：
e）個人測位装置がいつ干渉をれたかを検出し，送信器を起動させて中央ステー ションに緊急信号を送信する検出センサを有する個人測位装置。

【請求項2】個人測位装置は，中央ステーションに対して緊急信号を送信 するパニックボタンをさらに有し，コーザによる緊急状況を検出すると，中央ス テーションは，この緊急信号の受取りに対する応答でこの個人測位装置に位置応答信号を転送する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項3】個人測位装置は，ユーザによる起動の際に中央ステーション に対して位置要求信号を送信する非緊急コールボタンをさらに有し，中央ステー

ションは，非緊急信号の受取りに対する応答でこの個人湘位装置に対して位置応答信号を転送する請求項2に記載の個人測位装置。

【請求項4】中央ステーションは，各個人測位装置に対して交信リストを記憶し，ユーザによる非緊急コールボタンの起動に対する応答で位置データを受取ると，この中央ステーションは，ロケーター装置の位置に関する交信リストを人に知らせる請求項ふに記載の個人測位装置。

【請求項5】個人測位装置は，この個人測位装置の位置を正磪に示ずとき に人を援助するために超音波ビーコン信号を発生するビーコン発生器をさらに有 する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項6】ビーコン発生器は，無線周波数のビーコン信号を発生する請求項5に記載の個人測位装置。

【請求項7】個人測位装置は，ユーザの腕の周りの装置をラッチまる電気的なキー又は機械的なキーをさらに有する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項 8】個人測位装置は，ユーザの腕の周りのこの個人測位装置をラ ッチングするために中央ステーションから受信したラッチング命令によって起動 されるラッチング機構をさらに有する請求項7に記載の個人測位装置。

【請求項9】個人測位装置は，PCSタワーに対するクロック位相ロック と電圧制御発振器をさらに有し，この電圧制御発振器は，このPCSタワーを追跡するクロック位相ロックループからの電圧情報を利用する誚求項1に記載の個人測位装置。

【請求項10】個人測位装置は，中央ステーションを介して別の部隊に送信するためにコーザからオーディオ信号を受信するマイクロフォンを有し，かつ中央ステーションを介して別の部隊からの受信器によって受信したオーディオ信号を再生するスピーカを有する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項11】a）タンパー検出センサを有するロケーター コニットを追跡きれるべき物体又は人に装着し；
b）加入者からの位置要求を受取ると，信号を制御ステーションからロケーター ユニットの位置を要求しているこのロケーターコニットに送信し；
c）GPS衛生信号を受信するためにこのロケーター ユニットに接続されたG

PSエニットを起動きせ
d）PCSタワークロックを追跡するクロック位相ロックループからの電圧情報 を使用することによって時間を低減するためにGPS信号をの獲得を援助し；
e）GPS信号からの位置データを計算し；
f）分析してロケーターエニットの位置を笑き止めるために位置データを中央 ユニットヘ送信し；
g）加入者にログーター ユニットの位置を知らせることから成る人又は物体の位置を突き止め，
h）このロケーターエニットがいつ干渉をれたかを検出し；
i）このロケーターコニットで干渉を検出すると，送信器を起動して，中央ス テーションに豎急信号を送信する方法。

【請求項 1 2】方法は，近い範囲のときにロケーターエニットの位置を突き止める加入者を援助するためにこのロケーター コニットによつてビーコン を発生するステップを有する請求項13に記載の方法。

【請求項13】装着ステップは，電子キーを使用すること，器械キーを使用すること，又は中央ステーションから遠隔信号を受信して，ラッチング機構を ラッチすることのうちの1つを有する請求項11に記載の方法。

【請求項14】方法は，ロケーター ユニットを起動して，中央ステーシ ョンと交信し，そしてこのロケーター コニット上の非緊急コールボタンを起動 したときに，位置要求信号の発生を開始するステップをさらに有する請求項11 に記載の方法。

【請求項 15 】方法は，ロケーター コニットから位置データを受取ると きに中央ステーションによつて記憶された交信リスト上で身元磪認された人と交信するステップをさらに有する請求項14に記載の方法。

【請求項 1 6】 方法は，ロケーターコニットを起動して，中央ステーシ ョンと交信し，そしてこのロケーター コニット上のパニックボタンを起動した ときに，位置要求信号の発生を開始するステップをさらに有する請求項11に記載の方法。

【請求項 17 】方法は，エアモードボタンが起動すると，ロケーター

ユニットの操作を一時停止するステップををらに有する請求項11に記載の方法

【請求項18】エフモードボタンが起動すると，ロケーターコニットの操作が所定の期間一時停止される請求項17に記載の方法。

【請求項19】方法は，中央スデーションによつてロケーターコニット の電力レベルを監視するステップをさらに有する請求項11に記載の方法。

【国際調査報告】


Form PCT／ISA／210（second sheel）（fuly 1998）

フロントページの続き
（81）指定国 EP（AT，BE，CH，CY，
DE，DK，ES，FI，FR，GB，GR，IE，I T，LU，MC，NL，PT，SE，TR），OA（BF ，BJ，CF，CG，CI，CM，GA，GN，GW， ML，MR，NE，SN，TD，TG），AP（GH，G \(\mathrm{M}, \mathrm{KE}, \mathrm{LS}, \mathrm{MW}, \mathrm{MZ}, \mathrm{SD}, \mathrm{SL}, \mathrm{SZ}, \mathrm{T} Z\) ， \(\mathrm{UG}, \mathrm{ZW}), \mathrm{EA}(\mathrm{AM}, \mathrm{AZ}, \mathrm{BY}, \mathrm{KG}, \mathrm{KZ}\) ， MD，RU，TJ，TM），AE，AG，AL，AM， \(A T, A U, A Z, B A, B B, B G, B R, B Y, B\) \(Z, C A, C H, C N, C R, C U, C Z, D E, D K\) ，DM，DZ，EE，ES，FI，GB，GD，GE， GH，GM，HR，HU，ID，IL，IN，I S，J P，KE，KG，KP，KR，KZ，LC，LK，LR ，LS，LT，LU，LV，MA，MD，MG，MK， MN，MW，MX，MZ，NO，NZ，PL，PT，R O，RU，SD，SE，SG，SI，SK，SL，TJ ，TM，TR，TT，TZ，UA，UG，US，UZ， VN，YU，ZA，ZW
【要約の続き】
つを利用する。タンパー検出センサは，ロケーター装置 がいつ干渉きれたかを検出する。人がロケーター装置の位置を正確に示すのを助けるため，ビーコン発生器が，超音波又は無線周波数のビーコン信号を発生する。

（54）【発明の名称】制御装置
（57）【要約】
【課題】 携帯端木装置が，設定きれたエリア を出た場合に，エリアを設定した側の携帯端末装置に通報すること。

【解决手段】 位置情報処理部402は，第1の携帯端末装置と第2の携帯端末装置の位置情報を記憶する。安全エリア処理部403は，第1の携帯端末装置にて設定された安全エリア情報を記憶する。電源処理部40 4は，第2の携帯端木装置の電源のON／OFFを識別 する。制御部405は，第2の携帯端末装置が設定され た安全エリアを出るなどの予め設定された条件に基づき第1の携帯端末装置に通報を行う。
【選択図】
図4


\section*{【特許請求の範囲】}

【請求項1】
自己の位置情報を検出することができる第 1 及び第 2 の携帯端末装置がそれぞれ出力し た位置情報を記憶する位置情報記憶手段と，前記第2の携帯端末装置の安全エリアを示す情報である安全エリア情報を記憶する安全エリア記憶手段と，前記位置情報と前記安全エ リア情報を照合し，前記第2の携帯端末装置が安全エリアを出た場合には，前記第1 の携帯端末装置に通報を行ら制御手段と，を具備することを特徴とする制御装置。

\section*{【請求項2】}

前記安全エリア記憶手段は，前記第1の携帯端末装置により設定された安全エリア情報 を記憶することを特徵とする請求項1記載の制御装置。
【請求項3】
前記第 1 及び第 2 の携帯端末装置が送出した位置情報に基づいて前記第 1 及び第 2 の携帯端末装置の距離を検出する距離検出手段を具備し，前記制御手段は，予め設定した以上 に前記第 1 と第 2 の携帯端末装置の距離が開いた場合には，前記第 1 の携帯緛末装置に通報を行うことを特徴とする請求項 1 または請求頂 2 記載の制御装置。
【請求項4】
前記位置情報記憶于段は，前記第2の携帯端末装置の位置情報を検出し，予め設定され た一定時間以上移動が確認されなかった場合には，前記第1の携帯端末装置に通報を行う ことを特徴とする請求項1から請求頂ろのいずれかに記載の制御装置。

\section*{【請求項5】}

前記第2の携帯端末装置の電源ON／OFFを検出する電源ON／OFF検出手段を具備し，前記制御手段は，前記第2の携帯端末装置の電源がOFFになった場合に统，前記第2の携帯端木装置の電源がOFFになった旨及びOF Fになった位置を前記第 1 の携帯端末装置に通報することを特街とする請求項1から請求項4のいずれかに記載の制御装置

\section*{【請求項6】}

自己の位置情報を検出する位置情報娭出于段と，他の携带端末装置の行動範囲を設定す る安全エリア設定手段と，前記安全エリア設定手段にて設定された行動範囲を前記他の携帯端末装置が出たときに危険通知を行うか否かを選択することができる危険通知設定手段 と，前記位置㛟出手段にて検出した位置情報，前記安全エリア設定手段にて設定した安全 エリア設定情報，前記危険通知設定手段にて設定した危険通知設定情報を請求項 1 から請求項5のいる゙れかに記載の制御装置に出力する通信処理手段と，を具借することを特慬と する携帯端末装置。

\section*{【請求項7】}

自己の位置情報を検出することができる第 1 及び第 2 の携帯端末装直がそれぞれ出力し た位置情報を記憶する位置情報記憶工程と，前記第2の携帯端末装置の安全エリアを示す情報である安全エリア情報を記憶する安全エリア記憶工程と，前記位置情報と前記安全エ リア情報を照合し，前記第2の携帯端末装置が安全エリアを出た場合には，前記第1の携帯端末装置に通報を行う制御工程と，を具備することを特徴とする制御方法。

【発明の詳細な説明】
【技術分野】
【0001】
本発明は制御装置に関し，特に，設定されたエリアを携带端末装置が出た場合などに，直ちにエリアを設定した側の携帯端末装置に通報するシステムに適用きれる制御塓置に関 する。
【背景技術】
〔0002】
近年，児童誘拐事件の多発や老人の徘徊問題などから，子供，老人等の居場所を遠隔地 からでも把握したいという要望が増加している。
【0003】

従来，この要望に応えるために，各通信事業者からPHSや携帯端末装置等を用いて第三者が位置検索するサービスが提供されている（例えば非特許文献1）。

\section*{【0004】}

また，位置情吱サービスの付加サービスとして，閣急時に発信者が救急信号を送ると䁂急連絡先に状況を知らせて対処員が急行するサービスも提供されている（例えば非特許文献2）。
【非特許文献1】http：／／www．nttdocomo．co．jp／P＿s／service／
【非特許文献2】 http：／／www． 855756. com／info／m＿mob＿top．html
【発明の開示】
【発明が解决しようとする課題】
【0005】
しかしながら，従来の位置情報サービスでは，検索を行った時点での現在位置が分かる のみであり，子供の居場所を常時監視しょうとすれば，頻繁に検索を行う必要方生じ，不便である。また，緊急時には，子供側からアクションを取らないと通報を行うことはでき ず，子供が危険と分からずに連れ去られた場合には，通報は行かれたい。

\section*{【0006】}

さらに，子供が連れ去られた場合に，犯人か端末を捨てる，壊すあるいは電源を切った場合には検索自体が不可能になる。
【0007】
本発明はかかる点に鑑みてなるれたものであり，子供側の携帯端末装置が，設定された エリアを出た場合や電源がOFFになった場合，あるいは一定時間位置が動かなくなった場合に，親側の携帯端末装置に通報する制御装置の提供を目的とする。

\section*{【課題を解决するための手段】}

【0008】
本発明の制御装置は，自己の位置情報を検出することができる第 1 及び第 2 の携帯端末装置が兴れぞれ出力した位置情報を記憶する位置情報記憶手段と，前記第2の携帯端末装置の安全エリアを示す情報である安全エリア情報を記憶する安全エリア記憶于段と，前記位置情報と前記安全エリア情報を昭合し，前記第2の携枼端末装置が安全エリアを出た場合には，前記第1 の携帯端末装置に通報を行う制御手段とを具備する構成を採る。

\section*{【0009】}

この構成によれば，前記第2の携带端木垶置が設定された安全エリアを出た場合に，直 ちに前記第 1 の携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知することができる。
【0010】
本発明か制御装置は，前記安全エリア記憶手段は，前記第1の携帯端末装置により設定 された安全エリア情報を記憶する構成を採る。

\section*{【0011】}

この構成によれば，前記第1の携帯端末装置か設定した安全エリアを前記第2の携帯端末装置が出た場合に直ちに前記第 1 の携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知す ることができる。

\section*{【0012】}

本発明の制御装置は，前記第 1 及び第 2 の携帯端末装置が送出した位置情報に基づいて前記第 1 及び第 2 の携帯端末装置の距雀を検出する距㒀検出手段を具備し，前記制御手段 は，予め設定した以上に前記第 1 と第 2 の携赏端末装置の距離か開いた場合には，前記第 1の携帯端末装置に通報を行う構成を採る。
【0013】
この構成によれば，予め設定された以上に，前記第1と第2の携带端末装置の距離が開 いた場合に，直ちに前記第1の携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知すること ができる。
【0014】
本発明の制御装置は，前記位置情報記憶手段は，前記第2の携帯端末装置の位置情報を

検出し，予め設定された一定時間以上移動が確認されなかった場合には，前記第1の携帯端末装置に通報を行う構成を採る。
【0015】
この構成によれば，予め設定された一定時間以上第2の携帯端末装置の移動が無かった場合に，直ちに前記第10携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知することがで きる。

\section*{【0016】}

本発明の制御装置は，前記第2の携帯端末装置の電源ON／OFFを検出する電源ON ○FF検出手段を具備L，前記制御手段は，前記第2の携帯端末装置の電源がOFFに なった場合には，前記第2の携帯端末装置の電源がOFFになった旨及びOFFになった位置を前記第1の携帯端末装置に通報する構成を採る。

\section*{【0017】}

この構成によれば，前記第2の携帯端末装置か電源が○ F F になった場合に，直ちに前記第1の携帯端末装置に通報することにより，迅速に危険を䕓知することができる。
【0018】
本発明の携帯端末装置は，自己の位置情報を検出する位置情報検出手段と，他の携帯端末装置の行動範囲を設定する安全エリア設定手段と，前記安全エリア設定手段にて設定さ れた行動範囲を前記他の携帯端末装置が出たときに危険通知を行うか否かを選択すること ができる危険通知設定手段と，前記位置検出手段にて検出した位置情報，前記安全エリア設定手段にて設定した安全エリア設定情報，前記危険通知設定手段にて設定した危険通知設定情報を請求項1から請求項5のいずれかに記載の制御装置に出力する通信処理手段と を具備する構成を採る。
【0019】
この構成によれば，前記第2の携帯端末装置に対して，所望の安全エリアを設定するこ とができる。
【0020】
本発明の制御方法は，自己の位置情報を相出することができる第1及び第2の携帯端末装置がそれそれ出力した位置情報を記憶する位置情報記憶工程と，前記第2の携帯端末装置の安全エリアを元す情報である安全エリア情報を記憶する安全エリア記憶工程と，前記位置情報と前記安全エリア情報を照合し，前記第2の携帯端末装置が安全エリアを出た場合には，前記第1の携帯端末装置に通報を行う制御工程とを具備するようにした。
【0021】
この方法によれば，設定された安全エリアを前記第2の携帯端末装置が出た場合に，直 ちに前記第1の携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知することができる。【発明の効果】
【0022】
本発明によれば，制御装置が，携帯端末装置に設定された安全エリアを出た場合や電源 がOFFになった場合に，直ちに安全エリアを設定した側の携帯端末装置に通報すること により，迅速に危険を察知することができる。
【発明を実施するための最良の形態】
【0023】
本発明の骨子は，制御装置が，一方の携帯端末装置に設定された安全エリアを出た場合 や，携帯端末装置の電源がOFFになった場合に，直ちにもう一方の携帯端末装置に通報 することである。
【0024】
以下，本発明の実施の形態について図面を参照して詳細に説明する。
【0025】
（実施の形態）
図1は，本発明の一実施の形態に係る通信システムを示すブロック図である。
【0026】

図1の通信システムは，携帯端末装置100と，携帯端末装置200と，携帯電話ネッ トワーク300と，制御装置400とから主に構成きれる。以下，図1のシステムを危険通知システムという。
【0027】
携帯端末装置100は，自己の位置情報及び携帯端末装置200の行動範囲を設定し，位置情報及び設定した安全エリア情報を制御装置400へ出力する。携帯端末装置200 は，自己の位置情報を制御装置400ヘ出力する。携帯電話ネットワーク300は，携帯端末装置100と，携帯端末装置200と，制御装置400をつないでいる。制御装置4 OOは，携帯端末装置100及び携帯端末装置200から出力きれた情報に基づき，携帯端末装置200が携帯端末装置1000設定した行動範囲を出た場合や，携帯端末装置2 OOの電源がOFFになった際には，携帯端末装置100へ通報を行う。
【0028】
図2は，携帯端末装置100の構成を示すブロック図である。
【0029】
携帯端末装置100は，位置センサー 2 0 1 と，距離センサー 2 0 2 と，安全エリア設定部203と，危険通知設定部204と，制御部205と，通信処理部206とから主に構成される。
【0030】
位置センサー 2 0 1 は，GPSもしくは基地局との測位に基づき，携帯端末装置100 の位置情報を検知する。
【0031】
距離センサー202は，近距離無線技術などに基づき，携帯端末装置200との距離を測定する。
【0032】
安全エリア設定部203は，携帯端末装置200が安全に行動することのできる安全エ リアを設定する。具体的には，学校から自宅の住所を入力することにより適切な行動範囲 を出力し設定する方法卢，自宅から半径何メートルといった設定方法，ペン人力に基づき地図上で自由に安全エリアを設定する方法など，ユーザの利便性に合わせて選択できるも のとする。
【0033】
危険通知設定部204は，危俛通知システムを動作させるか否かを選択する手段であり
，子供が家に戻っている時など，特に動作が不要な場合には自由にON ノOFFの選択が可能となるものである。
【0034】
制御部205は，携帯端末装置100における動作の制御を行う。具体的には，位置セ シサー201，距離センサー 2 0 2 ，安全エリア設定部203，危険通知設定部204か らの情報を制御し，通信処理部206を介して，制御装置400へ情報を出力する。【0035】
通信処理部206は，既存の携帯電話，PHSネットワークに接続可能なモデムを有し
，携帯端末装置100の位置情報及び設定した安全エリアの設定情報を制御装置400に対して出力する。
【0036】
図3は，携吊端末装置200か構成を示すブロック図である。
【0037】
携帯端末装置200は，位置センサー301と，距離センサー302と，危険通知設定部303と，制御部304と，通信処理部305と劫ら主に構成をれる。
【0038】
携帯端末装置200は，安全エリア設定部を有していない点を除くと，携帯端末装置1 00と同一の構成を採る。
【0039】

図4は，制御装置400の構成を示すブロック図である。
【0040】
制御装置400は，通信処理部401と，位置情報処理部402と，安全エリア処理部 403 と，電源処理部404と，制御部405とから主に構成ぎれている。
【0041】
通信処理部401は，携帯電話ネットワーク300に接続されて通信を行う。位置情報処理部 402 は，携帯端末装置100と携帯端末装置200の位置情報を処理する。安全 エリア処理部403は，携帯端末装置100にて設定された安全エリア情報を処理する。電源処理部404は，携芇端末装置200の電源のON／OFFを識別する。制御部40 5は，危険通知システム全体を制御する。
【0042】
次に，本危険通知システムの動作について，図5に示すフロー図を用いて説明なる。
【0043】
携帯端末装置100の危険通知設定部204に対して設定が行われると，危険通知モー ドに切り替方る（S501）。この時点で，制御装置400に対して，危険通知モードに切り替うったことを通知する。次に，携荋端末装置100のユーザが安全エリアの設定を行う。この情報も，制御装置400に対して通知が行かれる（S502）。
【0044】
また，携节端末装置200の危険通知設定部303に対して設定が行われると，危険通知モードに切り替わる（S503）。ここで，仮に携帯端末装置200のユーザか設定を行わない場合は，この危険通知システムは作動しない。携帯端末装置200のユーザが，危険通知システムを作動させた場合ほ，情報が制御装置 400 に発信され，危険通知シス テムが作動を始める。
〔0045】
制御装置400では，位置情報処理部402において，携帯端末装置2000位置情報 を常時把握する。また，安全エリア処理部403において，携帯端末装置100加ら出力 された安全エリア情報を蓄積する。位置情報処理部402と安全エリア処理部403のデ一夕を照合し，携帯端末200が安全エリア外に出た（S504），位置移動が設定時間以上無い（S505），もしくは携帯端末装置100との距離が設定距離を超えた（S5 06），などの情報を制御部 405 で処理し通信処理部 401 を通じて携帯端末装置 10 Oに通報する（S508）。通報する場合，携带端末装置100以外への通報も設定によ り可能とする。また，携帯端末装置200の電源がOFFになった場合（S507）にも ，電源処理部 404 で情報を蓄積し，制御部 405 ，通信処理部 401 を通じて携帯端末装置100に通報する（S508）。

\section*{【0046】}

以上のように，本実施の形態によれば，携帯端末装置が設定した安全エリアを携帯端末装置が出た場合や，携帯端末装置の電源がOFFになった場合に，直ちに携帯端末装置に通報することにより，迅速に危険を察知する危険通知システムを提供することができる。
【産業上の利用可能性】
【0047】
本発明は，携帯端末装置が設定したエリア゚外に携帯端末装置が出た場合や携帯端末装置の電源がOFFされた場合に，直ちに携帯端末装置に通報か届くことで，危険を迅速に察知することができる。
【図面の簡単な説明】
【0048】
【図1】本発明の一実施の形能に係る通信システムを示すブロック図
【図2】携帯端末装置の構成を示すブロック図
【図3】携帯端末装置の構成を示すブロック図
【図4】制御装置の構成を示すブロック図
【図5】本危険通知システムの動作を示すフロー図
\begin{tabular}{ll} 
【符号の説明】 \\
【0049】 & \\
100 & 携帯端末装置 \\
200 & 携帯端末装置 \\
201 & 位置センサー \\
202 & 距離センサー \\
203 & 安全エリア設定部 \\
204 & 危険通知設定部 \\
205 & 制御部 \\
206 & 通信処理部 \\
300 & 携帯電話ネットワータ \\
301 & 位置センサー \\
302 & 距讎センサー \\
303 & 危険通知設定部 \\
304 & 制御部 \\
305 & 通信処理部 \\
400 & 制御装置 \\
401 & 通信処理部 \\
402 & 位置情報処理部 \\
403 & 安全エリアア処理部 \\
404 & 電源処理部 \\
405 & 制御部
\end{tabular}

【0049】
100 携帯端末装置
200 携帯端末装置
201 位置センサー
202 距離センサー
203 安全エリア設定部
204 危険通知設定部
205 制御部
206 通信処理部
300 携帯電話ネットワーク
301 位置センサー
302 距離センサー
303 危険通知設定部
304 制御部
305 通信処理部
400 制御装置
401 通信処理部
402 位置情報処理部
403 安全エリア処理部
404 電源処理部
405 制御部

【図1】
【図2】


\section*{【図3】}


【図5】

（51）Int． Cl .7 \(\mathrm{HO} 4 \mathrm{Q} \quad 7 / 38\)
F I HO4B \(7 / 26 \quad 109 \mathrm{M}\)
テーマコード（参考）

（54）【発明の名称】携帯端末及び位置情報交換システム
（57）【要約】
【課題】GPS機能を使用しなくとも，また，GPS機能を備えていなくとも，通信料金を不要として，自己位置を推定可能とする。
【解決手段】携帯電話機 \(103 \sim 104\) は，GPS機能 を備えていても，備えていなくくもむい。店舖などの特定の位置107の携帯端末106は，GPS機能で取得 した自己位置の位置情報き位置精度情報を保持している －あた，携帯電話機 103 ～ 105 色携帯端末 106 は ，互いに位置情報を近距離無線通信する機能を備えてい る。いま，携帯電話機 103 や携帯端末 106 が携帯電話機105と近距離無線通信可能な範囲内にある状態で ，携帯電話機 105 から近距離無線通信で位置情報要求信号を送信すると，これを受信した携帯電話機103や携帯端末106だその自己位置の位置情報や位置精度情報を送信し，携帯電話機105ねこれらを受信して自己位置とその位置精度を算出し，自己位置を推定する。
【選択図】図1


\section*{【特許請求の範囲】}

【請求項1】
近隣の携帯端末と無線によって近距離通信を行なうための近距離無線通信手段と，
該近距㒀無線通信手段で受信した近隣の携帯端末の位置情報を処理して自己位置を推定 する自己位置推定手段と，
該自己位置推定手段で推定された該自己位置を表わす該自己位置情報を記憶保持する保持手段と，
近隣の携帯端末からの位置情報要求信号に応管して，該保持手段で保持している該自己位置情報を芴近距離無線通信手段斺ら送信させる応答于段と

を備えたことを特徴とする携帯端末。
【請求項2】
請求項1に記載の携帯端末において，
前記自己位置推定手段は，前記近趾離無線通信手段により，前記近隣の携帯端末から，
前記位置情報とともに，その位置情報の精度を表わす位置精度情報も受信して，前記自己
位置情報とともに，その位置精度も推定し，
前記保持手段は，前記自己位置推定手段で推定される前記自己位置の位置精度を表わす位置精度情報ま記憶保持し，
前記応答手段え，前記位置情報要求信号に応答して，前記保持手段に保持されている前記自己位置情報とをの位置精度情報とを前記近距㐬無線通信手段から送信きせる ことを特䔇とする携帯端末。
【請求項3】
請求項1またはよ 2 に記載の携帯端末において，
GPS衛星からのGPS信号を受信する通信手段と測位サーバからの測位信号を受信ず る通信手段との少なくともいずれかな備えるとともに，
該通信手段による受信信号を処理して自己位置を検出し，検出した自己位置を，前記位置情報として，前記保持手段に保持させる自己位置取得手段を備えたことを特徴とする携带端末。
【請求項4】
請求項るに記載の携帯端末において，
前記自己位置推定手段で推定きれる前記自己位置の位置精度が予め設定されている所定 の值を超えたとき，前記自己位置取得手段により，自己位置情報を取得して前記保持手段 の自己位置情報を更新することを特徴とする携帯端末。
【請求項5】
請求項1～4のいずれか1つに記載の携帯端末において，
所定時間経過する毎に，移動踝能を検出する移動検出于段を，
前記保持于段に保持されている前記自己位置情報を該移動検出手段で検出した該移動距
㬚分補正し，新たな自己位置情報として前記保持手段に保持させる自己位置情報を更新す
る自己位置情報補正手段と
を設けたことを特徴とする携帯端末。
【請求項6】
請求項1～5のいずれか1つに記載の携帯端末にあいて，
表示手段を備え，
推定された前記自己位置とその位置精度を該表示手段で画面表示することを特徴とする携帯端末。
【請求項7】
近隣の携帯端末間で位置情報の近距離無線通信を可能とする位置情報交換システムであ って，
玟携帯端末は夫々，請求項1～6のいずれか1つに記載の携帯端末であることを特徴と する位置情報交換システム。

【請求項8】
請求項1～6のいずれかかつに記載の携帯端末であって，
自己の識別情報を発信元の情報とし，位置情報を要求する他の携帯端末の識別情報を発信先の情報として，位置情報要求信号に該発信先情報と該発信元情報とを付加して前記近距頀無線通信手段から送信させる位置情報要求指示手段と，

前記近趾離無線通信手段で受信した位置情報に付加されている発信先情報が自己の識別情報と一致するか否かを判定する判定手段と，
該判定手段による判定結果が該発信先情報が該自己の識品情報と一致しない場合，該発信先情報を付加した該位置情報を前記近趾離無線通信于段を用いて送信させる再送信手段 と
を備えたことを特徴とする携帯端末。
【請求項9】
請求項8に記載の携帯端末であって，
位置情報を要求可能な他の携帯端末の識別情報が暗号化きれて登録され，かつ暗号化き れた識別符号を復号する復号機能を備えたカード状記録媒体を備え，
前記位置情報要求指示手段は，前記発信先情報として，該カード状記録煤体に登録され ている暗号化された該識別情報を用い，
前記近距踓無線通信手段で前記位峉情報とともに受信される前記発信先情報は暗号化き れておう，該カード状記録媒体の復号機能で復号されて前記判定手段に供給されることを特徴とする携帯端末。
【請求項10】
近隣の携帯端末間で位置情報の近距離無線通信を可能とする位置情報交換システムにおう いて，
該携帯端末は夫々，請求項8きたは9のいずれか1つに記載の携帯端末であって，
該携帯端末の前記近趾離無線通信手段から送信された前記位置情報要求信号もしくは前記位置情報恃，前記位置情報要求信号もしくは前記位置情報に付加されている前記発信先情報で指定きれる携帯端末まで，前記発信先情報で指定されていない互いに近隣した位置関倸にある他の携帯端末を中継して，無線送信されることを特徴とする位置情報交換シス テム。
【発明の詳細な説明】
【技術分野】
【0001】
本発明は，鹪帯電話などの携帯端末に倸り，特に，自己位置の推定を可能とした携帯端末及び位置情報交換システムに関する。
【背景技術】
【0002】
従来，自分の現在位置を知りたいというニーズが高く，このニーズを満たすものとして ，車両に搭載されるナビゲーションシステム（カーナビゲーションシステム）でよく利用 きれているGPS（Global Positioning System）技術か知られている。
【0003】
一方，携帯電話などの携帯端末は，車両に搭載されるカーナビゲーション装置とは異な
り，アンテナサイズや消費電力の制限等により，GPS搭載に向かない装置であるが，携帯電話と位置測位サーバとを連携させ，位置測位サーバ側で様々な測值支援処理を行なう
AGPS（Assisted GPS）と呼ばれる技術や携帯電話ネットワークとGPSO補完的な性質を利用した技術などにより，携帯電話においても，位置情報を利用可能にすることが知 られている（例えば，非特許文献1参照）。
【0004】
また，駅やバス停留所，主要な交差点，地下街，観光地などの所定の場所に設置された情報サービスステーションから，近距離無線通信により，携帯情報端末が位置情報を取得 し，この携帯情報端末の現在位置を推定できるようにした情報サービスシステムも知られ ている（例えば，特計文献1参照）。

\section*{【0005】}

これは，携旁情報端末が情報サービスステーションと 10 m 程度の範囲で通信可能な B 1 uetoothによる近距離通信や8m程度の範囲で通信可能な赤外線による近距離通信ができ るようにしており，携吊情報端末が情報サービスステーションとBluetoothによる近距離通信が可能な 10 m 程度のエリフウに入ると，携帯情報端末は，要求信号を情報サービス ステーションに送信することにより，この情報サービスステーションからをの位置情報を取得することができ，この結果，携帯情報端末の表示画面にこの情報サービスステーショ ンの位置を中心とするBluetoothによる近距離通信が可能なエリアが地図上で表示され， このエリア内に自己の携帯情報端末が存在していることが推定できるものである。また，携帯情報端末がさらにこの情報サービスステーションに近づいて，この情報サービスステ ーションと赤外線通信が可能となると，これによって情報サービスステーションからその位置情報を取得することができ，これにより，携帯情報端末の表示画面には，地図上での この情報サービスステーションの位置がこの携帯情報端末の自己位置であることが矢印で示される。
【0006】
さらに，携帯電話機にGPSによって自己位置を測定する機能を持たせるともに，B1ue tooth無線装置を設け，携帯電話機同士でBluetoothによる近距離通信を可能としたシステ ムも提案されている（例えぼ，特許文献2参照）。
【0007】
このシステムでは，各携帯電話機でGPSによる自己位置計測を行ない，自己位置情報 を保持している。発信元となる携帯電話機でユーザが所定の操作をすると，そのBluetoot h無線装置から自己の電話番号，相手方の電話番号及び計測した位置情報が暗号化されて一定時間間隔で繰り返し送信される。相手方の携帯電話機では，起動している場合には， これをBluetooth無線装置で受信し，自分に対して送信されたものであることを検出する と，発信元の電話番号とその位置情報を抽出し，これを復号して表示画面に表示する。こ の場合，電話帳情報を有していれば，電話番号の代わりに，発信元のユーザの名前を表示 するようにしてもよいし，また，自己位置とともに，発信元の位置を地図上で表示するよ うにしてもよい。

\section*{【0008】}

このようにして，発信者側ま相手方に自己位置を通知することができ，例えば，イベン ト会場などで回線同時使用者が多くて回線が混み合い，携帯電話の基地局がこれに対応で きないなどのときでも，相手方に自分の位置を知らせることができ，お互いに位置の確認 を容易にすることができるとするものである。
【非特許文献1】「モバイル総覧」2003 株式会社シーメディア 2002年11月28日 p．177－1 87

【特許文献1】特開2003－116160の図10
【特許文献2】特開2003－230173
【発明の開示】
【発明が解决しようとする課題】
【0009】
しかし，上記非特許文献 1 に記載の技術な，GPSアンデナを搭載しない携帯電話では
，利用することはできないし，GPSアンテナ搭載の携帯電話であっても，測位サーバと
の間でデー多通信を行なうと，通信料金が発生してしまうため，頻㢣に測位を実施するの は現実的でなかった。また，携帯電話基地局の電波を受信できるが，GPS衛星からの電波を受信できない場所では，非常に大きな測位㟪差が出てしますし，携帯電話基地局の電波もGPS衛星からの電波も受信できない場所ては，全く測位不能になるという問題があ った。

\section*{【0010】}

また，上記特許文献1に記載の技術では，情報サービスステションからの位置情報を取得して利用できるため，GPSアンテナを搭載しなくとも（即ち，GPS衛星からの位置

情報を利用できなくとも），この取得した位置情報から自己位置を推定することができる が，かかる情報サービスステーションとの10m程度の近距㑷通信が可能な範囲内の場所 でしか位置情報を取得することができず，この範囲からはすれると，もはや位置情報を取得することができない。このように，上記特許文南1に記載の技術では，予め决められた場所（即ち，情報サービスステーションの設置場所）でしか位置情報を取得守ることがで きず，しかも，このように位置情報を取得できる場所はユーザに知られていないものであ つて，いつでも，また，どこででも，ユーザが希望するときに位置情報を取得できる，と いうものではなかった。

\section*{【0011】}

ざらに，上記特許文献2に記載の技術では，近跲離通信が可能な範囲内での他の携帯電話機の現在位置を示す位置情報を取得することができるが，かかる位置情報はこれを送信 した他の（相手方の）携帯電話機の位置を知るために取得したものであって，これを受信 （取得）した携帯電話構の位置を知るために用いられるものではない。自己位置を計測す るためには，GPS衛星からの位置情報が用いられている。
【0012】
また，例之ば，よく知らない町中などで同伴者とはぐれた場合，お互いに携帯電話機を所持していれば，電話を掛けることにより，互いに連絡し合うことができるが，夫々が自分の居る場所を認識できないときには，おう互いに場所を知らせることができず，遇うのに手間が掛かるものであるし，また，通話料金もかかることになる。一方，上記特許文献2 に記載の技術では，他の携帯電話機の位置情報を取得し，他の携帯電話機の現在位置を知 ることができる。しかし，これはBluetoothなどの近距㬚通信可能な範囲にある携帯電話機について可能であり，近距缟通信可能な範囲を外れた携帯電話機の位置を確認すること ができない。
【0013】
本発明の目的は，かかる問題を解决し，ユーザが希望するとき，或いは所定の時間間隔 で，通信料金を必要とせずに，自己位置を認瀻するための位置情報や特定の相手方の位置情報を取得できるようにした携帯端末及び位置情報交換システムを提供することにある。【0014】
本発明の他の目的は，位置情報とともに，場所にリンクした有用な情報も取得可能にし た携帯端末及び位置情報交換システムを提供することにある。

\section*{【0015】}

本発明のさらに他の目的は，任意の場所の位置情報を，通話料金を必要とせずに，容易 に推定できるようにした携帯端末及び位置情報交換システムを提供することにある。

\section*{【課題を解決するための手段】}

【0016】
上記目的を達成するために，本発明による携带端末は，近隣の携带端末と無線によって近距離通信を行なうための近跴㒀無線通信手段を，近距㐬無線通信手段で受信した近隣の携帯端末の位置情報を処理して自己位置を推定する自己位置推定手段と，自己位置推定手段で推定された該自己位置を表方す自己位置情報を記憶保持する保持手段と，近隣か携帯端末からの位置情報要求信号に応答して，保持手段で保持している自己位置情報を近趾離無線通信手段から送信させる応答手段とを備えたものである。
【0017】
そして，自己位置推定手段は，近距澈無線通信手段により，近隣の携帯端末から，位置情報とともに，その位置情報の精度を表わす位直精度情報も受信して，自己位置情報とと もに，兴の位置精度も推定し，保持手段は，自己位置推定手段で推定される自己位置の位置精度を表えす位直精度情報も記憶保持し，応答手段は，位置情報要求信号に応答して，保持手段に保持されている自己位置情報とその位置精度情報とを近距雜無線通信手段から送信させるものである。
【0018】
また，GPS衛星からのGPS信号を受信する通信手段と測位サーバからの測位信号を

受信する通信手段との少なくともいずれかを備えるとともに，かかる通信手段による受信信号を処理して自己位置を検出し，検出した自己位置を，位置情報として，保持手段に保持きせる自己位置取得手段を備えたものである。
［0019】
さらに，自己位置推定手段で推定される自己位置の位置精度が予め設定されている所定 の値を超えたとき，自己位置取得手段により，自己位置情報を取得して保持手段の自己位置情報を更新するものである。
【0020】
さらに，所定時間経過する毎に，移動距離を検出する移動検出手段と，保持手段に保持 ざれている自己位置情報を移動検出手段て検出した移動距㒕分補正し，新たな自己位置情報として保持手段に保持させる自己位置情報を更新する自己位置情報補正手段とを設けた ものである。
【0021】
さらに，表示手段を備え，推定された前記自己位置とその位置精度を該表示手段で画面表示するものである。

\section*{【0022】}

上記目的を達成するために，本発明は，近隣の携帯端末間で位置情報の近距喑無線通信 を可能とする位置情報交換システムであって，これら携帯端末によ夫，上記携帯端末のい ずれかであるものである。
【0023】
上記目的を達成するために，本発明による携帍端末は，上記搆成の携帯端末にあわて，自己の識别情報を発信元の情報とし，位置情報を要求する他の携帯端末の識別情報を発信先の情報として，位置情報要求信号に発信先情報と発信元情報とを付加して近距㒀無線通信手段から送信させる位置情報要求指示手段と，近距離無線通信手段で受信した位置情報 に付加されている発信先情報が自己の識別情報と一致するか否かを判定する判定手段と， この判定手段による判定の結果，発信先情報が自己の識別情報と一致しない場合，発信先情報を付加した位置情報を近趾晾無線通信手段を用いて送信させる再送信手段とを備えた ものである。
【0024】
また，位置情報を要求可能な他の携帯端末の識別情報か暗号化されて登録きれ，か以暗号化された識別符号を復号する復号機能を借えたカード状記録媒体を備え，位置情報要求指示手段は，発信先情報として，カード状記録煤体に登録きれている暗号化きれた識別情報を用い，近距㒀無線通信手段で位置情報とともに受信される発信先情報はま暗号化されて おり，カード状記録媒体の復号機能で復号されて判定手段に供給されるものである。
【0025】
上記目的を達成するために，本発明は，近隣の携芇端末間で位置情報の近蹅離無線通信 を可能とする位置情報交換システムであって，携帯端末は夫々，上記の再送信手段などを備えた携帯端末であり，これら携帯端末の近距離無線通信手段から送信された位置情報要求信号もしくほ位置情報は，かかる位置情報要求信号もしくは位置情報に付加されている発信先情報で指定される携帯端末まで，この発信先情報て指定されていない互いに近隣し た位置関倸にある他の携帯端末を中継して，無線送信されるものである。
【発明の効果】
【0026】
本発明によれば，近隣の携帯端末同士で位置情報き位置精度情報のやり取りを可能とし
，取得した位置情報や位置精度情報を用いて自己位置や位置精度を求めるものであるから
－GPS機能か測位サーバを利用することなく，従って，通信料金を掛げた。いちでも －また，どこででも，自己位置を推定することが可能になる。
【0027】
また，近距龍通信を利用して携帯端末同士でネットワークを構築し，該ネットワークを利用して携帯端末間の通信を可能とするものであるから，所定の携帯端末の位置情報など

を該ネットワークを介して取得することが可能となり，通信料金を掛けずは，他の携帯端末の位置を直接目で碓認することができる。
【発明を実施するための最良の形態】
【0028】
以下，本発明か実施形態を図面を用いて説明する。
なお，以下の実施形態では，ユーザが携帯して使用する携帯端末を携帯電話機として説明するが，PDAなどの他の携帯端末であってもよい。【0029】
図1は本発明による位置情報交換システムの第1の実施形能を示す図であって，101 はGPS衛星，102は携帯基地局，103～105は携帯電話機，106は携帯端末， 107は特定場所である。
【0030】
同図において，GPS衛星101は，地球上空を周回しながら，携帯端末などで位置情報を検出させるためのGPS信号を送出している。至た，携帯基地局102は，携帯電話 システムの回線制御を行なって，携帯電話機間のデータ通信や携帯電話機をインターネッ トなどに接続して携帯電話機とサーバとの通信を行なわせるものであるが，測位サーバも備えており，この測位サーバがGPS衛星101と連動して携帯電話機の位置検出をサポ一トする。
【0031】
携帯電話機103～105は個人（ユーザ）が携帯して使用するものであり，携帯端末 106は商店などの決められた特定の場所 107 に設置されているものとする。そして， これら携帯電話機103～105や携帯端末106は，お互いに位置情報の近距龍無線通信ができるものである。なお，近蹅噰無線通信とは，Bluetoothなどによる通信であって ，その通信可能管囲は 10 m 程度である。
【0032】
携帯電話機103～105は，GPS衛星101からのGPS信号を受信して自己位置 を検出する機能（以下，GPS機能という）を有しても，有しなくてもよいし，測位サー バからの信号を受信して自己位置を検出する機能（以下，測位サーハ機能という）。また ，GPS機能，測位サーバ機能のいずんがを備えたものであってもよい。しかし，携帯端末106は，その近蹅噰無線通信が可能な範囲を通過する携帯電話機（ここでは，携帯電話機103～105）にその位置情報を提供することを目的とするものであって，高い位置精度の位置情報を提供するためた，GPS機能を有しており，これで検出した自己位置 の位置情報（以下，自己位置情報という）を携帯電話機103～105に提供するもので ある。なお，ここでは，携帯電話機103はGPS機能を備えており，携帯電話機104 －105はGPS機能を備えていないものとする。
【0033】
図2は図1に示す実施形態に用いる本発明による携帯端末（携帯電話機）の実施形態の内部構成を示すものであって，図2（a）はGPS機能も備えた場合を示し，図2（b） はGPS機能を備えていない場合を示し，図2（c）は，携帯端末1060ように，特定 の場所に設置される携帯端末を示すものである。なぁ，図2（a）～（c）において，2 01 生制御部，202は音声入出力部，203は記憶部，204は操作部，205は表示部，206は基地局通信部，207は加速度センサ，208は振動センサ，209はGP S通信部，210は近距離通信部であり，同一符号のものはは同一機能を有するものである

【0034】
図1に示鹪帯電話機103～105としては，図2（a）に示す構成をなしているも のであってもよいが，図2（b）に示す構成をなしていてもよい。しかし，ここでは，携帯電話機103，105は図2（a）に示す構成をなし，携帯電話機104は図2（b） に示す構成をなしているものとする。また，携带端末106は図2（c）に示す構成をな しているものとするが，図2（a）または図2（b）に示す構成をなしていてもよい。

\section*{【0035】}

図2（a）に示す携帯電話機103，105は，従来の携帯電話機と同様，必要なプロ グラムやデータを保持し，各種判定や演算などを基に装置全体の統括制御を行なう制御部 201，音声通話を行ならためのマイクロホンやスピー力といつた音声入出力部202， この携帯電話機 1 O 3 の利用者（以下，ユーザという）による各種設定情報やダウンワー ドしたデータ，後述の位置データ，プログラムなどを保存する記憶部203，操作キーな どを備えて入力操作を行ならための入力部204，電話番号情報やインターネットのコン テンツ情報，GPS信号や他の携帯端末から取得した位置情報などを表示する表示部20 5及び携帯基地局 102 （図1）と音声通信（通話）やデータ通信を行なうための基地局通信部206を備えているが，さらに，GPS衛星101（図1）からのGPS信号を受信豕るためのGPS通信部209や他の携帯電話機などと近距離無線通信を行なうための近距離通信部210，携帯電話機1050加速度を検出する加速度センサ207，携帯電話機1050振動を検出する振動センサ208を備えている。加速センサ207 卢振動セ ンサ208は，制御部201とともに，携帯電話機103，1050移動量を検出するた めの手段（即ち，移動検出手段）であって，これら制御部201や近距離通信部210，
加速センサ207，振動センサ208は，携䎡電話機103の電源がオフ状態にあっても ，稼働状態にある。
【0036】
かかる携帯電話機103，105において，通話やデータ通信は，制御部201の制御 の基に，音声入出力部202や記憶部203，大力部204，表示部205，基地局通信部206を用いて，従來の携帯電話機と同様に行なわれるものであり，ここでは，説明を省略する。
【0037】
GPS機能を利用LてGPS衛星101（図1）からのGPS信号から位置情報を取得 する場合（即ち，GPS機能を利用する場合）には，この携帯電話機103，1050ユユ ーザが大力部204で所定の位置情報要求操作をすると，制御部201の制御の基にGP S通信部209が稼働し，このGPS通信部209でGPS信号を受信する。受信したこ のGPS信号は制御部201で処理されてこの携帯電話機103，105の現在位置が自己位㯰として高精度で得られ，この自己位置を表すず位置情報が，後述ずる他の情報（以下，付加情報という）とともに，位置データとして記憶部203に記憶きれる。また，こ れとともに，制御部201は，検出きれたこの自己位置の位置情報を基に，記憶部203 に保存されている地図情報を読み取り，また，この記憶部203に必要とする地罒情報が ない場合には，基地局通信部206から図示しないサーバに地図情報を要求し，このサー バからこの地図情報を取得する。かかる地図情報は，検出きれた上記の位置情報とともに ，表示部205に供給され，これにより，地図上にこの携帯電話機103，105の自己位置が表示きれる。

\section*{【0038】}

また，上記のように，近距㒀通信部210は，携帯電話機1030電源がオフ状態にあ っても，近距離無線通信が可能な状態にある。そして，制御部201ね，予め決められた所定時間が経過する毎に自動的に，この近距離通信部210から值置情報の要求信号を送信する。この位置情報要求信号の送信に応答して，この携帯電話機103と近距墑無線通信可能な範囲内にある（即ち，近隣の）他の携帯電話機めらその現在位置を示す位置情報 や付加情報が送信され，それが近距讎通信部2 10 で受信される。制御部201は，この受信きれた位置情報き付加情報から自己位置（即ち，この携帯電話機 1030 位置）を求 め，この自己位置を表わす位置情報は，同様にして得られた付加情報とともに，位置デー夕として記憶部203に記憶される。
【0039】
この記憶部203には，上記のGPS機能，測位サーバ機能あるい倩近距離無線通信に よって取得した位置情報などから求めた自己位置や付加情報の位置データが記憶されてお り，上記の上うにして新たな位置データが得られると，これによって記憶部203の位置

データが更新きれることになる。
【0040】
加速センサ207は，携帯電話機103の加速度を検出京る。制御部201はこの検出 した加速度から携帯電話機 103 ， 1050 移動距離を算出し，記憶部 203 に記憶され ている位置情報を読み出してこの位置情報の自己位置をこの移動距離で修正し，新たな自己位置の位置情報として記憶部2030位置情報を更新する。この場合，移動方向は，G P S 機能や測位サー）゙機能，近距離無線通信で得られた自己位置とそれ以前の同様にして得られた自己位置とから推定される。例えば，1つ前のGPS機能や測位サーバ機能，近距敵無線通信で得られた自己位置に対して今回の同様にして得られた自己位置が北方向に位置すると推定されると，携帯電話機103，105は北方向に移動しているものと推定 きれる。そして，GPS機能や測位サーノ゙機能，近距離無線通信によって今回得られた自己位置からは，加速センサ207の検出出力によって移動距離による自己位置の修正が，北方向に移動するように，行なかれることになる。そして，次のGPS機能や測位サーバ ，近距離無線通信によって自己位置の位置情報が得られるまで，加速センサ207から移動距離が繰り返し得られ，自己位置が順次北方向に移っていくことになる。
【0041】
なお，振動センサ208は携帯電話機 103の振動を検出するものであって，この検出 きれた振動により，制御部201が携帯電話機103が移動しているものと判定する。こ の制御部201は，このように携帯電話機103が移動しているものと判定しているとき ，携帯電話機 103 の自己位置を加速センサ207の検出出力で求めた移動距㒀分修正す る。

\section*{【0042】}

図2（b）に示す構成の携帯電話機 104 は，GPS機能を備えていないので，GPS通信部209（図2（a））を備えていない。このため，近距離通信部210を用いて所定時間経過毎に自動的に他の携帯電話機から位置情報などを取得し，上記のように，自己位置を推定する。また，他の携帯電話機から次の位置情報などを取得するまで，加速セン サ207 色振動センサ208の検出出力を用いて，上記の上うに，自己位置を修正してい くことも，図2（a）に示す構成の携帯電話機103，105と同様である。【0043】
図2（c）に示す構成の携帯端末106は，店舖などの特定の場所107に備え置かれ るものであって，GPS通信部209や基地局通信部206，近距㒀通信部210を備え ている。GPS通信部209は，自己位置を高精度を取得するために，GPS信号を利用 できるようにするためのものであり，受信したGPS信号から取得した自己位置の位置情報が記憶部203に記憶される。また，近距離通信部210は他の携帯端末と位置データ の近距離無線通信を可能とするものであり，位置情報を要求するユーザの携帯電話機に，記憶部203に記憶きれている位置情報や後述する位置関連情報などを提供するためのも のである。かかる携帯端末106では，移動しないため，自己位置の修正のための加速も ンサ207や振動センサ208を必要としない。また，通話機能を必要としない場合には音声大出力部202も省くこともできる。
【0044】
かかる携帯端末106では，GPS信号から求めた自己位置が付加情報とともに，位置
データとして記憶部203に格納きれている。この付加情報にな，後述するように，この携帯端末106の設置位置107に関連した情報（即ち，上記 \(\sigma\) 位置関連情報）があるが ，かかる情報は入力部204から入力きれる。
【0045】
また，この携帯端末106においても，GPS機能によって得られた自己位置の位置情報をもとに，記憶部203に記憶されている地図情報や基地局通信部206で取得した地図情報とGPS機能による位置情報とから表示部205て地図上に自己位置を表示させ，自己位置を礶認することができるようにしている。
【0046】

なお，この携帯蝡末106でのGPS機能は，人力部204での所定操作により，稼働 してGPS信号から位置情報を検出し，これを記憶部203に記憶するが，あるいは携帯端末106の電源のオン時に稳働きせるようにすることもできる。但し，GPS機能が稳働しても，GPS信号から自己位置を㛟出し，これで記憶部203の位置情報を更新する だけであり，表示部205での表示は行なわれない。自己位置を表示部205で表示させ るためには，上記のように，入力部204で所定の操作をしなければならない。
【0047】
図3（a）は図2（a），（b）における記憶部203に記憶される位置データの一具体例を示す図である。
【0048】
この位置データ300aは，図示するように，位置情報301と位置精度情報302と位置情報更新日時情報303とからなっており，これら位直精度情報302と位置情報更新日時情報303とが，位置情報301に対する付加情報である。位置情報301は，こ の記憶部203を内蔵する携帯電話機103～1050自己位置を示すものであって，G PS機能や測位サー八機能，近距㒀無線通信によって得られた情報，もしくはかかる情報 を加速センサ2070検出出力から得られた移動距㑷で修正したものであり，例えば，緯度，経度で表わされる。位置精度情報302はこの位置情報301の精度を表わするので あって，䛊差笔囲で表現され，位置情報301がGPS信号から得られたものであるとき には，高精度であるため，0mとし，近趾離無線通信で他の携芇電話機や携帯端末から得 られる位置情報や位置精度情報から求めたものであるときには，例えば，誤差範囲が近距離無線通信の可能範囲とする場合，10mとする。位置情報更新日時情報303は，GP S 機能や測位サーハ機能，近距離無線通信によって得られた情報を基に新たに得られた位置データで記憶部203を更新した日時を表わすものである。
【0049】
図3（b）は図2（a）（b）における記憶部203に記憶される位置データの他の具体例を示す図である。
【0050】
この位置データ300bは，携帯電話機103～105が将定の場所107に設置され た携帯端末106加ら近趾離無線通信で取得した情報を基に得られたもので西って，図3 （a）に示方位置データ300aに位置関連情報304が付加きれたものである。この位置関連情報304は，携帯端末106が設置されている店糖などの施設に関する情報であ つて，例えば，設置場所 107 が店舗である場合には，客を引き付けるための）情報（例え ば，割引チケット）とすることができる。

\section*{【0051】}

携帯端末106の記憶部203（図2（c））にも，同様の位置データ300bが格納 きれており，携帯電話機103～105から位置情報の要求があると，かかる位置データ 300 boj 万の位置情報301と位置精度情報302と位置関連情報304とが，近距離通信部210により，要求があった携帯電話機に送信される。この場合，位置情報30 1 はGPS機能によって得られたものであるから，位置精度情報302は0mとなってい る。【0052】
次に，図2（a）に示す構成の携帯電話機105が近距㒀篂線通信によって得られた情報でもって自己位置を検出する場合を例にして，この実施形態の動作について説明する。図4はこの動作の一具体例を示すフローチャートである。
【0053】
同図において，ユーザが入力部204 で所定の位置要求操作をすることにより，あるい は位置情報の要求が自動的に行なわれるものであって，かかる位置情報の要求があると，自己位置検出動作の開始を指令する（S（ステップ）400）。これにより，制御部20 1は位置情報要求信号を生成し，これに自分（携帯電話機 1 0 5）OID（識別符号）を付加して近距雄通信部210から送信して，位置情報を要求する（S401）。この要求

に対して，近距離無線通信が可能な範囲内にある他のユーザ使用の携帯電話機103，1 04 あるいは特定位惪 107 に設置さをた携䟫端末106から位置情報とその位置精度情報などの付加情報とが送信されると，これが近距敵通信部210で受信される（S402 －403）。受信されたこれら情報は制御部201で処理きれて（携帯電話機1050）自己位置とその位置精度とが算出され（S 4 O 4），算出されたこの自己位置を表わす位置情報とこの位置精度を表わす位置精度情報と位置情報更新日時情報，さらに，携帯端末 106 から位置情報や位置精度情報を受信したときには，そのとき受信する位置関連情報 も含めて位置データとし，この新たな位置データで記憶部2030位置データが更新きれ る（S405，406）。

\section*{【0054】}

ここで，上記の上うに，ユーザが大力部204で操作して位置情報の要求をしたもので あるときには，このように算出された自己位置とその位置精度（きらには，位置関連情報 ）が表示部205で表示される（S407）。
【0055】
一方，制御部201は，常時加速度センサ207で検出される携帯電話機105の加速度を取り込んでおり，記憶部203で位置データの更新が行なわれると，この取り込んで加速度を用いてこの更新時点からこの携帯電話機 105 移動距離を順次算出していく（ S408）。そして，記憶部203で位置データの更新が行なわれた時点から予め決めら れた時間か経過すると，記憶部203から位置情報を読み取り（S409），この位置情報の自己位置にこの時点での移動距嗃を加算し，この時点での携帯電話機105の新たな自己位置を求める。この場合，先に説明したようにして，携帯電話機 105 の移動方向を求め，この移動方向に移動距讎が加算されて新たな自己位置が求められる（S404）。 そして，この求めた自己位置を新たな位置情報として，記憶部203で位置情報の新たな更新が行なえれる（S405）。なお，このように算出された移動距離を基に記憶部20 3での自己位置が更新される場合には，位置精度情報よ近距離無線通信で取得した情報を基に求めた位置精度情報がそのままで更新されずに記憶部203に記憶保持される。即ち ，S406の更新は行なわれない。

\section*{【0056】}

このようにして，近距離無線通信で取得した情報を基に記憶部203で值置データの更新が行なわれた後には，近距離無線通信による次の同様の更新が行われるまで，加速度七 ンサ207の検出出力を用いて求めた移動距離による位置情報の更新動作，即ら，S40 \(8 \rightarrow\) S \(404 \rightarrow\) S \(405 \rightarrow\) S \(408 \cdots \cdots\) の動作が上記の予め決められた時間が経過する毎 に繰り返される。
【0057】
そして，その後，ユーザが入力部204で所定の位置情報要求操作をすることにより，
あるいは位置情報の要求が自動的に行なわれるものであって，その位置情報要求のタイミ ングとなると，再びS401から動作が開始される。
【0058】
ここで，他の携帯電話機から取得した情報に基づく自己位置と位置精度の推定方法の一具体例について説明する。

\section*{【0059】}

いま，携帯電話機105が携帯電話桦103，104，1060いずれか1つのみ（こ こでは，携帯電話機 103 とする）から位置情報などを取得したものとし，携帯電話機 1 03 でこの位置情報がGPS信号から得られた高精度（位置精度情報＝Om）のものであ るとすると，図5（a）に示すように，携帯電話機1030近距離通話可能な範囲500内に携帯電話機 1 O 5 が存在することになるから，携帯電話機 1 O 5 の自己位置を携帯電話機103から得られた位置情報が表わす位置（ \(\mathrm{N}_{1}\) ， \(\mathrm{E}_{1}\) ）とし（これは，携帯電話機 1 030 自己位置である），その位置精度を携帯電話機103の近距㒀無缐通信可能な範囲 5000 半径R（Bluetoothによる近距離無線通信の場合， 10 m 程度）とする。従って ，記憶部203では，位置情報が（ \(\mathrm{N}_{1}, \mathrm{E}_{1}\) ）に更新きれ，位置精度情報がR（m）に更

新される。
【0060】
また，携帯電話機 105 が2つの携帯電話機（例えぼ，携帯電話機 103 ，104）か ら位置情報などを取得した場合には，図5（b）に示すように，携帯電話機1030半径 \(\mathrm{R}_{1}\) の近距離無線通信可能な範囲501と携帯電話機1040半径 \(\mathrm{R}_{2}\) の近距離無線通信可能な範囲502とが重複するハッチングで示す範囲内に携帯電話機105が存在すること になる。そこで，この場合には，近距離無線通信可能な範囲501，5020外径の交点 \(\mathrm{P}_{1}, ~ \mathrm{P}_{2} \sigma\) 中点を携帯電話機 1050 自己位置（ \(\left.\mathrm{N}_{0}, ~ \mathrm{E}_{0}\right) ~\) と推定し，また，この自己位置を中心とし，このハッチング範囲に外接する半程R0の範囲503をこの自己位置に対 する位置精度と推定する。換言すれば，ハッチングの範囲に外接する円がこの携帯電話機 105 の位置制度を表ふし，この円の中心位置をこの携帯電話機 105 の自己位置と推定 するものである。

\section*{【0061】}

ここで，携帯電話機103，1040近距離無線通信可能な範囲501，502を夫々半径が \(\mathrm{R}_{1}\) ， \(\mathrm{R}_{2}\) の円形とし，携帯電話機 103 ， 104 の位置（ \(\mathrm{N}_{1}, \mathrm{E}_{1}\) ），（ \(\mathrm{N}_{2}, \mathrm{E}_{2}\) ）間の距離をrとした場合の携帯電話機 1 0 5 の自己位置，位置精度について説明する。【0062】
なお，近距離通信可能な範囲の大きざは，全ての携帯電話機や携帯端末で等しく設定さ れているだ，上記の半䅅 \(\mathrm{R}_{1}, ~ \mathrm{R}_{2}\) は，位直精度も考慮したものである。
【0063】
例えば，携帯電話機 103 から近距㒀無線通信で位置情報（ \(\mathrm{N}_{1}\) ， \(\mathrm{E}_{1}\) ）と位置精度情報 （ \(\Delta \mathrm{R}\) ）とを受信したとすると，この携帯電話機 1 0 3 は位置（ \(\mathrm{N}_{1}\) ， \(\mathrm{E}_{1}\) ）を中心とする半径 \(\triangle \mathrm{R}\) の円内に存在することになるから，携帯電話機の実際の近距離通信可能な範囲を半䅅にの円内とすると，この位置精度 \(\Delta \mathrm{R}\) を加味した場合，この携帯電話機 1030 近距離無線通信可能な範囲を，図6に示すように，位置（ \(\mathrm{N}_{1}, ~ \mathrm{E}_{1}\) ）を中心とする半径R＇＝ （ \(\mathrm{R}+\Delta \mathrm{R}\) ）の円 601 内と仮想する。図5（b）における携帯電話機 103 ， 1040近距離通信可能範囲 \(\mathrm{R}_{1}, ~ \mathrm{R}_{2}\) は，このように，夫々の位置精度も考慮した仮想的な近距離通信可能範囲（以下，仮想近距離通信可能範囲という）であって，その大きさは位置精度 に応じて異なることになる。従って，GPS機能によって得られた位置精度は 0 m である から，このときの仮想近距離通信可能範囲は，実際の近距離通信可能範囲と同じ大きさの半径Rの円内となる。図5（c）の場合も同様である。

\section*{【0064】}

そこで，図5（b）において，仮想近距離通信可能範囲501の半径 \(R_{1}\) の外円と仮想近距離通信可能範囲5020半径 \(\mathrm{R}_{2}\) の外円との交点 \(\mathrm{P}_{1}, ~ \mathrm{P}_{2}\) を通る直線は携帯電話機1 03 ， 1040 位置（ \(\mathrm{N}_{1}, ~ \mathrm{E}_{1}\) ），（ \(\mathrm{N}_{2}, \mathrm{E}_{2}\) ）を通る直線に直交する力ら，位置（ \(\mathrm{N}_{1}\) ， \(\mathrm{E}_{1}\) ），（ \(\mathrm{N}_{0}, \mathrm{E}_{0}\) ）間の距離 A と位置（ \(\mathrm{N}_{0}, \mathrm{E}_{0}\) ），（ \(\mathrm{N}_{2}, \mathrm{E}_{2}\) ）間の距離 B は夫々

【数1】
\(R_{1}{ }^{2}-A^{2}=R_{2}^{2}-B^{2}\)
但し, \(A+B=r\)

【0065】
であり，
【数2】
\[
A=\frac{r^{2}+\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r} \quad B=\frac{r^{2}-\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r}
\]

【0066】
である。そこで，携帯電話機 1050 求められる自己位置（ \(\mathrm{N}_{0}, \mathrm{E}_{0}\) ）は，【数3】
\[
\begin{aligned}
N_{0} & =N_{2}-\left(N_{2}-N_{1}\right) \cdot \frac{B}{r} \\
& =\frac{r^{2}-\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r^{2}} \cdot N_{1}+\frac{r^{2}+\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r^{2}} \cdot N_{2}
\end{aligned}
\]
\(E_{0}=E_{2}-\left(E_{2}-E_{1}\right) \cdot \frac{A}{r}\)
\[
=\frac{r^{2}-\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r^{2}} \cdot E_{1}+\frac{r^{2}+\left(R_{1}{ }^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r^{2}} \cdot E_{2}
\]

【0067】
で表わされる。
【0068】
また，ハッチング範囲の外接円の半径 \(\mathrm{R}_{0}\)（即ち，携帯電話機 1050 位置精度）ほ，上記の数 1 ，数 2 から，
【数4】
\[
\begin{aligned}
R_{0} & =\sqrt{R_{1}{ }^{2}-A^{2}}=\frac{\sqrt{\left(2 r R_{1}\right)^{2}-\left\{r^{2}+\left(R_{1}{ }^{2}-R_{2}{ }^{2}\right)\right\}^{2}}}{2 r} \\
& =\sqrt{R_{2^{2}}-B^{2}}=\frac{\sqrt{\left(2 r R_{2}\right)^{2}-\left\{r^{2}-\left(R_{1}{ }^{2}-R_{2}{ }^{2}\right)\right\}^{2}}}{2 r}
\end{aligned}
\]

【0069】
で表えされれる。
【0070】
そこで，一例として，携帯電話機103，104からO位置精度情報もOmであって，

携帯電話機103，104の仮近距離通信可能範囲の大ききが実際の近距離通信可能範囲 の大きさが等しく，ともに半径Rの円とすると， \(\mathrm{R}_{1}=\mathrm{R}_{2}=\mathrm{R}\) として，携帯電話機105 の自己位置（ \(\mathrm{N}_{0}, \mathrm{E}_{0}\) ）は，上記数3により，
\[
\begin{aligned}
& N_{0}=\left(N_{1}+N_{2}\right)<2 \\
& E_{0}=\left(E_{1}+E_{2}\right) / 2
\end{aligned}
\]

であるから，携帯電話機 103，104間の中点であり，また，携帯電話機105の位置精度じ，上記数 4 により，
【数5】
\[
\mathrm{R}_{0}=\sqrt{\mathrm{R}^{2}-(\mathrm{r} / 2)^{2}}
\]

【0071】
となる。
【0072】
また，携帯電話機 105 が3つの携帯電話機（例えぼ，携帯電話機 103 ，104，1 06）加ら位置情報などを取得した場合には，同様にして，図5（c）に示すように，こ れら携帯電話機103，104，1060近距離無線通信可能範囲501，502，50 4が重複するハッチングで示す範囲内に携帯電話機105が存在するものと推定する。こ の場合の携帯電話機 1 0 5 の自己位置は，このハッチング範囲に外接する円503を設定 し，この外接円の中心位置と推定し，また，この自己位置の位置精度をこの外接円の半径 \(\mathrm{R}_{0}\) とする。 4 以上の携帯電話㙨から位置情報を取得して自己位置やをの位置精度を求め る方法も，これと同様である。
【0073】
ところで，このように位置精度情報も加味して自己位置やその位置精度を求めると，得 られた位置精度が近距離無線通信の可能範囲の大きさを超えて大きくなる場合もある。そ こで，この実施形態では，GPS機能を備えている場合，得られた位置精度が，この近距離無線通信可能範囲の大きさを超えて，予め決められた閾値（上限値）を超えたときには ，自動的にGPS機能を稼働させ，GPS信号から自己位置を求めて，位置データとして ，記憶部203に記憶するようにすることもできる。例えば，かかる閾値を 12 m とし，近距離無線通信可能範囲Rが 10 m として，携帯電話機 \(1030 み\) から，図6に示すよう に，（ \(\mathrm{N}_{1}, \mathrm{E}_{1}\) ）の位置情報と位置精度 \(\Delta \mathrm{R}\) が 5 m の位置精度情報が受信されたとすると ，これによって推定される自己位置は（ \(\mathrm{N}_{1}, ~ \mathrm{E}_{1}\) ）であるが，その位置精度は \(\mathrm{R}+\Delta \mathrm{R}=\) 15 m となり，閾値（＝12m）を超えてしまうことになる。そこで，この場合には，G PS機能を起動し，受信したGPS信号から自己位置の位置情報を取得するようにする。【0074】
図7は図2に示す表示部205での自己位置の表示画面を模式的に示す図である。
【0075】
同図において，表示画面 7 0 O には，地図が表示され，この地図上に上記のようにして求めた自己位置のマーク701と上記のようにして求めた位置精度に応じた自己位置の誤差範囲702とが表示される。この䛊差範囲702は，自己位置マーク701を中心とし ，位置精度を半径とする円で表かきれ，この円状の誤差範囲702内に自己位置，即ち，携帯電話機 105 が存在するものと推定されるものである。

\section*{【0076】}

また，この表示画面700には，「近距離通信」の表示703がなされて近距離無線通信による自己位置表示の画面であることが知らされ，また，この場合の位惪精度704も －「誤差 10 m 」などとして表示きれ。
【0077】
図4に示す動作は，図1での携帯電話機105について説明したものであるが，ユーザ が携帯して使用する他の携帯電話機にあいても行なわれるものである。従って，図1に示

す携帯電話機103，104においても，図4に示す動作を行なつて他の携帯電話機かっら近距㒀無線通信によって位置情報などを取得することができる。また，ユーザが携帯して使用する携帯電話機は，他の携帯電話機から位直情報の要求も受け付け，これに応答して位置情報や位置精度情報むぐの付加情報を送信する。図4の説明では，携帯電話機103 や携帯電話機 104 が，携帯電話機 105 から 0 位置情報要求に対し，位置情報や位置精度情報をこの携帯電話機 1 0 5に提供したものであり，携帯電話機 1 0 5 も，同様にして ，他の携帯電話機に対して，位置情報などを提供できるものである。【0078】

各携帯電話機は，他の携帯電話機に位置情報を要求するときには，図4に示す動作を行 なうものであるが，このように位置情報の要求をしないときには，他の携帯電話機からの位置情報の要求待ち状態になっている。ごれを，図1及び図2（a）に示す携帯電話機1 03を例にして，図8を用いて説明する。
【0079】
同図において，S800は図4でのS400～S4030動作に相当し，S801，S 802，S803，S804は夫々図4でのS408，S409，S404，S405に相当する。即ち，携帯電話機103は，GPS信号き近距㒀無線通信によって他の携帯電話機から位置情報などを取得するまでは（S800），加速度センサ207の検出結果を読み取って移動距離を算出し（S801），記憶部203から位置情報を読み取って（S 802），これら移動距離と位置情報とから自己位置を算出し（S803），このように して得られた自己位置で記憶部2030位置情報を更新する（S804），という一連の動作が繰り返されており，この侍機期間中に他の携帯電話機からの位置情報か要求を待つ状態にある（S805）。
【0080】
近距離通信部210で他の携帯電話機，例えば，携帯電話機 105 から位置情報の要求信号を受信すると（S805），制御部201は，これに応答して，貴オブ203から位置情報を読み出し（S806），また，位置精度情報を読み出して（S807），要求が あった携帯電話機 1 0 5 に送信する。そして，また，S801加らの動作を繰り返し，次 の位置情報要求信号を待つ状態に戻る。
【0081】
なお，図1及び図2（c）に示す携帯端末 106 の場合には，位置情報や位置精度情報 に加えて（S806，S807），図3（b）に示す位置関連情報当記憶部203から読 み出して送信する。
【0082】
なお，ここでは，図2（a）に示すように，GPS機能を備えた携帯電話機105が近距離通信可能な近隣の他 \(\sigma\) 携帯電話機 103 ， 1040 位真情報や位置精度情報を用いて自己の位置及び位置精度を求めるものであっただ，GPS機能を持たない携帯電話機10 4も，同様にして，近距㒀通信可能な㳋隣の他の携帯電話機103，105の位置情報芭位置精度情報を用いて自己の位置及び位置精度を求めることもできることはいうまでもな い。

\section*{【0083】}

以上のようにして，GPS機能を用いることなく，あるいはGPS機能を備えていなく とも，通信料金を不要として，いつでも，また，どこででも，位置情報などを取得するこ とができ，自己位置を推定することが可能となる。
【0084】
図9は本発明による位置情報交換システムの第2の実施形態を示す国であって，901 ～904は携帯端末である。なお，ここでは，携帯端末901～904を携帯電話機とす るが，携帯電話機 901 を，特に，位置情報端末と呼ぶ場合もある。
【0085】
同図において，携帯電話機901～904は，図1での携帯電話機103～105と同様の機能を有するが，この実施形態では，さらに，携帯電話機901～904同士が近距

離無線通信機能で1 つのネットワークを構成し，このネットワークにより，後述する登録 した同士の携帯電話機間で位置情報の通信を可能としたものである。例えば，携帯電話機 901と携帯電話機904とが同じ家族の構成員が使用するものとすると，互いに登録し合っており，携帯電話機901，904同士が直接近距離無線通信不能な位置関係にあつ ても，携帯電話機901と近距離無線通信可能な範囲内に携帯電話機902が存在し，ま た，携帯電話機902と近距敲無線通信可能な範囲内に携帯電話機903が存在し，さら に，携帯電話機903と近距離無線通信が可能な範囲内にこの携帯電話機904が存在し ている場合には，携帯電話機901から携帯電話機902，903を中継して携帯電話機 904 と通信可能なネットワークを構成できる。

\section*{【0086】}

そこで，携帯電話機901～904がかかる位置関係にあるとき，携帯電話機901が らこの携帯電話機901に登録きれている携帯電話機904に位置情報を要求すると，こ の携帯電話機901から送信される位置情報要求信号は携帯電話機902，903を中絊 して携帯電話機904に送信される。携帯電話機904は，この位置情報要求信号を受信 すると，これに応答して自己位置の位置情報と位置精度情報を含を応答信号が携帯電話機 902，903を中継して携帯電話機901に送信する。携帯電話機901では，受信し たこれら情報を表示部で表示することにより，携帯電話機904の自己位置を知ることが できる。
【0087】
かかる構成によると，互いに登録し合っている複数の携帯電話機のうちの1つ，例えば ，携帯電話機 901 で携帯電話機 904 などの全ての登録携帯電話機の位置を一括して管理するようにすることもできる。このような位置管理を行なう携帯電話機901が位置情報端木と呼げれるものであり，ここで，全ての登録携帯電話機の位置を知ることができる －従のて，例えば，位置情報端末901を自宅に設置しておき，家族構成員にこの位置情報端末901に登録されている携帯電話を携帯させることにより，自宅に居ながらにして ，通話することなく，各家族構成員の居場所を直接知ることができる。この場合，この家族構成員は，極端な場合として，現在の居場所が判らなくともよい。【0088】
なお，勿論，家族の構成員同士で，その携帯する携帯電話機を用いて互いの居場所を，同様にして，確認することができるようにすることもできる。
【0089】
図10は図9における携帯電話機901の一窢施例の内部構成を示すブロック図であっ て，211はICカードであり，図2（a．）に対応する部分にな同一符号を付けて重複す る説明を省略する。
【0090】
同図にあいて，携节電話機901は，図2（a）または図2（b）に示す携帯電話機1 03，105の構成にICカード211を加えた構成をなしているが，ここでは，図2（ a）に示す構成に I Cカード 211 を加えた構成をなしているものとする。なお，I C力 ード211ね着脱可能である。
【0091】
かかる構成において，制御部201は，図2（a）に示古制御部201と同様，これを内蔵する携帯電話機901と近距離無線通信可能な他の任意の携帯電話機に位置情報など を要求し，これによって取得した位置情報などから自己位置とその位置精度を求める機能 を有するとともに，上記の上うに，登録されている携帯電話機を指定してその位置情報な どを要求し，これを取得する機能ま有している。また，記憶部203は，図2（a）に示 す制御部201と同様，近距離無線通信で取得した位置情報などから求めた自己位置の位置情報やその付加情報からなる位置デー夕を記憶するとともに，上記のように，指定した登録携帯電話機から取得した位置情報なども記憶する。
【0092】
また，ICカード211には，各登録携帯電話機のID（識別符号）が，セキュリティ

を保つために，暗号化きれて格納きれており，また，記憶部203には，登録携帯電話機 に関する情報（そのユーザの氏名などの登録端末情報）のリスト（登録端末情報リスト） と，これら登録端末情報と I Cカード 2 1 1 内での暗号化きれたIDとを対応付けるテー ブル（登録端末情報 I D 対応付テーブル）も格納されている。さらに，ICカード 21 1には，近距離通信部210で愛信した暗号化IDを復号する復号プログラムも䅂媇され ている。
【0093】
なお，記憶部203には，携帯電話機901自身のID（以下，自己IDという）も格納きれているが，かかる自己IDは暗号化きれたものと暗号化きれないものとが格媇きれ ている。制御部201は，近距㒀通信部210で受信されてICカード211で復号きれ て受信 I Dを記憶部203に格納きれている暗号化きれていない自己IDと比較し，これ らが一致しているか否かを判定する機能なども備えている。
【0094】
次に，携帯電話機901から携帯電話機902，903を中継して登録している携帯電話機904の位置情報などを取得する動作について説明する。なお，ここでは，携帯電話機902，903も，携帯電話機901と同様，図10に示す構成をなしているものとす る。

\section*{【0095】}

いま，携帯電話機901のユーザ（位置情報要求側ユーザ）が携帯電話機904のユー ザ（相手側ユーザ）の居場所を知りたい場合，この位置情報要求側ユーザが携帯電話機9 010 大力部 204 を操作して携帯電話機 904 を指定する。これは，入力部204を所定操作することにより，記憶部203に格納されている指定可能な相手側を示す登録端末情報りストを読み出して表示部205に表示させ，そのうちの希望する相手側を指定操作 することによって行なわれる。相手側が指定きれると，記憶部2 ○ 3 に格納されている登録端末情報 I D 対応付けテーブルを基に，I Cカード 2 1 1 に格㖕されている相手側の暗号化 I D のうちの該当する暗号化 I D が発信先 I Dとして選択されて読み取られ，これ に発信元IDとしての暗号化きれた自己IDと位置情報要求コードが付加きれて位置情報要求信号が形成され，近距離通信部210から送信される。

\section*{【0096】}

この送信信号は，携帯電話機901と近距離無線通信可能な範囲内の携帯電話機902 で受信されるが，この携耑電話機902の動作を図10によって説明すると，制御部20 1は，近距離通信部210で受信ざれた位置情報要求信号の発信先IDと発信元IDと位置情報要求コードを夫々識別して，この受信信号が自分（携䟫電話機902）が発信した ものではない位置情報要求信号であることを判別する。かかる判定により，受信した位置情報要求信号は記憶部203に一時記憶され，また，この発信先IDがICカード211 で復号きれて記憶部203に格納きれている暗号化きれていない自己IDと比較きれる。 この場合，復号きれた発信先IDはこの携帯電話機902の自己IDと一致しないから，制御部201は記憶部203に記憶した位置情報要求信号を読み出し，近距㒀通信部21 ○から他の携帯電話機に送信する。この送信信号は，携帯電話機902と近距嘀無線通信可能な範囲内にある携帯電話機903で受信されるが，この携帯電話機903でも，携帯電話機902と同様に，愛信した発信先 I Dが自己IDと一致しないので，この受信した位置情報要求信号とを近距離通信部210から送信する。

\section*{【0097】}

なお，携帯電話機902からの送信信号は，また，携帯電話機901でも受信きれるが ，この携帯電話機901では，この受信した位置要求信号の発信元IDが自己IDと一致 するので，自分が発信したものとして，この位置情報要求信号を破蓑する。

\section*{【0098】}

また，携帯電話機903からの送信信号は，携帯電話機902でも受信されるが，例え ぼ，携帯電話機902は携帯電話機901からO位置情報要求信号を上記のようにして送信する際，自分が中継したことを示す暗号化きれた自己IDを中継IDとして付加するよ

うにし，その澺受信した位置情報要求信号の中継IDが自己IDに一致したときには，こ の位置情報要求信号は既に中継したものであるものと判定して破棄するようにする。勿論 ，この場合，携帯電話機 9 0 2 からのかかる中䋛IDを含を位置情報要求信号を受信した携帯電話機903は，この位置情報要求信号を送信する際には，中継したことを示すため に，携帯電話機 9 0 2 O中継 I Dを含む位置情報要求信号に，さらに，自己（携帯電話機 903）の暗号化されたIDを中継IDとして付加する。このようにして，位置情報要求信号を中継する携帯電話機は，受信して送信する位置情報要求信号に自己I D を中継 I D として付加するものであるから，その後受信した位置情報要求信号に自己IDと等しい中継IDが含まれているか否かによって一度中継した位置情報要求信号であるか否かを判定 することができ，一度中継したものであれぼ，破棄するようにする。なお，值置情報要求信号に付加字る中継 I Dの個数（例えば，2個）は限られており，限られた個数を越える携帯電話機を中継する場合には，古い順に中継IDを消去していく。このようにして，位置情報要求信号が発信元側に戻らず，近距離無線通信て携帯電話機を順に中継するしてい くことになる。

\section*{【0099】}

携帯電話機903からの送信信号は携帯電話機901が指定した携帯電話機904で受信される。この携帯電話機904では，図10を基に説明すると，上記の携帯電話機90 2，903と同様，近距離通信部210で受信された位置情報要求信号の各 I Dや位置情報要求コードなどを識別して記憶部203に記憶し，また，発信先IDはICカードで復号きれる。この復号された発信先 I Dは制御部201で記憶部203に記憶きれている暗号化されていない自己IDと比較きれるが，これらIDは一致するので，制御部201は この位置情報要求信号が自分（携帯電話機904）の位置情報を要求しているものと判定 する。

\section*{【0100】}

そこで，制御部201は，受信した位置情報要求信号での発信元IDを発信先（相手側 ）ID，発信先 I Dを発信元（自己）I Dとし，これら発信先，発信元 I Dに記憶部2 O 3に記憶きれている応答コードと自己の位置情報，位置精度情報を付加して位置情報応答信号を作成し，近距離通信部210から送信する。この位置情報応答信号は，上記の位置情報要求信号と同様にして，携帯電話機903，902を中榇して位置情報を要求した携帯電話機 9 0 1 に送られる。なお，この場合も，携帯電話機903，902で中継IDが用いられ，位置情報応答信号が携帯電話機903，902を順に中継していく。
【0101】
携帯電話機901では，図10き基に説明すると，近距離通信部210でこの位置情報応答信号が受信きれると，この位置情報応答信号の発信先，発信元IDや応答コード，位置情報，位置精度情報が識別きれて記憶部203に記憶きれるとともに，発信先IDがI Cカード211で復号きれて記憶部203の暗号化きれていない自己IDと比較きれる。 この場合，発信先 I Dと自己IDとが一致し，この比較結果と位置情報応答信号での応答 コードとから，制御部201は，この受信信号が自分（携帯電話機901）に対する位置情報応答信号であるものと判定する。そこで，制御部201は，記憶部203の位惪情報応答信号の発信元 I Dを I Cカード 2 1 1 で復号し，この復号した発信 I D を基に記憶部 203 に記憶されている登録端末情報りストから相手側情報（例えば，相手側（携帯電話兓904のユーザ））を選択し，この相手側情報と関連付けてこの位置情報応答信号の位置情報や位置精度情報を位置データとして記憶部203に記憶する。そして，この位置り ストの情報よ読み出され，表示部205に表示きれる。これにより，携帯電話機901の ユーザは，携帯電話機904の位置（従って，そのユーザの位置）を画面で知ることがで きる。

\section*{【0102】}

図11は記憶部203に記憶された登録携帯電話機の位置データの具体例を模式的に示 す図である。
【0103】

同図において，ここでは，携帯電話機901に4個の携帯電話機が登録きれており，夫々のIDをIDO，ID1，ID2，I D3としている。そして，各登録携帯電話機毎に位置データ1000が記憶きれるが，かかる位置データ1000は，その携帯電話機から上記のようにして取得した位置情報と位置精度情報と，さらに，これらを取得して記憶部 203 に記憶した日時を表ふす位置情報更新日時情報とから構成されている。
【0104】
図12はかかる位置データ1000の表示例を示す図である。
【0105】
入力部204（図10）で位置データの表示指令操作をすると，記憶部203（図10 ）から各登録携帯電話機の位置データ1000が読み出され，図12に示すように，表示部205（図10）の表示部205の表示画面1100で，地図上にIDO，ID1，I D 2，ID3 3 各登録携帯電話機の位置とその位置精度とが，図 7 と同様の方法で，表示 される。

\section*{【0106】}

なお，図12では，全ての登録携帯電話機の位置や位置精度が同時に表示されるものと したが，ユーザが希望する特定の登録携帯電話機を指定することにより，その登録携帯電話機の位置，位置精度のみを地図上に表示することもできる。
【0107】
また，上記のように，希望する所定の登録携帯電話機の位置情報を要求した場合には，
この指定した登録携帯電話機の位置情報及び位置精度情報を取得したとき，自動的にこの登録携帯電話機の位置及び位置精度が，図12に示すように，表示画面1100で地図上 に表示される。また，上記では，希望する1つO登録携帯電話機904を指定してその位置情報を要求したが，複数の登録携帯電話機を同時に指定してそれらの位置情報を要求す ることもでき，この場合には，これらの位置情報及び位置精度情報を取得すると，これら による位置及び位置精度が同時に，図12に示すように，表示される。【0108】
以上の上うにして，この第2の実施形態では，近距離無線通信可能な範囲外にある携帯電話機でも，相手方との通話を行なうことなく，従って，通信料金を不要として，相手方 の位置を直接目で磪認することができる。
【0109】
なお，図9に示す第2の実施形態では，各携帯電話機901～904が図10に示す構成としたが，図2（b）に示す構成にICカード211が付加るれ，図10に示す構成の場合と同様の機能を持つものであってもよい。
【0110】
以上では，ユーザが利用する携帯電話機間では，位置情報そのものを交換することを中心に説明してきたが，位置情報そのものだけでなく，位置情報に開連したデータをやりと りするようにすることもできる。基本的には，位置情報のやりとりと同様の手順で実現で きるが，位置情報要求信号の送信時に，位置情報に関連する他のデータも同時に要求すれ ぼよいし，要求きれた携帯電話機も，これに応答して関連するデータを送信すればよい。勿論，携帯電話機には，位置情報に関連するデータを格納する手段が必要となる。

\section*{【0111】}

さらに，上記の関連する情報が，特定の場所にいる場合にのみやりとり可能な属性が付 く場合も考えられ得る。例えば，位置関連情報か利用可能な属性として東経•西経の範囲 を指定していれば，携帯電話機は，自己位置情報を確認し，その指定された範囲内に在る ときにのみデータを送信すればよい。また，逆に，受信側でデータを受信したとき，自己位置情報と比較してこれを受信しても良いどうかの判断を行なってもよい。さらに，より特別な情報である場合には，位置情報の緯度•経度をもとに生成する値を鍵データとして ，位置関連情報を暗号化しておくことにより，よりデータを厳密に管理することも可能で ある。
【0112】

また，遊園地のような入口と出口をが設けられた施設で利用する場合には，人口のダー トを通過した際に，携帯電話機を位置関連情報の送受信可能なモードに入り，出口のゲー トを通過した際に，位置関連情報の送受信不可モードになるようにすることにより，毎回 データの送受信時に測位を行なかなくても，あるエリアに限定した情報のやりとりが可能 になる。
【図面の簡単な説明】
【0113】
【図1】本発明による位置情報交換システムの第1の実施形態を示す構成図である。
【図2】図1に示す携帯端末の一実施形態を示すブロック図である。
【図3】図2における記憶部に記憶きれる位置データの具体例を模式的に示す図である。
【図4】図2（a），（b）に示す携帯端末の他の携帯端末からの位置データにより自己 の位置データを推定する場合の動作の一具体例を示すフローチャートである。
【図5】図4での自己位置，位置精度の推定方法の一具体例を説明するための図である。
【図6】位置精度が 0 m でない場合の仮想的な近距離通信範囲を模式的に示す図である。
【図7】図4に示す動作で得られた自己位置と位置精度の表示画面の一具体例を示す図で ある。
【図8】図2に示す携帯端末の対貴動作の一具体例を示すフローチャートである。
【龱9】本発明による位置情報交換システムの第2の実施形態を示す構成図である。
【図10】図9に示す携帯端末の一実施形態を示すブロック図である。
【図11】図9に示す携帯端末で取得した他の携帯端末の位置データの具体例を模式的に示 す図である。
【図12】図11に示す位置データの表示例を示す図である。
【符号の説明】
【0114】
101 GPS衛星
102 携帯基地局（測位サーバ）
103～105携帯電話機
106 携帯端末
107 特定の場所
201 制御部
202 音声入出力部
203 記憶部
204 入力部
205 表示部
206 基地局通信部
207 加速度センサ
208 振動センサ
209 GPS通信部
210 近距離通信部
211 ICカード
300 a ， 300 b 位置データ
\(500 \sim 504\) 位置精度
601 仮想近距離通信可能範囲
700 表示画面
701 自己位置
702 䛊差範囲
703 「近距離通信」の表示
704 位置精度の表示
\(901 ~ 904\) 携帯電話機
1000 位置データ

1100 表示画面

\section*{【図1】}

【図2】


Exhibit 2012

\section*{【図3】}

\begin{tabular}{|c|c|c|c|}
\hline & & （b） & \[
\overbrace{}^{300 \mathrm{~b}}
\] \\
\hline & 顼目 & デ－3 & \\
\hline &  & N35，11，22．33，E140：11．22．33 & \\
\hline M &  & 10m & \\
\hline \[
302
\] &  & 2003．10．10，10：1530 & \\
\hline 30 & 㕸盖気連信報 & 戓运チケットA & \\
\hline
\end{tabular}

\section*{【図5】}
图5
（a）

（b）

（c）


【図4】


〔図6】

［図7】

图 7


\section*{【図8】}

【図11】


娄 11
\begin{tabular}{|c|c|c|c|c|}
\hline & \multicolumn{4}{|c|}{\[
{ }^{1000}
\]} \\
\hline 项目 & \multicolumn{4}{|c|}{テータ} \\
\hline 登録蹭本ID & iDO & ［1］ & ［D2． & H3 \\
\hline 位置情教 & 位睪0 & 位鱛 1 & 位竬2 & 位㥩3 \\
\hline 位萓精度情報 & 的置精洨） & 位翣精度； & 位罝籍度2 &  \\
\hline  & 日時0 & 日跨1 & 日時2 & 日絓3 \\
\hline
\end{tabular}

【図9】

图9

【図10】

【図12】
埕

```

Fターム(参考) 5K067 AA21 BB21 DD17 DD20 DD51 EE02 EE06 EE10 EE35 EE37
FF03 FF06 FF23 HH22 HH23 HH24 HH28 HH36 JJ52 JJ56
KK15
5K101 KK00 LL12 NN18

```

\section*{WO0163315}

\section*{Publication Title:}

REMOTE-TO-REMOTE POSITION LOCATING SYSTEM

\begin{abstract}
:
A position locating system (20) includes one or more target monitoring devices (22) that are configured to monitor and display the position of one or more selected target devices (24), which may include one or more selected target monitoring devices (22). The target monitoring devices (22) and target devices (24) communicate through a wireless communication network (26) with a data processing system (28), such as a data center, that receives and stores geographic position data and other data transmitted from the target devices (24), and also preferably from the target monitoring devices (22).; The position of a selected target device (24) is preferably displayed on a display (30) of the target monitoring device (22) as at least one of a distance between the target monitoring device (22) and the selected target device (24), a compass direction from the target monitoring device (22) to the selected target device (24) in degrees from magnetic North, a relative compass heading from the target monitoring device (22) to the selected target device (24), and/or the nearest geographical address of the selected target device (24) which is derived from a GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing system (28).
\end{abstract}

Courtesy of http://worldwide.espacenet.com
(19) World Intellectual Property Organization International Bureau
(43) International Publication Date 30 August 2001 (30.08.2001)


PCT

(10) International Publication Number WO 01/63315 A2
(51) International Patent Classification \({ }^{7}\) :
(21) International Application Number: PCT/US01/05681
(22) International Filing Date: 23 February 2001 (23.02.2001)
(25) Filing Language: English
(26) Publication Language:

English
(30) Priority Data:

60/184,248
23 February 2000 (23.02.2000) US
09/791,132
22 February 2001 (22.02.2001)
(71) Applicant: LDT SYSTEMS, INC. [US/US]; 1148 Main Street, Cincinnati, OH 45210 (US).
(72) Inventors: KALTHOFF, Robert, Michael; 7920 Springvalley Drive, Cincinnati, OH 45236 (US). SIEGEL, Rudy; 3426 Ault View Avenue, Cincinnati, OH 45200 (US).
(74) Agents: BRINKMAN, David, H. et al.; Wood, Herron \& Evans, L.L.P., 2700 Carew Tower, Cincinnati, OH 45202 (US).
(81) Designated States (national): AE, AG, AL, AM, AT, AU, \(\mathrm{A} Z, \mathrm{BA}, \mathrm{BB}, \mathrm{BG}, \mathrm{BR}, \mathrm{BY}, \mathrm{BZ}, \mathrm{CA}, \mathrm{CH}, \mathrm{CN}, \mathrm{CR}, \mathrm{CU}, \mathrm{CZ}\), DE, DK, DM, DZ, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NO, NZ, PL, PT, RO, RU, SD, SE, SG, SI, SK, SL, TJ, TM, TR, TT, TZ, UA, UG, UZ, VN, YU, ZA, ZW.
(84) Designated States (regional): ARIPO patent (GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZW), Eurasian patent (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), European patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, TR), OAPI patent (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).
(54) Title: REMOTE-TO-REMOTE POSITION LOCATING SYSTEM

(57) Abstract: A position locating system (20) includes one or more target monitoring devices (22) that are configured to monitor and display the position of one or more selected target devices (24), which may include one or more selected target monitoring devices (22). The target monitoring devices (22) and target devices (24) communicate through a wireless communication network (26) with a data processing system (28), such as a data center, that receives and stores geographic position data and other data transmitted from the target devices (24), and also preferably from the target monitoring devices (22). The position of a selected target device (24) is preferably displayed on a display (30) of the target monitoring device (22) as at least one of a distance between the target monitoring device (22) and the selected target device (24), a compass direction from the target monitoring device (22) to the selected target device (24) in degrees from magnetic North, a relative compass heading from the target monitoring device (22) to the selected target device (24), and/or the nearest geographical address of the selected target device (24) which is derived from a GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing system (28).

Published:
without international search report and to be republished upon receipt of that report

For two-letter codes and other abbreviations, refer to the "Guidance Notes on Codes and Abbreviations" appearing at the beginning of each regular issue of the PCT Gazette.

\section*{REMOTE-TO-REMOTE POSITION LOCATING SYSTEM}

The present application claims the filing benefit of U.S. Provisional Application No. 60/184,248, filed February 23, 2000, the disclosure of which is hereby incorporated herein by reference in its entirety.

\section*{Field of the Invention}

The present invention relates generally to tracking and monitoring systems and, more particularly, to a position locating system for enabling the location of a person or object to be monitored and displayed.

\section*{Background of the Invention}

Many different systems and approaches have been developed in the past to enable the location of a person or object to be monitored and displayed. Generally, these systems and approaches can be classified as either requiring direct data communication between a device being monitored and a monitoring device or, alternatively, direct data communication between the device being monitored and a central monitoring station.

For example, several position location or monitoring systems are known that include monitored devices and monitoring devices that communicate directly with each other through a wireless media, such as through radio (RF) signals. By way of example, the monitored device, such as carried by a child, may transmit a radio signal that is monitored by the monitoring device, such as carried by a parent. In the event the signal received by the parent's monitoring device falls below a predetermined signal strength, the monitoring device transmits a signal to the child's monitored device to activate an alarm and/or an alarm is activated on the parent's monitoring device. The monitoring device may include an antenna array that is capable of determining the angle of propagation of the radio signal from the child's monitored device so that the relative direction of the child can be determined and displayed.

Other monitoring and locating systems have been developed in the past wherein each of the monitored and monitoring devices includes a position determination circuit, such as a GPS receiver and GPS processor, so that the latitude and longitude coordinates of the monitored and monitoring devices can be determined. The monitored and monitoring devices have wireless communication capability so that the monitored device transmits its geographic coordinates to the monitoring device. The monitoring device uses its own derived geographic position data, and the geographic position data transmitted by the monitored device, to derive the distance and direction between the two devices.

Further, monitoring and locating systems have been developed in the past wherein the monitored device transmits its geographic location to a central monitoring station where that information can be displayed. The monitored device may include a GPS receiver and GPS processor so that the latitude and longitude coordinates of the monitored device can be determined and transmitted to the central monitoring station. The central monitoring station may include a GEO-Coded Address database so that the position of the monitored device can be displayed on a map.

While these various approaches for monitoring the location of persons or objects may be suitable for the particular purpose to which they address, they suffer from several shortcomings and drawbacks. For example, those approaches that require direct communication between the monitored device and the monitoring device are not well suited for tracking or monitoring applications that require a significant distance separation between the monitored and monitored devices so that direct communication between the devices is not possible. Without an established communication link between the two devices, the monitoring device simply cannot monitor the position of the monitored device. Moreover, those approaches that require direct communication between the monitored device and a central monitoring station are not suited for applications that require a portable monitoring device to track and monitor the position of a monitored device.

Accordingly, there is a need for an improved position tracking and monitoring system and approach that does not require direct communication between a monitored device and a monitoring device to permit the monitoring device to monitor and display the location of the monitored device. There is also a need for an improved position tracking and monitoring system and approach that more effectively uses the position data generated by the monitored device for tracking and monitoring purposes.

\section*{Summary of The Invention}

The present invention overcomes the foregoing and other shortcomings and drawbacks of position locating systems and methods of monitoring and displaying the location of a person or object heretofore known. While the invention will be described in connection with certain embodiments, it will be understood that the invention is not limited to these embodiments. On the contrary, the invention includes all alternatives, modifications and equivalents as may be included within the spirit and scope of the present invention.

In accordance with the principles of the present invention, a position locating system includes one or more target monitoring devices that are configured to monitor and display the position of one or more selected target devices, which may include one or more selected target monitoring devices. The target monitoring devices and target devices communicate through a wireless communication network with a data processing system, such as a data center, that receives and stores geographic position data and other data transmitted from the target devices, and also preferably from the target monitoring devices.

The position of a selected target device is preferably displayed on a display of the target monitoring device as at least one of a distance between the target monitoring device and the selected target device, a compass direction from the target monitoring device to the selected target device in degrees from magnetic North, a relative compass heading from the target monitoring device to the selected target device, and/or the nearest geographical address of the selected target device which is derived from a GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing system.

In one embodiment of the present invention, the target devices, and preferably also the target monitoring devices, are configured to receive signals from satellites of the Global Positioning System (GPS). The target devices and target monitoring devices preferably include GPS receivers and GPS processors from which the geographic positions, in latitude and longitude coordinates, of the target devices and target monitoring devices can be derived. Each of the target monitoring devices and the target devices preferably includes a wireless communication circuit that is operable to transmit the derived geographic coordinates of the respective target monitoring device and target device to the data processing system through the wireless communication network. The target monitoring devices preferably include a compass circuit that is operable to derive the present compass heading of the target monitor device in degrees from magnetic North. Preferably, the target monitoring device is further operable to transmit the compass heading of the device to the data processing system.

In operation of the position locating system of the present invention, a user of the target monitoring device is able to select one of several target devices that are listed on a preprogrammed menu displayed on the target monitoring device and request the location of that selected target device. In response to the received request, the data processing system evaluates the last known locations of the target monitoring device and the selected target device to establish data that represents the distance between the target monitoring device and the target device, the compass direction from the target monitoring device to the target device in degrees from magnetic North, and the nearest geographic address of the target device. In the event the target monitoring device includes a compass circuit that has transmitted the compass heading of the target monitoring device in degrees from magnetic North, the data processing system uses the compass heading of the target monitoring device and the derived compass direction from the target monitoring device to the target device in degrees from magnetic North to establish data that represents a relative compass heading from the target monitoring device to the target device. The data processing system is preferably operable to transmit through the wireless communication network at least one, and preferably all of the distance, compass direction, relative compass heading, and nearest geographic address data to the target monitoring device for display.

Alternatively, the wireless communication network may include position location circuits that are operable to determine the locations of the target monitoring devices and the target devices from wireless signals transmitted by the devices. The position location circuits may use various algorithms known to those of ordinary skill in the art, such as time difference or arrival, angle of arrival, enhanced observed time difference or multi-path finger printing, to derive the geographic locations, such as latitude and longitude, of the target monitoring devices and the target devices from the wireless signals transmitted by the devices. The position location circuits are coupled to the data processing system and apply data representing the derived geographic locations of the target monitoring devices and the target devices to the data processing system for processing.

The above features and advantages of the present invention will be better understood with reference to the accompanying figures and detailed description. It will also be understood that the particular drawings illustrating the invention are exemplary only and are not to be regarded as limitations of the invention.

\section*{Brief Description of the Drawings}

The accompanying drawings, which are incorporated in and constitute a part of this specification, illustrate embodiments of the invention and, together with a general description of the invention given above, and the detailed description of the embodiments given below, serve to explain the principles of the invention.

Fig. 1 A is a schematic view of a position locating system in accordance with one embodiment of the present invention;

Fig. 1B is a view similar to Fig. 1A illustrating a position locating system in accordance with an alternative embodiment of the present invention;

Fig. 1C is a block diagram illustrating data transfer in the position locating systems of Figs. 1A and 1B;

Fig. 2 is a schematic view illustrating data transfer in an exemplary embodiment of the position locating system of Fig. 1A;

Fig. 3 is a front elevational view of a target monitoring device and an exemplary display of the target monitoring device in accordance with one embodiment of the present invention, illustrating the target monitoring device as a wireless phone;

Figs. 3A-3F are additional exemplary displays of the target monitoring device of
Fig. 3;
Fig. 4 is a front elevational view of a target device in accordance with one embodiment of the present invention;

Fig. 5 is a rear elevational view of the target device of Fig. 4;
Fig. 6 is a block diagram of the target monitoring device of Fig. 3 in accordance with one embodiment of the present invention;

Fig. 7 is a block diagram of the target device of Figs. 4-5 in accordance with one embodiment of the present invention;

Fig. 8 is a perspective view of a target monitoring device or a target device in accordance with an alternative embodiment of the present invention, illustrating the target monitoring device or the target device as a wrist-worn watch;

Fig. 9 is a top elevational view of a target monitoring device or a target device in accordance with another alternative embodiment of the present invention, illustrating the target monitoring device or the target device as a wrist-worn watch;

Fig. 10 is a side elevational view of the target monitoring device or the target device of Fig. 9;

Fig. 11 is a side elevational view of a target monitoring device or a target device in accordance with an yet another alternative embodiment of the present invention, illustrating the target monitoring device or the target device as a wrist-worn watch;

Fig. 12 is a front elevational view of a computer display in accordance with the principles of the present invention;

Fig. 13 is view similar to Fig. 1A illustrating a position locating system in accordance with yet another alternative embodiment of the present invention;

Fig. 14A is a diagrammatic view illustrating an exemplary compass heading of a target monitoring device in degrees from magnetic North and an exemplary compass direction from the target monitoring device to a target device in degrees from magnetic North;

Fig. 14B is a diagrammatic view illustrating an exemplary relative compass heading from the target monitoring device to the target device, illustrated as a graphical vector;

Fig. 15A is a view similar to Fig. 14A illustrating a further exemplary compass heading of a target monitoring device in degrees from magnetic North and a further exemplary compass direction from the target monitoring device to a target device in degrees from magnetic North;

Fig. 15B is a view similar to Fig. 14B illustrating a further exemplary relative compass heading from the target monitoring device to the target device, illustrated as a graphical vector;

Fig. 16A is a view similar to Fig. 3 illustrating yet another exemplary display of the target monitoring device of Fig. 3; and

Fig. 16B is a view similar to Figs. 3A-3F illustrating still yet another exemplary display of the target monitoring device of Fig. 3.

\section*{Detailed Description of the Preferred Embodiment}

With reference to the Figures, and to Fig. 1A in particular, a position locating system 20 in accordance with one embodiment of the present invention is shown. As will be described in greater detail below, position locating system 20 includes one or more target monitoring devices 22 that are configured to monitor and display the position of one or more selected target devices 24 , which may include other selected target monitoring devices 22. As used herein, it will be understood that a target monitoring device 22 is considered to be a "target" device when the position of that target monitoring device 22 is requested by another target monitoring device 22 as described in detail below. The target monitoring devices 22 and target devices 24 communicate through a wireless communication network 26 with a data processing system 28 , such as a data center, that receives and stores geographic position data and other data transmitted from the target devices 24 and preferably also from the target monitoring devices 22 as will be described in greater detail below.

The position of a selected target device 24 is preferably displayed on a display 30 of the target monitoring device 22 as at least one of a distance between the target monitoring device 22 and the selected target device 24, a compass direction from the target monitoring
device 22 to the selected target device 24 in degrees from magnetic North, a relative compass heading from the target monitoring device 22 to the selected target device 24, and/or the nearest geographical address of the selected target device 24 which is derived from a GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing system 28.

When used in person-to-person position locating applications as shown in Fig. 1A, the target monitoring devices 22 and the target devices 24 are preferably sized and configured to be easily carried or worn by individuals 32 and 34 , such as by a parent and a child, respectively. Additionally, the target devices 24 may be placed on pets (not shown) or in objects such as vehicles (not shown) or luggage (not shown) so that the location of the pet or object can me monitored and displayed in accordance with the principles of the present invention. As will be described in greater detail below, the target monitoring devices 22 may be implemented within a wireless telephone 36, as shown in Fig. 3 for example, or alternatively, within a wrist-worn watch device 38a, 38b and 38c, as shown in Figs. 8-11 for example. In alternative embodiments of the present invention, the target monitoring devices 22 may be implemented in pagers, personal data assistants (PDA's), Internet access devices or similar wireless data processing devices having a display (not shown).

The target devices 24 may be implemented as a relatively small clip-on device that can be worn on a belt or as a device that can be easily placed within a pocket of the individual 34 (Fig. 1A), as shown in Figs. 4-5 for example. As shown in Fig. 5, a rear face 40 of the target device 24 preferably includes an aperture 42 for releasably retaining a post (not shown) associated with a belt or hip worn clip device (not shown). Alternatively, the target devices 24 may be implemented within wrist-worn device \(38 \mathrm{a}, 38 \mathrm{~b}\) and 38 c as shown in Figs. 8-11, a pager, a personal data assistant (PDA), an Internet access device or a similar wireless data processing device having a display (not shown) for example. Of course, it will be appreciated that the target monitoring devices 22 and the target devices 24 may be configured in many other shapes and sizes, or be implemented in other types of devices (not shown), without departing from the spirit and scope of the present invention.

Further referring to Fig. 1A, the target monitoring devices 22 and the target devices 24 are preferably configured to receive signals 44 from satellites 46 of the Global Positioning System (GPS) 48 which comprises multiple satellites broadcasting precise timing signals 44 from atomic clocks. The target monitoring device 22 preferably includes, although not required in certain embodiments, a GPS antenna 50, GPS receiver 52 and a GPS processor 54 (Fig. 6) that use precise and well-developed triangulation formulas to determine the geographic position of the target monitoring device 22 in geographic coordinates, namely latitude and longitude, from the timing signals 44 transmitted by the GPS satellites 46. A GPS signal strength circuit 56 (Fig. 6) is preferably coupled to the GPS processor 54 for providing a visual indication (not shown) of the received GPS signal strength. Similarly, the target device 24 preferably includes a GPS antenna 58, GPS receiver 60 and a GPS processor 62 (Fig. 7) from which the geographic position of the target device 24 in latitude and longitude coordinates can be derived.

It will be appreciated that while GPS information may be preferred for deriving the geographic positions of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 , many other position information systems known to those of ordinary skill in the art are possible as well for deriving latitude and longitude coordinates of the target monitoring devices 22 and target devices 24 without departing from the spirit and scope of the present invention.

As shown in Figs. 1A and 6 , the target monitoring device 22 preferably includes a processor chip 64 having a central processing unit (CPU) 66 that is operable to receive the geographic position information derived by the GPS receiver 52 and the GPS processor 54. The target monitoring device 22 further includes a wireless communication circuit, preferably comprising a DSP transmitter 68 and a DSP antenna 70 coupled to the CPU 66, that is operable to transmit the derived geographic coordinates of the target monitoring device 22 in an encrypted format, represented by position data 72 in Fig. 1C, to the data processing system 28 through cell towers 74 of the wireless communication network 26. The wireless communication circuit of the target monitoring device 22 may be a TDMA, CDMA, GSM or IDEN-pager device preferably having 2-way Short Messaging Service (SMS) capability or other data transmission capability. Similarly, as shown in Fig. 7, the target device 24 includes a wireless communication circuit, preferably also comprising a DSP transmitter 76 and a DSP antenna 78 coupled to CPU 80 of processor chip 82 , that is operable to transmit the derived geographic coordinates of the target device 24 in an encrypted format, represented by position data 84 in Fig. 1C, to the data processing system 28 through cell towers 74 of the wireless communication network 26. The DSP transmitter 76 may also be a TDMA, CDMA, GSM or IDEN-pager device preferably having 2way Short Messaging Service (SMS) capability or other data transmission capability. As shown in Fig. 1A, the data processing system 28 is operatively coupled to the wireless communication network 26 and includes memory or other storage media for storing the geographic coordinates transmitted from the target monitoring device 22 and the target device 24 and the time and date those coordinates are received.

At the data processing system 28, geographic coordinate information transmitted by each of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 is preferably stored as last known locations, in latitude and longitude coordinates 86, of the devices 22, 24 (Fig. 2). A date and time stamp 88 (Fig. 2) identifying the date and time at which the geographic position information was either transmitted by the target monitoring device 22 and target device 24, or received at the data processing system 28, is preferably stored with each last known location of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 to be stored. Preferably, each target monitoring device 22 and target device 24 has a unique device identifier 90 (Fig. 2), such as the ESN number or telephone number of the devices 22,24 , or other unique device identifier, as represented by ID data 92 in Fig. 1C, that is transmitted to the data processing system 28 with the geographic coordinate information transmitted by the devices 22 and 24 . The unique device identifier is stored in memory 94 (Fig. 6) of the target monitoring device 22 and in memory 96 (Fig. 7) of the target device 24. The data processing system 28 is preferably operable to store
the geographic coordinates 86 and the date and time stamp information 88 as a record associated with the unique device identifier 90 for each target monitoring device 22 and target device 24, as shown in Fig. 2. The data processing system 28 may store multiple records for each target monitoring device 22 and target device 24 so that the last several known locations of each device 22 and 24 are stored. Alternatively, the data processing system 28 may store only the last known location of each target monitoring device 22 and target device 24 as transmitted by those devices 22, 24.

In one embodiment of the present invention, the target monitoring devices 22 and target devices 24 are configured to transmit their geographic positions to the data processing system 28 on a predetermined interval. The transmission intervals are preferably user selectable, and may vary from between a transmission every one minute to a transmission every five days, for example. Of course, other transmission intervals are possible as well. As shown in Figs. 6 and 7, the target monitoring device 22 and target device 24 each include memory, such as the memory 94,96 , respectively, which may be used to store the derived geographic positions of the devices 22, 24 between transmission cycles. According to this aspect of the present invention, the stored geographic position data of each device 22,24 may be transmitted as a block of several geographic positions, rather than as a single geographic position, either on a periodic basis or, alternatively, only upon receipt of a polling signal 102 (Fig. 1C) transmitted by the data processing system 28 as will be described in greater detail below.

Preferably, the position data records maintained at the data processing system 28 are assigned to "accounts" established at the data processing system 28. Each "account" comprises one or more target monitoring devices 22 and one or more target devices 24 . For example, an "account" may comprise a family wherein the parents each have a target monitoring device 22 assigned a unique device identifier associated with his or her name, and their children each have a target device 24 assigned a unique device identifier associated with his or her name. In this way, an easily recognizable name or other user-friendly nomenclature can be used to represent an ESN number, telephone number or other unique device identifier for each assigned target monitoring device 22 and target device 24.

Each parent's target monitoring device 22 is programmed with a displayable menu (not shown) that identifies the name or other unique device identifier of his or her spouse and the name or other unique device identifier of each child that is established in the "account". For example, an established "account" is shown by way of example in Fig. 2 including members "Mom", "Dad", "John", "Mary" and "Kelly", wherein each name is associated with a unique device identifier of either a target monitoring device 22 or a target device 24. Preferably, the ESN number, telephone number or other unique device identifier associated with each name listed in the menu of the "account" is stored in memory 94 in each target monitoring device 22. As will be described in greater detail below, the user of the target monitoring device 22 is able to select the name or other unique device identifier of each person assigned to the "account" from the displayed menu, to request position information relating to that selected person, as represented
by the target device data 104 in Fig. 1C, and to receive position information relating to that selected person from the data processing system 28. The requested position data for the selected person is received from the data processing system 28 over the wireless communication network 26 and displayed on the display 30 of the target monitoring device 22 . The display 30 is preferably a high quality liquid crystal display (LCD) or thin film transistor (TFT) display coupled to the CPU 66 through a display interface 106 (Fig. 6).

For security reasons, a user of a target monitoring device 22 preferably cannot obtain position data relating to any person that is not assigned to the "account" of that user. However, it is contemplated that safety personnel, such as members of the fire and police departments, may have access to the position data of an "account"when permitted by members of the "account" or as arranged with a local public service access point. In this way, safety personnel carrying a target monitoring device 22 are able to request and obtain position data of any member assigned to a particular "account" so that individual members of that "account" can be located in the case of an emergency. In accordance with this aspect of the present invention, the unique device identifier for each member of the "account" is transmitted or otherwise made available to safety personnel or the local public service access point so that position data relating to any person in the "account" can be requested by the safety personnel and made available by the data processing system 28.

Further, as shown in Figs. 16A and 16B, position data of persons outside of a defined "account" may be accessed by a user of a target monitoring device 22 when permission to that data is granted by those persons outside of the "account". For example, a user of a target monitoring device 22 may create a menu of friends, indicated by numeral 108 in Fig. 16A, so that the user of the target monitoring device 22 is automatically alerted when any one of those friends is within a predetermined distance, such as 500 feet for example. The data processing system 28 is configured to monitor the last known location of the user of the target monitoring device 22, as well as the last known locations of the friends identified in the menu 108, and to provide an alert to the user of the target monitoring device 22 when any one of the friends is within the predetermined area, as illustrated by the display 30 of Fig. 16B.

Referring now to Fig. 6, each target monitoring device 22 includes one or more rechargeable or replaceable batteries 110 that energize the processor chip 64 and other components of the target monitoring device 22. A power management circuit 112 is preferably coupled to the battery 110 to conserve battery power when the target monitoring device 22 is not in use. For example, the power management circuit 112 may comprise a motion sensor or other type of sensor, such as an accelerometer, that is operable to determine that the target monitoring device 22 is idle and therefore not in use. In the event the target monitoring device 22 is determined to be idle, the power management circuit 112 is operable to disconnect the battery 110 from the processor chip 64 and other components of the target monitoring device 22. Of course, other power management schemes well known to those of ordinary skill in the art are possible as well without departing from the spirit and scope of the present invention.

A power monitor circuit 114 is preferably coupled to the battery 110 to provide a visible indication 116 (Fig. 3) or other indication of the battery charge status. Additionally, the power monitor circuit 114 may be configured to apply a "low battery power" signal to the CPU 66 when the voltage of the battery 110 has dropped below a predetermined voltage level. The CPU 66, in turn, may be configured to transmit a "low battery power" signal to the data processing system 28 upon receipt of the "low battery power" signal from the power monitor circuit 114. The data processing system 28 is preferably configured to transmit a "low battery power" signal to other target monitoring devices 22 assigned to the "account" so that a warning of the low battery level in any target monitoring device 22 is provided to other target monitoring devices 22 in the "account".

The target monitoring device 22 further includes a tactile interface 118 that is coupled between buttons 120a-120d and the CPU 66. Button 120a comprises a "LOCATE" button that may be used to select a particular member of an "account" from a menu (not shown) displayed on the display 30, and to request position information relating to that selected member from the data processing system 28. A single, and preferably a pair of "PANIC" buttons 120b, 120 c are provided so that a user of the target monitoring device 22 can transmit an "alarm/panic" signal 122 (Fig. 1C) to the data processing system 28 when one, or preferably both "PANIC" buttons 120b, 120c are activated simultaneously for a predetermined period of time. Upon receipt of the "alarm/panic" signal 122, the data processing system 28 is preferably configured to transmit an "alarm/panic" signal to other target monitoring devices 22 assigned to the "account", and possibly to security personnel as well, so that selected individuals are immediately notified of the "alarm/panic" situation. The "MODE SELECT" button 120 d is provided so that the user can configure the target monitoring device 22 to operate in a selected mode, such as to operate in the mode of a standard wireless telephone. Alternatively, it is contemplated that specific functions of the target monitoring device 22 can be performed from a programmed "function" menu (not shown) having listed functions that can be selected with standard keys on the target monitoring device 22.

The target monitoring device 22 preferably further includes a compass circuit 124 that is operable to derive the present compass heading of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North. The compass circuit 124 is coupled to the CPU 66 which receives the compass heading data of the target monitoring device 22 derived from the compass circuit 124. Preferably, the target monitoring device 22 is further operable to transmit the compass heading of the device 22, as represented by compass heading data 126 in Fig. 1C, to the data processing system 28 with the geographic position data and the unique device identifier of the target monitoring device 22 as described in detail below.

The wireless communication circuit of the target monitoring device 22 further includes a DSP receiver 128 coupled to the DSP antenna 70 and the CPU 66 that communicates over the wireless communication network 26 with the data processing system 28. The DSP receiver 128 is operable to receive requested position data of selected target devices 24, and
other data, from the data processing system 28 and to display the position data and other data on the display 30 of the target monitoring device 22 as described in detail below.

As shown in Fig. 7, each target device 24 inclüdes one or more rechargeable batteries 130 that energize the processor chip 82 and other components of target device 24. A power management circuit 132, similar in function to the power management circuit 112 of the target monitoring device 22, is provided to conserve battery power in the target device 24. A power monitor circuit 134, similar in function to the power monitor circuit 114 of the target monitoring device 22 , is provided so that a low battery level condition in a target device 24 is alerted to target monitoring devices 22 assigned to the "account".

A pair of "PANIC" buttons 136a, 136b are provided opposite each other on a circumference 138 (Figs. 4 and 5) of the target device 24 so that a user of the target device 24 can transmit an "alarm/panic" signal 140 (Fig. 1C) to the data processing system 28 when both "PANIC" buttons 136 a, 136b are activated simultaneously for a predetermined period of time. Upon receipt of the "alarm/panic" signal 140, the data processing system 28 is preferably configured to transmit an "alarm/panic" signal 141 (Fig. 1C) to target monitoring devices 22 assigned to the "account", and possibly to security personnel as well, so that selected individuals are immediately notified of the "alarm/panic" situation.

The data processing system 28 is further preferably configured to transmit an "acknowledgment" signal 142 (Fig. 1C) to the target device 24 that initiated the "alarm/panic" signal 140 upon receipt of the "alarm/panic" signal 140 at the data processing system 28 . The target device 24 preferably includes a vibrator 144 (Fig. 7) that is activated to vibrate the target device 24 upon receipt of the "acknowledgment" signal 142 from the data processing system 28. In this way, the individual 34 wearing or carrying the target device 24 is provided a silent confirmation that the "alarm/panic" signal 140 has been received by the data processing system 28.

As shown in Figs. 4, 5 and 7, the target device 24 preferably includes an audible alert button 146 positioned on the rear face 40 of the target device 24 . When the audible alert button 146 is activated for a predetermined period of time, a speaker 148 within the target device 24 emits a loud audible alert, and the "alarm/panic" signal 140 described above is transmitted to the data processing system 28 for transmission to the target monitoring devices 22 assigned to the "account", and possibly to security personnel and local public service access point as well.

The rear face 40 of the target device 24 further preferably includes an antenna port 150 for connecting the target device 24 to an external antenna (not shown). A charging/power port 152 is provided so that the battery 130 within the device 24 can be recharged through a conventional battery charger (not shown). In accordance with a further aspect of the present invention, the target device 24 includes a serial port 154 that is operable to be connected to a sensor (not shown). The sensor (not shown) is configured to sense a predetermined condition and to apply data representative of the sensed condition to the target
device 24 through the serial data port 154. For example, the sensor (not shown) may be a liquid sensor that is operable to detect contact of the target device 24 with water, such as when a child carrying or wearing the target device 24 falls into a pool. The target device 24 may be configured to transmit an "alarm/panic" signal 140 as described above to the data processing system 28 when the sensor detects contact of the target device 24 with water. In this way, target monitoring devices 22 assigned to the same "account", and possibly safety personnel as well, are alerted promptly of the dangerous event upon receipt of the "alarm/panic" signal transmitted by the data processing system 28.

In accordance with another aspect of the present invention, the sensor (not shown) connected to the serial port 154 may comprise a heat sensor operable to detect heat in the vicinity of the target device 24. For example, data from the heat sensor (not shown) may be used to detect if the target device 24 has been removed from a child. In the event the heat sensor (not shown) indicates a drop in temperature below a predetermined temperature value, the target device 24 may be configured to transmit an "alarm/panic" signal 140 to the data processing system 28. In this way, target monitoring devices 22 assigned to the "account", and possibly safety personnel as well, are alerted promptly of the dangerous event that the child's target device 24 has been removed from the child's person upon receipt of the "alarm/panic" signal transmitted by the data processing system 28. Of course, it will be appreciated that other contact and non-contact proximity devices are possible as well for detecting removal of the target device 24 from a wearer's person.

In business tracking applications, the sensor (not shown) connected to the target device 24 through the serial port 154 may provide signals representative of a predetermined environmental condition, such as detection or levels of humidity, volatile organic compounds, smoke, oxygen, carbon monoxide, carbon dioxide or other environmental conditions. The sensor data, represented by the "other" data signal 156 in Fig. 1C, is transmitted by the target device 24 with the position data 84 (Fig. 1C) and ID data 92 (Fig. 1C) to the data processing system 28. In this way, the environmental condition in the vicinity of the target device 24 , as well as the position of the target device 24, can be monitored and displayed at one or more target monitoring devices 22 assigned to the "account" and at one or more computer systems 158 (one shown in Fig. 1A) coupled to the data processing system 28 through a global information network 160 (Fig. 1A).

In an alternative position locating system 300 as shown in Fig. 13, where like numerals represent like parts to the position locating system 20 of Fig. 1A, the serial communication between a sensor (not shown) and the target device 24 is substituted with a short range transmitter 302 operatively coupled to a source of data 304 , such as a sensor, and a short range receiver 306 operatively coupled to the target device 24 . In this alternative embodiment, the short range transmitter 302 may have a relatively low power rating, i.e., two (2) Watts, and a relatively low transmitting range of less than fifty (50) feet. Data from the data source 304 is transmitted in a wireless medium to the target device 24, and the target device 24
is configured to transmit that data, as well as position data of the target device 24 , to the data processing system 28 as described in detail above.

In operation of the position locating system 20 of Fig. 1A, the user of the target monitoring device 22 uses the "LOCATE" button 120a (Figs. 3 and 6) to select one of the target devices 24 that is listed on the pre-programmed menu (not shown) displayed on the target monitoring device 22. For example, as shown in Fig. 2, "Mom" has requested the location of "Mary". In accordance with one embodiment of the present invention, upon activating the "LOCATE" button 120a, the position data 72 (Fig. 1C) representative of the geographic position of "Mom's" target monitoring device 22, the compass heading data 126 (Fig. 1C) representative of the compass heading of "Mom's" target monitoring device 22 in degrees from magnetic North, the ID data 92 (Fig. 1C) representative of the unique device identifier of "Mom's" target monitoring device 22, and the target device ID data 104 (Fig. 1C) representative of the unique device identifier of "Mary's" target monitoring device 22 are transmitted to the data processing system 28 through the wireless communication network 26.

Block 162 in Fig. 2 represents the stored last known locations at the data processing system 28 of members of the "account" at the time of "Mom's" request for the location of "Mary's" target device 24 is processed. At block 164 in Fig. 2, the data processing system 28 evaluates the last known locations of "Mom" and "Mary" to establish data 166 that represents the distance between "Mom" and "Mary", i.e, 1.54 miles, and data 168 that represents the compass direction from "Mom's" target monitoring device 24 to "Mary's" target device 24, i.e., \(36^{\circ}\) NNE. At block 170, the data processing system 28 also preferably includes a GEO-Coded Address (GCA) database that establishes data 172 representing the nearest geographic address of each member in the "account", i.e., 1241 Central St, Cincinnati, OH 45248 for "Mary's" target device 24.

In block 174 of Fig. 2, the data processing system 28 is operable to transmit at least one, and preferably all of the distance, compass direction, and nearest geographic address data 166, 168 and 172 (Fig. 1C), respectively, to "Mom's" target monitoring device 22 through the wireless communication network 26. The distance data 166, the compass direction data 168, and time and date stamp data 88 are preferably displayed on the display 30 of "Mom's" target monitoring device 22, as shown in the exemplary embodiment of Fig. 3. Preferably, the compass direction data 168 representing the compass direction from "Mom's" target monitoring device 22 to "Mary's" target device 24 in degrees from magnetic North is displayed graphically as a graphical vector 176 (Fig. 3) on the display 30. In this way, if "Mom's" target monitoring device 22 is aligned with magnetic North, the graphical vector 176 will point or indicate the direction to "Mary's" target device 24. Of course, those of ordinary skill in the art will appreciate the many graphical representations of the compass direction data 168 that are possible without departing from the spirit and scope of the present invention. For example, the compass direction data 168 may be graphically represented by a hand (not shown) having a finger pointing to the
proper compass direction, a dot (not shown) positioned at the proper compass direction or any other graphical representation that displays the proper compass direction.

In the event "Mom's" target monitoring device 22 includes a compass circuit 124 for transmitting compass heading data 126 (Fig. 1C) of "Mom's" target monitoring device 22 in degrees from magnetic North, the data processing system 28 uses the compass heading data 126 and the derived compass direction data 168 to establish data 178 (Fig. 1C) representing a relative compass heading from "Mom's" target monitoring device 22 to "Mary's" target device 24. Preferably, the data processing system 28 uses the following logic for establishing the relative compass heading data 178 from a target monitoring device 22 to a target device 24 , where:
"TMD-CH" \(=\) Compass heading of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North;
"TMD-CD" \(=\) Compass direction from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North; and " RCH " \(=\quad\) Relative compass heading from the target monitoring device 22 to the target device 24.

If "TMD-CH" is less than or equal to "TMD-CD", then:
"RCH" \(=\) "TMD-CD"-"TMD-CH".
If "TMD-CH" is greater than "TMD-CD", then:
"RCH" \(=" 360^{\circ}-(" T M D-C H "-" T M D-C D ")\).
For example, as shown in Figs. 14A and 14B, if the compass heading data 126 of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North is \(15^{\circ}\), and the derived compass direction data 168 from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North is \(60^{\circ}\), then the relative compass heading from the target monitoring device 22 to target device 24 is \(45^{\circ}\), as represented by graphical vector 180 in Fig. 14B. In this way, the graphical vector 180 will always point or indicate the direction to the target device 24 , regardless of the orientation of the target monitoring device 22 relative to magnetic North. By way of further example, as shown in Figs. 15A and 15B, if the compass heading data 126 of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North is \(315^{\circ}\), and the derived compass direction data 168 from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North is \(45^{\circ}\), then the relative compass heading from the target monitoring device 22 to the target device 24 is \(90^{\circ}\), as represented by the graphical vector 180 in Fig. 15B.

Alternatively, the relative compass heading of the target monitoring device 22 to the target device 24 can be determined even when the target monitoring device 22 does not include a compass circuit 124 to establish the compass heading of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North. In this embodiment, the data processing system 28 is operable to derive the compass heading of the target monitoring device 22 from two last known locations of the target monitoring device 22, and use that derived compass heading data, in combination with the derived compass direction data 168 from the target monitoring device 22 to
the target device 24 in degrees from magnetic North, to establish the relative compass heading data 178 of the target monitoring device 22 to the target device 24.

In accordance with another embodiment of the present invention, it is contemplated that the target monitoring device 22 may have the capability to compute the relative compass heading data 178 of the target monitoring device 22 to the target device 24 at the target monitoring device 22 itself. In this embodiment, the target monitoring device 22 uses the compass direction data 168 from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North as transmitted by the data processing system 28, and the compass heading data 126 of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North as derived from the compass circuit 124 , to establish the relative compass heading of the target monitoring device 22 to the target device 24.

In accordance with one aspect of the present invention, the target device 24 may not transmit geographic position data 84 to the data processing system 28 on a periodic basis. Rather, the target device 24 may transmit a single geographic position, or a block of several geographic positions stored in memory 96, only upon receipt of the polling signal 102 (Fig. 1C) transmitted by the data processing system 28. The polling signal 102 may be initiated and applied to the target device 24 upon activation of the "LOCATE" button 120a on the target monitoring device 22. Alternatively, the polling signal 102 may be initiated solely by the data processing system 28 upon a predetermined event or condition. As shown in Fig. 7, the target device 24 includes a DSP receiver 182 coupled to the CPU 80 that is operable to receive the polling signal 102 transmitted by the data processing system 28.

Various exemplary displays on the target monitoring device 22 are illustrated in Figs. 3A-3F. Fig. 3A illustrates a graphical vector 184 displayed on a target monitoring device 22 that may represent a compass direction from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North or, alternatively, a relative compass heading from the target monitoring device 22 to the target device. The nearest known geographical address of "Mary's" target device 24 is also illustrated as text data displayed on the display 30 of the target monitoring device 22 as derived from the GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing systems 28. Fig. 3B illustrates a drowning alert text message displayed on a target monitoring device 22 in response to an "alarm/panic" signal initiated by a water sensor (not shown) coupled to the serial port 154 of the target device 24 as described in detail above.

Fig. 3C illustrates a kidnaping text message displayed on a target monitoring device 22 that is initiated by the data processing system 28. In accordance with this aspect of the present invention, the parents in an "account" are able to set a speed limit for one or more of their children in the "account", for example. The data processing system 28 is able to compute the distance traveled by the child's target device 24 between two last known locations, and is also able to compute the elapsed time between the two last known locations. From this combined data, the data processing system 28 is able to compute the traveling speed of the
child's target device 24. If the computed speed of the child's target device 24 exceeds a predetermined limit, the text message illustrated in Fig. 3C can be sent to the target monitoring devices 22 of the "account" to alert the parent's that their child is in an unauthorized car.

Fig. 3D illustrates a text message displayed on a target monitoring device 24
when the data processing system 28 loses communication with a target device 24. Fig. 3E illustrates a text message displayed on a target monitoring device 22 when a "low battery voltage" signal is initiated by a target device 24 as described in detail above. Lastly, Fig. 3F illustrates an "alarm/panic" text message displayed on a target monitoring device 22 as described in detail above. It will be appreciated by those skilled in the art that the content and format of the text messages illustrated in Figs. 3 and \(3 A-3 F\) can be modified without departing from the spirit and scope of the present invention.

Referring now to Figs. 1A and 12, a representative display 186 of the computer system 158 coupled to the data processing system 28 through the global information network 160 is shown. The computer system 158 and display 186 may be located at sites of safety personnel, such as at police and fire stations, ambulance dispatch centers or hospitals, the home of "account" parents, a local public service access point, and/or at sites of businesses, for example. The data processing system 28 is preferably configured to permit access through the global information network 160 to stored position data of a target device 24 or target monitoring device 22 when proper access to that data has been attained. In this way, the location of a target device 24 and/or a target monitoring device 22, as indicated by numeral 188 in Fig. 12, can be displayed on a map 190 of the display 186. The displayed location 188 of the target device 24 and/or target monitoring device 22 may be displayed as a single location or as multiple locations according to the stored last known locations of the devices 22, 24.

Still referring to Figs. 1 A and 12, the position locating system 20 permits a zone 192 (Fig. 12) to be defined so that the data processing system 28 provides an "alarm" signal to target monitoring devices 22 of an "account", and possibly safety personnel as well, when a target device 24 of the "account" either enters the defined zone 192 for which access is not permitted, or leaves the defined zone 192 from which departure is not permitted. The defined zone 192 is created by displaying the map 190 on the display 186 and, using cursor controls, defining a series of coordinates that define the perimeter 194 of the zone 192. A zone 192 can be defined as an allowed area or as a disallowed/forbidden zone. The zone program is then downloaded through the global information network 160 to the data processing system 28 so that the location of one or more selected target devices 24 can be monitored. It will be appreciated that the zone can also be defined at the target monitoring device 22 through entry by keys of the device 22 of geographic coordinates or other zone data, and then downloaded through the global information network 160 to the data processing system 28.

As shown in Figs. 8-11, it is contemplated that the target monitoring devices 22 and the target devices 24 may be implemented in a wrist-worn watch device 38a (Fig. 8), 38b (Figs. 9 and 10), and 38c (Fig. 11), where like numerals represent like parts. For example, the
watch devices 38 a-38c include an internal battery 196, display 30 and buttons 200. In the watch device 38b of Figs. 9 and 10, the electronic components of the target monitoring device 22 or target device 24 have been implemented on a flex circuit tape 202 that is embedded within the wrist band 204 of the watch device 38 b . The flex tape circuit 202 includes a wrist strap alarm wire 206, DSP transmitter/receiver circuit 208, CPU and associated RAM/ROM 210, GPS antenna 212, electronic compass 214, DSP antenna 216 and GPS receiver/processor 218. The wrist strap alarm wire 206 cooperates with the watch clasp 218 to provide a circuit that is operable to detect when the watch device 38 b has been removed from the wearer's wrist. Alternatively, in the watch device 38c of Fig. 11, the electronic components of the target monitoring device 22 or target device 24 have been implemented as a series of circuit boards 220 that are coupled to the display 30 and battery 196 through a ribbon cable 222 . The ribbon cable 222 may include an alarm circuit (not shown) that cooperates with the watch strap lock 224 and is operable to detect when the watch device 38 c has been removed from the wearer's wrist.

A position locating system 400 in accordance with an alternative embodiment of the present invention is shown in Figs. 1B and 2, where like numerals represent like parts to the position locating system 20 of Fig. 1A. In this embodiment, the wireless communication network 26 includes position location circuits 402 that are operable to determine the locations of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 from wireless signals 404 transmitted by the devices 22,24 . The position location circuits 402 may use various algorithms known to those of ordinary skill in the art, such as time difference or arrival, angle of arrival, enhanced observed time difference or multi-path finger printing, to derive the geographic locations, such as latitude and longitude, of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 from the wireless signals 404 transmitted by the devices 22, 24. As shown in Figs. 1B and 2, the position location circuits 404 are coupled to the data processing system 28 and apply data 406 representing the derived geographic locations of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 to the data processing system 28. The position location circuits 402 further apply data 408 representing the unique device identifier of the devices 22,24 , and preferably date and time stamp information (not shown) to the data processing system 28 so that the data processing system 28 can store the geographic coordinate data 86 and the date and time stamp information 88 as a record associated with the unique device identifier for each target monitoring device 22 and target device 24 as described in detail above.

While the present invention has been illustrated by a description of various embodiments and while these embodiments have been described in considerable detail, it is not the intention of the applicants to restrict or in any way limit the scope of the appended claims to such detail. Additional advantages and modifications will readily appear to those skilled in the art. The invention in its broader aspects is therefore not limited to the specific details, representative apparatus and method, and illustrative example shown and described. Accordingly, departures may be made from such details without departing from the spirit or scope of applicants' general inventive concept.

Having described the invention, what is claimed is:
1. A position locating system adapted to communicate with a wireless communication network, comprising:
a target device including:
a position locating circuit operable to determine a geographic position of the target device; and
a wireless communication circuit operable to transmit data representative of the determined geographic position of the target device to the wireless communication network;
a data processing system adapted to be operatively coupled to the wireless communication network and operable to receive the geographic position data transmitted by the target device, process the geographic position data transmitted by the target device into data representative of a position of the target device, and transmit the position data of the target device to the wireless communication network; and
a target monitoring device including:
a wireless communication circuit operable to receive the position data of the target device transmitted by the data processing system; and
a display operable to display the position of the target device according to the position data of the target device transmitted by the data processing system.
2. The position locating system of claim 1 wherein the target monitoring device further includes:
a position locating circuit operable to determine a geographic position of the target monitoring device; and
a wireless communication circuit operable to transmit data representative of the determined geographic position of the target monitoring device to the wireless communication network.
3. The position locating system of claim 2 wherein the data processing system is further operable to receive the geographic position data transmitted by the target monitoring device, and process the geographic position data transmitted by the target monitoring device into data representative of a position of the target monitoring device.
4. The position locating system of claim 3 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data transmitted by the target device and the geographic position data transmitted by the target monitoring device into data representative of a distance between the target device and the target monitoring device and transmit the distance data as the position data of the target device to the wireless communication network.
5. The position locating system of claim 4 wherein the target monitoring device is further operable to receive the distance data transmitted by the data processing system and display the distance data as the position of the target device on the display.
6. The position locating system of claim 3 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data transmitted by the target device and the geographic position data transmitted by the target monitoring device into data representative of a compass direction from the target monitoring device to the target device and transmit the compass direction data as the position data of the target device to the wireless communication network.
7. The position locating system of claim 6 wherein the target monitoring device is further operable to receive the compass direction data transmitted by the data processing system and display the compass direction data as the position of the target device on the display.
8. The position locating system of claim 7 wherein the target monitoring device is further operable to graphically display the compass direction data on the display.
9. The position locating system of claim 8 wherein the compass direction data is displayed on the display as a graphical vector.
10. The position locating system of claim 3 wherein the target monitoring device further includes a compass circuit operable to generate data representative of a compass heading of the target monitoring device and transmit the compass heading data to the wireless communication network.
11. The position locating system of claim 10 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data transmitted by the target device and the geographic position data and compass heading data transmitted by the target monitoring device into data representative of a relative compass heading from the target monitoring device to the target device and transmit the relative compass heading data as the position data of the target device to the wireless communication network.
12. The position locating system of claim 11 wherein the target monitoring device is further operable to receive the relative compass heading data transmitted by the data processing system and display the relative compass heading data as the position of the target device on the display.
13. The position locating system of claim 12 wherein the target monitoring device is further operable to graphically display the relative compass heading data on the display.
14. The position locating system of claim 13 wherein the relative compass heading data is displayed on the display as a graphical vector.
15. The position locating system of claim 1 wherein the position locating circuit of the target device comprises a GPS receiver and a GPS processor.
16. The position locating system of claim 2 wherein the position locating circuit of the target monitoring device comprises a GPS receiver and a GPS processor.
17. The position locating system of claim 1 wherein the wireless communication circuit of the target device comprises at least one of a transmitter circuit operable to transmit signals to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
18. The position locating system of claim 2 wherein the wireless communication circuit of the target monitoring device comprises a transmitter circuit operable to transmit signals to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
19. The position locating system of claim 1 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a nearest geographic address of the target device.
20. The position locating system of claim 1 wherein the data processing system includes a memory and is operable to store a plurality of the position data of the target device in the memory.
21. The position locating system of claim 3 wherein the data processing system includes a memory and is operable to store a plurality of the position data of the target monitoring device in the memory.
22. The position locating system of claim 1 wherein the data processing system is operatively coupled to a global information network.
23. The position locating system of claim 1 further comprising a display operatively coupled to the data processing system and operable to display the position of the target device.
24. The position locating system of claim 1 wherein the target device further includes a sensor coupled to the target device and operable to detect a predetermined condition.
25. The position locating system of claim 24 wherein the target device is further operable to transmit data representative of the predetermined condition detected by the sensor to the wireless communication network.
26. The position locating system of claim 25 wherein the sensor comprises a liquid sensor operable to detect contact of the target device with a liquid.
27. The position locating system of claim 25 wherein the sensor comprises a heat sensor operable to detect heat in the proximate area of the target device.
28. The position locating system of claim 1 wherein the target device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
29. The position locating system of claim 1 wherein the target monitoring device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
30. The position locating system of claim 1 wherein the data processing system includes a polling circuit operable to generate a polling signal and transmit the polling signal to the wireless communication network.
31. The position locating system of claim 30 wherein the target device is further operable to receive the polling signal transmitted by the data processing device and, in response to receipt of the polling signal, transmit data representative of the determined geographic position of the target device to the wireless communication network.
32. The position locating system of claim 1 wherein the target device is further operable to transmit, at a predetermined interval, data representative of the determined geographic position of the target device to the wireless communication network.
33. The position locating system of claim 2 wherein the target monitoring device is further operable to transmit, at a predetermined interval, data representative of the determined geographic position of the target monitoring device to the wireless communication network.
34. A position locating system adapted to communicate with a wireless communication network including a position locating circuit operatively coupled to the wireless communication network, comprising:
a target device including:
a wireless communication circuit operable to transmit signals to the wireless communication network whereby the position locating circuit is operable to determine a geographic position of the target device and generate data representative of the geographic position of the target device upon processing of the signals transmitted by the target device;
a data processing system adapted to be operatively coupled to the wireless communication network and the position locating circuit and operable to receive the geographic position data of the target device generated by the position locating circuit, process the geographic position data of the target device generated by the position locating circuit into data representative of a position of the target device, and transmit the position data of the target device to the wireless communication network; and
a target monitoring device including:
a wireless communication circuit operable to receive the position data of the target device transmitted by the data processing system; and
a display operable to display the position of the target device according to the position data of the target device transmitted by the data processing system.
35. The position locating system of claim 34 wherein the target monitoring device further includes:
a wireless communication circuit operable to transmit signals to the wireless communication network whereby the position locating circuit is operable to determine a geographic position of the target device and generate data representative of the geographic position of the target monitoring device upon processing of the signals transmitted by the target monitoring device.
36. The position locating system of claim 35 wherein the data processing system is further operable to receive the geographic position data of the target monitoring device generated by the position locating device, and process the geographic position data of the target monitoring device generated by the position locating system into data representative of a position of the target monitoring device.
37. The position locating system of claim 36 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data of the target device and the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a distance between the target device and the target monitoring device and transmit the distance data as the position data of the target device to the wireless communication network.
38. The position locating system of claim 37 wherein the target monitoring device is further operable to receive the distance data transmitted by the data processing system and display the distance data as the position of the target device on the display.
39. The position locating system of claim 36 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data of the target device and the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a compass direction from the target monitoring device to the target device and transmit the compass direction data as the position data of the target device to the wireless communication network.
40. The position locating system of claim 39 wherein the target monitoring device is further operable to receive the compass direction data transmitted by the data processing system and display the compass direction data as the position of the target device on the display.
41. The position locating system of claim 40 wherein the target monitoring device is further operable to graphically display the compass direction data on the display.
42. The position locating system of claim 41 wherein the compass direction data is displayed on the display as a graphical vector.
43. The position locating system of claim 36 wherein the target monitoring device further includes a compass circuit operable to generate data representative of a compass heading of the target monitoring device and transmit the compass heading data to the wireless communication network.
44. The position locating system of claim 43 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data of the target device and the geographic position data and compass heading data of the target monitoring device into data representative of a relative compass heading from the target monitoring device to the target device and transmit the relative compass heading data as the position data of the target device to the wireless communication network.
45. The position locating system of claim 44 wherein the target monitoring device is further operable to receive the relative compass heading data transmitted by the data processing system and display the relative compass heading data as the position of the target device on the display.
46. The position locating system of claim 45 wherein the target monitoring device is further operable to graphically display the relative compass heading data on the display.
47. The position locating system of claim 46 wherein the relative compass heading data is displayed on the display as a graphical vector.
48. The position locating system of claim 34 wherein the wireless communication circuit of the target device comprises at least one of a transmitter circuit operable to transmit signals to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
49. The position locating system of claim 35 wherein the wireless communication circuit of the target monitoring device comprises a transmitter circuit operable to transmit signals to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
50. The position locating system of claim 34 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a nearest geographic address of the target device.
51. The position locating system of claim 34 wherein the data processing system includes a memory and is operable to store a plurality of the position data of the target device in the memory.
52. The position locating system of claim 36 wherein the data processing system includes a memory and is operable to store a plurality of the position data of the target monitoring device in the memory.
53. The position locating system of claim 34 wherein the data processing system is operatively coupled to a global information network.
54. The position locating system of claim 34 further comprising a display operatively coupled to the data processing system and operable to display the position of the target device.
55. The position locating system of claim 34 wherein the target device further includes a sensor coupled to the target device and operable to detect a predetermined condition.
56. The position locating system of claim 55 wherein the target device is further operable to transmit data representative of the predetermined condition detected by the sensor to the wireless communication network.

Exhibit 2012
57. The position locating system of claim 56 wherein the sensor comprises a liquid sensor operable to detect contact of the target device with a liquid.
58. The position locating system of claim 56 wherein the sensor comprises a heat sensor operable to detect heat in the proximate area of the target device.
59. The position locating system of claim 34 wherein the target device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
60. The position locating system of claim 34 wherein the target monitoring device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
61. A target monitoring device configured to monitor and display a position of a target device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
a wireless communication circuit operable to receive position data of the target device transmitted by the data processing system; and
a display operable to display the position of the target device according to the position data of the target device transmitted by the data processing system.
62. The target monitoring device of claim 61 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises the nearest geographic address of the target device.
63. The target monitoring device of claim 61 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a distance between the target device and the target monitoring device.
64. The target monitoring device of claim 61 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a compass direction from the target monitoring device to the target device.
65. The target monitoring device of claim 61 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a relative compass heading from the target monitoring device to the target device.
66. The target monitoring device of claim 61 wherein the wireless communication circuit of the target monitoring device comprises a transmitter circuit operable to transmit signals
to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
67. The target monitoring device of claim 61 wherein the target monitoring device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
68. A method of monitoring and displaying a position of a target device at a target monitoring device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
communicating from the target device to the data processing system data that is representative of the geographic position of the target device;
receiving at the data processing system the geographic position data communicated from the target device;
processing at the data processing system the geographic position data communicated from the target device into data representative of a position of the target device; communicating from the data processing system to the target monitoring device the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the position of the target device according to the position data of the target device communicated from the data processing system.
69. The method of claim 68 further comprising:
communicating from the target monitoring device to the data processing system data that is representative of the geographic position of the target monitoring device;
receiving at the data processing system the geographic position data
communicated from the target monitoring device; and
processing at the data processing system the geographic position data
communicated from the target monitoring device into data representative of a position of the target monitoring device.
70. The method of claim 69 further comprising:
processing at the data processing system the geographic position data
communicated from the target device and the geographic position data communicated from the target monitoring device into data representative of a distance between the target device and the target monitoring device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the distance data as the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the distance data as the position of the target device.
71.

The method of claim 69 further comprising:
processing at the data processing system the geographic position data communicated from the target device and the geographic position data communicated from the target monitoring device into data representative of a compass direction from the target monitoring device to the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the compass direction data as the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the compass direction data as the position of the target device.
72. The method of claim 69 further comprising:
communicating from the target monitoring device to the data processing system data that is representative of the compass heading of the target monitoring device;
receiving at the data processing system the compass heading data communicated from the target monitoring device;
processing at the data processing system the geographic position data communicated from the target device and the geographic position data and compass heading data communicated from the target monitoring device into data representative of a relative compass heading from the target monitoring device to the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the relative compass heading data as the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the relative compass heading data as the position of the target device.
73. The method of claim 68 wherein the position data of the target device communicated from the data processing system comprises a nearest geographic address of the target device.
74. A method of monitoring and displaying a position of a target device at a target monitoring device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
transmitting signals from the target device to the wireless communication network;
processing the signals transmitted from the target device to determine a geographic position of the target device;
communicating to the data processing system data that is representative of the geographic position of the target device;
receiving at the data processing system the geographic position data of the target device;
processing at the data processing system the geographic position data of the target device into data representative of a position of the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the position of the target device according to the position data of the target device communicated from the data processing system.
75. The method of claim 74 further comprising: transmitting signals from the target monitoring device to the wireless communication network;
processing the signals transmitted from the target monitoring device to determine a geographic position of the target monitoring device;
communicating to the data processing system data that is representative of the geographic position of the target monitoring device;
receiving at the data processing system the geographic position data of the target monitoring device; and
processing at the data processing system the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a position of the target monitoring device.
76. The method of claim 75 further comprising:
processing at the data processing system the geographic position data of the target device and the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a distance between the target device and the target monitoring device; communicating from the data processing system to the target monitoring device the distance data as the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the distance data as the position of the target device.
77. The method of claim 75 further comprising: processing at the data processing system the geographic position data of the target device and the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a compass direction from the target monitoring device to the target device; communicating from the data processing system to the target monitoring device the compass direction data as the position data of the target device; and displaying at the target monitoring device the compass direction data as the position of the target device.
78. The method of claim 75 further comprising:
communicating from the target monitoring device to the data processing system data that is representative of the compass heading of the target monitoring device;
receiving at the data processing system the compass heading data communicated from the target monitoring device;
processing at the data processing system the geographic position data of the target device and the geographic position data and compass heading data of the target monitoring device into data representative of a relative compass heading from the target monitoring device to the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the relative compass heading data as the position data of the target device; and displaying at the target monitoring device the relative compass heading data as the position of the target device.
79. The method of claim 74 wherein the position data of the target device communicated from the data processing system comprises a nearest geographic address of the target device.
80.

A method of monitoring and displaying positions of a selected plurality of target devices at a target monitoring device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
creating an account at the data processing system comprising the selected plurality of target devices and the target monitoring device;
communicating from the selected plurality of target devices to the data processing system data that is representative of the geographic positions of the selected plurality of target devices;
receiving at the data processing system the geographic position data communicated from the selected plurality of target devices;
processing at the data processing system the geographic position data communicated from the selected plurality target devices into data representative of positions of the selected plurality of target devices;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the position data of the selected plurality of target devices; and
displaying at the target monitoring device the positions of the selected plurality of target devices according to the position data of the selected plurality of target devices communicated from the data processing system.
81. A method of monitoring and displaying an alarm condition of a target device at a target monitoring device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
communicating from the target device to the data processing system data that is representative of an alarm condition of the target device;
receiving at the data processing system the alarm condition data communicated from the target device;
processing at the data processing system the alarm condition data communicated from the target device into data representative of an alarm condition of the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the alarm condition data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the alarm condition of the target device according to the alarm condition data communicated from the data processing system.
82. The method of claim 81 further comprising: communicating from the data processing system to the target device an acknowledgment signal upon receipt of the alarm condition data communicated from the target device.
83. A position locating system adapted to communicate with a wireless communication network, comprising:
a source of data;
a wireless transmitter operatively coupled to the source of data and operable to transmit data from the source of data in a wireless medium;
a target device including:
a wireless receiver operable to receive the data transmitted by the wireless
transmitter;
a position locating circuit operable to determine a geographic position of the target device; and
a wireless communication circuit operable to transmit the data received from the wireless transmitter and data representative of the determined geographic position of the target device to the wireless communication network;
a data processing system adapted to be operatively coupled to the wireless communication network and operable to receive the data and geographic position data transmitted by the target device, process the geographic position data transmitted by the target device into data representative of a position of the target device, and transmit the data and position data of the target device to the wireless communication network; and
a target monitoring device including:
a wireless communication circuit operable to receive the data and position data of the target device transmitted by the data processing system; and
a display operable to display the data and the position of the target device according to the data and the position data of the target device transmitted by the data processing system.


FIG. 1A


FIG. 1B


Exhibit 2012
4/11

FIG. 2



FIG. 3A


FIG. 3C


FIG. 3E


FIG. 3B


FIG. 3D


FIG. 3F


FIG. 4


FIG. 14A


FIG. 15A


FIG. 5


FIG. 14B


FIG. 6




FIG. 12


FIG. 13


FIG. 16A
\begin{tabular}{|c|c|}
\hline \multicolumn{2}{|r|}{Electronic Acknowledgement Receipt} \\
\hline EFS ID: & 14176755 \\
\hline Application Number: & 13356643 \\
\hline International Application Number: & \\
\hline Confirmation Number: & 6597 \\
\hline Title of Invention: & APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE \\
\hline First Named Inventor/Applicant Name: & Joseph F. Scalisi \\
\hline Customer Number: & 93892 \\
\hline Filer: & Mark Farrell/Melissa Nelson \\
\hline Filer Authorized By: & Mark Farrell \\
\hline Attorney Docket Number: & LB1-006USD3 \\
\hline Receipt Date: & 08-NOV-2012 \\
\hline Filing Date: & 23-JAN-2012 \\
\hline Time Stamp: & 00:53:40 \\
\hline Application Type: & Utility under 35 USC 111(a) \\
\hline
\end{tabular}

\section*{Payment information:}
\begin{tabular}{|c|c|c|c|c|c|}
\hline Submitted with & Payment & \multicolumn{4}{|l|}{no} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{File Listing:} \\
\hline Document Number & Document Description & File Name & File Size(Bytes)/ Message Digest & \[
\begin{gathered}
\text { Multi } \\
\text { Part /.zip }
\end{gathered}
\] & Pages (if appl.) \\
\hline \multirow{2}{*}{1} & \multirow{2}{*}{Information Disclosure Statement (IDS) Form (SB08)} & \multirow{2}{*}{lb1006USD3IDS.pdf} & 612980 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{7} \\
\hline & & & de669f85e2d20931e807c116fab34bd9123 & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline
\end{tabular}
\begin{tabular}{|c|c|c|c|c|c|}
\hline \multirow{2}{*}{2} & \multirow{2}{*}{Foreign Reference} & \multirow{2}{*}{JP2001359147.pdf} & 930470 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{15} \\
\hline & & &  & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multirow{2}{*}{3} & \multirow{2}{*}{Foreign Reference} & \multirow{2}{*}{JP2002222249_r1.pdf} & 301375 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{6} \\
\hline & & &  & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multirow{2}{*}{4} & \multirow{2}{*}{Foreign Reference} & \multirow{2}{*}{JP2003284123_r1.pdf} & 538032 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{9} \\
\hline & & &  & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multirow{2}{*}{5} & \multirow{2}{*}{Foreign Reference} & \multirow{2}{*}{JP2003529083_r1.pdf} & 790944 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{33} \\
\hline & & & \begin{tabular}{l}
0285610106d3790458866f10c38708472433 \\
bo6eb
\end{tabular} & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multirow{2}{*}{6} & \multirow{2}{*}{Foreign Reference} & \multirow{2}{*}{JP2005210204_r1.pdf} & 301561 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{9} \\
\hline & & &  & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multirow{2}{*}{7} & \multirow{2}{*}{Foreign Reference} & \multirow{2}{*}{JP2005223436_r1.pdf} & 1099076 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{24} \\
\hline & & & 889baabd7f5allc9e9582c468673019e823 & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multirow{2}{*}{8} & \multirow{2}{*}{Foreign Reference} & \multirow{2}{*}{WO0163315_r1.pdf} & 2202863 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{45} \\
\hline & & &  & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multirow[b]{2}{*}{9} & \multirow[b]{2}{*}{Non Patent Literature} & \multirow[t]{2}{*}{JP2009521880NoticeofRejectio n.pdf} & 65994 & \multirow[b]{2}{*}{no} & \multirow[b]{2}{*}{1} \\
\hline & & &  & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multicolumn{3}{|r|}{Total Files Size (in bytes):} & \multicolumn{3}{|l|}{6843295} \\
\hline
\end{tabular}

This Acknowledgement Receipt evidences receipt on the noted date by the USPTO of the indicated documents, characterized by the applicant, and including page counts, where applicable. It serves as evidence of receipt similar to a Post Card, as described in MPEP 503.

New Applications Under 35 U.S.C. 111
If a new application is being filed and the application includes the necessary components for a filing date (see 37 CFR 1.53(b)-(d) and MPEP 506), a Filing Receipt (37 CFR 1.54) will be issued in due course and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the filing date of the application.

National Stage of an International Application under 35 U.S.C. 371
If a timely submission to enter the national stage of an international application is compliant with the conditions of 35 U.S.C. 371 and other applicable requirements a Form PCT/DO/EO/903 indicating acceptance of the application as a national stage submission under 35 U.S.C. 371 will be issued in addition to the Filing Receipt, in due course.

\section*{New International Application Filed with the USPTO as a Receiving Office}

If a new international application is being filed and the international application includes the necessary components for an international filing date (see PCT Article 11 and MPEP 1810), a Notification of the International Application Number and of the International Filing Date (Form PCT/RO/105) will be issued in due course, subject to prescriptions concerning national security, and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the international filing date of the application.
\begin{tabular}{|l|l|l|l|l|l|l|l|}
\hline \multicolumn{7}{|c|}{ REQUEST FOR CONTINUED EXAMINATION(RCE)TRANSMITTAL } \\
(Submitted Only via EFS-Web)
\end{tabular}

This is a Request for Continued Examination (RCE) under 37 CFR 1.114 of the above-identified application.
Request for Continued Examination (RCE) practice under 37 CFR 1.114 does not apply to any utility or plant application filed prior to June 8 , 1995, or to any design application. The Instruction Sheet for this form is located at WWW.USPTO.GOV

\section*{SUBMISSION REQUIRED UNDER 37 CFR 1.114}

Note: If the RCE is proper, any previously filed unentered amendments and amendments enclosed with the RCE will be entered in the order in which they were filed unless applicant instructs otherwise. If applicant does not wish to have any previously filed unentered amendment(s) entered, applicant must request non-entry of such amendment(s).

Previously submitted. If a final Office action is outstanding, any amendments filed after the final Office action may be considered as a submission even if this box is not checked.
\(\square\) Consider the arguments in the Appeal Brief or Reply Brief previously filed on \(\qquad\)
\(\square\) Other
x EnclosedAmendment/Reply

X Information Disclosure Statement (IDS)
\(\square\) Affidavit(s)/Declaration(s)
\(\square\) Other

\section*{MISCELLANEOUS}

Suspension of action on the above-identified application is requested under 37 CFR 1.103(c) for a period of months (Period of suspension shall not exceed 3 months; Fee under 37 CFR 1.17(i) required)
\(\square\) Other

\section*{FEES}

The RCE fee under 37 CFR 1.17 (e) is required by 37 CFR 1.114 when the RCE is filed.
\(\triangle\) The Director is hereby authorized to charge any underpayment of fees, or credit any overpayments, to Deposit Account No

\section*{SIGNATURE OF APPLICANT, ATTORNEY, OR AGENT REQUIRED}

Patent Practitioner Signature
\(\square\) Applicant Signature
\begin{tabular}{|l|l|l|l|}
\hline \multicolumn{5}{|c|}{ Signature of Registered U.S. Patent Practitioner } \\
\hline Signature & /Mark Farrell/ & Date (YYYY-MM-DD) & \(2012-11-02\) \\
\hline Name & Mark Farrell & Registration Number & 45988 \\
\hline
\end{tabular}

This collection of information is required by 37 CFR 1.114. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.11 and 1.14. This collection is estimated to take 12 minutes to complete, including gathering, preparing, and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

If you need assistance in completing the form, call 1-800-PTO-9199 and select option 2.

\section*{Privacy Act Statement}

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:
1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these records.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

\section*{Electronic Patent Application Fee Transmittal}

\begin{tabular}{|l|c|c|c|c|}
\hline Description & Fee Code & Quantity & Amount & \begin{tabular}{c} 
Sub-Total in \\
USD(\$)
\end{tabular} \\
\hline Miscellaneous: \\
\hline Request for continued examination & 2801 & 1 & 465 & 465 \\
\hline \multicolumn{6}{|c|}{} \\
\hline \multicolumn{6}{|c|}{ Total in USD (\$) } & 465 \\
\hline
\end{tabular}
\begin{tabular}{|c|c|}
\hline \multicolumn{2}{|r|}{Electronic Acknowledgement Receipt} \\
\hline EFS ID: & 14142635 \\
\hline Application Number: & 13356643 \\
\hline International Application Number: & \\
\hline Confirmation Number: & 6597 \\
\hline Title of Invention: & APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE \\
\hline First Named Inventor/Applicant Name: & Joseph F. Scalisi \\
\hline Customer Number: & 93892 \\
\hline Filer: & Mark Farrell/Melissa Nelson \\
\hline Filer Authorized By: & Mark Farrell \\
\hline Attorney Docket Number: & LB1-006USD3 \\
\hline Receipt Date: & 02-NOV-2012 \\
\hline Filing Date: & 23-JAN-2012 \\
\hline Time Stamp: & 22:42:27 \\
\hline Application Type: & Utility under 35 USC 111(a) \\
\hline
\end{tabular}

\section*{Payment information:}
\begin{tabular}{|l|l|l|l|}
\hline Submitted with Payment & yes \\
\hline Payment Type & Credit Card \\
\hline Payment was successfully received in RAM & \(\$ 465\) & \\
\hline RAM confirmation Number & 6834 \\
\hline Deposit Account & & \\
\hline Authorized User & & \\
\hline File Listing: & \\
\hline \begin{tabular}{c} 
Document \\
Number
\end{tabular} & Document Description & File Name & \begin{tabular}{c} 
File Size(Bytes)/ \\
Message Digest
\end{tabular} \\
\hline
\end{tabular}
\begin{tabular}{|c|c|c|c|c|c|}
\hline \multirow{2}{*}{1} & \multirow[t]{2}{*}{Request for Continued Examination (RCE)} & \multirow{2}{*}{LB1006USD3RCE.pdf} & 697839 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{3} \\
\hline & & & fcaf5c93806b12340589631027a554883f50 \(19 f 9\) & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline & \multirow{2}{*}{Fee Worksheet (SB06)} & \multirow{2}{*}{fee-info.pdf} & 30484 & \multirow{2}{*}{no} & \multirow{2}{*}{2} \\
\hline & & & 32a7fd09ea53ecb0082049da350e6aff 184 & & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Warnings:} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{Information:} \\
\hline \multicolumn{3}{|r|}{Total Files Size (in bytes):} & \multicolumn{2}{|c|}{728323} & \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{This Acknowledgement Receipt evidences receipt on the noted date by the USPTO of the indicated documents, characterized by the applicant, and including page counts, where applicable. It serves as evidence of receipt similar to a Post Card, as described in MPEP 503.} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{New Applications Under 35 U.S.C. 111} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{If a new application is being filed and the application includes the necessary components for a filing date (see 37 CFR 1.53(b)-(d) and MPEP 506), a Filing Receipt (37 CFR 1.54) will be issued in due course and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the filing date of the application.} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{National Stage of an International Application under 35 U.S.C. 371} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{If a timely submission to enter the national stage of an international application is compliant with the conditions of 35 U.S.C. 371 and other applicable requirements a Form PCT/DO/EO/903 indicating acceptance of the application as a national stage submission under 35 U.S.C. 371 will be issued in addition to the Filing Receipt, in due course.} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{New International Application Filed with the USPTO as a Receiving Office} \\
\hline \multicolumn{6}{|l|}{If a new international application is being filed and the international application includes the necessary components for an international filing date (see PCT Article 11 and MPEP 1810), a Notification of the International Application Number and of the International Filing Date (Form PCT/RO/105) will be issued in due course, subject to prescriptions concerning national security, and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the international filing date of the application.} \\
\hline
\end{tabular}

United States Patent and Trademark Office
\begin{tabular}{|c|c|c|c|}
\hline APPLICATION NO. & FILING DATE & FIRST NAMED INVENTOR & ATTORNEY DOCKET NO. \\
\hline \(13 / 356,643\) & CONFIRMATION NO. \\
\hline
\end{tabular}

\section*{NOTICE OF NON-COMPLIANT INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT}

An Information Disclosure Statement (IDS) filed \(08-21-12\) in the above-identified application fails to meet the requirements of 37 CFR 1.97 (d) for the reasons) specified below. Accordingly, the IDS will be placed in the file, but the information referred to therein has not been considered.

The IDS is not compliant with 37 CFR 1.97(d) because:
\(\mathbb{Z}\) The IDS lacks a statement as specified in 37 CFR 1.97(e).

The IDS lacks the fee set forth in 37 CFR 1.17(p).The IDS was filed after the issue fee was paid. Applicant may wish to consider filing a petition to withdraw the application from issue under 37 CFR 1.313(c) to have the IDS considered. See MPEP 1308.



571-272-4200 or 1-888-786-0101
Application Assistance Unit
Office of Data Management



\section*{INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT}
( Not for submission under 37 CFR 1.99)
\begin{tabular}{|l|l|}
\hline \multicolumn{2}{|l|}{ Application Number } \\
\hline Filing Date & 13356643 \\
\hline First Named Inventor & Joseph F. Scalisi \\
\hline Art Unit & 2612 \\
\hline Examiner Name & Phung NGUYEN \\
\hline Attorney Docket Number & LB1-006USD3 \\
\hline
\end{tabular}

\begin{tabular}{|c|c|c|}
\hline \multirow{6}{*}{\begin{tabular}{l}
INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT \\
( Not for submission under 37 CFR 1.99)
\end{tabular}} & Application Number & 13356643 \\
\hline & Filing Date & 2012-01-23 \\
\hline & First Named Inventor & Joseph F. Scalisi \\
\hline & Art Unit & 2612 \\
\hline & Examiner Name & Phung NGUYEN \\
\hline & Attorney Docket Number & er \({ }^{\text {LB1-006USD3 }}\) \\
\hline
\end{tabular}
\({ }^{1}\) See Kind Codes of USPTO Patent Documents at www.USPTO.GOV or MPEP 901.04. \({ }^{2}\) Enter office that issued the document, by the two-letter code (WIPO Standard ST.3). \({ }^{3}\) For Japanese patent documents, the indication of the year of the reign of the Emperor must precede the serial number of the patent document. \({ }^{4}\) Kind of document by the appropriate symbols as indicated on the document under WIPO Standard ST. 16 if possible. \({ }^{5}\) Applicant is to place a check mark here if English language translation is attached.

\section*{INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT}
( Not for submission under 37 CFR 1.99)
\begin{tabular}{|l|l|}
\hline Application Number & 13356643 \\
\hline Filing Date & \(2012-01-23\) \\
\hline First Named Inventor & Joseph F. Scalisi \\
\hline Art Unit & 2612 \\
\hline Examiner Name & Phung NGUYEN \\
\hline Attorney Docket Number & LB1-006USD3 \\
\hline
\end{tabular}

\section*{CERTIFICATION STATEMENT}

Please see 37 CFR 1.97 and 1.98 to make the appropriate selection(s):

That each item of information contained in the information disclosure statement was first cited in any communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application not more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(1).

\section*{OR}

That no item of information contained in the information disclosure statement was cited in a communication from a foreign patent office in a counterpart foreign application, and, to the knowledge of the person signing the certification after making reasonable inquiry, no item of information contained in the information disclosure statement was known to any individual designated in 37 CFR 1.56(c) more than three months prior to the filing of the information disclosure statement. See 37 CFR 1.97(e)(2).

See attached certification statement.
Fee set forth in 37 CFR 1.17 (p) has been submitted herewith.
区 None

\section*{SIGNATURE}

A signature of the applicant or representative is required in accordance with CFR 1.33, 10.18. Please see CFR 1.4 (d) for the form of the signature.
\begin{tabular}{|l|l|l|l|}
\hline Signature & /Christopher Lattin/ & Date (YYYY-MM-DD) & \(2012-08-03\) \\
\hline Name/Print & Christopher Lattin & Registration Number & 56064 \\
\hline
\end{tabular}

This collection of information is required by 37 CFR 1.97 and 1.98. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 1 hour to complete, including gathering, preparing and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

\section*{Privacy Act Statement}

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:
1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C. 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether the Freedom of Information Act requires disclosure of these record s.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspections or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

（54）【発剔の名称】 特定点近傍工リアの移動休の位要監視システム
（57）【要約】
【課題】移動体通信端末を徘呬老人等に付設しをの位置情報で位置を常時監視し特定点付近安全域から逸脱を監視する場合，移動体通信のセル情報や位置算定情報の みでは精度が悪く誤判定や判定時間荱延が生じる。特に自宅近傍等安全エリアが小な場合誤差の方がより大きく なる問題があった。
【解決手段】 特定基準体に設置した基準体端末と移動体が携行する移動体端末間の相互直接無線交信状況によ り移動体の特定点近傍エリア逸脱を検知すれば，直ちに保講者や引率者に警報を発すると共にP H S やG P Sを用いた位置情報システムに被保護体所在位置の緯度経度算定を倲頼し，この結果が予め本発明のシステムに登録済みの正常活動域内か否かを判定して婏脱の場合は警報 を発したり，以後の逸脱処理システムに接続するように したものである。


Exhibit 2012

【特許請求の範囲】
【請求項1】移動体通信システムにおいて固定または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍エリア）に活動する単数きたは複数の移動体と又はその両者の位置関係を監視する監視センターとを含めてそれぞれに該通信システムの通信端末（他機能に結合，又は内蔵された ものを含めて通信端末と総称する。以下同じ）が設けら れ，かつ基準体端末と移動体端末とが相互直接通信機能 を併せ有し，基準体端末と移動体端末が直接通信により交信し，その直接交信状況から移動端末の所在が該特定基準体付近（特定点近傍エリア）にあるか否かを移動体端末または基準体端末または監視センタまたは位置情報 システムが判定することを特徴とする特定点近傍エリア の移動体の位置監視システム。
【請求頂2】請求頂1において特定点近傍エリア内ノ外か判定又は逸脱を移動体端末または基準体端末から特定基準体，又は監視センタまたは位置情報システムへ通知ざれ，警報を発するか又は以後の移動体位置の測位，追跡，監視，又は捕捉の逸脱処理システムに接続するこ とを特徴とする特定点近傍エリアの移動体の位置監視シ ステム。
【請求項3】請求項1及び2にあろいて基準体端末と移動体端末との直接通信機能が，自営用基地局による（家庭用コードレス電話親機を含む）直接通信機能であるこ とを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視シス テム。
【請求項4】請求項1及び2にあいて基準体端末と移動体端末との直接通信機能が，移動体端末間直接通信
（トランシーバ）機能であることを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項5】請求項1，請求項2，請求項3又は請求項4において移動体端末が基準体端末の近傍（特定点近傍エリア）を逸脱し基準体端末との直接通信での交信が特定の時間または特定回数途絶するか信号強度低下する かまたはBER（ビットエラーレート）の劣化したこと により検知して，自ら起動して又は基準体端末，監視セ ンター又は位置情報システムが逸脱を検知し指令して，
移動体端末が公衆・トランシーバ両用または公衆•家庭内両用の待ち受けモードとされることを特徴とする，あ るい住予めこの何れかのモードとされていて，公衆通信 による位置情報，追跡，又は保護システムに接続可能と されている事を特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項6】移動体通信システムにわいて固定または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍エリア）に活動する単数または複数の移動体とに該通信システムの通信端末か設けられ，かつ基準体端末と移動体端末とが直接相互通信機能を併せ有し，基準体端末と移動体端末 が直接通信により交信し，その交信状況から移動端末の所在が該特定基準体付近（特定点近傍エリア）にあるか

否かを移動体端末又は基準体端末が判定し特定点近傍工 リア外であれば移動体端末，基準体端末，または併設さ れた監視サーバーが位置情報システムに移動体の位置情報の算定を要求し，その結果を移動体端末又は特定基準体端末または基準体監視サーバー（パーソナルコンピュ ータなど）に返し情報処理することを特徴とする移動体 の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項7】移動体通信システムにおいて固定または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍エリア）に活動する単数または複数の移動体とその両者の位置関係 を監視する監視センターとに該移動体通信システムを利用した位置情報システムの端末を設け，監視センタで移動体端末の位置情報と，基準体端未が固定の場合は々の固定位置と，移動する場合はその基準体端末の位置情報 とを取得し移動体端末の基準体端末からの相対位置を監視することを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項8】自律的識別電波発信機（能動型FFID タグ）と移動体通信端末（両者を一体としてよい）を 1 乃至複数の移動体に付設し，一方 1 乃宔複数の能動型RF I Dタダ用受信機を，固定または移動する特定基準体に付設された基準体監視サーバーの周辺に配置しかつ該サ ーバーに接続し，それらの受信可能範囲を合成して特定点近傍エリアとし，能動型RFIDタグ用受信機または基準体監視サーバーは各RFIDタグ所在の該特定点近傍エリアの内か外かを監視し，内／外または外部逸脱を特定基準体に通報しまたは基準体監視けーバーまたは各能動型RFIDタダ受信機がルーターを介して有線また は無線通信系により監視センタに報告することを特徴を する移動体の特定点近傍エリア位置監視システム。
【請求項9】請求項8において被探端末逸脱時は基準体監視サーバーまたは監視センターは移動体設置の移動体端末によりまたは位置情報システムを利用して位置探索監視捕捉を行うことを特徴とする移動体の特定点近傍 エリア位置監視システム。
【請求頂10】照会電波を受信し応答して識別電波を返信する機器（受動型RFIDタダ）と移動体通信端末 （両者を一体としてよい）を 1 または複数の移動体に付設し，一方 1 またば複数の受動型RFIDタダ用送受信機を固定または移動する特定基準体近傍の1乃至複数個所に設置し，特定基準体に付設きれた基準体監視サーバ ーに該受動型RFIDタダ用送受信機を接続し，その送受信可能範囲を合成して特定点近傍エリアとし，受動型 RFID用タグ送受信機は自律的にまただ基準体監視け ーバーの指示により照会電波を発射し，移動体タグの応答を受信した場合は基準体監視けーバーまたは受動型R FIDタグ用送受信機が保持するデーターと比較して各 RFIDタダの所在が該特定点近傍エリアの内か外かを判別しまたは特定近傍点エリアの出入口に相互に近接し て設けた2つの受動型RFID用タダ送受信機の受信夕

イミングから出方向（外部逸脱）が大方向（帰還）かを判別し，内－外または外部逸脱を特定基準体に通報する ことを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視シ ステム。
【請求項11】請求項1Oにおいて移動体の特定点近傍の内 外，又は逸脱を基準体監視サーバーまたは受動型RFIDタダ用送受信機がルーターを介して有線また は無線通信系により監視センタに報告し，逸脱時は基準体監視けーバーまたは監視センターは移動体設置の移動体端末によりまだは位置情報システムを利用して位置探索監視捕捉なることを特徴とする移動体の特定点近傍工 リア位置監視システム。
【発明の詳細な説明】
【0001】
【発明の属する技術分野】本発明は無線技術を利用した物体の流動監視システムに属し，特に徘徊老人や貴重品 など移動体の常時監視に関する。具体的には徘徊老人の住居や団体旅行の引率者（特定基準体）に設置した基準体端末と俳徊老人や旅行団体員等の移動体が携行する移動体端末間の無線交信状況により移動体のホームエリア （特定点近傍エリア）逸脱を検知ずれば，直ちに保護者 や引率者に警報を発するか，及びノ又はPHSやGPS を用いた位置情報システムに被保護体所在位置の緯度経度算定を依頼し，この結果が予め本発明のシステムに登録済みの正常活動域内が否かを判定して逸脱の場合は警報を発するようにしたものである。
【0002】
【従来の技術】類似目的の技術として特開平9－331 571 で本発明者は，移動体端末（PHS子機）に子め正常活動域に属する多数の公衆CSIDを登録してお
き，所在地点で通信状態が良好なCS I D の複数局の特定割合分が前記登録CS I D 群に含まれていなければ正常活動域逸脱と判断すると共に待受けモードを公衆から トランシーバまたは公衆トランシーバ両待に変更するも のを提案している。この技術では移動体に内蔵するコン ビュータシステムにおいて，正常活動域に属する多数の公衆CSIDを登録するための多くの不揮発性义モリー領域を必要とする他，逸脱判定には多数回の比較演算を要し処理が重い。又判定誤りを生じる虞がある。
【OOO3】また，CSの地図上の位置（緯度／経度） とCSIDに関する情報は原則非公開，且つ頻等に変更 されるので正常活動域に属する多数の公衆CSIDを登録するには，登録しようとする移動体端末を実地に持の て行き登録操作を繰り返しながら正常活動域を一逻する などしなけすじならず困難を伴う。
【0004】特に移動体の所在地点で通信状態が良好な CSを受信中といえどもマルチパスの影響を受けるので その愛信強度は絶えず変動し，条件が悪いところでは距離換算で数百m以上振れることがあるので，逸脱判定の誤差も数百m以上に及ぶため判定誤りや判定に統計平均

处理上時間的および地理的荱延（逸脱判定幄延）が生じ ることは大きな問題である。
【0005】特定点近傍エリア逸脱検知を併用せず，セ ル式移動体通信網（例えばPHS）を利用した位置情報 システム提供事業者が，依頼者と予めエリアを取り決め しておき，移動体の出入り監視を行うシステム（NTT ドコモのPどこ（どこさサービス）や，位置情報システ Д提供事業者（NTTドコモや東芝）に所在位置（緯度経度）の算出を使頼しその結果をパーソナルコンピュー夕などで正常活動域の範囲内であるか否かを判定する事 も行われている。
【0006】しかしこれらO場合は常時，公衆モードに よる移動体の所在位置算定を繰り返し実行し続けなけえ ばならず通信費や位置情報システム使用料などに莫大な経済的負担を伴うほか，上述の位置情報システムでは，位置算定方式が受信電界強度方式／受信時間差方式の何 れであってもマルチパスの影響を受け位置算定の誤差は数十mから数百m以上に及ぶので統計的平均時間を含め て逸脱判定遅延が生じる恐れがある。又通信トラフィッ クを増大し通常の通話を圧迫する。
【0007】またRFIDタダを物流管理に利用する技術の延長として特定点近傍エリア逸脱を検知し警報を発 することは可能で既に実施例があるかも知れないが位置情報算定システムムと連携し正常活動域の範囲内であるか否かを判定するものは無い。一般的に言りてRFIDタ グの電波到達距離は2～3cmbら特殊なものでも30 m以下と短いので，正常域逸脱判定に利用する場合，犬猫（ペット）に適用すると逸脱警報か頻繁に出過ぎるほ か，俳徊老人に適用ずると狭所に監禁され人権抑圧され ていると受け止められかねない。
【0008】また特定点を自宅等の建屋内と限定してP HSO家庭モード（コードレスモード）と公衆モードと を切り替えて両者の受信強度を比較して建屋内外を判定 する斥式が特開平11－027734に開示され，また建屋逸脱でアラームを出し管理側㳖置に通報することが開示きれている。これは両モードとも待ち受け状態であ るので通信費の発生を防ぐ利点がある。しかし両モード の交互切り替えと両受信強度比較により建屋内外を判定 することは複雑でP H S 制御装置が別に設けられてい る。機器の大型化と電池の消耗を早め，かつ高価格化を招くのみならず，公衆基地局の送信電力が 200 mW ，
500 mW ，2 Wのものも有り，コードレス親機の送信電力が 10 mW であるのに対し20倍～200倍と強力 である。また，アンテナ利得も公衆基地局の方が大であ るため両者の受信電界強度であ建屋内外の判定が逆転し てしまう場合が多いと言う問題がある。
【0009】また徘徊老人等の自由，安全行動範囲は建屋内に限定されず住宅では庭，施設では構内等，屋外で の行動が許きれふばならない。これは排徊者の精神安定上及び肉体的健康上の要請である（呆け老人をかかえる

家族の会）。この庭等の屋外での監視には移動端末にG PS測位機を併設するとしているが，大型化，重量化，高価格化以外に高頻度での位置通信費用がかきむ問題が ある。さらに屋外の安全範囲をデーターベースとして作成記憶しておく必要があるという問題がある。
【OO1 O】また，公衆移動体通信の電波以外O微弱電波や特定小電力の専用送信機を鹪行させ，建屋などに設 \(け た\) 受信機で受信状況から外出を検知する装置が市販さ れているだ，この種装置だけでは外出検知後の測位，追跡，監視，補足への接続は不可能であり，あえて接続し ようとするならば別途公衆移動体通信対応の携帯端末と前記専用送信機の両方を携行させるばならないと言う問題がある。
【OO11】
【発明が解決しようとする課題】1．正常活動域登録用 の不揮発性メモリー領域の占有を少なくすると同時にコ ンピュータの処理を軽くする。
2．正常活動或の登録を簡易，容易にする。 2’正常活動域範囲の精度を高め，実用上適当な広さの範囲とする。
2＂建屋内のみでなく屋外も正常活動域に含める。
3．正常活動域逸脱判定の所在セル特定誤差または位置算定誤差に基づく判定誤りや判定遅延を少なくする。
4．通信費およよび位置情報システム使用料などの経済的負担を少なくする。
5．逸脱警報の頻出と屋内等の狭所監禁による人権抑圧感を払拭する。
【OO12】
【問題を解決するための手段】手段1．移動体通信シス テムにおいて固定または移動する特定基準体とその付近
（特定点近傍エリア）に活動する単数または複数の移動体と 又はその両者の位置関係を監視する監視センターと を含めてそれぞれに該通信システムの通信端末（他機能 に結合，又は内蔵されたものを含めて通信端末と総称す る。以下同じ）が設けられ，かつ基準体端末と移動体端末とが相互直接通信機能を併せ有し，基準体端末と移動体端末が直接通信により交信し，その直接交信状況から移動端末の所在が該特定基準体付近（特定点近傍エリ
ア）にあるか否かを移動体端末または基準体端末または監視センタまたは位置情報システムが判定することを特徴とする特定点近傍エリアの移動体の位置監視システム を用いる。
【OO13】手段2．手段1において特定点近傍エリア内 外の判定又は逸脱を移動体端末または土基準体端末か ら特定基準体，又は監視センタまたは值置情報システム へ通知きれ，警報を発するか又は以後の移動体位置の測位，追跡，監視，又は捕捉の逸脱処理システムに接続す ることを特徵とする特定点近傍エリアの移動体の位置監視システムを用いる。
【OO14】手段3．手段1及び手段2において基準体

端末と移動体端末との直接通信機能が，自営用基地局に よる（家庭用コードレス電話親機を含さ）直接通信機能 であることを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【0 0 1 5】手段4．手段 1 及び手段 2 におろいて基準体端末と移動体端末との直接通信機能が，移動体端末間直接通信（トランシーバ）機能であることを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【0016】手段5，手段1，手段2，手段3又は手段 4において移動体端末が基準体端末の近傍（特定点近傍 エリア）を逸脱し基準体端末との直接通信での交信が特定の時間または特定回数途絶するか信号強度低下するか またはBER（ビットエラーレート）の劣化したことに より検知して，自ら起動して又は基準体端末，監視セン ター又は位置情報システムが逸脱を検知し指令して，移動体端末が公衆・トランシーバ両用またな公衆•家庭内両用の待ち受けモードときれることを特徴とする，ある いは予めこの何れかのモードとされていて，公衆通信に よる位置情報，追跡，又は保護システムに接続可能とき れている事を特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【0017】手段6．移動体通信システムにおかいて固定 または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍エリ ァ）に活動する単数または複数の移動体とに該通信シス テムの通信端末が設けられ，かつ基準体端末と移動体端末とが直接相互通信機能を併せ有し，基準体端末と移動体端末が直接通信により交信し，その交信状況から移動端末の所在が該特定基準体付近（特定点近傍エリア）に あるが否かを移動体端末又は基準体端末が判定し特定点近傍エリア外であれば移動体端末，基準体端末，または併設された監視サーバーが位置情報システムに移動体の位置情報の算定を要求し，その結果を移動体端末又は特定基準体端末または基準体監視サーバー（パーソナルコ ンピュータなど）に返し情報処理することを特徵とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。【0 0 1 8】手段7．移動体通信システムにあいて固定 または移動する特定基準体とその付近（特定点近傍工リ ア）に活動する単数または複数の移動体とその両者の位置関係を監視する監視センターとに該移動体通信システ ムを利用した位置情報システムの端末を設け，監視セン夕で移動体端末の位置情報と，基準体端末が固定の場合 はその固定位置と，移動する場合はその基準体端末の位置情報とを取得し移動体端末の基準体端末からの相対位置を監視することを特徴とする移動体の特定点近傍エリ ア位置監視システムを用いる。
【0019】手段8．自律的識別電波発信機（能動型R FIDタダ）と移動体通信端末（両者を一体としてよい） を 1 乃至複数 移動体に付設し，一方 1 万至複数の能動型RFIDタグ用受信機を，固定または移動する特定基準体に付設された基準体監視サーバーの周辺に配置しか

つ該サーバーに接続し，それらの受信可能範囲を合成し て特定点近傍エリアとし，能動型RFIDタダ用受信機 または基準体監視サーバーは各RFIDタグ所在の該特定点近傍エリアの内か外かを監視し，内－外または外部逸脱を特定基準体に通報しまたは基準体監視サーバーま たは各能動型RFIDタグ受信機がルーターを介して有線または無線通信系により監視センタに報告することを特徵とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システ么。
【0020】手段9．手段8において被探端末逸脱時は基準体監視サーバーまたは監視センターは移動体設置の移動体端末によりまたな位置情報システムを利用して位置探索監視捕捉を行うことを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【 O O 2 1】手段 10 。照会電波を受信し応答して識別電波を返信する機器（受動型RFIDタダ）と移動体通信端末（両者を一体としてよい）を1またいま複数の移動体に付設し，一方 1 または複数の受動型RFIDタグ用送受信機を固定または移動する特定基準体近傍の1万至複数個所に設置し，特定基準体に付設きれた基準体監視 サーバーに該愛動型RFIDタダ用送受信機を接続し， その送受信可能範囲を合成して特定点近傍エリアとし，受動型RFID用タダ送受信機は自律的にまたは基準体監視サーバーの指示により照会電波を発射し，移動体夕 グの応答を受信した場合は基準体監視サーバーまたは受動型RFIDタグ用送受信機が保持するデーターと比較 して各RFIDタグの所在が該特定点近傍エリアの内か外かを判別しまたは特定近傍点エリアの出入口に相互に近接して設けた2つの受動型RFID用タダ送受信機の受信タイミングから出方向（外部逸脱）か入方向（帰還）かを判別し，内 外変たは外部逸脱を特定基準体に通報することを特徴とする移動体の特定点近傍エリア位置監視システムを用いる。
【OO22】手段11．手段10において移動体の特定点近傍の内（外，又は逸脱を基準体監視サーバーまたは受動型RFIDタグ用送受信機がルーターを介して有線 または無線通信系により監視センタに報告し，逸脱時は基準体監視サーバーまたは監視センターは移動体設置の移動体端末によりまたな位置情報システムを利用して位置探索監視捕捉することを特徵とする移動体の特定点近傍エリフ位置監視システムを用いる。
【0023】
【発明の実施の形態】先ず本発明明細書のうち手段1～手段7で使用している主な用語について定義する。移動体通信システムとはPHS•PDC C CDMA WCD MA方式などの携帯電話•通信衛星を用いた公衆移動体通信のほかタタシー無線•MCA無線などを総括したも のであり本発明が適用される範囲である。
【0024】またこれらにコンピュー夕技術を併用して形成される上位概念のインターネットや i 一モード等を

利用することも含まれる。以下例としてPH Sシステム により説明するがP H Sに限定されるものではない。【0025】特定基準体とは固定的な施設（老人ホーム －グループホーム・病院•企業などの事業所／倉庫•金融機関•一般家庭など）と移動するバスなどの車両など の施設およびその施設に設けた通信端末などの設備とそ の管理者•保護者•団体旅行の引率者などを包括する概念である。
【0026】特定点近傍エリアとは前記の特定基準体の周辺地域，移動体とは徘徊老人•貴重品を收納したバッ ケージ・犬猫などのペット・現金輸送車など，監視セン ターとはこれらの移動体の動向を広域的に監視する個人 や事業体でPHSやGPSを用いた位置算定システムを併設しても良い，通信端末とはこのPHSシステムの例 では基本的にはPS（子機）•自営用CS（コードレス電話の親機）であるがPHS網と交信するための有線通信端末（無線アクセス回線終端㓐置等を含む）であって も良い。
【0027】公衆通信以外の相互直接通信機能とは本例 では子機間直接（トランシーバ）通話機能（データーの みの通信を含む）または自営用CSを用いた（コードレ ス電話）内線通話機能（データーのみの通信を含む），
基準体端末とは特定基準体に設けられる前記の通信端木 の1種で本例ではPSまたは自営用CS，移動体端末と は同様に通信端末の1種で本例ではPSであるが音声通話のための送話器•受話器・コーデックなどは無くても よい。
【0028】直接通信により交信とは本例ではPHS標準規格RCR STD－28に規定されている無線管理 －移動管理などのためのメッセージおよび〉またはトラ ンシーバ通話のための呼出メッセージ・同期メッセージ などの交信あるいは実際の呼接続手順の実行でも良く，適宜時間間隔等にプログラムされて順次移動体を走查す る直接通信である。なお，PHS以外のセル方式公衆移動体通信システムにおいても規格書の番号は異なるが内容は類似していることは言うまでもない。
【0029】位置情報システムとは，セル方式の移動体通信システムにあいて，移動体端末と交信可能なせル局 の受信信号強度をもとに移動体端末の地図上の所在位置 を得る方式，複数のセル局との電波伝播時間から移動体端末の地図上の所在位置を得る方式，および移動体端末 に内蔵又は接続したGPS（Global Posit ioning System）を用い移動体端末の地図上の所在位置を得る方式などの総称である。
【0030】基準体併設サーバーとは固定的な特定基準体および \(/ ま た は ゙, ~\) 移動する特定基準体に設けた例えばパ ーソナルコンピュータシステム（図2BSS \(\mathrm{S}_{\mathrm{M}}\) ）やワー クステーションや携帯情報端末（PDA）などから構成 きれ，有線または／および無線回線で監視センター（位置情報算定システムを含む）と交信する機能を有し基準

体端末と連携してより高度なサービスを提供するととも に基準体端末の負荷を低減するもので，通信回線は公衆網や専用回線でも良く，また回楾交換とは限らず公衆移動体を含さ゚インターネット・プロトコル（TCP／I P）でも良い。
【 0 0 3 1】次に手段1～手段7に対応する図について説明する。図1は本発明の実施例の概念図，また図2は手段 1 手段 7 に対応する特定基準体 ）実施例でM番目 の特定基準体を示すブロック図である。図1においてA 1 ～ \(\mathrm{A}_{\mathrm{N}}\) は特定点近傍エリアで \(\mathrm{A}_{1}\) は固定エリアを \(\mathrm{A}_{\mathrm{N}}\) は移動するエリアを示す， \(\mathrm{B}_{1} \sim \mathrm{~B}_{\mathrm{N}}\) は特定基準体，B \(\mathrm{T}_{1} \sim \mathrm{BT} \mathrm{T}_{\mathrm{N}}\) は夫々の特定基準体に設けた基準体端末 （本例ではPHSOPS（子機）や自営用CS（コード レス電話親機））である。
【0032】LP \(\sim_{1} \sim \mathrm{~L}_{\mathrm{N}}\) は各基準体端末と監視セン ターを結ふ公衆移動体通信回線きたは專用無線通信回線 またはMCA無線など，LWC1 は固定的な基準体端末 BT1と監視センターを結ぶ有線系の公衆または専用通信回線（光ケーブルや無線アクセス回線を含み且つイン ターネット・プロトコルを含を）， \(\mathrm{L}_{1} \mathrm{I}^{\sim} \mathrm{L}_{1 \mathrm{n}}\) あよ び \(\mathrm{L}_{\mathrm{N} 1} \sim_{\mathrm{L}}^{\mathrm{N} \mathrm{n}_{\mathrm{n}} \text { 恃夫々の移動体端末と基準体端末を結 }}\) ぶ非公衆モード相互直接通信（本例ではコードレス電話 の内線またはPHSの子機間直接（トランシーバ））通話用無線リンクである。
【OO33】 \(\mathrm{M}_{1} \mathcal{1}^{\sim} \sim_{1} \mathrm{M}_{\mathrm{n}}\) および \(\mathrm{M}_{\mathrm{N} 1_{1}} \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N}} \mathrm{n}\) は夫々の特定点近傍エリケに活動する移動体，MT \(1_{1}\)～ M
 られる移動体端末（本例ではPHSOPS（子機），P MNは公衆移動体通信網，Sは監視センターに設けた通信端末（公衆移動体通信端末，専用無線通信端末，有線系公衆通信端末，有線系専用通信端末なぐで当然のこと ながらルーター機能を持っていて良い）とコンピュータ システムである。
【0034】図2においてALTMは放音機・ランプな どわらなる特定基準体に逸脱を通知する警報装置，BT m はM番目の基準体端末（本例ではコードレス電話の親機やPHSのPSなど），BSS \(\mathrm{M}_{\mathrm{N}}\) は基準体サーバー， B \(\mathrm{S}_{\mathrm{M}}\) はパーソナルコンピュータなど，D I \(\mathrm{S}_{\mathrm{M}}\) はCR TノLCDなどの表示装置，KEYMはキーボード・マ ウスなどの入力装置である。
【0035】 \(\mathrm{L}_{\mathrm{M}_{1}} \sim \mathrm{~L}_{\mathrm{Mn}}\) は非公衆モード相互面接通信（例えばコードレス電話の内線またはPHSの子機間直接（トランシーバ）用無線リンク，L \(\mathrm{P}_{\mathrm{M}}\) およびL P M1～L \(\mathrm{P}_{\mathrm{Mn} \mathrm{n}}\) は位置算定依頼などの場合に張られる公衆モード無線リンク（パクット・データー通信を含 む），LWC \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\) は基準体端末 \(\mathrm{B}_{\mathrm{M}}\) の非公衆モード相互直接通信機能がコードレス電話の内線で有る場合の有線通信回線，LW S \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\) は基準体サーバーが監視センターき位置算定事業者のサーバーと通信する際の有線通信回線 （無線アクセス回線を含む），PMNは公衆移動体通信

網，WNはISDN•PSTN•DSL•CATV•光 ケーブルなど○有線通信網， \(\mathrm{MT}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{MT}_{\mathrm{M} \mathrm{n} \text { は特定 }}\)点近傍エリアに活動する移動体に設けた移動体端末（本例ではPHSOPS（子機））である。
【0036】以下手段 1 手段 670 実施態様について説明する。本発明は図1に示すように固定的な特定基準体（老人ホーム・グループホーム・病院•企業の事業所 －一般家庭など）や移動する特定基準体（バスなどの車両•団体旅行の引率者など）に設置した基準体端末と特定基準体の近傍（特定点近傍エリア）に活動する移動体 が携行する移動体端末間の無線交信状況により移動体の特定点近傍エリア逸脱を検知すれば，直ちに特定基準体 （管理者•保護者•引率者など）あよび／または監視セ ンターに通知するとともにPHSやGPS（この場合は移動体がGPSを複合している）を用いた位置情報シス テムに特定点近傍エリアを逸脱した移動体端末の所在位置の緯度経度算定を倲頼し，この結果が予め本発明の監視シスデムに登録济みの正常活動域内か否かを判定し特定基準体に通知よよび／またな警報を発するようにした ものである。
【0037】態様1（手段1）：基準体端末からの着識別符号（PS I Dたど移動体端末を識別するための符号）を指定してのプログラムされた直接通信による交信 で，
1．該PSID等を有する移動体端末の応答が所定時間待っても無い
2．基準体端末で受信した該PSID等を有する移動体端末からの応答の望ましくは100フレーム程度の平均化した信号強度低下または，およびBER（ビットエラ ーレート）の劣化または／および尐化の所定時間継続
3．該PSID等を有する移動体端末から報告きれた基準体端末の望ましくは100フレーム程度の平均化した信号強度低下またはなおよびBER（ビットエラーレー ト）の少化または 」および少化の所定時間䋛続上記の何 れか1つ以上の状况が認められた場合に基準体端末自身 は交信を試みたPS I D 等を有する移動体端末が特定点近傍エリア外又は逸脱したと判定するか，監視センター又は 〈及び位置情報システム自身が上記をモニターして いて自ら，又は基準体端末又はよ 及び上記移動体端末か ら通知され，上記移動体端未が特定点近傍エリア外又は逸脱したと判定する。
【0038】また前記3頂全てが認められない場合は特定点近傍エリア内又は復帰したと判定することは言うま でもない。
【0039】態様2（手段2）：態様1で特定点近傍工 リア外又は逸脱と自ら判定又し通知を受けた特定基準体，監視センター，又は位置情報システムは可聴的•可視的•機㭜的振動などの手段で警報を出し，移動体位置 の測位と追跡を開始する。移動体の位置と予め本発明の監視システム，ASP（Application Se
rvice Provider，又は位置情報システム等に登録されている危険エリアを照合し危険度に応じ て，より高いレベルの警報を発生したり，より高頻度の位置算定や補足出動を要請する。
【OO40】態様3（手段3）：基準体端末がPHSの自営用CS（家庭用では通称親機），移動体端末が P H S \(\varnothing\) PS（家庭用では通称子機）であってPSは自営待受け（通称は家庭待受け）または公衆／自営両待ちモー ドに設定されている。自営用C S は例えばP S 番号（P S I D 等を指定して「無線状態問合」メッセージを各P Sに順次送出しPSから「無線状態報告」を待つ，この時にPSからの無線状態報告が所定時間内に受信できな いか，CSで愛信したPSO電波の信号強度が所定值以下または およびBER（ビットエラーレート）の劣化 した場合，または「無線状態報告」で返されるPSで受信したCSO電波の信号強度が所定の値以下または／お よびBER（ビットエラーレート）が劣化した場合に特定点近傍エリア外と判断して直ちに無線チャネル切断义 ッセージまたはPS開放メッセージ送出する。但LPS からの応答（より低いレイヤーの応答や「無線状態報告」）が CSで受信できない場合は所定の間隔（例えば 30 m 秒）で再試行する。
【OO41】一方「無線状態報告」で返されるPSで受信したCSO電波の信号強度が所定の値以上または 〈お よびBER（ビットエラーレート）が良好の場合は特定点近傍エリア内と判断し電池消耗を避けるために直ちに無線チャネル切断メッセージまたはPS開放メッセージ を送出する。
【OO42】以上○処理を該CSと同一特定基準体に属 する1 つまたは複数のPSまたは監視すべく登録されて いる1つまたは複数のPSについて順次繰り返す。一巡 に要する時間は移動体の移動速度とPSo電池消費を勘案して例えば 1 分程度とする。監視す心゙き P S O数が多 く一逕に要する時間が長くなり過ぎる場合はCSを複数用いPSを各CSに分担をせる。
【0043】また，実際にPSを内線で呼出し「同期」 メッセージ（リングバック音）が受信できるか否かで判断しても，あるい性もつと低いレイヤーのリンクチャネ几磪立フェーズだけで判断しても良く電池節約になる。【OO44】特に自営用CSが複数存在する老人ホーム や病院などではPS自身が保持する位置登録情報（CS I D，受信電界強度など）を定期的（例えば 1 分毎）に更新し，この位置登録情報に含まれるCS電波のPSで の受信信号強度が所定の値以下に下がるとPSが自律的 に所定のインターバルで受信信号強度をCSに報告する ようにしても良い。
【0045】この場合はPSから報告きれた受信信号強度が所定の値以下になるか，PSからの電波をCSで受信した望ましくは平均した信号強度が所定の値以下㤩た はノおよびBER（ビットエラーレート）が劣化した

か，PSとの交信が所定時間以上途絶した場合に特定点近傍エリア外と判断し望ましくは直ちにPSに対し「無線チャネル切断メッセージ」を送出する，この方法は家庭用コードレス電話にも適用できることけ言うまでもな い。
【0046】特定点近傍エリア逸脱と判断された場合以降は手段2と同じである。
【OO47】態様4（手段4）：基準体端末および移動体端末は共にPHSのPS（子機）であり基準体端末は トランシーバモードに，移動体端末はトランシーバモー ドまたは公衆〉トランシーバ両待ちモードに設定されて いるものとする。基準体端末なキャリアセンスして使用可能な無線于ャネル（キャリア周波数とタイムスロット番号）を知り，この無線ホやネル○下りスロットを用い て移動体端末のトランシーバ番号を指定して「呼出しメ ッセージ」を例えば2秒間（最大 10 秒）送出する。
【0048】この間同一無線于やネルの上りスロットで待っても移動体端末から上り「同期メッセージ」が返つ て来ないか，上り「同期メッセージ」電波の基準体端末 での望ましくは平均した受信信号強度が所定値以下であ る場合または 〈あよびBER（ビットエラーレート）が少化した場合は特定点近傍エリア外と判断する。
【0049】一方上り「同期メッセージ」電波の基準体端末での望ましくは平均した受信信号強度が所定値以上 または／およびBER（ビットエラーレート）が良好で あれば特定点近傍エリア内と判断する。望ましくは何れ の場合も判断後直ちに移動体端末へ「無線チャネル切断 メッセージ」を送出する。この処理を該特定基準体に属 する全ての移動体端末または なよよび監視すべく登録さ れている移動体端末に対し順次稖り返す。
【0050】特定点近傍エリア逸脱と判断された場合以降は手段2と同じである。
【0051】態様5（手段5）：手段1，手段2，手段 3および手段4において，特定点近傍エリアを逸脱した場合に移動体端末自身が基準体端末からの信号受信が所定の時間途絶えるか信号強度低下または 〈およびBER （ビットエラーレート）が劣化した場合または なおよび基準体端末が逸脱と判定して指令メッセージを一方的に送信しているのを受信できた場合に移動体端末が，
1．自営待受けモードであった場合
2．トランシーバ待受けモードであった場合
3．自営／公衆両待ちモードであっった場合 の何れの場合も公衆ノトランシーバ両待ちまたは公衆待受けモードとなるよう内蔵コンピュータシステムのプロ グラムで制御する。あるいは予めこれらの何れ加のモー ドに固定的に設定されていてもよい。これは公衆モード による位置情報算定と以降のトランシーバモードによる位置探索に備えるためである。
【0052】態様6（手段6）：基準体監視サーバー （コンピュータ：図2のB \(\mathrm{S}_{\mathrm{M}}\) ）または なおよび基準体

端末内蔵コンビュータシステムには予め正常活動領域な どの情報を家族からの申請に基づく監視センターからの データー通信によりまたは表示装置（図2のD I S \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\) ） に表示された地図の正常活動領域を囲む複数点をマウス でポイント（プロット）するなどの方法により登録して おく，（正常活動域として記録されるのは主として緯度経度の数値である。例えば円の中心と半径，多角形や矩形の頂点，それらの組合せ等）
【0053】なお正常活動領域登録が上記の方法で可能 な理由は，通常C S I D と地図上の位置関係は位置情報算定システム䝍用事業者が移動体通信事業者から特別な契約により開示を受け絶えずメンテナンスされ且つ，位置情報算定依頼に対する回答が「緯度経度および〉まだ はX区X町X丁目付近」という形で提供されることによ る。
【 O O 5 4 】基準体端末内蔵コンピュータシステムには前記の方法で予め登録した正常活動領域情報をダウン口 ードするか基準体端末内蔵コンピュータシステムが地図 を表示可能な表示装置とペンタッチパネルなどの入力装置を有する場合は \(\mathrm{B}_{\mathrm{M}} \mathrm{S}_{\mathrm{M}}\) に登録したのと同様の方法で正常活動領域情報を登録しても良い。
【0055】手段1，手段2，手段3および手段 4 にお いて特定点近傍エリアを逸脱した移動体端木が検出され た場合，基準体端末内蔵のコンピュータシステム（図2参照）自体が自らのプログラムにより位置情報算定シス テムのサーバーまたは位置情報算定サービスプロバイダ一に接続して逸脱したPS番号を指定して所在位置《緯度経度）の算定を使頼する。
【0056】あるいは特定基準体に併設したサーバーシ ステム（図2のBSS \({ }^{2}\) ）のコンピュー夕（図2のBS M）に逸脱した移動体端木のPSIDを報告し，報告を愛けた \(\mathrm{B}_{\mathrm{M}}\) は自身が持つプログラムにより位置情報算定システムのサーバーまたは位置情報算定サービスプロ バイダーに接続して逸脱したPS番号を指定して所在位置（緯度経度）の算定を依頼する。
【0057】位置情報算定システムのサーバーまたは位置情報算定サービスブロバイダーから位置算定結果が返 されたら，基準体端末内蔵のコンピュータシステムまた はノおよび特定基準体に併設したサーバーシステム（図 2のBSS \({ }_{\mathrm{M}}\) ）のコンピュータ（図20BS \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\) ）は夫々 が内蔵するプログラムと地図データーを用い逸脱した移動体端末の現在位置や軌跡を表示したり，予め登録され ている正常活動領域情報と比較して危険度を算定したり警報を出したりする。この場合に基準体端末内蔵のコン ピュータシステムムのメモリーを節約するためプログラム の一部や地図データーは必要に応じて監視センターから必要分のみダウンロードするようにしても良い。【0058】態様7（手段7）：図1，図2では省略 されているが特定基準体が移動する場合はGPSまたば〈およびセル構造を利用した位置情報算定システムを用

い移動する特定基準体の動的自己位置を知る，言うまで もなく固定的な特定基準体では自己位置き地図でも容易 に知ることが出来る，これらの手段で取得した特定基準体自己位置と位置情報算定システムで取得した移動体端末の現在位置から特定基準体自己位置に対する移動体端末の相対的な現在位置を知り監視するようにしたもので ある。
【0059】手段4の例ではPHSトランシーバの通信可能距離は道路沿い街区で半颈200～300mであ る。これが特定点近傍エリアの半径しなる。これより広 い広域エリアにたいしては複数の特定点近傍エリアを希望する広域を力バーするようにかつなるバく重複を避け て隣接配置すればよい。一部の重複，欠如は問題ではな い。所要広域内の欠如部ま周りを特定点エリア群で取り囲まれていればよい。
【0060】広域を構成する複数の特定点近傍エリアの基準体端末は夫々監視センターに通信回線で接続きれて もよいし，広域を管理する監視サーバに有線または無線 で接続されてもよい。相互に離隔した地域に夫々別の特定点近傍エリア監視システムが設けられてよいことは忽論である。
【0061】続いて手段8～手段11について説明す る。先ず手段8～手段11の説明で用いる主な用語につ いて定義する，但し手段1～手段7で定義済みのものは省略する。自律的識別電波発信機（能動型RFIDタ グ）とは例えばE－Code社の商品名がSpider

RFID（Radio Frequency Ide ntification以下ATと言う）のように内蔵電池を電源として識別（ID）コードで変調された30 ONHz帯の電波を所定のインターバルで間歇的に発射 し続ける小型の無線発信機等で図4のATM1～AT Mn n がこれに相当する。
【0062】能動型RFIDタダ用受信機とは例えば同社の商品名がSpider Readerと称するもの があり，これは受信衝突防止技術により見かけ上同時に複数の能動型RFIDタグからの電波を受信しそれらの識別コード（以下タグ I D 群と言う）をメモリーに保存，更新できる。
【0063】旧モデルはRS－232C，新モデルはL ANインターソェースを有しそのタダIID群がLANな どを介してサーバーに通知またはノおよびサーバーなど から読出し可能としたもので，以下RXと称し図4のR \(\mathrm{X}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{R} \mathrm{X}_{\mathrm{M} \mathrm{n}}\) がこれに相当する。ATとRXを組合 せた場合の電波到達距離は～30 m以内（遠距離に設定 の場合）である。
【0064】昭会電波を受信して識別電波を返信する機器（受動型RFIDタダ（図5のPT \(\mathrm{M}_{1} \sim \mathrm{P}_{\mathrm{Mn}}\) に相当）とは受信した電波の工ネルギーを利用して識別コ ードで変調きれた電波を返信する荷札（シート）状の無線機で具体例としてはE－Code社のPF10 RF

IDタグなどがあり以下略してPTを言う。
【0065】受動型RFIDタグ用送受信機とは例えば E－Code社のUnifiedMonitoring

System（以下UMSと言う）などで一般的には リーダーと称きれ1～数本のアンテナを順次制御しなが ら2～13． 56 MHz ～RF信号を送信し受動型RF IDタダからの返信が受信（識別コードータダID検出）した場合はこのタグIDをRS－232Cポートま たはLANに出力するバーコードリーダーに類似の機能 を有するものである。なおUMSとPTの組合せによる電波到達距離し最大 3 m となっている。
【0066】以上 自律的識別電波発信機（能動型RF I Dタダ），能動型RFIDタダ用受信機，照会電波を受信して識別電波を返信する機器（受動型RFIDタダ および受動型RFIDタグ用送受信機についてはE—C \(o \mathrm{de}\) 社の製品を例に説明したが同等機能の他社製品で あっても良いのは言うまでもない。）
【0067】また照会電波を受信して識別電波を返信す る機器（受動型RFIDタグ）および受動型RFIDタ グ用送受信機にはよ電波ではなく電磁誘導を用いた例えば日本アビオニクス株式会社製Avio RFIDトラン スポンダーと同社製MaxiProxリーダーたどでも良い。
【0068】受信可能範囲を合成とは電波到達距離が能動型で30m受動型では3m以下と比較的短いために1台のR Xだけでは特定点近傍エリアが狭小となる，これ を解决するためR X（UMSでは複数アンテケを含む） を特定点近傍エリアとしたい範囲に電波到達跳離の1。 5 倍程度の間隔で隈なく複数配置し全RXのタダID群 （能動型の場合）またね全UMSから報告されたタグI Dについて論理和を取ることである。
【0069】ルーターとは特定点近傍エリア内のLAN （Local Area Network）と外部の通信回線（専用線•公衆回楾）間のプロトコル変換および通信機能を有するグートウエイで公衆回線の場合はダイ ヤルアップ接続機能を有するものとし，その通信手段は特定点近傍エリアが固定的な場合は主として有線系通信回線（無線アクセス回線を含む），特定点近傍エリアが移動する場合は無線系通信回線を用いるものである。
【0070】次に手段8～手段11に対応する図につい て説明する。図3は手段8～手段11o概念図，また図 4は合成した特定点近傍エリア構成例（手段8および手段1 O 前半），図5は建屋または門塀当で囲まれた特定点近傍エリアの構成例（手段10後半）である。
【0071】龱3においてA＇\({ }_{1} \sim A^{\prime}{ }_{N}\) は特定点近傍工 リアを示すが，下記は省略されている。即ちLANに接続されているRX（能動型RFIDタダ用受信機）およ びUMS（愛動型RFIDタダ用送愛信機）と位置情報算定時依頼時に張られる移動体端末（PS）と公衆移動体通信網の無線リンクの記載は省略されている。

【0072】 \(\mathrm{B}_{1} \sim \mathrm{~B}_{\mathrm{N}}\) 䋽定基準体， \(\mathrm{BS}_{1}\) からBS Nは基準体監視サーバーとして用いる例えばノート型パ ーソナルコンピュータ，LAN \(\mathrm{N}_{1} \sim \mathrm{~L} \mathrm{AN}_{\mathrm{N}}\) は有線また はノあよび無線ローカルエリアネットワーク（トランシ ーバ，HUBなどを含む），LXはNW（通信網）と監視センターを結ぶ通信回線で有線／無線の別や公衆／専用の別は何れであってもく，インターネットであっても良いことは言うまでもない。
【0073】 \(\mathrm{LX}_{1}\)～ \(\mathrm{LX}_{\mathrm{N}}\) は夫々の特定基準体とNW （通信網）を結ぶ通信回線で特定点近傍エリアが固定的 な場合は主として有線系通信回線（無線アクセス回線を含む），特定点近傍エリアが移動する場合は無線系通信回線である。
 \(\mathrm{A}^{\prime} \sim^{\prime} \sim \mathrm{A}_{\mathrm{N}}\) の特定点近傍エリアに活動する移動体で移動体通信端末MTとタグR F I D を設置されている。N \(\mathrm{C}_{1} \sim \mathrm{NC}_{\mathrm{N}}\) はネットワークインターフェースカード， NWは通信網で有線／無線／公衆／専用を包含し特定点近傍エリア施固定的な場合は主として有線系通信網がま た特定点近傍エリアが移動する場合は無線系通信網が使用される。
【0075】RT1～RT \(\mathrm{R}_{\mathrm{N}}\) はルーターでLAN \(\mathrm{A}_{1} \sim \mathrm{~L}\) \(A N_{N}\) と外部の通信回線（専用線•公衆回線）間のプロ トコル変嬹と通信機能を有するゲートウエイで公衆回線 の場合はダイヤルアップ接続機能を有するものとしその通信手段は特定点近傍エリアが固定的な場合は主として有線系通信回線（無線アクセス回線を含さ），特定点近傍エリアが移動する場合は無線系通信回線が用いられ る。
【0076】図4においてA＇M はM番目の特定点近傍 エリア，AT \(\mathrm{M}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{~A} \mathrm{~T}_{\mathrm{Mn} \text { n }}\) 姟AT（能動型RFIDタ グ）， \(\mathrm{B}_{\mathrm{M}}\) は M 番目の特定基準体， \(\mathrm{B}_{\mathrm{M}}\) はM番目の基準体サーバー，LAN \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\) はM番目の特定点近傍エリア内 の有線または 〈および無線ローカルエリアネットワー夕， \(\mathrm{LX}_{\mathrm{M}}\) は図3で説明したL \(\mathrm{X}_{1} \sim \mathrm{LX} \mathrm{X}_{\mathrm{N}}\) の内のM番目である。
【0077】 \(\mathrm{M}_{\mathrm{M} 1}\) から \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}} \mathrm{n}\) はM番目の特定点近傍エ リアに活動する移動体， \(\mathrm{MT}_{\mathrm{M} 1}\) から \(\mathrm{MT}_{\mathrm{M} \mathrm{n}}\) は夫々の移動体に設けた公衆移動体通信用O移動体端末（ P
\(\mathrm{S}) ~, ~ \mathrm{NC}_{\mathrm{M}}\) はM番目の基準体サーバーに付設されてい るネットワークインターフェースカード，R \(\mathrm{X}_{\mathrm{M}}\) 1 から RX \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\) はRX（能動型RFIDタダ用受信機）であ る。
【0078】続いて図5を説明する。但し図4と同一の ものは説明を省略する。 \(\mathrm{G}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{G}_{\mathrm{M}} \mathrm{n}\) ね \(\mathrm{M}^{\text {番目の特定 }}\)点近傍エリアの出大口に設けだン゙ートで2本または2n本のアンテナとUMS（受動型RFID用送受信機，図示されているが名称は記入してない）の幅が電波到達距離に比較して狭ければ2本（即ち \(\mathrm{N}=1\) ）だけでよく広 ければnの値を大きくする。図示例では \(n=2\) である。

【0079】以下手段8～手段11の実施態様について説明する。態様8（手段8）：図 4 に示すように夫々の移動体 \(\mathrm{M}_{\mathrm{N} 1} \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N}} \mathrm{n}_{\mathrm{n}}\) には公衆移動体通信端末 \(\mathrm{MT}_{\mathrm{M}} \mathrm{i}\) （ \(\mathrm{i}=1 \sim \mathrm{n}\) ）（例えばPHS用PS）とATM1～A \(\mathrm{T}_{\mathrm{Mn}}\)（能動型RFIDタダ）が併設されている，図4 では分離して描いてあるがAT（能動型RFIDタダ） は極めて小型であるのでPSに内蔵しても良い。
【0080】AT（能動型RFIDタグ）とRX（能動型RFIDタグ用受信機）の電波到達距離は用語の定義 で説明したEーCode社の製品の組合せでは最大30 mであるので半径 30 m の範囲が 1 台の受信機で力バー できることになるが安全を見て40m方眼状に配置すれ ばX方向のグリッド数＝X，Y方向のグリッド数Yとす ると（20 \(+40 \mathrm{X}+20\) ）（ \(20+40 \mathrm{Y}+2 \mathrm{O}\) ）平方メートルの面積を特定点近傍エリアと見なすことが出来る。あるいは特定点近傍エリアの周辺にそって線状に配置し，その形成する帯状エリアに限定することもでき る。
【0081】基準体サーバー（B S \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\) ）には予あ各移動体に設置きれているPSの識別コード（PSID）また はノおよびPS電話番号とタグID（RFIDタダの識別コード）の組合せおおよび該基準体サーバー（ \(\mathrm{B} \mathrm{S}_{\mathrm{M}}\) ） か監視すべきタグIDまたはノおよびPS電話番号，P SIDなどのデーターベースを構築しておく。
【0082】各RXは用語の定義で説明したように複数 のATからの送信を見かけ上同時に受信でき且つ受信で きたタグIDをメモリーに受信する都度更新記憶するよ うにされているので基準体サーバーB S \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\) がエリア内の全てのRXが夫々のメモリーに記憶しているタダID群 を所定のインターバルで順次読み出し論理和を取ればエ リア内に現存する全AT即ち移動体（PS I D 末たは およびPS電話番号）を把握できる。
【0083】該基準体サーバー（ \(\mathrm{BS}_{\mathrm{M}}\) ）は自己が保持 するデーターベースの監視すべきタグIDまたは なおよ びPS電話番号，PS I Dなどの情報と現存する全AT即ち移動体（PS I D または 林よびPS電話番号）を比較すれば特定点近傍エリアの内－外又は逸脱／復帰し た移動体（PS I D または／およびPS電話釆号）を検知できるかけま言うまでもない。
【0084】また特定点近傍エリアが比較的小さい場合 は各RXに自身が監視すべきタグIDとPSIDまだ〈およびPS電話番号を記憶してあけげ上記と同様に現存する全ATOタグIDと比較照合することで特定点近傍エリア内／外又は逸脱／復帰した移動体を特定できる ことは言うまでもない。
【0085】上記の説明で検知した移動体の所在状況を RX自身又は－及び基準体監視サーバーがルーターを介 して監視センター又はノ及び位置情報システムに通知す る。
【0086】態様9（手段9）：態様8において移動体

が特定点近傍エリア逸脱時は，基準体監視壮ーバー自身 が又は通知された監視センター又は位置情報システムは逸脱したPSの待受けモードを公衆〉トランシーバ両待 ちモードに変更し可聴的•可視的•機械的振動などの手段で基準体に警報を出し，位置情報システムの機能を利用して移動体位置の測位と追跡を開始する。移動体の位置と予め本発明の監視センター，ASP（Applic ation Service Provider，又は位置情報システム等に登録きれている危険エリアを照合 し危険度に応じて，より高いレベルの警報を発生した り，補足出動する。
【0087】また態様6（手段6）で説明した事項を基準体端末内蔵コンピュータシステムに関する記述を除け ば実施可能であるのは言うまでもない。
【0088】態様10（手段10）：図4の夫々の移動体 \(\mathrm{M}_{\mathrm{N}_{1}} \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N} \Omega}\) に併設されているAT \(\mathrm{T}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{~A}_{\mathrm{M} \text { ת }}\) （能動型RFIDタダ）をP \(\mathrm{T}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{P} \mathrm{T}_{\mathrm{Mn}}\)（受動型 RFIDタグ）に且つ能動型RFIDタダ用受信機RX M1～RX \(\mathrm{Mn}_{\mathrm{n}}\) を1つまだは複数のUSM（愛動型RF I D タグ用送受信機）に置き換える。公衆移動体通信端末（例えばPHS用PS）と \(\mathrm{PT}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{PT}_{\mathrm{Mn}}\)（受動型RFIDタダ）は図4および図5では分離して描いて あるがPT（受動型RFIDタダ）は小型かつシート状 であるのでPSに内蔵または貼付しても良い。
【OO89】PT（受動型RFIDタグ）とUMS（受動型RFIDタダ用送受信機）の電波到達距離れよ用語の定義で説明したE－Code社の製品の組合せでは最大 3 m であるので半佳3 mの範囲が 1 台の受信機でカバー できることになるが安全を見て 2 m 四方が電波到達範囲 とする。
【0090】手段8同様に複数のアンテナ（数本毎にU MSに接続）を 4 m 間隔の方眼状に配置すればX方向の グリッド数＝X ，Y方向のグリッド数Yとすると（2＋ \(4 \mathrm{X}+2\) ）（ \(2+4 \mathrm{Y}+2\) ）平方メートルの面積を特定点近傍エリアと見なすことが出来，これ以降はUMSが検知報告する個々のタグIDを基準体リーバーまたは監視センターが処理する点を除けば手段8と何ら変わるこ とはない。あるいは特定点近傍エリアの周辺にそって線状に配置し，その形成する帯状エリアに限定することも できる。
【0091】次に図5について説明する。図5は特定点近傍エリアが1つの建屋まださ1つの門塀等で囲京れた構内の場合である。 \(\mathrm{G}_{\mathrm{M} 1} \sim_{\mathrm{M}} \mathrm{G}_{\mathrm{m}}\) は用語の説明で既述 の上うに2本または2n本のアンテケとUMS（受動型 RFID用送受信機）から構成されている，アンテナ数 は内側と外側の2本が最小単位で出人口通路の幅が電波到達距離に比較して狭ければ2本（即ちN＝1）だけで よく広けんばnの値を大きくする（図5では全てn \(=2\) となっている）。
【0092】移動体（ \(\mathrm{M}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{M}_{\mathrm{Mn}}\) の何れか）が内側

から屝を通過して外側に移動字るとUMSは2本一組の アンテナの先ず内側のアンテナが移動体に併設されてい るPTのタグIDを検出するのでそのタグIDとアンテ ナ位置をBS \(\mathrm{S}_{\mathrm{M}}\)（基準体ナーバー）または監視センター に報告する，続いて外側のアンテアがタグIDを検出す るのでそのタグIDとアンテナ位置をB S \(\mathrm{S}_{\mathrm{M}}\)（基準体サ ーバー）または監視センターに報告することになる。
【0093】 \(\mathrm{BS}_{\mathrm{M}}\)（基準体サーバー）または監視セン ターはこの該タグIDを検出したアンテナの順序から該移動体が特定点近傍エリアから逸脱したと判断できる。
同様に外側のアンテアが先にタグIDを検出し続いて内側のアンテナがタグIDを検出した場合は該タグIDを有ずる PTを併設した移動体が特定点近傍エリア内に帰還したと判断できることは言うまでもない。なお，UM S内蔵のプログラムで上記の逸脱 帰還の判定を実行す るようにしても良くLANのトラフィックを低減できる メリットがある。
【0094】逸脱が検知きれた場合は監視センター又は及 \(己\) び位置情報システムに通知すると共に必要があれぼ特定基準体に対し可聴的•可視的•機械的振動たどの手段で通知ずる。また監視センターに位置情報算定を依頼 したり，逸脱したPSの待受けモードを公衆ノトランシ ーバ両待ちモードに変更したりする。
【0095】また態様6（手段6）で説明した事項を基準体端末内蔵コンピュータシステムに関する記述を除け ば実施可能であるのは言うまでもない。
【0096】態様11（手段11）：態様10において移動体が特定点近傍エリア逸脱時は，基準体監視サーバ一自身が又は通知された監視センター又は位惪情報シス テムは逸脱したPSの待受けモードを公衆ノトランシー バ両待ちモードに変更し可聴的•可視的•機械的振動な どの手段で基準体に警報を出し，位置情報システムの機能を利用して移動体位置の測位と追跡を開始する。移動体の位置と予め本発明の監視センター，ASP（App lication Service Provide r，又は位置情報システム等に登録きれている危険エリ アを照合し危険度に応じて，より高いレベルの警報を発生したり，補足出動する。
【0097】なお図6ほ本発明の請求項3及び，同一発明者による特願2000－10569（位置探索•補足 システムとその機器）を併せ実施した場合の具体的実施例におらる位置情報サーバー，監視センター，公衆PH S 網，基準体端末（家庭用親機），移動体端末，探索機間のコマンドノレスポンスや情報の遣り取りの概要を示 す制御シーランス参考例である。
【0098】
【発明の効果】以上に説明した様に本発明で特定点近傍 エリアと言う概念を有しその逸脱判定を移動体端末また は（及び）基準体端末における単に圏外のみでなくRS SI値の低下及びビットエラーレートの劣化でも行うの

で，正常活動範囲の精度を高め実用上適当な広きの範囲 とすることができる。（課題2＇）
【0099】また，本発明の特定点とその逸脱判定は特開平11－0277340ように自宅等の建屋内に特定点を限定し逸脱判定を公衆／家庭切替え時のRSSI値 の比較では行わず，上記の手段で実行するので建屋内の みでなく屋外も正常活動域に含めることができる（課題 2＂）
【0100】正常活動域登録ま監視センターまたは よび基準体サーバーによりモニター画面に表示きれた地図上のエリアをボイント（プロット）すれば良くまた必要があれば移動体端末にはダウンロードするので正常活動域の登録が容易となる（課題2）。
【0101】また移動体端末に正常活動域に属する多数 のCSIDを登録する必要はないので移動体端末の不揮発性メモリー領域を節約できる，このことはとりもなお きず正常活動域逸脱判定の比較演算が不要と言うことで あり移動体端末内蔵コンピュータの処理が軽くなること を意味している（課題1）。
【0102】次に特定点近傍エリア逸脱判定は公衆PH S網に依存しないので公衆PHS網のセル特定䛊差また ほ位置算定誤差に基づく諸問題や判定遅延は生じない （課題3）。
【0103】移動体が特定点近傍エリア内にある場合の監視はPHS自営モード，トランシーバモードまたはR FIDタグにより実行するのでこの間の通信費や位置情報システム使用料は一切不要である（課題4）。
【 0 1 0 4 】 特定点近傍エリアを家屋内に限定せず庭や構内を含めることができ，また仮に特定点近傍エリアが狭くてもこのエリアを逸脱した場合に位置情報システム の位置算定に接続されて危険度か警報を出力できるので逸脱警報の頻出と狭所監禁による人権抑圧感を払拭でき る（課題5）。
【図面の簡単な説明】
【図1】本発明の概念図
【図2】基準体の実施例を示すブロック図
【図3】手段 7 および手段 8 の概念図
【図4】合戍した特定点近傍エリア構成例
【図5】建屋ノ門塀等で囲まれた特定点近傍エリア構成例
【図6】具体的実施例の制御シーケンス概要参考例【符号の説明】
\(A_{1} \sim A_{N}\)
\(A^{\prime}{ }_{1} \sim A^{\prime}{ }_{N}\) \(\mathrm{ALT} \mathrm{T}_{1} \sim \mathrm{ALT} \mathrm{T}_{\mathrm{N}}\) \(A T_{1} \sim^{\sim} \sim T_{\mathrm{N}}\) \(B_{1} \sim B_{N}\) \(B S_{1} \sim B S_{N}\) \(B S_{1} \sim B S S_{N}\) \(B T_{1} \sim \mathcal{B T}_{\mathrm{N}}\)

特定点近傍エリア
合成した特定点近傍エリア
警報装置
能動型RFIDタダ
特定基準体
基準体サーバー
基準体サーバーシステム
基準体端末
（田 2））O \(1-359147\)（P2001－359147A）

D I \(S_{M}\)
K E Y \(\mathrm{M}_{\mathrm{M}}\)
\(\mathrm{G}_{\mathrm{M} 1} \sim \mathrm{G}_{\mathrm{Mn}_{\mathrm{n}}}\)
\(\mathrm{L}_{\mathrm{N}} \mathrm{A}_{1} \sim \mathrm{~L} \mathrm{AN}_{\mathrm{N}}\)
\(\mathrm{L}_{11} \sim \mathrm{~L}_{\mathrm{Nn}}\)
線リンク
\(L P\) 及びLP \(\mathrm{P}_{1} \sim \mathrm{~L} \mathrm{P}_{\mathrm{N}}\) 公衆移動体通信回線
LX 及び \(\mathrm{LX} \mathrm{X}_{1} \sim \mathrm{LX} \mathrm{N}_{\mathrm{N}}\) 公衆／専用／有線／無線など任意の通信回線
\(\mathrm{LWC}_{1} \sim \mathrm{LWC}_{\mathrm{N}}\)信回線
\(L W S_{1} \sim \mathrm{LWS}_{\mathrm{N}}\)線通信回線

表示装置
キーボード／マウスなど
ダート
ローカルエリアネットワータ
公衆以外の相互直接通信の無

固定的な基準体端末用有線通
固定的な基準体サーバー用有

【図1】

\(\mathrm{M}_{1} 1 \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N}}{ }_{\mathrm{n}}\)
移動体
\(\operatorname{MT}_{1} \sim^{\sim} \operatorname{MT}_{\mathrm{N}}^{\mathrm{n}}\)
体端末
\(\mathrm{NC}_{1} \sim \mathrm{NC}_{\mathrm{N}}\)
スカード
NW
意組合による通信網
PMN
\(\mathrm{PT}_{1} \sim_{\mathrm{P}} \mathrm{PT}_{\mathrm{N}}^{\mathrm{n}}\)
\(R \mathrm{~T}_{1} \sim \mathcal{R}^{\left(\mathrm{T}_{\mathrm{N}}\right.}\)
\(\mathrm{RX}_{1}{ }_{1} \sim \mathrm{RX}_{\mathrm{Nn}}\) WN

特定点近傍エリアに活動する
\(\mathrm{M}_{1} 1 \sim \mathrm{M}_{\mathrm{N}}^{\mathrm{n}} \mathrm{K}\) に設けた移動
ネットワークインターフェー

有線／無線と公衆／専用の任
公衆移動体通信網
受動型RFIDタダ
ルーター
動型RFIDダ用受信機有線通信網

\section*{【図2】}

（田3）） \(01-359147(\mathrm{P} 2001-359147 \mathrm{~A}\) ）

\section*{【図3】}


【図6】
図6 具体的実施例の制御シーケンス概要参考例




Exhibit 2012
（田 4））O \(1-359147(\mathrm{P} 2001-359147 \mathrm{~A}\) ）

【図5】


フロントページの続き
（51）Int．Cl． 7
識別記号
HO4B \(7 / 26\)
\begin{tabular}{crr} 
F I & \\
HO 4 B & \(7 / 26\) & E \\
& & 106 B \\
HO4Q & \(7 / 04\) & C
\end{tabular}

Fターム（参考）2F029 AA07 AB07 AC02
50087 AA03 AA09 AA23 AA32 AA41
BB03 BB12 BB14 BB21 BB74 DD05 DD13 DD23 DD24 DD29 DD30 EE10 EE18 FF01 FF02 FF13 FF17 FF19 FF20 FF23 FF30 GG08 GG09 GG11 GG18 GG21 GG23 GG30 GG36 GG40 GG70
5H180 AA21 BB04 BB05 FF05 FF27
5 K067 BB04 BB08 BB33 EE02 EE10
EE16 EE25 FF16 FF17 FF22
JJ51 JJ52 JJ53 JJ64
（43）公開日
\begin{tabular}{|c|c|c|c|c|c|c|}
\hline \multicolumn{2}{|l|}{（51）Int． \(\mathrm{Cl}{ }^{7}\)} & 㵶別註号 & \multicolumn{2}{|l|}{F I} & \multicolumn{2}{|r|}{テーアコード（参考）} \\
\hline G06F & 17／60 & 124 & G06F & 17／60 & 1． 24 & \(5 \mathrm{~K} 06 \%\) \\
\hline & & Z EC & & & Z EC & \\
\hline & & 302 & & & 302 C & \\
\hline H04Q & 7／34 & & H04B & 7／26 & 106 B & \\
\hline
\end{tabular}

審查請求 有 鿁求項の数12 OL（全6頁）


最終頁に統く
（54）【発荕の名称】 移䡃体探査倩報提供サービスシステム及び記䥪媒体
（57）【要約】
【課題】依頼者に対して移動体の位置情報等の提供サ ービス等を可能とする移動体探查情報提供サービスシス テム及び記録媒体を提供する。
【解决手段】 監視センタ用コンピュータ31と，出動拠点用コンピュータ41と，料金請求〈回収センタ用コ ンピンエータ 51 と，からなり，そして，監視センタ用コ ンピェータ31，出動拠点用コンピュータ41及び料金請求ノ回収センタ用コンピュータ51は，ネットワーク 6 を介して接続して，情報の送愛を行って，移動体2の探査情報の提供サービスを行うシステムであって，移動体2の探査体頼を受信する機能と，移動体2の位置情報 を探查システムにより得て表示する機能と，出動效点4 に位置情報を転送する機能と，探査依頼者 1 に位置情報 を送信する機能と，提供サービス料金を請求し回収する機能と，を有する。


\section*{【特許請求の範囲】}

【請求項1】監視センタ用コンピュータと，出動起点用コンピュータと，料金請求／回収センタ用コンピュー タと，からなり，そして，監視センタ用コンピェータ，出動拨点用コンピェータ及び料金請求／回収センタ用コ ンピュータは，ネットワークを介して接続して，情報の送受を行って，移動体の探査情報の提供サービスを行う システムであって，
移動体の探査依頼を受信する機能と，移動体の位置情報 を探査システムにより得て表示する機能と，出動拠点に位置情報を転送する機能と，探査依頼者に位置情報を送信する機能と，提供サービス料金を請求し回収する機能 と，を有することを特徴とする移動体探査情報提供サー ビスシステム。
【請求頂2】請求頂1記載の移動体探査情報提供サー ビスシステムにおいて，
探査依頼者をの移動体探査契約の情報をデータベースに登録する機能を有することを特徵とする移動体探査情報提供サービスシステム。
【請求項3】請求項2記載の移動体探査情報提供サー ビスシステムにおいて，
移動体を識別する I D をデータベースに登録する機能を有することを特徴とする移動体探査情報提供サービスシ ステム。
【請求項4】請求項1～3のいずれか1項に記載の移動体探査情報提供サービスシステムにおいて，
探査䧀頼者のパスワードをデータベースに登録する機能 を有することを特徴とする移動体探査情報提供サービス システム。
【請求項5】請求項4又は5に記載の移動体探査情報提供サービスシステムにおいて，
探査依頼を愛けたとき，移動体を識別するI D 又は探査依頼者のパスワードが登録内容と一致するか否かを確認 する機能を有することを特徵とする移動体探査情報提供 サービスシステム。
【請求頂6】請求項5記載の移動体探査情報提供けー ビスシステムにおいいて，
パスワードが一致した場合，被探査物体の位置情報を移動体探査システムで探査する機能を有することを特徴と する移動体探査情報提供サービスシステム。
【請求項7】請求項6記載の移動体探查情報提供サー ビスシステムにおいて，
移動体の位置情報を表示する機能を有することを特徴と する移動体探査情報提供サービスシステム。
【請求項8】請求項1～7のいずれか 1 項に記載の移動体探査情報提供サービスシステムにあいて，
移動体の位置情報により最寄の出動拋点を選択する機能 を有することを特徴とする移動体探査情報提供サービス システム。
【請求項9】請求項8記載の移動体探査情報提供サー

ビスシステムにあいて，
移動体の探査情報を最寄の出動拋点に転送する機能を有 することを特䔇とする移動体探査情報提供サービスシス テム。
【請求項10】請求項1～9のいずれか1項に記載の移動体探査情報提供サービスシステムにおいて，
移動体の探査情報を探査依頼者に転送する㙨能を有する ことを特徴とする移動体探査情報提供けービスシステ么。
【請求項11】請求項1～10のしかずれか1項に記載 の移動体探査情報提供サービスシステムにおいて，情報提供サービス料金を請求し，回収する機能を有する ことを特徴とする移動体探查情報提供サービスシステ山。
【請求頂12】監視センタ用コンピュータと，出動拠点用コンピュータと，料金請求ノ回収センタ用コンピュ ータと，からなり，そして，監視センタ用コンピュー
夕，出動拠点用コンピュータ及び料金請求ノ回収センタ用コンビュータは，ネットワークを介して接続して，情報の送受を行って，移動体の探査情報の提供サービスを行うシステムに使用される記録媒体であって，
移動体の探査依頼を受信する機能，移動体の位置情報を探査システムにより得て表示する機能，出動拠点に位置情報を転送する機能，探査依頼者に位置情報を送信する機能及び提供サービス料金を請求し回収する機能，をコ ンピュータに実行させるためのプログラムを記録したコ ンピュータ読取可能な記録媒体。
【発明の詳細な説明】
【0001】
【発明の属する技術分野】本発明は，移動体探査情報提供サービスシステム及び記録媒体であり，特に人，動物，物等の移動体についての探査情報の提供サービスを行うことができるシステムに関する。
【0002】
【従来の技術】最近，人，動物，物等の移動体につい て，探査して移動体の位置を見出すことができる探査シ ステムが提案されており，これらの探査システムによ
り，移動体の位置を把握することは可能となった。しか したがら，移動体を探す人にとつて移動体の位置情報等 をすぐに得たいという要望があったが，従来，移動体の位置情報等を依頼者に提供するサービスシスデムは，考慮されていなかった。
【0003】
【発明が解决しようとする課題】本発明ま，従来の問題 を解決するものであり，体頼者に対して移動体の位置情報等の探査情報の提供サービス等を可能とする移動体探查情報提供サービスシステム及び記録媒体を提供するこ とを目的とする。
【0004】
【課題を解決するための手段】本発明は，監視センタ用

コンピュータと，出動拠点用コンピュータと，料金請求〈回収センタ用コンピェータと，からなり，そして，監視センタ用コンピさータ，出動拔点用コンピュータ及び料金請求／回収センタ用コンピュー夕は，ネットワータ を介して接続して，情報の送愛を行って，移動体の探査情報の提供サービスを行うシステムであって，移動体の探査依頼を受信する機能と，移動体の值置情報を探査シ ステムにより得て表示する機能と，出動拠点に位置情報 を転送する機能と，探査体頼者に位置情報を送信する機能と，提供サービス料金を請求し回収する機能と，を有 する移動体探査情報提供サービスシステムである。
【OOO5】また，本発明は，探査依顆者との移動体探査契約の情報をデータベースに登録する機能を有する移動体探查情報提供サービスシステムである。
【0006】そして，本発明は，移動体を識別するID をデータベースに登録する機能を有する移動体探查情報提供サービスシステムである。
【0007】更に，本発明は，探査依頼者のバスワード をデータベースに登録する機能を有する移動体探査情報提供サービスシステムである。
【0008】また，本発明は，探査依頼を愛けたとき，
移動体を識別する I D 又は探査依頼者のパスワードが登録内容と一致するか否かを確認する機能を有する移動体探查情報提供サービスシスデムである。
【OOO9】そして，本発明は，パスワードが一致した場合，被探査物体の位置情報を移動体探査シスデムで探査する機能を有する移動体探査情報提供サービスシステ ムである。
【OO10】更に，本発明は，移動体の位惪情報を表示 する機能を有する移動体探査情報提供サービスシステム である。
【OO11】また，本発明は，移動体の位置情報により最寄の出動拠点を選択する機能を有する移動体探查情報提供サービスシステムである。
【OO12】そして，本発明は，移動体の探査情報を最寄の出動拠点に転送する機能を有する移動体探査情報提供サービスシステムである。
【 O O 1 3 】更に，本発明は，移動体の探査情報を探査依頼者に転送する機能を有する移動体探査情報提供サー ビスシステムである。
【OO14】また，本発明は，情報提供サービス料金を請求し，回収する機能を有する移動体探査情報提供サー ビスシステムである。
【OO15】そして，本発明は，監視センタ用コンピュ ータと，出動起点用コンピュータと，料金請求 回収セ ンタ用コンビュータと，からなり，そして，監視センタ用コンピュータ，出動拠点用コンピュータ及び料金請求回収センタ用コンピェータは，ネットワータを介して接続して，情報の送受を行って，移動体の探査情報の提供サービスを行うシステムに使用される記録媒体であっ

て，移動体の探査依頼を受信する機能，移動体の位置情報を探査システムにより得て表示する機能，出動撷点に位置情報を転送する機能，探査依頼者に位置情報を送信 する機能及び提供サービス料金を請求し回収する機能， をコンピュータに実行させるためのプログラムを記録し たコンピュータ読取可能な記録媒体である。
【0016】
【発明の実施の形態】発明の実施の形態を説明する。本発明の移動体探査情報提供サービスシステムの実施例に ついて，図1～図3を用いて説明する。図1は，実施例 の移動体探査情報提供サービスシステムの説明図であ る。図2は，実施例における登録する手順の一例の説明図である。図3は，実施例におうける探査情報提供サービ スの手順の一例の説明図である。
【 0 0 1 7 】実施例を説明する。本実施例の移動体探査情報提供サービスシステムは，図1に示すように，監視 センタ用コンピュータ31と，出動拠点用コンピュータ 41 と，料金請求 回収センタ用コンピュータ51と， からなり，移動体2の探査依頼を受信する機能と，移動体2の位置情報を探査システムにより得て表示する機能 と，出動拠点4に位置情報を転送する機能と，探查依頼者1に位置情報を送信する機能と，提供サービス料金を請求し回収する機能と，を有する。また，探査体頼者1 との移動体探査契約の情報をデータベースに登録する機能を有し，そして，移動体2を識別するIDをデータベ ースに登録する機能を有し，また，探査依頼者1のパス ワードをデータベースに登録する機能を有している。そ して，探査倲頼を受けたとき，移動体2を識別するID又は探査低頼者 1 ノパスワードが登録内容と一致するか否かを確認する機能を有している。パスワードが一致し た場合，移動体2の位置情報を探査システムで探査する機能を有している。また，移動体2の位置情報を表示す る機能を有している。そして，移動体2の位置情報によ り最寄の出動拠点4を選択する機能と，移動体2の探査情報を最寄 \(\circlearrowleft\) 出動拠点 4 に転送する機能を有する。更 に，移動体2の探査情報を探査依頼者 1 に転送する機能 を有する。また，情報提供サービス料金を請求し，回叹 する機能を有する。
【0 0 1 8】監視センタ用コンピュータ31，出動拠点用コンピエータ41及び料金請求／回収センタ用コンピ ユータ51は，WAN等のネットワーク6を介して接続 してあり，㧺査依頼者用コンピュータ11，携帯電話や PHS等のセンタ局 7 及び中継局 \(71 \cdots\) と，情報を送受 して，移動体2の探査情報を得たり，探査情報の提供け ービスを行うことができる。探查体頼者1は，探查体頼者用コンビュータ11を使用して，監視センタ3に提供 サービスを依頼することができる。センタ局7及び中䋛局 \(71 \sim 73\) は，例えば三点方位方式により，携帯電話機等を所有又は保持する移動体2の位置を正確に把握す ることができる。

【OO19】監視センタ用コンピュータ31は，サーバ等からなり，監視センタ3に設置されている。監視セン夕 3では，移動体探査システムを使用して移動体2の位置等の探査情報を得ることができ，そして，探査情報の提供サービスを行う。提供サービスを受ける者は，会員 として契約する。会員は，移動体を識別するIDやパス ワード等を受ける。I D 及びパスワードは，監視センタ 3に設置されたデータベースに登録きれる。会員ではな い者は，伖登録することにより，会員と同等の提供サー ビスを受けることができる。
【0020】監視センタ用コンピュータ31は，探査依頼者用コンピュータ11から探査情報の提供サービスの依頼を受信する。探査情報の提供サービスを受ける会員 が示したID及びバスワードがデータベースに登録され ているか確認される。
【OO21】監視センタ用コンピュータ31は，移動体探査システムにより該当する移動体の探査情報を得て，探査依頼者用コンピュータ11に送信する。また，移動体の探査情報により，移動体2が人であるとき，最寄の出動拠点4又は警察，消防，病院，救急医療等，を選択 し，そして，その出動拠点用コンピュータ41に，移動体2の探査情報を転送するとともに，作業者出動の依頼等を行う。同様に，移動体2が動物又は物であるとき は，契約会社又は輸送会社，警備会社へ探查情報を転送 して，移動体2の磪保等を依頼する。
【0022】出動拠点用コンピュータ41は，出動拔点 4に設置されている。出動拠点4には，担当地区内に移動体2がいる又は有るとき，出動車両42を使用して駈 け付ける担当者がいる。出動拠点用コンピュータ41 は，ネットワーク6に接続されており，監視センタ用コ ンピュータ31から，移動体2の位置情報き出動依頼等 を受信する。
【0023】料金請求〈回収センタ用コンピュータ51 は，料金請求 回収センタ5に設置されている。料金請求 回収センタ5は，提供情報サービス料金の請求き回収業務を行う。料金請求 回収センタ用コンピュータ5 1は，ネットワーク6に接続ざ扎ており，請求した提供 サービス料金を回収したとき，監視センタ用コンピュー夕31に入金を受領した旨を通知する。
【0024】実施例の移動体探査情報提供サービスシス テムにおらる提供サービスの一例について，図2及び図 3を使用して説明する。変ず，登録する手順について，図2のフローチャートを用いて説明する。
S 101 ）スタートする。
S102）探査契約し，DBに登録する。
S 103）衫了となる。
このようにして，移動体探査情報提供サービスにおける登録を行うことができる。
【0025】実施例における探査情報提供サービスの手順について，図3のフローチャートを用いて説明する。

S201）スタートする。
S202）探査依頼する。
S203）移動体のIDの情報を大力する。
S211）垫約DBに登録済みか判断し，登録済みであ るとステップS231に進み，登録されていないとステ ップS221に進む。
S221）仮登録して，ステップS203に戻る。
S231）移動体の位置情報を入手する。
S232）位置情報を画面表示する。
S241）移動体が人間，動物，物であるか判断し，人間であるとステップS271に進み，動物であるとステ ップS251に進み，物であるとステップS 2 61に進 む。
S251）契約会社に情報を転送し，ステップS281 に進む。
S261）輸送会社又は警備会社八情報を転送し，ステ ップS281に進む。
S271）最寄の出動起点（警察，消防，病院，救急医療）へ位置情報を転送する。
S281）探査依頼者に情報を通知する。
S282）課金処理する。
S291）終了となる。
このようにして，探査情報提供サービスを行うことがで きる。
【OO26】なお，上記実施例では，移動体探査情報提供サービスシステムについて説明したが，移動体の探査依頼を受信する機能，移動体の位置情報を探査システム により得て表示する機能，出動拔点に位置情報を転送す る機能，探査依頼者に位惪情報を送信する機能，提供サ ービス料金を請求し回収する機能，更に，必要により，探査依頼者との移動体探査契約の情報をデータベースに登録する機能，移動体を識別するIDをデータベースに登録する機能，探查依頼者のパスワードをデータベース に登録する機能，探査依頼を受けたとき，移動体を識別 するID又は探査体頼者のパスワードが登録内容と一致 するかつ否かを確認する機能，パスワードが一致した場合，被探査物体の位置情報を移動体探査システムで探査 する機能，移動体の位置情報を表示する機能，移動体の位置情報により最寄の出動拠点を選択する機能，移動体 の探査情報を最寄の出動拠点に転送する機能，移動体の探查情報を探查依頼者に転送する機能，情報提供サービ ス料金を請求し，回収する機能，をコンピュータに実行 させるためのプログラムを，コンピエータ読取可能な記録媒体（例之ぼ，CD－ROM等）に格納することは可能であり，そして，この記録媒体を使用することによ
り，バソコン等を監視センタ用コンビュータ31等とし て機能させることができる。
【0027】
【発明の効果】本発明によれば，依頼者に対して移動体 の位置情報等の探査情報の提供サービス等を可能とする
```

移動体探査情報提供サービスシステムを得ることだでき
る。
【図面の簡単な説明】
【図1】実施例の移動体探査情報提供サービスシステム
の説明図。
【図2】実施例における登録する手順の一例の説明図。
【図3】実施例における探査情報提供サービスの手順の
一例の説明図。
【符号の說明】
1 探査依頼者
11 探査依頼者用コンピュータ

```
2 移動体
```

2 移動体
3 監視センタ
3 監視センタ
31 監視センタ用コンピュータ
31 監視センタ用コンピュータ
4 出動拠点
4 出動拠点
41 出動技点用コンピエータ
41 出動技点用コンピエータ
42 出動車両
42 出動車両
5 料金請求/回収センタ
5 料金請求/回収センタ
51 料金請求/回収センタ用コンピュータ
51 料金請求/回収センタ用コンピュータ
6 ネットワーク
6 ネットワーク
7 センタ局
7 センタ局
71~73 中継局

```
```

71~73 中継局

```
```



Exhibit 2012

## 【図3】



フロントページの続き
（72）発明者 武貞 睦治
神奈川県横浜市戸塚区品濃町504番地2
日立電子サービス株式会社内
（72）発明者 秋永 孚彦
神奈川県横浜市戸塚区品濃町504釆地2
日立電子サービス株式会社内
Fターム（参考）5K067 AA21 DD44 EE02 EE10 EE16 FF03 FF23 JJ53 JJ54 JJ64


審査請求 未䇎求 請求項の数 5 OL（全 9 頁）

| （21）出願番号 | 特願2002－81855（P2002－81855） | （71）出願人 | 000005832 |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  | 松下電工株式会社 |  |
| （22）出顔日 | 平成14年3月22日（2002．3．22） |  | 大阪府門真市大字門 | 048番地 |
|  |  | （72）発明者 | 福田 正仁 |  |
|  |  |  | 大阪府門真市大字門式会社内 | 048番地松下電工株 |
|  |  | （72）発明者 | 佐竹 禎 |  |
|  |  |  | 大阪府門真市大字門式会社内 | 048番地松下電工株 |
|  |  | （74）代理人 | $100087767$ <br> 弁理士 西川 惠清 | $\text { (外 } 1 \text { 名) }$ |
|  |  | 最終頁に続く |  |  |

## （54）【発明の名称】 位置情報端末

（57）【要約】
【課題】 位置検出に無駄に時間を費やきれたり通信料金を無駄にしたりすることを防ぐことのできる位置情報端末を提供する。
【解決手段】 位直情報端末は，移動体通信部14の受信状況を判定する受信状況判定部 15 を備える。受信状況判定部 15 は，移動体通信部 14 が受信可能な基地局数が既定の数未満であれば位置情報端末が郊外または山間部にあると判定し，受信可能な基地局数が既定の数以上である場合は位置情報端末が都市部にあると判定す
る。受信状況判定部 15 において位置情報端末が都市部 にあると判定され且つGPSによる位置検出が失敗した場合には移動体通信手段を用いた位置検出が実行され る。


【特許請求の範囲】
【請求項1】公衆網に接続された基地局との間で無線信号を送受信する移動体通信手段と，前記移動体通信手段による無線信号の受信状況に基づいてGPS衛星から送信されるGPS信号の愛信強度を複数段階で判定する状況判定部と，互いに異なる情報を用いて位置を検出す る複数種類の位置検出手段と，前記状況判定部の判定結果に基づいて前記複数の位置検出手段から択一的に選択 する位置検出手段選択部とを備え，前記位置検出手段と しては，GPS信号のみを用いて位置を検出するGPS単独位置検出手段と，GPS信号を受信する固定局との間で前記移動体通信手段を介して伝送される情報とGP S衛星から愛信したGPS信号とを併用して位置を検出 するネットワーク型GPS位置検出手段と，前記移動体通信手段が無線信号を送受信可能な基地局の位置を基準位置として位置を検出する移動体通信位置検出手段との うちの少なくとも2つを備え，前記位置検出手段選択部 は前記状況判定部の判定によって前記位置検出手段のう ち少なくとも使用可能な確率が最も高いと判断きれる位置検出手段を選択することを特徴とする位置情報端末。
【請求項2】前記状況判定部は前記移動体通信手段が受信している基地局の数と前記移動体通信手段が受信し ている信号の受信レベルとの少なくをも一方に基づいて GPS信号の受信状沉を判定することを特徴とする請求項1記載 $\sigma$ 位置情報端末。
【請求項3】前記状況判定部は，前記移動体通信手段 か受信している基地局数が既定の数以上であれば位置情報端末は都市部に位置していると判定し，前記移動体通信手段が受信している基地局数が既定の数未満であれば位置情報端末は郊外または山間部に位置していると判定 することを特徴とする請求項2記載の位置情報端末。
【請求項4】前記状況判定部は，前記移動体通信手段 が受信している信号の受信しベルが既定値以上であれば位置情報端末が屋外に位置していると判定し，前記移動体通信手段が受信している信号の受信しベルが既定値未満であれば位置情報端末が屋内に位置していると判定す ることを特徴とする請求項2記載の位置情報端末。
【請求項5】 基地局から送信され前記移動体通信手段 によって受信される基地局 I Dを監視し前記移動体通信手段において愛信可能な基地局が変化すると位置情報端未が移動したと判定する端末移動判定部を備えることを特徵とする請求頂2記載の位置情報端末。
【発明の詳細な説明】
【OOO1】
【発明の属する技術分野】本発明は，位置を検出する位置情報端末に関するものである。
【0002】
【従来の技術】従来から，GPS（G1obal Po sitioning System）を用いて位置を検出する位置情報端末が提供されている。この種の位置情

報端末として，検出した位置を画面に表示する位置情報端末色，特開平6－188819号公報に示されるよう に徘呬老人等に装着きれその位置を位置検出要求者に無線で知らせるために用いられる位置情報端末が知られて いる。GPSを用いた位置検出は，図4に示すように可視範囲に存在する3つ以上のGPS衛星G1，G2，… からそれぞれ位置情報端末Mが受信したGPS信号を用 いて行われる。GPS信号にな，GPS信号を送信した GPS衛星G1，G2，…軌道を示すエフェメリス と，GPS信号が送信された時刻を示す時刻情報とが含 まれている。
【 O O 0 3】位置情報端末Mは，エフェメリスを用いて各GPS衛星G1，G2，…位置をそれぞれ求め，き らにGPS信号が送信された時刻とGPS信号が受信さ れた時刻との差から位置情報端末 M と各 GPS 徫星 G
1，G2，$\cdots$ との疑似距離R1，R2业をそれそれ求め ることによって位置を検出する。
【0004】
【発明が解決しようとする課題】しかし，位置情報端末 Mがビルの谷間き屋内などに位置していた場合，GPS信号を愛信できないことがある。また，GPS衛星の送信する信号は微弱であるため，電波の受信状況によって は，GPS信号中の時刻情報を得ることなできてもエフ ェメリスを得ることができないことがある。GPS信号 を受信できない位置やエフェメリスを得ることができな い状況においてGPS信号のみを用いた位置検出を行う と，無駄に時間が費わされてしまう。さらに，位置検出要求者に位置を無線で知らせる位置情報端末の場合に，值惪検出要求者が移動体通信の基地局を介して位惪検出要求を入力する構成だと，通信料金を無駄に費やしたこ とになる。
【0005】本発明は，上記事由に鑑みてなされたもの であり，その目的は，位置検出に無駄に時間を費やした り通信料金を無駄にしたりすることを防ぐことのできる位置情報端末を提供することにある。
【0006】
【課題を解決するための手段】請求項1の発明は，公衆網に接続された基地局との間で無線信号を送受信する移動体通信手段と，前記移動体通信手段による無線信号の受信状況に基づいてGPS衛星加ら送信されるGPS信号の受信強度を複数段階で判定する状沉判定部と，互い に異なる情報を用いて位置を検出する覆数種類の位置検出手段を，前記状況判定部の判定結果に基づいて前記複数の位置検出手段から択一的に選択する位置検出手段巽択部とを備え，前記位置検出手段として主，GPS信号 のみを用いて位置を検出するGPS単独位置検出手段 と，GPS信号を受信する固定局との間で前記移動体通信手段を介して伝送される情報とGPS葦星から受信し たGPS信号とを併用して位置を検出するネットワータ型GPS位置渙出手段と，前記移動体通信手段が無線信

号を送受信可能な基地局の位置を基準位置として位置を検出する移動体通信位置検出手段とのうちの少なくとも 2つを備え，前記位置検出手段選択部は前記状況判定部 の判定によって前記位置検出手段のうち少なくとも使用可能な確率が最も高いと判断される位置検出手段を選択 することを特徴とする。
【0007】請求項2の発明は，前記状況判定部は前記移動体通信手段が受信している基地局 数と前記移動体通信手段が受信している信号の受信しベルとの少なくと も一方に基づいてGPS信号の受信状況を判定すること を特徴とする。
【0008】請求項3の発明は，請求項2の発明におい て，前記状況判定部は，前記移動体通信手段が受信して いる基地局数が既定の数以上であれば位置情報端示は都市部に位置していると判定し，前記移動体通信手段が受信している基地局数が既定の数未満であれば位置情報端末は郊外または山間部に位置していると判定することを特徴とする。
【0009】請求項4の発明は，請求頂2の発明にあい て，前記状況判定部は，前記移動体通信手段が受信して いる信号の受信レベルが䇒定値以上であれば位置情報端末が屋外に位置していると判定し，前記移動体通信手段 か受信している信号の受信レベルが既定値未満であれば位置情報端末が屋内に位置していると判定することを特徴とする。
【OO10】請求項5の発明は，請求項2の発明におい て，基地局から送信され前記移動体通信手段によって受信される基地局 I Dを監視し前記移動体通信手段にむい て受信可能な基地局が変化すると位惪情報端末が移動し たと判定する端末移動判定部を備えることを特徴とす る。

## 【OO11】

【発明の実施の形態】まず，以下の実施形態において用 いられるら種類の位置検出であるGPS単独位置検出， ネットワーク型位置検出，及び移動体通信位置㛟出につ い説明する。
【0012】GPS単独位置検出においては，図4に示 すように，位置情報端末Mの可視範囲に存在する3つ以上のGPS衛星G1，G2，…からそれぞれ受信したG PS信号を用いる。図5に示すように，GPS信号はG PSアンデナ1で受信され，高周波部2において中間周波数に変換される。高周波部2にあいて変換された信号 は信号処理部3において復調および復号され，GPS衛星G1，G2，$\cdots$ の軌道を示す情報であるエフェメリス と，GPS信号が送信された送信時刻を示す時刻情報と が得られる。時刻情報よ距離計測部 4 において用いら れ，エフェメリスはデータ解析部5において用いられ る。距離計測部 4 は，時刻情報に示きれた送信時刻と $G$ PS信号が受信された受信時嗔とを比較することによっ て，疑似距離R1，R2‥を算出する。データ解析部5

はGPS衛星G1，G2，…位置をエフェメリスに基 づいて算出する。データ解析部5において得られた各G PS衛星G1，G2，- の位置と，距離計測部 4 におい て得られた各GPS衛星G1，G2，$\cdots$ との間の疑似距讎R1，R2， $\operatorname{ll}$ とを用いて，測位演算部 6 が位置情報端末Mの位置を演算する。GPS単独位置検出な，GP S 信号のみを用いて位置検出を行うので，通信料金がか からないという利点がある。
【0013】ネットワーク型GPS位置検出は，GPS信号を受信するすることによって位置を検出する点はG PS単独位置検出と同様であるが，図6に示すように，常にGPS信号を受信し最新のエフェメリスを保持して いる固定局Bをエフェメリスの取得に利用する点が異な る。従ってGPS単独位置検出に用いられる構成（図5参照）に比べて，図7に示すように後述する固定局Bと の間で無線信号を送受信するための無線送受信部 7 が付加されている。無線送受信部7は，図6に示すように，測位演算部 6 からエフェメリスを要求する信号D 1 を入力されると，固定局Bへエフェメリスの送信を要求する無線信号D 1＇を送信し，固定局Bから送信された無線信号D2からエフェメリスD2，を得て測位演算部6に入力する。ここで，GPS単独位置検出におおて，エフ エメリスをGPS信号から取得するには30秒程度の時間がかかる。一方，ネットワーク型GPS位置蚞出は， エフェメリスを固定局Bとの通信によって取得するか ら，GPS単独位置検出に比べ，速くエフェメリスを得 ることができ，従って位置検出にかわるる時間が短縮きれ る。また，GPS信号は微弱な電波であるため，電波の受信状況によっては，GPS信号から時刻情報を得るこ とはできてもエフェメリスが取得できないことがあり， この場合，GPS単独位置検出では位置検出ができない が，ネットワーク型GPS位置検出ならば位置検出が可能である。また，ネットワーク型GPS位置検出は一般的にGPS単独位置検出に比べて感度が高いことが知ら れている。きらに，位置情報端末Mが交信している基地局の位置を固定局 B との通信によって取得し，取得した基地局の位置を位置情報端末Mの概略位置として，位置情報端末Mの概略位置に基づいて位置検出に使用するG PS衛星を決定することもでき，この場合は可視範囲の GPS衛星を探すためにかかる時間が短縮され，位置検出にかかる時間がさらに短縮される。
【0014】移動体通信位置検出は，図8に示すよう に，公衆網を介して各基地局C1，C2，$\cdots$ と接続され各基地局C1，C2， $\operatorname{Co}$ の位置を示す基地局位置情報を保持したセンタ装置Sを利用する。各基地局C1，C 2，$\cdots$ からの無線信号が受信可能なエリアを以下ではそ れぞれエリアZ 1 ，Z $2 \cdots$ と呼ぶ。各基地局 C 1 ，C
 1つのチャネルにおいて送信元の基地局のIDを示す情報を含んだ無線信号を常時，繰り返して送信している。

ここで，エリアZ1，Z 2 ，‥が互いに重なる各基地局 C 1，C 2，…は互いに異なったチャネルを用いてい る。位置情報端末Mは，位置検出の際に，基地局が無線信号を送信方る複数のチャネルに対して受信を順次試み る。そして，ある1つの基地局C1から送信された無線信号を受信可能であった場合，その基地局C 10 位置を示す基地局位置情報を基地局C 1 を介したセンタ装置S との無線通信によって取得し，基地局C 1 の位置を位置情報端末Mの位置とする。位置情報端末Mが点aにある場合のように，位置情報端末Mが複数の基地局C $1 \sim \mathrm{C}$ 3からの無線信号を受信可能である場合，無線信号の受信レベルが最も高い基地局の位置を位置情報端末Mの位置とする。ただし，各基地局C $1 ~ \mathrm{C} 3$ からの無線信号 を受信可能なエリアて1～Z3が重なる範囲内の点を選択して位置情報端末Mの位置とすることによって，位置検出の精度を向上させることもできる。移動体通信位置検出の誤差は，最大で，基地局からの信号を受信可能な距離程度であり，GPSを用いた位置検出に比べると精度は低い。また，位置検出のために基地局位置情報をせ ンタ装置Sとの通信によって取得する必要があり，この とき通信料金がかかってしまう。ただし，基地局からの無線信号を受信できる場所であれば，GPS信号が受信 できないビルの谷間等でも使用可能であるという利点が ある。
【OO15】以下の各実施形態においては，使用可能な位置検出手段のうち，通信料金がかかららず，かつ位置検出の精度が比較的に高いGPS単独位置検出の優先順位 が最も高く，次いで通信料金はかかるもののエフェメリ スが受信できない值置においても位置検出が可能なネッ トワークGPS位置検出，位置検出の精度は低いものの GPS信号が受信できないビルの谷間等でも使用可能な移動体通信位置検出の順に優先順位が設定されている。
【0016】（実施形態1）本実施形態における位置情報端末Mは，図1に示すように，公衆網に接続された基地局との間で無線信号を送受信する移動体通信手段とし ての移動体通信部 14 と，GPS単独位置模出手段と，移動体通信位置検出手段とを備え，移動体通信部14の受信状況に応じて選択された一方の位置検出手段によっ て位置検出を行う。GPS単独位置検出手段及び移動体通信位置検出手段は，端末制御部 13 によって制御され る。
【0017】また，本実施形態にあるける位置情報端末M は，移動体通信部 14 による無線信号の受信状沉に基づ いて位置情報端末Mの状況を判定する状況判定部として の受信状沉判定部 15 と，受信状況判定部 15 の判定に応じて位置検出手段を選択する位置検出手段選択部16 とを備える。
【OO18】GPS単独位置検出手段はGPS信号を受信するGPSアンテナ11と信号処理あよび演算を行う GPS受信機部 12 と加らなる。GPS受信機部 12

は，図5にぬける高周波部2，信号処理部3，距離計測部4，デー夕解析部5，及び測位演算部6の機能を有 L，GPS信号を用いて位置を検出する。
【OO19】移動体通信部14は，基地局が無線信号を送信する複数のチャネルに対して順次，受信を試みるこ とにより移動体通信部14において無線信号が受信可能 な基地局の数（以下，基地局数と呼ぶ）と各基地局のI Dとを得ることができる。基地局数は，受信状況判定部 15 が位置情報端末Mの状況を判定する際に用いられ
る。また，移動体通信部 14 は，公衆網を介して各基地局に接続きれたセンタ装置と基地局を介して通信するこ とにより，移動体通信部 14 が受信可能な各基地局の位置の情報を取得することができる。
【0020】受信状況判定部 15 は，位置情報端末Mo状況を判定する他，移動体通信部14とともに移動体通信位置検出手段としても機能する。詳しく説明すると，受信状況判定部 15 は，端末制御部 13 の制御に従つ て，移動体通信部14において受信レベルが最も高い基地局の位置を示す基地局位置情報を，移動体通信部14 と基地局とを介したセンタ装置との通信によって取得 し，基地局位置情報に示きれた基地局の位置を位置情報端末Mの位置として端末制御部13に出力することがで きる。
【0021】次に，本美施形態における位置情報端末M の動作を説明する。外部から移動体通信部 14 を介して位置検出が要求されると，移動体通信部 14 は基地局数 を検出して受信状況判定部 15 に入力するとともに位置情報端末Mの状況を判定させる。受信状況判定部15に ね，通信方式き通信事業者に応じて予め決定された数で ある既定数が保持きれていて，基地局の数と既定数とを比較することによって位置情報端末Mの状況を判定し，結果を位置検出手段選択部 16 に入力する。具体的に は，基地局数が既定数以上であった場合に位置情報端末 Mが都市部にあると判定し，基地局数が既定数未満であ つた場合に位置情報端末Mが郊外または山間部にあると判定する。
【0022】受信状況判定部15によって位置情報端末 Mが效外または山間部にあると判定きれたとき，位置検出手段選択部 16 は，GPSによる位置検出を指定する GPS指定信号を端末制御部13に入力する。一方，受信状況判定部15によって位置情報端末Mが都市部にあ ると判定された場合，位置検出手段選択部 16 は，GP S 指定信号を端末制御部 13 に入力するとともに時限動作を開始する。端末制御部13は，GPS指定信号が大力されると，GPS受信機部12にGPS単独位置検出 を開始きせる。その榖，端末制御部13は，GPS受信機部12から位置検出の結果得られた位置情報が入力き れると，入力された位置情報を移動体通信部 14 を介し て位置検出要求者に返送するとともに，位置検出手段選択部16が時限動作を開始していればこれを中断させ

る。
【0023】位置検出手段選択部 16 は時限時間が満了 すると，移動体通信部14による位置検出を指定する移動体通信指定信号を端末制御部13に入力する。端末制御部13は，移動体通信指定信号が大力されると，受信状況判定部 15 に移動体通信位置検出を開始させる。位置検出が完了し受信状況判定部 15 から位置検出の結果得られた位置情報が入力されると，端末制御部13は移動体通信部 14 を介して位置情報を位置検出要求者に返送する。
【0024】本実施形態によれば，受信状況判定部15 において位置情報端末Mが都市部にあると判定され且つ GPSによる位置検出が失敗したときに，位置情報端末 Mは移動体通信位置検出を行うので，GPS信号が受信 できない位置においてGPSによる位置検出を継続する ことによって時間や通信料金が無駄に費やされることを防ぐことができる。
【0025】なお，移動体通信部14として，PHS （Personal Handyphone Syst em）や携帯電話を接続して用いる構成としてもよい。【0026】まだ，愛信状況判定部15が，位置検出要求が入力されたときだけではなく，電源が入っていると きに位置情報端木Mの状況を定期的に判定する構成とし てもよい。この構成を採用すれば，位置検出の際の状沉判定を省略することにより位置検出にかわる時間を短縮 することができる。
【0027】また，位置情報端末Mの所持者が位置情報 を得ることができるように，図2に示すように位置情報端末Mの所持者が端末制御部13に位置検出要求を入力 するキーボードやタッチバネルなど○入力装置部17
と，位置検出の結果等が表示される液晶パネルなどの表示部18とを設けてもよい。
【0028】また，図3に示すように位置情報端末Mの移動を判定する端末移動判定部51を設けてもよい。端末移動判定部 5 1 は，移動体通信部 1 4 において受信可能な基地局のIDを監視し，受信できなかった基地局が受信できるようになったり，受信できていた基地局が受信できなくなったときに位置情報端末Mが移動したと判定し，位置情報端末Mが移動したことを示す信号を端末制御部13に出力する。端末制御部13は，端末移動判定部5 1 から入力された信号をトリガとして使い，例え ば位置情報端末Mが移動したことを移動体通信部14を介して位置情報端末Mの管理者などに知らせて位置検出要求の送信を促すことができる。また，図2のように表示部18を設け，位置情報端末Mが移動したという情報 を表示部18に表示する構成としてもよい。
【0029】ここで，GPSアンテナ11及びGPS受信機部12はGPS単独位置検出手段としたが，移動体通信手段 14 とともにネットワーク型 GPS位置検出手段として用いてもよい。この場合，GPS受信機部12

はエフェメリスをGPS信号から得る代わりに，移動体通信部14を介した通信によって取得する。このとき移動体通信部 14 は無線送受信部 7 （図 7 参照）に対応す る。
【0030】また，愛信状沉判定部 15 な位置検出手段 Mの状況を3段階に判定し，位置検出手段選択部16は受信状況判定部 150 判定結果によって異なる時限時間 で時限動作を開始する構成としてもよい。例えば，第1 の既定数と第1の既定数よりも小さい第2の既定数とが設定されていて，受信状況判定部 15 は基地局数が第1 の既定数以上であれば位置情報端末Mが都市部にあると判定し，基地局数が第 2 の既定数以上か一第 1 の既定数未満であれば位置情報端末Mが郊外にあると判定し，基地局数が第2の既定数未満であれば位置情報端末Mが山間部にあると判定する構成とする。ここで，位置情報端末Mが都市部にあると判定された場合の時限時間よりも位置情報端末Mが郊外にあると判定された場合の時限時間を長く設定し，位置情報端末Mが山間部にあると判定 きれた場合の時限時間は位置情報端末Mが郊外にあると判定きれた場合の時限時間よりもさらに長く設定する。
【0031】また，GPS単独位置検出と移動体通信位置梚出とに加えてネットワーク型GPS位置検出も選択可能とし，位置検出手段選択部16は受信状況判定部1 50判定毎に異なる位置検出手段を選択する構成を採用 してもよい。詳しく説明すると，位置検出手段選択部1 6は，どの場合にもまずGPS単独位置検出を端末制御部13に指定し，位置情報端末Mが都市部にあると判定 きれた場合と，位置情報端末Mが郊外にあると判定され た場合とにはそれぞれ時限動作を開始する。そして，位置情報端末Mが都市部にあると受信状況判定部15によ つて判定され且つGPS単独位置検出が時限時間以内に成功しなかったとき（以下，GPS単独位置検出が失敗 したときと呼ぶ）は移動体通信位置検出を，郊外にある と判定され且つGPS単独位置検出が失敗したときはネ ットワーク型GPS位置検出を，それそれ端末制御部1 3に指定する。この構成によれば，郊外においてGPS信号からエフェメリスを取得できない場合にはネットワ ーク型GPS位置検出を行うから，時間や通信料金が無駄に費やされることがさらに少なくなる。
【0032】（実施形態2）本実施形態における位置情報端末Mは，実施形態1と同様に図1に示す構成を備え る。GPS受信機部12はエフェメリスをGPS信号か ら得ることも，移動体通信部14を介した通信によって取得することもできる。言い換えると，本実施形態にお ける位置情報端末MはG P S 単独位置検出手段とネット ワーク型GPS位置検出手段とを備える。
【0033】また，本実施形態にあうける位置検出手段選択部16は，位置検出の過程にあいて，受信状況判定部 15 によって位置情報端末Mが郊外まだま山間部にある と判定きれたとき，GPS単独位置検出を指定するGP

S指定信号を端末制御部13に入力する。一方，受信状況判定部15によって位置情報端末Mが都市部にあると判定された場合，位置検出手段選択部 16 はGPS指定信号を端末制御部13に入力なるとともに時限動作を開始する。端末制御部13は，GPS指定信号が大力され ると，GPS受信機部12にGPS単独位置検出を開始 させる。只の後，端末制御部 13 は，GPS受信機部1 2から位置検出の結果得られた位置情報が入力される と，入力された位置情報を移動体通信部14を介して位置検出要求者に返送するとともに，位置検出手段選択部 16 か時限動作を開始していれば時限動作を中断きせ る。位置愌出手段選択部 16 は，時限時間が満了した場合，ネットワーク型GPS位置検出を指定するネットワ ークGPS指定信号を端末制御部13に入力する。端末制御部13は，ネットワーク型GPS指定信号が入力さ れると，GPS受信機部12にネットワーク型GPS位置検出を開始させる。その後，端末制御部13は，GP S 受信機部 12 から位惪検出の結果得られた位置情報が入力されると，人力された位置情報を移動体通信部 14 を介して位置検出要求者に返送する。その他の構成は実施形態1と同様である。
【0034】ここで，主に都市部において，電波の受信状況によってはGPS信号から時刻情報は得られても工 フェメリスが得られないことがあるが，本実施形態によ れば，位置情報端末Mが都市部にあると判定したときは GPS単独位置検出を一定時間行った後，ネットワーク型GPS位置検出を行うので，位置情報端末Mがエフェ メリスを得られない状能にある時にGPS単独位置検出 を䋛続することによって時間き通信料金が無駄に費きさ れることを防ぐことができる。
【0035】な扮，実施形態1と同様に移動体通信位置検出も退択可能とし，ネットワーク型GPS位置検出が失敗した場合に移動体通信位置検出を開始する構成とし てもよい。この構成においては，位置検出手段選択部1 6は，ネットワーク型GPS指定信号を入力する際にも時限動作を開始し，時限時間が満了してもネットワーク型GPS位置検出が成功しなかった場合には移動体通信指定信号を端末制御部13に入力する。この構成を採用 すれぼ，GPS信号か受信できない位置においてネット ワーク型GPS位置検出を継続することによって時間や通信料金が無䭾に費やされることを防ぐことができる。【0036】また，実施形態1と同様に，図2に示す構成や図3に示す構成を採用してもよい。
【0037】（実施形態3）本実施形態における位置情報端末Mは，実施形態1と同様に図1に示す構成を備六，GPS単独位置検出手段と移動体通信位置㛟出手段 とを備える。位置検出手段選択部 16 は，移動体通信部 14 における基地局からの信号の受信しベル（以下，受信しベルと呼ぶ）に応じて一方の位置検出手段を選択す る。詳しく説明すると，位置検出が開始された際，受信

状況判定部 15 は，受信レベルが既定値以上であったと き，位置情報端末Mが屋外にあると判定する信号を位置検出手段選択部 16 に入力する。位㿼検出手段選択部 1 6は，位置情報端末Mが屋外にあると判定する信号が大力されると，GPS指定信号を端末制御部13に入力す る。一方，受信状沉判定部15は，受信しベルが既定値未满であったとき，位置情報端末Mが屋内にあると判定 する信号を位置検出手段選択部16に入力する。位置㛟出于段選択部 16 は，位置情報端末 M が屋内にあると判定する信号が入力されると，移動体通信指定信号を端末制御部13に大力する。その他の構成は実施形態1と同様である。
【0038】ここで，移動体通信の基地局の多くは屋外 に配置されるため，屋内においては一般に移動体通信O基地局からの信号の受信しベルは低くなる。本実施形態 によれば，移動体通信部14の受信しベルが既定値未満 であればGPS単独位置検出やネットワーク型GPS位置検出を行わず，移動体通信位置検出を行うので，受信状況を判定する際に基準となる既定値を適宜設定すれ ぼ，GPS信号の受信が難しい屋内においてGPSによ ふ位置検出を行う場合のように無駄に時間や通信料金が無駄に費やされることを防ぐことができる。
【0039】ここで，本実施形態においてはGPSアン テナ11及びGPS受信機部12をGPS単独位置検出手段として用いたが，移動体通信手段14とともにネッ トワーク型GPS位置検出手段として用いてもよい。言 い換えると，GPS受信機部12はエフェメリスをGP S信号から得る代わりに，移動体通信部14を介した通信によって取得するる構成としてもよい。
【0040】または，上記の3種類の位置検出を全て選択可能とし，受信状况判定部 15 は位置情報端末Mの状況を3段辟に判定し，位置検出手段選択部 16 は受信状沉判定部 15 の判定每に異なる位置検出手段を選択する構成を採用してもよい。詳しく說明すると，第1の既定値を第1の既定値よりも小さい第2の既定値とが設定さ れていて，受信状況判定部 15 は受信しベルが第 1 の既定値以上であればは位置情報端末Mが電波の受信状況のよ い屋外にあると判定し，受信しベルが第2の既定値以上 かつ第1の既定値末満であれば位置情報端末Mが電波の受信状況の悪い屋外にあると判定し，愛信しベルが第2 の既定値未満であれば位置情報端末Mが屋内にあると判定する。位置検出手段選択部 16 は，位置情報端末Mが電波の受信状沉のよい屋外にあると受信状沉判定部15 によって判定されたときはGP S 単独位置検出を，電波 の受信状況の悪い屋外にあると判定されたときはネット ワーク型GPS位置梚出を，位置情報端末Mが屋内にあ ると判定きれたときは移動体通信位置検出を，それぞれ端末制御部13に指定する。
【0041】また，以下のような構成を採用してもよ い。この構成では，受信状況判定部15は内部にタイマ

を有し，定期的に受信レベルを監視し，受信しベルお既定値以上であるときには端末制御部13にGPS単独位置検出を指定する。端末制御部 13 はGPS受信機部 1 2において得られた位置情報を保持するメモり（図示せ ず）を備える。受信レベルが既定値未満である状態にお いて位置検出要求が入力された場合は位置検出を行わ ず，端末制御部 13 のメモリに最後に格納された位置情報を出力する。
【0042】をらに，図3に示すように，実施形態1で述べた端末移動判定部5 1を設け，位置情報端末Mが移
動したと端末移動判定部51が判定したときに出力する信号を，端末制御部13は位置検出を開始するトリガと して用い，メモリに保持された位置情報を更新する構成 としてもよい。
【0043】また，実施形態1と同様に，図2に示す構成を採用してもよい。
【0044】
【発明の効果】請求項1の発明は，移動体通信の受信状況に基づいて判定されたGPS信号の受信状況に合わせ て位置検出手段が選択されるから，時間や通信料金が無駄になることを防ぐことができる。
【0045】請求項3の発明は，GPS信号かかエフェ メリスを得ることができない状況きGPS信号が受信で きない状沉が発生しやすい都市部に位置情報端末Mがあ ると状況判定部によって判定され，且つ一定時間位置検出ができなかった場合に優先順位の低い位置検出を行う ので，GPS信号からエフェメリスを得ることができな い状況にあいてGPS単独位置検出家継続することや， GPS信号を受信できない状況にあいてGPS単独位置検出やネットワーク型GPS位置検出を継続することに よって時間や通信料金が無駄になることを防ぐことがで きる。

【0046】請求項4の発明は，GPS信号が受信でき ない屋内にるいてGPSによる位置検出を行って時間や通信料金を無駄にすることを防ぐことができる。
【0047】請求項5の発明は，移動体通信手段におい て愛信可能な基地局のI Dを監視し愛信可能な基地局が変化したときに位置情報端末か移動したと判定する端末移動判定部を備えるので，端末移動判定部が出力する信号を，例えば位置検出を行うトリガとして使用すること ができる。
【図面の簡単な説明】
【図1】本発明の実施形態を示すブロック図である。
【図2】本発明の実施形態の別の形態を示すブロック図 である。
【図3】本発明の実施形態の更に別の形態を示すブロッ ク図である。
【図4】GPS単独位置検出の原理説明図である。
【図5】GPS単独位置検出手段の構成を示すブロック図である。
【図6】ネットワーク型GPS位置検出の原理説明図で ある。
【図7】ネットワーク型GPS位置検出手段の構成を示 すブロック図である。
【図8】移動体通信位置検出の原理説明図である。
【符号 説明】
11 GPSアンテナ
12 GPS受信機部
14 移動体通信部
15 受信状況判定部
16 位置検出手段選択部
51 端末移動判定部
M 位置情報端末

【図5】


【図7】


【図1】

## 【図2】


［図3】



【図6】


## 【図8】



フロントページの続き
（72）発明者 軨水 淳一
大阪府門真市大字門真 1048 番地松下電工株
式会社内
（72）発明者 山田 和喜男
大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株
式会社内
（72）発明者 末藤 卓也
大阪府門真市大宁門真1048番地松下電工株
式会社内
（72）発明者 阪本 浩司
大阪府門真市大字門真 1048 番地松下電工株
式会社内
（72）発明者 辻本 郁夫
大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株式会社内
（72）発明者 藏前 健治
大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株式会社内
（72）発明者 奥野 健治
大阪府門真市大字門真 1048 番地松下電工株式会社内
（72）発明者 小山 正樹大阪府門真市大字門真1048香地松下電工株式会社内
（72）発明者 川本 和宏
大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株
式会社内
Fターム（参考）5J062 AA08 AA13 CC07
5K067 BB41 DD43 DD44 EE07 EE10 FF03 HH22

（54）【発明の名称】制御装置
（57）【要約】
【課題】 携帯端木装置が，設定されたエリア を出た場合に，エリアを設定した側の携帯端末装置に通報すること。

【解决手段】 位置情報処理部402は，第1の携帯端末装置と第2の携帯端末装置の位置情報を記憶する。安全エリア処理部403は，第1の携帯端末装置にて設定された安全エリア情報を記憶する。電源処理部40 4は，第2の携帯端木装置の電源のON／OFFを識別 する。制御部405は，第2の携帯端末装置が設定され た安全エリアを出るなどの予め設定された条件に基づき第1の携帯端末装置に通報を行う。
【選択図】
図4


## 【特許請求の範囲】

【請求項1】
自己の位置情報を検出することができる第 1 及び第 2 の携帯端末装置がそれぞれ出力し た位置情報を記憶する位置情報記憶手段と，前記第2の携帯端末装置の安全エリアを示す情報である安全エリア情報を記憶する安全エリア記憶手段と，前記位置情報と前記安全エ リア情報を照合し，前記第2の携帯端末装置が安全エリアを出た場合には，前記第1 の携帯端末装置に通報を行う制御手段と，を具備することを特徴とする制御装置。

## 【請求項2】

前記安全エリア記憶手段は，前記第1の携帯端末装置により設定された安全エリア情報 を記憶することを特徵とする請求項1記載の制御装置。
【請求項3】
前記第 1 及び第 2 の携帯端末装置が送出した位置情報に基づいて前記第 1 及び第 2 の携帯端末装置の距離を検出する距離検出手段を具備し，前記制御手段は，予め設定した以上 に前記第 1 と第 2 の携帯端末装置の距離が開いた場合には，前記第 1 の携帯緛末装置に通報を行うことを特徴とする請求項 1 または請求頂 2 記載の制御装置。
【請求項4】
前記位置情報記憶于段は，前記第2の携帯端末装置の位置情報を検出し，予め設定され た一定時間以上移動が確認されなかった場合には，前記第1の携帯端末装置に通報を行う ことを特徴とする請求項1から請求頂ろのいずれかに記載の制御装置。

## 【請求項5】

前記第2の携帯端末装置の電源ON／OFFを検出する電源ON／OFF検出手段を具備し，前記制御手段は，前記第2の携帯端末装置の電源がOFFになった場合に统，前記第2の携帯端木装置の電源がOFFになった旨及びOF Fになった位置を前記第 1 の携帯端末装置に通報することを特街とする請求項1から請求項4のいずれかに記載の制御装置

## 【請求項6】

自己の位置情報を検出する位置情報娭出于段と，他の携带端末装置の行動範囲を設定す る安全エリア設定手段と，前記安全エリア設定手段にて設定された行動範囲を前記他の携帯端末装置が出たときに危険通知を行うか否かを選択することができる危険通知設定手段 と，前記位置㛟出手段にて検出した位置情報，前記安全エリア設定手段にて設定した安全 エリア設定情報，前記危険通知設定手段にて設定した危険通知設定情報を請求項 1 から請求項5のいる゙れかに記載の制御装置に出力する通信処理手段と，を具借することを特慬と する携帯端末装置。

## 【請求項7】

自己の位置情報を検出することができる第 1 及び第 2 の携帯端末装直がそれぞれ出力し た位置情報を記憶する位置情報記憶工程と，前記第2の携帯端末装置の安全エリアを示す情報である安全エリア情報を記憶する安全エリア記憶工程と，前記位置情報と前記安全エ リア情報を照合し，前記第2の携帯端末装置が安全エリアを出た場合には，前記第1の携帯端末装置に通報を行う制御工程と，を具備することを特徴とする制御方法。

【発明の詳細な説明】
【技術分野】
【0001】
本発明は制御装置に関し，特に，設定されたエリアを携带端末装置が出た場合などに，直ちにエリアを設定した側の携帯端末装置に通報するシステムに適用きれる制御塓置に関 する。
【背景技術】
〔0002】
近年，児童誘拐事件の多発や老人の徘徊問題などから，子供，老人等の居場所を遠隔地 からでも把握したいという要望が増加している。
【0003】

従来，この要望に応えるために，各通信事業者からPHSや携帯端末装置等を用いて第三者が位置検索するサービスが提供されている（例えば非特許文献1）。
【0004】
また，位置情報サービスの付加サービスとして，閣急時に発信者が救急信号を送ると堅急連絡先に状況を知らせて対処員が急行するサービスも提供されている（例えば非特許文献2）。
【非特許文献1】http：／／www．nttdocono．co．jp／p＿s／service／
【非特許文献2】 http：／／www． 855756. com／info／m＿mob＿top．html
【発明の開示】
【発明が解决しようとする課題】
【0005】
しかしながら，従来の位置情報サービスでは，検索を行った時点での現在位置が分かる のみであり，子供の居場所を常時監視しょうとすれば，頻繁に検索を行う必要方生じ，不便である。また，緊急時には，子供側からアクションを取らないと通報を行うことはでき ず，子供が危険と分からずに連れ去られた場合には，通報は行われない。

## 【0006】

さらに，子供が連れ去られた場合に，犯人か端末を捨てる，壊すあるいは電源を切った場合には検索自体が不可能になる。
【0007】
本発明はかかる点に鑑みてなるれたものであり，子供側の携帯端末装置が，設定された エリアを出た場合や電源がOFFになった場合，あるいはも一定時間位置が動かなくなった場合に，親側の携帯端末装置に通報する制御装置の提供を目的とする。

## 【課題を解决するための手段】

【0008】
本発明の制御装置は，自己の位置情報を検出することができる第 1 及び第 2 の携帯端末装置が兴れぞれ出力した位置情報を記憶する位置情報記憶手段と，前記第2の携帯端末装置の安全エリアを示す情報である安全エリア情報を記憶する安全エリア記憶于段と，前記位置情報と前記安全エリア情報を照合し，前記第2の携帯端末装置が安全エリアを出た場合には，前記第1の携帯端末装置に通報を行う制御手段とを具備する構成を採る。

## 【0009】

この構成によれば，前記第2の携带端末装置が設定された安全エリアを出た場合に，直 ちに前記第1の携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知することができる。
【0010】
本発明か制御装置は，前記安全エリア記憶手段は，前記第1の携帯端末装置により設定 された安全エリア情報を記憶する構成を採る。

## 【0011】

この構成によれば，前記第1の携帯端末装置か設定した安全エリアを前記第2の携帯端末装置が出た場合に直ちに前記第 1 の携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知す ることができる。

## 【0012】

本発明の制御装置は，前記第 1 及び第 2 の携帯端末装置が送出した位置情報に基づいて前記第 1 及び第 2 の携帯端末装置の距雀を検出する距㒀検出手段を具備し，前記制御手段 は，予め設定した以上に前記第 1 と第 2 の携赏端末装置の距離か開いた場合には，前記第 1の携帯端末装置に通報を行う構成を採る。
【0013】
この構成によれば，予め設定された以上に，前記第1と第2の携帯端末装置の距離が開 いた場合に，直ちに前記第1の携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知すること ができる。
【0014】
本発明の制御㥄置は，前記位置情報記憶手段は，前記第2の携帯端末装置の位置情報を

検出し，予め設定された一定時間以上移動が確認されなかった場合には，前記第1の携帯端末装置に通報を行う構成を採る。
【0015】
この構成によれば，予め設定された一定時間以上第2の携帯端末装置の移動が無かった場合に，直ちに前記第10携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知することがで きる。

## 【0016】

本発明の制御装置は，前記第2の携帯端末装置の電源ON／OFFを検出する電源ON ○FF検出手段を具備L，前記制御手段は，前記第2の携帯端末装置の電源がOFFに なった場合には，前記第2の携帯端末装置の電源がOFFになった旨及びOFFになった位置を前記第1の携帯端末装置に通報する構成を採る。

## 【0017】

この構成によれば，前記第2の携帯端末装置か電源が○ F F になった場合に，直ちに前記第1の携帯端末装置に通報することにより，迅速に危険を䕓知することができる。
【0018】
本発明の携帯端末装置は，自己の位置情報を検出する位置情報検出手段と，他の携帯端末装置の行動範囲を設定する安全エリア設定手段と，前記安全エリア設定手段にて設定さ れた行動範囲を前記他の携帯端末装置が出たときに危険通知を行うか否かを選択すること ができる危険通知設定手段と，前記位置検出手段にて検出した位置情報，前記安全エリア設定手段にて設定した安全エリア設定情報，前記危険通知設定手段にて設定した危険通知設定情報を請求項1から請求項5のいずれかに記載の制御装置に出力する通信処理手段と を具備する構成を採る。
【0019】
この構成によれば，前記第2の携帯端末装置に対して，所望の安全エリアを設定するこ とができる。
【0020】
本発明の制御方法は，自己の位置情報を相出することができる第1及び第2の携帯端末装置がそれそれ出力した位置情報を記憶する位置情報記憶工程と，前記第2の携帯端末装置の安全エリアを元す情報である安全エリア情報を記憶する安全エリア記憶工程と，前記位置情報と前記安全エリア情報を照合し，前記第2の携帯端末装置が安全エリアを出た場合にな，前記第1の携帯端末装置に通報を行う制御工程とを具備するようにした。
【0021】
この方法によれば，設定された安全エリアを前記第2の携帯端末装置が出た場合に，直 ちに前記第1の携帯端末装置に通報するため，迅速に危険を察知することができる。【発明の効果】
【0022】
本発明によれば，制御装置が，携帯端末装置に設定された安全エリアを出た場合や電源 がOFFになった場合に，直ちに安全エリアを設定した側の携帯端末装置に通報すること により，迅速に危険を察知することができる。
【発明を実施するための最良の形態】
【0023】
本発明の骨子は，制御装置が，一方の携帯端末装置に設定された安全エリアを出た場合 や，携帯端末装置の電源がOFFになった場合に，直ちにもう一方の携帯端末装置に通報 することである。
【0024】
以下，本発明の実施の形態について図面を参照して詳細に説明する。
【0025】
（実施の形態）
図1 は，本発明の一実施の形態に係る通信システムを示すブロック図である。
【0026】

図1の通信システムは，携帯端末装置100と，携帯端末装置200と，携帯電話ネッ トワーク300と，制御装置400とから主に構成きれる。以下，図1のシステムを危険通知システムという。
【0027】
携帯端末装置100は，自己の位置情報及び携帯端末装置200の行動範囲を設定し，位置情報及び設定した安全エリア情報を制御装置400へ出力する。携帯端末装置200 は，自己の位置情報を制御装置400ヘ出力する。携帯電話ネットワーク300は，携帯端末装置100と，携帯端末装置200と，制御装置400をつないでいる。制御装置4 OOは，携帯端末装置100及び携帯端末装置200から出力きれた情報に基づき，携帯端末装置200が携帯端末装置1000設定した行動範囲を出た場合や，携帯端末装置2 OOの電源がOFFになった際には，携帯端末装置100へ通報を行う。
【0028】
図2は，携帯端末装置100の構成を示すブロック図である。
【0029】
携帯端末装置100は，位置センサー 2 0 1 と，距離センサー 2 0 2 と，安全エリア設定部203と，危険通知設定部204と，制御部205と，通信処理部206と加ら主に構成される。
【0030】
位置センサー 2 0 1 は，GPSもしくは基地局との測位に基づき，携帯端末装置100 の位置情報を検知する。
【0031】
距離センサー202は，近距離無線技術などに基づき，携帯端末装置200との距離を測定する。
【0032】
安全エリア設定部203は，携帯端末装置200が安全に行動することのできる安全エ リアを設定する。具体的には，学校から自宅の住所を入力することにより適切な行動範囲 を出力し設定する方法卢，自宅から半径何メートルといった設定方法，ペン人力に基づき地図上で自由に安全エリアを設定する方法など，ユーザの利便性に合わせて選択できるも のとする。
【0033】
危険通知設定部204は，危俛通知システムを動作させるか否かを選択する手段であり
，子供が家に戻っている時など，特に動作が不要な場合には自由にON ノOFFの選択が可能となるものである。
【0034】
制御部205は，携帯端末装置100における動作の制御を行う。具体的には，位置セ シサー201，距離センサー 2 0 2 ，安全エリア設定部203，危険通知設定部204か らの情報を制御し，通信処理部206を介して，制御装置400へ情報を出力する。【0035】
通信処理部206は，既存の携帯電話，PHSネットワークに接続可能なモデムを有し
，携帯端末装置100の位置情報及び設定した安全エリアの設定情報を制御装置400に対して出力する。
【0036】
図3は，携吊端末装置200か構成を示すブロック図である。
【0037】
携帯端末装置200は，位置センサー301と，距離センサー302と，危険通知設定部303と，制御部304と，通信処理部305と劫ら主に構成をれる。
【0038】
携帯端末装置200は，安全エリア設定部を有していない点を除くと，携帯端末装置1 ○Oと同一の構成を採る。
【0039】

図4は，制御装置400の構成を示すブロック図である。
【0040】
制御装置400は，通信処理部401と，位置情報処理部402と，安全エリア処理部 403 と，電源処理部404と，制御部405とから主に構成ぎれている。
【0041】
通信処理部401は，携帯電話ネットワーク300に接続されて通信を行う。位置情報処理部 402 は，携帯端末装置100と携帯端末装置200の位置情報を処理する。安全 エリア処理部 403 は，携帯端末装置 100 にて設定された安全エリア情報を処理する。電源処理部 404 は，携荋端末装置 2000 電源のON／OFFを識別する。制御部40 5は，危険通知システム全体を制御する。
【0042】
次に，本危険通知システムの動作について，図5に示すフロー図を用いて説明なる。
【0043】
携帯端末装置100の危険通知設定部204に対して設定が行われると，危険通知モー ドに切り替方る（S501）。この時点で，制御装置400に対して，危険通知モードに切り替わったことを通知する。次に，携耑端末装置100のユーザが安全エリアの設定を行う。この情報も，制御装置400に対して通知が行かれる（S502）。
【0044】
また，携节端末装置200の危険通知設定部303に対して設定が行われると，危険通知モードに切り替わる（S503）。ここで，仮に携帯端末装置200のユーザか設定を行わない場合は，この危険通知システムは作動しない。携帯端末装置200のユーザが，危険通知システムを作動させた場合は，情報が制御装置400に発信され，危険通知シス テムが作動を始める。
【0045】
制御装置400では，位置情報処理部402において，携帯端末装置2000位置情報 を常時把握する。また，安全エリア処理部403において，携帯端末装置100加ら出力 された安全エリア情報を蓄積する。位置情報処理部402と安全エリア処理部403のデ一夕を照合し，携帯端末200が安全エリア外に出た（S504），位置移動が設定時間以上無い（S505），もしくは携帯端末装置100との距離が設定距離を超えた（S5 06），などの情報を制御部 405 で処理し通信処理部 401 を通じて携帯端末装置 10 Oに通報する（S508）。通報する場合，携带端末装置100以外への通報も設定によ り可能とする。また，携帯端末装置200の電源がOFFになった場合（S507）にも ，電源処理部 404 で情報を蓄積し，制御部 405 ，通信処理部 401 を通じて携帯端末装置100に通報する（S508）。

## 【0046】

以上のように，本実施の形態によれば，携帯端末装置が設定した安全エリアを携帯端末装置が出た場合や，携帯端末装置の電源がOFFになった場合に，直ちに携帯端末装置に通報することにより，迅速に危険を察知する危険通知システムを提供することができる。
【産業上の利用可能性】
【0047】
本発明は，携帯端末装置が設定したエリア゚外に携帯端末装置が出た場合や携帯端末装置の電源がOFFされた場合に，直ちに携帯端末装置に通報か届くことで，危険を迅速に察知することができる。
【図面の簡単な説明】
【0048】
【図1】本発明の一実施の形能に係る通信システムを示すブロック図
【図2】携帯端末装置の構成を示すブロック図
【図3】携帯端末装置の構成を示すブロック図
【図4】制御装置の構成を示すブロック図
【図5】本危険通知システムの動作を示すフロー図

| 【符号の說明】 |  |
| :--- | :--- |
| 【0049】 |  |
| 100 | 携帯端末装置 |
| 200 | 携帯端末装置 |
| 201 | 位置センサー |
| 202 | 距離センサー |
| 203 | 安全エリア設定部 |
| 204 | 危険通知設定部 |
| 205 | 制御部 |
| 206 | 通信処理部 |
| 300 | 携帯電話ネットワーク |
| 301 | 位置センサー |
| 302 | 距離センサー |
| 303 | 危険通知設定部 |
| 304 | 制御部 |
| 305 | 通信処理部 |
| 400 | 制御昰置 |
| 401 | 通信処理部 |
| 402 | 位置情報処理部 |
| 403 | 安全エリアア処理部 |
| 404 | 電源処理部 |
| 405 | 制御部 |

【0049】
100 携帯端末装置
200 携帯端末装置
201 位置センサー
202 距離センサー
203 安全エリア設定部
204 危険通知設定部
205 制御部
206 通信処理部
300 携帯電話ネットワーク
301 位置センサー
302 距離センサー
303 危険通知設定部
304 制御部
305 通信処理部
400 制御装置
401 通信処理部
402 位置情報処理部
403 安全エリア処理部
404 電源処理部
405 制御部

【図1】
【図2】


## 【図3】



【図5】

（51）Int． Cl .7 $\mathrm{HO} 4 \mathrm{Q} \quad 7 / 38$
F I H04B $7 / 26 \quad 109 \mathrm{M}$
テーマコード（参考）
（19）日本国特許庁（J P）
－
（11）特計出願公表番号特表2003－529083
（P2003－529083A）
（43）公表日 平成15年9月30日（2003．9．30）

| （51） $\mathrm{Int.Cl}{ }^{7}$ |  | 裁別記号 | F I |  |  | テーマIード（参考） |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| G01s | 5／14 |  | G01S | 5／14 |  | 2F029 |
| G01C | 21／00 |  | G01C | 21／00 | z | 5 H 180 |
| G08G | 1／0969 |  | G08G | 1／0969 |  | $5 J 062$ |

審査請求 未鿁求 予備審査請求 有（全 33 頁）

（54）【発明の名称】個人位恤検出システム
（57）［要約】
ロケーター・ユニットの位置を盀き止める倜人ロケータ
ーシステム。このシステムは，中央ステーション（1
6）とGPS衛生（14）との双方と交信するロケータ
一・ユニット（18）を有する。このロケーター・ユニ
ットは，ユーザの肪の周りに装着可能なポータブル・ハ ウジングを有する。通信システムは，中央ステーション と交信するハウシンング内に設けられ，かつ送信器と受信器を有する。GPSユニットも，このロケーター装置の位置を突き止めるためにGPSシステムと交信するハウ ジング内に設けられている。位置データの位亘要求を受信すると，送信器が，分析のためにその位值データを中央ステーションに逆信する。緊急信号（26）を中央ス テーションに送信し，ロケーター・ユニットの位置の検出を開始するため，パニックボタンが設けられている。非緊急コールボタンが，位置要求信号を中央ステーショ ンに送信するために設けられていて，この中央ステーシ ョンに対する応答でこのロケーター装置の位置に関する交信リストを人（2 2）に知らせる。この通信システム は，POTS，セルラー，PCS又は通信網のうちの1

## 【特許請求の範囲】

【請求項1】a）ユーザの腕の周りに装着可能なポータブル・ハウジング ；
b）中央ステーションとの無線通信を確立し，無線送信器富む線受信器を有する手段；
c）この無線受信器によつてこの中央ステーションから位置要求信号を受取ると ログーター・ユニットが，GPSシステムと交信するためにこのロゲーター ユニットの位置を突き止める全地球測位衛生シスデムと交信する手段を起動させ そこから位置データを計算し，この位置データ計算を完了すると，無線送信器 は，分析のためにこの位置データを中央ステーションに送信するこの手段，及び
d）GPSュニットと通信送信器の電力を制御してバッテリの寿命を最小限にす る手段から構成される個人測位装置。

【請求項2】個人湘位装置は，中央ステーションに対して緊急信号を送信 するパニックボタンをさらに有し，ユーザによる緊急状沉を検出すると，中央ス テーションは，この緊急信号の受取りに対する応答でこの個人測位装置に位置応答信号を転送する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項ふ】個人測位装置は，ユーザによる起動の際に中央ステーション に対して位置要求信号を送信する非緊急コールボタンをさらに有し，中央ステーー ションは，非緊急信号の受取りに対する応答でこの個人測位装置に対して位置応答信号を転送する請求項2に記載の個人測位装置。

【請求項4】中央ステーションは，各個人測位装置に対して交信リストを記檍し，ユーザによる非緊急コールボタンの起動に対高る応答で位置データを受取ると，この中央ステーションは，ロケーター装置の位置に関する交信リストを人に知らせる請求項3に記載の個人測位装置。

【請求項5】確立手段は，POTS，セルラー，PCS又はインターネッ ト通信網を利用する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項6】個人測位装置は，この個人測位装置がいつ干渉されたかを检出するタンパー検出センサをさらに有し，送信器を起動して，緊急信号を中央ス

テーションに送信する請求項5に記載の個人測位装置。
【請求項7】個人測位装置は，この個人測位装置の位置を正確に示ずとき に人を援助する超音波ビーコン信号を発生するビーコン発生器をさらに有する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項8】ビーコン発生器は，無線周波数のビーコン信号を発生まる請求項7に記載の個人測位塉置。

【請求項9】個人測位装置は，ユーザの腕の周りの装置をラッチする電気的なキー又は機械的なキーをさらに有する請求項 1 に記載の個人測位装置。

【請求項10】個人測位装置は，エーザの腕の周りのこの個人測位装置を ラッチングするために中央ステーションから受信したラッチング命令によって起動されるラッチング機構をさらに有する請求項9に記載の個人測位装置。

【請求項11】個人測位装置は，PCSタワーに対するクロック位相ロッ タと電圧制御発振器をさらに有し，この電圧制御発振器は，このPCSタワーを追跡するクロック位相ロックループからの電圧情報を利用する請求項1仁載の個人測位装置。

【請求項12】個人測位装置は，中央ステーションを介して別の部隊に送信するた始にユーザからオーディオ信号を受信するマイクロフォンを有し，かつ中央ステーションを介して別の部隊からの受信器によって愛信したオーディオ信号を再生するスピーカを有する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項13】 a）ロケーターエニットを追跡きれるべき物体又は人に装着し；
b）加入者からの位置要求を受取ると，信号を制御ステーションからロケーター コニットの位置を要求しているこのロケーター ユニットに送信し；
c）GPS衛生信号を受信するためにこのロケーター ユニットに接続されたG PSエニットを起動きせ，
d）PCSタワークロックを追跡するクロック位相ロックループからの電圧情報 を使用することによって時間を低減ずるためにGPS信号をの獲得を援助し；
e）GPS信号からの位置データを計算し；
f）分析してロケーター エニットの位置を突き止めるために位置データを中央

ユニットヘ送信し；
g）加入者にロケーター ユニットの位置を知らせることから成る人又は物体の位置を突き止める方法。

【請求項 14 】方法は，近い範囲のときにロケーターエニットの位置を突き止める加入者を援助するためにこのロケーターコニットによってビーコン を発生するステップを有する請求頂13に記載の方法。

【請求項15】装着ステップは，電子キーを使用すること，器械キーを使用すること，又は中央ステーションから遠隔信号を受信して，シッチング機構を ラッチするごとのうちの1つを有する請求項13に記載の方法。

【請求項16】方法は，ロケーターコーニッを起動して，中央ステーシ ョンと交信し，をしてこのロケーターコニット上の非緊急コールボタンを起動 したときに，位置要求信号の発生を開始するステップをさらに有する請求項13 に記載の方法。

【請求項 1 7】 方法は，ロケーター ユニットから位置データを受取ると きに中央ステーションによつて記憶された交信リスト上で身元磪認された人と交信するステップをさらに有する請求項16に記載の方法。

【請求項 1 8】 方法は，ロクーターコーニットを起動して，中央ステーシ ョンと交信し，そしてこのロケーター コニット上のパニックボタンを起動した ときに，位置要求信号の発生を開始するステップをさらに有する請求項13に記載の方法。

【請求項19】方法は，エアモード ボタンが起動すると，ロケーター ユニットの操作を一時停止するステップをさらに有する請求項13に記載の方法
作が所定の期間一時停止される請求項19に記載の方法。

【請求項21】方法は，中央スデーションによつてロケーターコニット の電力レベルを監視するステップをさらに有する請求項13に記載の方法。

## 【発明の詳細な説明】

【 $000011 〕$
本発明は，全地球測位衛生（GPS）システムや，シケーター ユニットすな わちユーザの位置を正確に示すために使用するビーコンの発生を含む多数の位置確認技術を使用する位置確認システム，特にポータブルローローター ユニット を所持するユーザの所在地を突き止めて追跡可能なシステムに関する。

【0 0002 〕
本発明は，ロケーター エニットの位置を突き止めるパーソナルロケーター システムを有する。このシステムは，中央ステーションとGPS衛生の双方と交信するロケーター装置を有する。このロケーターコニットは，ユーザの腕の周 りに装着可能なボータブル ハウジングを有する。通信シスデムが，中央ステー ションと交信するためにこのハウジング内に設置きれていて，かつ送信器と受信器を有する。GPSユニットも，ロケーター装置の位置を突き止めるGPSシス テムと交信するためにハウジング内に設置されている。受信器が中央ステーショ ンから位置要求信号を愛取ると，ロケーター ユニットが，GPSコニットを起動してGPSシステムと交信し，このGPSシステムから位置データを算定する －位置データの計算を完了すると，ロケーターは，分析のために位置データを中央ステーションに送信する。パニックボタンが，緊急信号を中央ステーションに送信して，ロケーター コニットの位置を検出するために設けられている。非緊急コールボタンが，位置要求信号を中央ステーションに送信し，それに対して応答し，ロケーター装置の位置に関する交信リストを人に知らせる。通信システム が，POTS，セルラー，PCS又はインターネット通信網のうちの1つを利用 する。タンパー検出装置は，ロケーター装置がいつ干渉（tamper）されるか検出す る。ビーコン発生器が，ロケーター装置の值惪を正確に示す際に人を助ける超音波又は無線周波数のビーコン信号を発生する。
$\left[\begin{array}{llll}003\end{array}\right]$
以下に，本発明の\＆の他の構成，特徴及び付随する利点を図面に基づいて説明 する。同じ又は類似の部分を幾つかの図面にわたつて符号で示す。

【O 0 O 4 】

図面について説明する。これらの図面の類似の符号は，類似の要素を示す。図 1～6は，符号10によつて示された本発明の全地球測位追跡システムを示す。

【0 005 】
全地球測位追跡システム10は，図1中に示きれている。この全地球測位追跡 システム10は，中央監視ステーション12，遑跡衛生14，局地中榇ステーシ ョン16及びポータブル・ロケーター・ユニット18を有する。ポータブル・ロ ケーター・コニット18と交信するか，又はポータブル・ロケーター・コニット 18によつて生成された信号を受信した際に，中央監視ステーション12は，起動きれたボータブル・ロケーター・ユニット18の移動を監視することができる

## 【00 06 】

ボータブル・ロケーター・コニット18は，耐干渉性で検出可能なボータブル －ユニットである。このポータブル・ロケーター・コニット18は，個人の所有物か又は図1中に示されたように子供のような個人に取外し可能に装着されてい る。図中の子供20は，保護者22によって監視されている。中央監視ステージ ョン12は，POTS，セルラー，PCS又はインターネットのような公共通信 ネットワータを介してボータブル・ロクーター・コニット18と交信する。シス テム10の主な目的は，ポータブル・ロケーター・ユニット18を携行している人20の位置を笑き止める進歩的により正碓な技術を使用して，装着者の位置を突き止めることである。これらの技術は，無線基地ステーションID測位技術に関連する。この技術は，通信媒体としての無線インターネットを使用する全地球測位（GPS）システムに対して1～10平方マイルの範囲内の位置にあるロケー ター・ユニット18の位置を突き止めることができる。このシステムは，約 5 メ ートル内にいるポータブル・ロケーター・ユニット18の装着者の位置を突き止 めることができる。ポータブル・ロケーター・コニット18によって生成される音波の周波数又は無線周波数のビーコンが，所望の人又は物体に対する最後の接近を容易にする。

$$
【 \begin{array}{llll}
0 & 0 & 0 & 7 \\
\hline
\end{array}
$$

本発明のシステム1Oは，ページング機能を含む優れた測位サービスを提供す

るためにSMSノQNCセッションのようなクライアント・サーバプロトコルを備える。ポータブル・ロケーター・コニット18を装着している中央ステーショ ン12が，図2中のパニックボタン42を押すことによって緊急コールを中央ス テーション12に対して送ることができる。タンパー検出せンサが，後で説明す るようにボータブル・ロケーター・コニット18との干渉（tampering）の検出時 に緊急コールを自動的に起動できる。非緊急コールも，図2中の非緊急コールの作動時に装着者によつて起動され得る。中央ステーション12は，交信リスト上 の所望の保護者にコーザの行方に関して知らせる。操作のブレッド・クランブリ ング・モードが，バッテリー出力に制限のあるロケーター・ユニットの効果的で柔軟性のある追跡を可能にする。ロッキング機構，アンロッキング機構及びロケ ーター・ユニット操作の中断（例えば，飛行機の旅行）が，最大の安全性と有用性を提供する無楾ネットワークを介して権利のあるキー・フォッブ又は中央ステ ーション12によつて制御される。これらのタスタを実行するシステムの操作は －後で説明する。

【0008】
操作のノーマルモードでは，GPS衛生14と交信するポータブル・ロケータ ー・ユニット18のGPSユニットが通常才フになっている。そして，中央ステ ーション12と交信するシステムが，セルラーノPCS電話システムのリスニン グモードと類似のリスニングモードにセットされている。中央ステーション12 が特定のポータグル・ロケーター・ユニット18上の位置を要求する顧客からの コールを受信したときに，中央ステーション12は，ポータブル・ロケーター・ コニット18との交信を開始する。中央ステーション12は，送信ノ受信ステー ション16を介L無線通信チャネルを使用してポータブル・ロケーター・コニッ ト18と交信する。これらの送信〉受信ステーション16は，信号をポータブル －ロケーター・コニット18に中継する。送信〉受信ステーション16に対して中央ステーション12によつて送信される信号は，矢印24によって示きれてい る。ポータブル・ロケーター・ュニット18に対して送信〉受信ステーション1 6によって送信される信号は，矢印26によって示されている。中央ステーショ ン12は，この通信チヤネルを通じて中央ステーション12に位置情報を送り返

すやり方に関する指示を提供する。中央ステーション12から受信きれる指示は ，位置情報をより迅速に得るためのGPS工ニットを使用する援助情報を含み得 る。中央ステーション12から指示を受取ると，追跡装置18が，中央ステーシ ョン12との交信を終了し，その時点でGPSユニットをオンにする。GPSエ ニットは，中央ステーション12からの（時間，周波数及び暦表時のような）援助情報によつて又は援助情報なしで位置データを計算する。この時，ポータブル －ログーター・ユニット18は，中央ステーション12との無線通信リンクを磪立し，矢印26，24によって示されたように位置情報を中央ステテーション12 に対して送信する。ボータブル・ロケーター・ユニット18は，アーチ状の線3 1によって示されたビーコンも発生する。このビーコンは，音波又は無線周波数 の信号である。このビーコンは，近い範囲になつたときにコーザの位置を突き止 ある助けをする。

【O 0009 】
ポータブル・ロクーター・ユニット18の典型的な実施の形態が，図2，3中 に示されている。ポータブル・ワケーター・ユニット18は，一般にはブレスレ ット又は腕時計のようにコーザによつて腕32の周りに装着される。ポータブル －ログーター・ユニット18は，好ましくは切断不可能な材料から作られる。そ の結果，適切な解除機構なしで取外すことは困難であるか又は不可能でさえ无る －したがって，ポータブル・ロクーター・コニット18は，心配なしに子供，又 は囚人若しくは釈放プロダラム若しくは猶予中の被収容者，又は医療介護の必要 な高齢者，個人の財産，又はハイカー若しくは危黆なエリアにわたつて移動する登山家のような運動家を追跡するために使用され得る。ポータブル・ロケーター －ユニット18は，顔面38上に滑らかな構造の外面34とディスプレイ36を有する。ディスプレイ36は，一目の時間を示す時計40を有する。ポータブル －ロケーター・コニット18は，表示きれる内部時計を有する。この時間は，ロ ケーター・コニット18内のPCSコニットがPCSタワーで登録する時にセッ トされる。ロクーター・ユニットは，装着している領域内の正磪な時間を自動的 に表示する。この時間は，非常に正確であり世界時間の1秒以内であるものか， ロケーター・ユニットのGPS部に対しては十分正確でない。ポータブル・ロゲ

ーター・ユニット18がユーザの腕32の周りでロック状態にあるか否かを示す指示41も，ディスプレイ36上に設けられている。後で説明するように，ロゲ ーターユニット18がエクモードのときのように，追加の指示をロクーター・ユ ニット18の操作のモードを示すために表示してもよい。緊急ボタン42が，ボ ータブル・ロケーター・ユニット18上に設けられてい呂。緊急ボタン42の起動が，中央ステーション12との交信を開始する。この場合，緊急事態の存在を示す信号が，ボータブル・ロクーター・ユコット18によつて送信される。この緊急信号の受取りに対する応答で，中央ステーション12がポータブル・ロケー ター・ユニット18の位置を突き止める炕理を開始する。その位置が測定きれる と，適切な緊急人員が召集される。非緊急位置ボタン44も，ポータブル・ロケ ーター・ユニット18の顔面40上に設けられている。非緊急位置ボタン44の起動が，ボータブル・ロケーター・コニット18の位置を突き止める中央ステー ション12と交信させる。ポータブル・ロケーター・ユニット18の位置が突き止められると，中央ステーション12が，ボータブル・ロケーター・コニット1 8の位置を所定の部隊に知らせるためにその部隊と交信する。エアモードボタン 46 も，ポータブル・ロケーター・ユニット18上に設けられている。エアモー ドボタン46は，所定の周期に対して追跡装置18をオフにする。飛行機内のよ うに，セルラー技術の使用が禁止されているエリアに侵入しているときに，この モードは有益である。

【 $\left.\begin{array}{lllll}0 & 0 & 1 & 0\end{array}\right]$
ポータブル・ロケーター・ユニット18の側面が，図3中に示されている。こ の図では，ラッチング機構 48 が，ロックボタン50，キー・フォッブ用のポー ト51及びヘッドフォンを受けるポート52と共に示されている。ポータブル・ ロケーター・ユニット18は，ラッチング機構48をラッチすることによつて，及びキー・フォッブ上のロックボタン50を押してポータブル・ロクーター・コ ニット18をロックするためにキー・フォッブを接続することによつて保護（ロ ック）されている。ポータブル・ロケーター・ュニット18は，中央ステーショ ン12からの命令によってロックされてもよい。キー・フォッブ上のロッタノア ンロックボタンは，ポータブル・ロターター・ユニット18に対する1E22個

の異なるキーコードのうちの1つのキーコードをアップロードすることによつて このキーコードをデッドボルトのラッチのために教えることによって電子機構装置を起動させる。このデッドボトルは，ボータブル・ロケーター・ユニット1 8 がアンラッチされたり又は取外されたりするのを阻止する。ロックがボタン5 0又はキー・フォッブを通じて起動されると，ロックアイコン41が，ディスプ レイ36上に現れる。ポータブル・ロケーター・ユニット18が中央ステーショ ン12と交信している時は，ロックノアンロック状態を示すデータが，データバ ッケージ内に含まれている。ポータブル・ロケーター・ユニット18は，シッチ ング機構48たけをラッチすることによって，そしてロックプロセスを省略する ことによってコーザに対して（ロックされないで）装着されてもよい。ラッチが一度ロックきれると，このロックは，檴利のあるキー・フォッブによってしか解除できない。ポータブル・ロケーター・ユニット18が解除されると，ロックア イコンがディスプレイ36から消滅し，ポータブル・ロケーター・コニット18 を解除して取外すことができる。ポータブル・ロケーター・ユニット18のバッ テリー消費を最小限にするため，好適な実施の形態は，ポータブル・ロケーター －ユニット18と中央ステーション12との間の通信用のIS95BPCSを利用する。典型的なロッキング機構 4 8 は，図3中に示されている。しかしなが ら，ロッキング機構 48 が，一度装着されたポータブル・ロケーター・ユニット 18を物品又は人加ら外きれるのを阻止するならば，ロッキング機樌38は，キ一，組合わせロック，電子キー等のような各種の可能なロッキング軨構で設けて もよい。

【 $\begin{array}{lllll}0 & 0 & 1 & 1\end{array}$
ロケーターユニット18の内部要素を示まブロック図が，図4中に示されてい る。プロセッサ54が，ロケーター・ユニット18内に設けられていてこれらの内部要素を制御する。内部電源56が，プロセッサ54に接続されていて，ロケ ーターユニット18に電力を供給する。バッテリー・センサ58が，プロセッサ 54 と電源 56との間に接続されている。バッテリーセンサ58は，電源の出力 を検知し，バッテリー出力信号をプロセッサ54に供給する。したがって，プロ セッサ54は，出カレベルがいつ低いかを磪認することができ，それに応して作

動可能である。プロせッサ54によつて処理されたデータ，及びロケーター・コ ニット18を操作するプロセッサ54によつて使用されたプログラムを記憶する ため，記憶器 60 が設けられている。受信器 62 が，中央ステーション12から無線送信きれた信号を受信するためにも受けられている。送信器64㫊，中央ス テーション12に信号を送信するために設けられている。受信器 62 と送信器 6 4の双方が，プロセッサ54に接続きれていて，プロセッサ54によつて制御き れる。中央ステーション12を通じてもう1つの部隊と音声で交信するため，マ イクロフォン66とスピーカ68も設けられている。その代うりに，マイクロフ オンとスビーカをヘッドフォン・ボート52を通じてロケーター・ユニット18 に接続されたヘッドフォン内に含めてもよい。マイクロフォン66は，コーザか らの音声通信を受信することができ，かつ送信器を使用して中央スデーション1 2経由でをの他の部隊にオーディオ信号を送信することができる。受信器 62 は －スピーカ68を通じて再生するために中央ステーション12からのオーディオ信号を受信することができる。

【 $\left.\begin{array}{llll}0 & 0 & 1 & 2\end{array}\right]$
GPS受信器が，GPS衛生14と交信してロケーター・ユニット18の位置 を突き止めるために設けられている。位置情報が，プロセッサ54に送信され，最終的には中央ステーション12に送信される。近い範囲のときに，ビーコン発生装置 72 が，ユーザの位置を突き止める助けをする音波又は無線周波数のビー コンを発生する。状況が救出又はその他の理由のために物理的な接触を要求する ときは，ビーコン発生器 7 2 は，装着者に最終的に接近することを可能にする。一般に，GPSシステムは，建造物や視覚的に妨害のあるエリア内の装着者の位置を正確に示す十分な分解能を有しない。ビーコン72は，音波又は無線周波数 の装置を使用する最後の接近を成し遂げる手段を提供する。キー・フォッブ74 は，コーザの腕の周りのロケーター・コニット18を保護する追加の手段を提供 する。キー・フォッブは，ロケーター・ユニット18内のバッテリーを充電する機構当提供する。タンパー・センサ76は，ロケーター・ュニット18がいつ干渉されるか又はカットされるかを椶出し，その信号をプロセッサ54に送る。そ して，プロセッサ54は，中央ステーション12に送信される緊急信号を発生す

る。中央ステーション12は，ロケーター・ワニット18の位置を確認するため にこのロケーター・ユニット18との交信を開始する。パニックボタン42及び非緊急セルボタン44が，起動時に中央ステーションと交信を開始するためにプ ロセッサ54に接続きれている。ディスプレイ36も，プロセッサ54に接続き れている。プロセッサ54は，ディスプレイ36上で目視可能なアイコンと時計 を制御する。
$\left[\begin{array}{llll}0 & 0 & 1 & 3\end{array}\right]$
以下に，個人位置検出シスデム10の操作を図，特に図5，6を参照して説明 する。個人位置検出システム10は，操作中に人又は物体の位置を突き止めるだ めに使用される。ロケーター・コニット18は，この人又は物体に対して保護さ れている。図6は，ロケーターシステム10に基づくPCSネットワークの例を示守。ワケーター・ユニット18は，GPSユニット70，PCS通信システム 62，64及びプロセッサ54を有する。通信ステーション86は，その中に通信システム62，64の受信器によつて受信される信号を分析するプロセッサを有する。子供が行方不明になつた場合，加入者78，一般に保護者が，一般の電話（PSTN），無線電話80又はインターネット接続 82 学通じて位置を突き止める処理を開始する。中央ステーション12のオペレータが，要求を受信して ，ロケーターュニット18とのコール・セットアップを開始する。コーザ20は －パニックボタン42对は非緊急コールボタン44を押すことによつてコール・ セットアップも開始できる。この例では，ロケーター・エニット18が中央ステ ーション12と交信し，加入者 78 が中央ステーション12と交信するときと同様に，システムが作動する。

【0 0 | 0 | 1 | 4 |
| :--- | :--- | :--- |

通信システム62，64が，バッテリとタンパー検出状況に限定されないシス テムの保全性を連続して監視する。通信システム62，64は，制御ステーショ ン12からの要求の受信時に制御ステーション12に対するサーバとして作動し －通信リンクをセットアップする。制御ステーション12からの要求は，公共サ ービス電話通信網（PSTN）又はセルラー80を通過し，通信システム86に よって分析するためにロケーター・コニット18の通信システム62，64の受

信器によつて受信きれる。そして，ロケーター・コニット18は，要求に対して応答し，通信システム62，64の送信器を通じて応答信号を送信する。好適な実施の形態では，SMSインターネット（TCP（TP）セッションが，最大の相互通用性に対して使用される。イベント・カウンターが通信システム62，6 4をトリガーレて，完全デュープレックス通信リンクをセットアップするときは ，通信システム62，64は，制御ステーション12に対する顧客としても作す る。本発明の好適な実施の形態では，QNCセッションに基づくTCPノIPは ，中央スデーション12とロケーター・ユニット18との間のデュープレックス通信に使用きれる。通信システム62，64は，ロッククアンロックとバッテリ ー充電操作を保証するために外部装置キー・フォッブ74とインターフェースで接続きれている。

【0 $\left.01 \begin{array}{lll}0 & 5\end{array}\right]$
GPSユニット70は，GPS衛生14からの信号を利用する測位操作を実行 する。一般にGPSユニット70は，中央スデーション12からの命令の応答時又はパニックボタン42若しくは非緊急コールボタン44の起動時にオフモード になつている。プロセッサ54が起動すると，GPSユニット7Oがオンになつ て，測位処理を開始する。GPSユニット70は，効率性を向上するために中央 ステーション12からの援助情報を利用できる。このような援助情報は，ロケー ターユニット18の大まかな位置のほかに暦，暦表時，周波数オフセット，ドッ プラー，基準時間等を含む。GPSユニット7Oは，GPS衛生14使用して計算した位置データをプロセッサ54に送る。プロセッサ54は，中央ステーショ ン12に対する呼出しを開始して，その位置データを分析のために中央ステーシ ョン12に送信する。そして，中央ステーション12は，適切なエリア内でロケ ーター・ユニットの位置を突き止めることができる。そして，音波又は無線周波数信号の発生が必要なときは，プロセッサ54は，ビーコン発生器 72 を起動す る。GPS又は無線通信リンクが悪い環境のために確立できないエリフ内でも， この音波又は無線周波数信号は，所望の物体への最後の接近を可能にする。

【 $\left.\begin{array}{lllll}0 & 0 & 1 & 6\end{array}\right]$
図5は，ロケーター・ユニット18の位置を突き止めるシステムの異なる操作

モードを示す状態図を示す。最初，ロケーター・ユニット18はは，ワッチモード にある。ロケーター・ユニット18は，このワッチモードの間に中央ステーショ ン12加ら来る信号を監視する。パニックボタン42奻非緊急コールボタン4 4の起動に対する応答中に加大者から又はロケーター・ユニット18から信号を愛取ると，中央ステーション12は，SMS（Short Message Service）メッセ ージをロケーター・ユニット18に送る。このロケーター・ユニット18は，こ のロケーター・コニット18が中央ステーション12と交信するのを要求する。 そして，ロケーター・ユニット18は，中央ステーション12に接続している Q NC（Duick Net Connect）インターネット・セッションを開始する。この時， ロケーター・コニット18は，エアモードに入る。このエアモードでは，中央ス テーション12は，ロケーター・コニット18がその位置を確認することを要求 する。ワケーター・エニット18が中央ステーション12に接続きれている間に －衛生 14 の位置を突き止める際にGPS装置70を援助する要求信号が，ロケ ーター・ユニット18にクップロードざれる。ロケーター装置18は，GPS 衛生14から直接要求情報を得る能力も有しているが，これは最後の代替手段とし てだけ使用きれる。ロケーター・ユニット18自身が，中央ステーション12か ら遮断して，このロクーター・コニットの位置を得る処理を開始する。いつも才 フになっているGPS7OがオンL，GPS70をPCSタワー86に対して位相同期しつつ，正確な時間が，PCSタワー86からロクーター・ユニット18 に送信される。PLLがPCSタワーと同期状態でないときでも，位相同期ルー プ（PLL）におけるVCO（voltage controlled oscillator）の電圧情報が －GPS用の援助情報として使用される。このとき，通信システムからGPSコ ニット70に送られる全ての援助情報が入手可能である。したがって，ロケータ ー・ユニット18は，その援助情報をこのロケーター・ユニット18の測位のた めに使用できる。GPSコニット70がロケーター・ユニット18の位置を確認 した後に，位置情報は，プロセッサ54に送られて，GPSユニット70が遮断 する。PCSプロセッサは，もう1つのQNCインターネット・セッションを開始する。中央ステーション12が，この通信の間にロケーター・ユニット18か ら全ての位置情報をダウンロードして，このセッションを終了する。このとき，

中央ステーション12は，ロケーター・ユニット18の位置を知り，インターネ ット又は通常の通信組織を通じてこのデータを平均的な顧客が理解できる座標情報に変換することができる。そして，ロケーター・ユニット18は，中央スデー ション12からの次の信号を待つワッチモードに戻る。中央ステーション12は ，ロケーター・ユニット18から愛信した位置データを使用し，この位置データ を境界標識を有する地理データに変換する。この地理データは，電話で加入者に配信されるか又はインターネットのユーザ用のマップ上に表示され得る。

【0 $\left.01 \begin{array}{lll}0 & 7\end{array}\right]$
ワケーター・ユニット18は，装着者が緊急位置セッションを開始可能にプロ グラミングされ得る。ユーザが緊急行動を示すパニックボタン42を起動すると ，ロケーター・ユニット18が中央ステーション12と交信する。パニック（警報）ボタン42は，状態をワッチモードからエアモードに遷移をせる。をして， インターネット・セッションが確立される。中央ステーション12は，この緊急交信を記録し，上述したように測位処理を開始する。中央スデーション12から の最初のメッセージは，ベースステーションID情報を含む。この情報は，最後 の位置情報が受信きれたときに，畗切なPSAR（Public Service Answering P oint）のうちのどのPSAR功緊急セッションに拘束されるかを示すために使用 される。そして，エアタイムモードが，上述したように進行する。

【0 $\left.0 \begin{array}{lll}0 & 1 & 8\end{array}\right]$
非緊急状況コールが，非緊急コールボタン44の起動時にユーザによつて起動 されてもよい。この処理は，パニッタボタン42䪺起動きれるときと同様に実行 きれる。非緊急コールボタン44が起動きれると，中央ステーション12がこの非緊急状況情報を倀先した交信リスト中の交信人に送る。このリストは，サービ スの登録の蔡に好ましくは中央ステーション12に供給され，PSAT911竪急コールセンターなしに保護者との交信を可能にする。

【0 0119 〕
ページャー（pager）モードも，図5中に示きれている。ロケーター・コニット 18は，加入者が選択した場合に，ページャとしてディスプレイ36上にSMS メッセージを表示するオプションの機能を有する。この場合，中央ステーション

12 からの適切なSMSメッセージを受け取ると，ワッチモードがページャーモ ードに切り換る。ロケーター・コニットは，ページが受信されたことを装着者に知らせる音楽表記や音表記のような視覚表記を行う。このとき，ロケーター・ユ ニット18は，受信したページャー・メッセージをディスプレイ36上に表示す る。

$$
【 00200 】
$$

選択的には，ロクーター・ユニット18は，ヘッドフォンクマイタロフォンに対して又はヘッドフォンノマイクロフォンから有線又は兼い範囲の無線通信を受信することができる。このヘッドフォンクマイクロフォンは，PCSフォンとし てのセルラー通信を容易にするためにヘッドフォン・ポート52を通じて接続さ れる。キーパッドがないので，装着者は，インターネット・セッションを起動す る。このインターネット・セッションは，ロケーター・ユニット18を中央ステ ーション12のコンピュータに接続する。中央ステーション12のコンピュータ は，音声認識ソフトウェアを有する。要求されると，この音声認識ソフトウェア は，コーザがどこで要求しようとも呼出しを起動する。ロケーター・ユニット1 8は，電話通信の間はエア・タイムモードにする必要がある。
$\left.\begin{array}{lllll}0 & 0 & 2 & 1\end{array}\right]$
FCCo要求を満足するため，飛行機の旅行の間はセル・フォンをオフにする ユーザによってセットされるように，ロケーター・ユニット18は，特定の期間（1時間～24時間）セルラーフォンの回路を切るために権利のあるキー・フォ ッブ46を使用することによつて一時的に遮断することができる。この時間が終了した後に，ロケーター・コニット18が，自動的にオンして，低電力モード下 で呼出されるのを待つ。ロケーター・ユニット18を示すフイコンは，再起動が表示されるまでエアプレーンモードを示す。希望するときは，キー・フォッブを再接続することによつて，追加の時間が，インタリメントされる（零にセットさ れる）。

【O 0 ［ 2 2】
キー・フォッブ74が，ユーザの腕の周りのロケーター・ユニット18のアン ロックとロックのために使用される。このキー・フォッブは，バッテリー充電回

路にも接続している。アダブターを介して商用電源に（ロケーター・ユニット1 8をアンロックするために使用される同じボートに）接続されているときに，こ のバッテリー充電回路は，ロケーター・ユニット18を充電する。どのキー・フ オッブも，ロケーター・ユニット18を充電できる。しかし，権利の志るキー・ フォッブだけが飛行機モードを解除又は起動できる。その他のキー・フォッブを所定の期間外すことができるならば，これらのその他のキー・フォッブは，装着者が使用するためだけに権利のある又は権利のない充電作業のために追加できる －カーバッテリーアダプタも，キー・フォッブによって旅行中の充電に対して使用できる。各ロケーター・エニット18は，所定の数のキー・フォッブを可能に するためにプログラミングできる。単一のキー・フォッブが，制限されてプログ ラミングされることなしに多数のロケーター・ユニットを解除することができる －バッテリーがロックを解除するには低すぎる値に消耗したときは，キー・フォ ッブと変圧器（バッテリー・チャージャ）が，バッタアップ手段として使用され得る。追加のキー・フォッブが，エア起動処理にわたつて中央ステーション12介してロケーター・エニットに対して権利を与えられ得る。

【0 023 】
ディスプレイには，時間，データ，ページ数，ページデータを表示する能力が ある。さらに，様々なアイコンが，アンテナ信号の強度，ロックインディケータ ，ページ警報用のオーディオ・モード，飛行機モード，バッテリー充電レベルイ ンディケータ等のようなロケーター・ユニット 18 の状態又は操作の現在のモー ドを表示する。

【0 024 】
ロケーター・ユニット 18 は，タンパーを有し，険出回路 76 を遮断する。こ の検出回路76は，自己起動する緊急セッションを起動する。この緊急セッショ ンは，干渉を示す。ロケーター・ユニット18が装着してないときに干渉された ときは，警報信号が装着者にロックされたときに発せられる。

【0 025 】
図6中の符号25によって示されているように，暦表時データが，要求に応じ てロケーター・ユニット 18 に配信するために中央ステーション 12 によって全

国的に衛生 14 からダウンロードきれる。これらの暦表時は，時間に反応して，連続して変化する。したがって，このデータは，中央ステーション12で連続し て更新する必要があり，かつ全ての時間で入手可能である。

【0 026 】
ロケーター・コニット18のCDMAプロセッサ54は，ロケーターコニット のGPSに対しては薄いサーバとして作動する。電源56で得られる電力に限界 があるために，GPS受信器が衛生を見つけ出さないときは，GPS受信器は才 フになる。GPSがオンすると，GPSo結晶が適切に温まらないので，そのド リフトが衛生を見つけ出すために使用するのを不適当にする。本発明のシステム は，GPSの周波数をPCSタワーの周波数に同期をせる。これらの周波数が相違していても，一致していても，位相同期周波数の誤差が，GPSソフトウェプ中にプログラミングでき，正磪な周波数検索アルゴリズムを実現する。時間の正確さは，移動コニットに供給されるときよりも高い正確さも要求する。要求され るGPS時間の正磪ざは，PCSタワー22から送信される。PCSタワー22 とロケーター・ユニット18とからの距離の変動のために，これは，100 $\mu \mathrm{sec}$ までの誤差を有する。3シグマ・ポイントが，計算きれる。時間誤差とこの正確 さが，タワーからの変動の調查を開始する基準時間として使用される。最初の決定に対する時間が最も重要であるので，我々は，衛生14から原表時をダウンロ ードする主要な手段としてGPSを使用しない（PCSタワーから大手できない ときにな゙けバックアップとして使用する）。PCSフォンは，中央ステーション 12 と交信する。この中央ステーション12は，タワー22の位置に関連するベ ースステーションID番号（ID）を有する。このIDは，次の暦表時のために中央ステーション12がロケーター・ユニット18に対して視覚可能な衛生14 だけを選択することを可能にする。GPSは，特定の衛生14に対する暦表時が いつ有効であり，その暦表時をその検索からいつ削除されるかを知つている。以上の説明から，本発明の個人位置検出システムは，個人位置検出シスデムを提供することによって従来の技術の欠点を克服することがてきる。この個人位置検出システムは，限られたバッテリー電源でコーザの位置を突き止めるための全地球測位衛生システム（GPS）を使用して，敵意を持つ状態と敵意を持たない状

態の双方で行方不明の人を追跡することができる。この個人位置検出システムば －通信網とGPSの双方を無線式に接続する通信装置を有するポータブルロケ ーター装置を含み，通信網を通じて中央スデーションにGPSによつて笑き止め られた位置を中継する。ポータブルロケーターコニットは，コーザの位置を正確に示すときに緊急人員を援助するための音波又は無線周波数のビーコンを発生して，中央ステーションに緊急コールを起動することができる。この場合，中央ステーションは，そのコールの応答でユーザに関する位置と状況について指定 された人と交信する。ボータブルロケーター コニットは，中央ステーション に対して非緊急コールを起動し，中央ステーションを指定された人と交信させ， ロケーターコニットを使用して，中央ステーション経由の別の部隊に対する音声の㭔出しを起動することもできる。きらに，本発明の個人位置検出システムは単純で扱いやすく，製造コストにおいて経済的である。

【図面の簡単な説明】
【図1】
子供の位置を監視するために使用される本発明の個人位置検出システムの上方投影図である。

【図2】
ユーザの腕に装着された本発明の個人位置検出シスデムのポータブルロケー ター ユニットの前方投影図である。

## 【図3】

本発明の個人位置渙出システムのポータブルロークーター ユニットの側方投影図である。

【図4】
本発明の個人位置検出システムのポータブルロケーター ロニットの内部構成要素を示すブロック図である。

【図5】
本発明の個人位置検出システムの異なる操作モード間の流れを示ず流れ図であ 3。

【図6】

本発明の個人位置検出システムの投影図である。
【符号の説明】
10 本発明の全地球測位追跡システム
12 中央監視ステーション
14 追跡衛生
16 局地送信〉受信ステーション
18 ポータブルロケーターコニット
20 子供
22 子供の保護者
24 中央ステーションと中継ステーションをの間の送信を示す線
25 基準 GPS受信ステーション
26 中継ステーションとワケーター ユニットとの間の送信を示す線
30 衛生からロケーターコニット八の位置信号の送信を示す線
31 ビーコン
32 ポータブル ロケーター コニットを装着しているコーザの腕
34 ポータブルロケーターコニットの滑らかな外面
36 ディスプレイ
38 ポータブル ロケーターコニットの顔側
40 時計
41 指示
42 竪急パニック ボタン
44 非緊急位置ボタン
46 エア・モードボタン
48 ラッチング桟構
50 ロックノアンロックボタン
51 キー フォッブポート
52 ヘッドフォンポート
54 プロセッサ
56 内 部 電 源

58 バッテリー・センサ
60 記憶器
62 受信器
64 送信器
66 マイクロフォン
68 スビーカ
$70 \quad \mathrm{GP} \mathrm{S}$ 送信器〉受信器
72 ビーコン
74 キー フォッブ
76 タンパー センサ
78 加入者
$80 \quad \mathrm{PSTN}$－セルラー通信リンク
82 インターネット接続
84 公共サービス電話ネットワーク
86 PCSタワー

【図1】


Exhibit 2012

【図2】


【図3】


【図4】


【図5】


【図6】


【手続補正書】特許協力采約第34条補正の翻訳文提出書
【提出日】平成14年6月8日（2002．6．8）
【手続補正1】
【補正対象書類名】明細書
【補正対象項目名】特許請求の範囲
【補正方法】変更
【補正の内容】
【特許請求の範囲】
【請求項1】 a）ユーザの腕の周りに装着可能なボータブル・ハウジンダ ；
b）中央ステーションとの無線通信を確立し，無線送信器富ざ線受信器を有する手段；
c）この無線受信器によつてこの中央ステーションから位置要求信号を受取ると ロケーター・ユニットが，GPSシステムと交信するためにこのロケーター・ ユニットの位置を突き止める全地球測位衛生システムと交信する手段を起動きせ ，そこから位置データを計算し，この位置データ計算を完了すると，無線送信器 は，分析のためにこの位置データを中央ステーションに送信するこの手段，及び
d）GPSユニットと通信送信器の電力を制御してバッテリの寿命を最小限にす る手段から構成され，この場合，上記の確立手段は，POTS，セルラー，PC S又はインターネット通信網のうちの1つを利用し，きらに：
e）個人測位装置がいつ干渉をれたかを検出し，送信器を起動きせて中央ステー ションに緊急信号を送信する検出センサを有する個人測位装置。

【請求項2】個人測位装置は，中央ステーションに対して緊急信号を送信 するパニックボタンをさらに有し，コーザによる緊急状況を検出すると，中央ス テーションは，この緊急信号の受取りに対する応答でこの個人測位装置に位置応答信号を転送する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項3】個人測位装置は，ユーザによる起動の際に中央ステーション に対して位置要求信号を送信する非緊急コールボタンをさらに有し，中央ステー

ションは，非緊急信号の受取りに対する応答でこの個人湘位装置に対して位置応答信号を転送する請求項2に記載の個人測位装置。

【請求項4】中央ステーションは，各個人測位装置に対して交信リストを記憶し，ユーザによる非緊急コールボタンの起動に対する応答で位置データを受取ると，この中央ステーションは，ロケーター装置の位置に関する交信リストを人に知らせる請求項ふに記載の個人測位装置。

【請求項5】個人測位装置は，この個人測位装置の位置を正確に示ずとき に人を援助するために超音波ビーコン信号を発生するビーコン発生器をさらに有 する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項6】ビーコン発生器は，無線周波数のビーコン信号を発生する請求項5に記載の個人測位装置。

【請求項7】個人測位装置は，ユーザの腕の周りの装置をラッチまる電気的なキー又は機械的なキーをさらに有する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項 8】個人測位装置は，ユーザの腕の周りのこの個人測位装置をラ ッチングするために中央ステーションから受信したラッチング命令によって起動 されるラッチング機構をさらに有する請求項7に記載の個人測位装置。

【請求項9】個人測位装置は，PCSタワーに対するクロック位相ロック と電圧制御発振器をさらに有し，この電圧制御発振器は，このPCSタワーを追跡するクロック位相ロックループからの電圧情報を利用する誚求項1に記載の個人測位装置。

【請求項10】個人測位装置は，中央ステーションを介して別の部隊に送信するためにコーザからオーディオ信号を受信するマイクロフォンを有し，かつ中央ステーションを介して別の部隊からの受信器によって愛信したオーディオ信号を再生するスピーカを有する請求項1に記載の個人測位装置。

【請求項11】 a）タンパー検出センサを有するロケーター ユニットを追跡きれるべき物体又は人に装着し；
b）加入者からの位置要求を受取ると，信号を制御ステーションからロケーター ユニットの位置を要求しているこのロケーターコニットに送信し；
c）GPS衛生信号を受信するためにこのロケーター エニットに接続されたG

PSユニットを起動きせ，
d）PCSタワークロックを追跡するクロック位相ロックループからの電圧情報 を使用することによって時間を低減するためにGPS信号をの獲得を援助し；
e）GPS信号からの位置データを計算し；
f）分析してロケーターエニットの位置を笑き止めるために位置データを中央 ユニットヘ送信し；
g）加入者にログーター ユニットの位置を知らせることから成る人又は物体の位置を突き止め，
h）このロケーターエニットがいつ干渉をれたかを検出し；
i）このロケーターコニットで干渉を検出すると，送信器を起動して，中央ス テーションに豎急信号を送信する方法。

【請求項 1 2】方法は，近い範囲のときにロケーターエニットの位置を突き止める加入者を援助するためにこのロケーター コニットによつてビーコン を発生するステップを有する請求項13に記載の方法。

【請求項13】装着ステップは，電子キーを使用すること，器械キーを使用すること，又は中央ステーションから遠隔信号を受信して，ラッチング機構を ラッチすることのうちの1つを有する請求項11に記載の方法。

【請求項 1 4】 方法は，ロケーター ユニットを起動して，中央スデーシ ョンと交信し，そしてこのロケーター ユニット上の非緊急コールボタンを起動 したときに，位置要求信号の発生を開始するステップをさらに有する請求項11 に記載の方法。

【請求項 15 】方法は，ロケーター コニットから位置データを受取ると きに中央ステーションによつて記憶された交信リスト上で身元磪認された人と交信するステップをさらに有する請求項14に記載の方法。

【請求項 1 6】 方法は，ロケーターコニットを起動して，中央ステーシ ョンと交信し，そしてこのロケーターコニット上のパニックボタンを起動した ときに，位置要求信号の発生を開始するステップをさらに有する請求項11に記載の方法。

【請求項 17 】方法は，エアモードボタンが起動すると，ロケーター

ユニットの操作を一時停止するステップををらに有する請求項11に記載の方法

【請求項18】エアモードボタンが起動すると，ロケーターユニットの操作が所定の期間一時停止される請求項17に記載の方法。

【請求項19】方法は，中央スデーションによつてロケーターコニット の電力レベルを監視するステップをさらに有する請求項11に記載の方法。

【国際調査報告】


Form PCT／ISA／210（second sheel）（fuly 1998）

フロントページの続き
（81）指定国 EP（AT，BE，CH，CY，
DE，DK，ES，FI，FR，GB，GR，IE，I T，LU，MC，NL，PT，SE，TR），OA（BF ，BJ，CF，CG，CI，CM，GA，GN，GW， ML，MR，NE，SN，TD，TG），AP（GH，G $\mathrm{M}, \mathrm{KE}, \mathrm{LS}, \mathrm{MW}, \mathrm{MZ}, \mathrm{SD}, \mathrm{SL}, \mathrm{SZ}, \mathrm{T} Z$ ， $\mathrm{UG}, \mathrm{ZW}), \mathrm{EA}(\mathrm{AM}, \mathrm{AZ}, \mathrm{BY}, \mathrm{KG}, \mathrm{KZ}$ ， MD，RU，TJ，TM），AE，AG，AL，AM， $A T, A U, A Z, B A, B B, B G, B R, B Y, B$ $Z, C A, C H, C N, C R, C U, C Z, D E, D K$ ，DM，DZ，EE，ES，FI，GB，GD，GE， GH，GM，HR，HU，ID，IL，IN，I S，J P，KE，KG，KP，KR，KZ，LC，LK，LR ，LS，LT，LU，LV，MA，MD，MG，MK， MN，MW，MX，MZ，NO，NZ，PL，PT，R O，RU，SD，SE，SG，SI，SK，SL，TJ ，TM，TR，TT，TZ，UA，UG，US，UZ， VN，YU，ZA，ZW
【要約の続き】
つを利用する。タンパー検出センサは，ロケーター装置 がいつ干渉きれたかを検出する。人がロケーター装置の位置を正確に示すのを助けるため，ビーコン発生器が，超音波又は無袙周波数のビーコン信号を発生する。

（54）【発明の名称】携帯端末及び位置情報交換システム
（57）【要約】
【課題】GPS機能を使用しなくとも，また，GPS機能を備えていなくとも，通信料金を不要として，自己位置を推定可能とする。
【解決手段】携帯電話機 $103 \sim 104$ は，GPS機能 を備えていても，備えていなくくもむい。店舖などの特定の位置107の携帯端末106は，GPS機能で取得 した自己位置の位置情報き位置精度情報を保持している －あた，携帯電話機 103 ～ 105 色携帯端末 106 は ，互いに位置情報を近距離無線通信する機能を備えてい る。いま，携帯電話機 103 や携帯端末 106 が携帯電話機105と近距離無線通信可能な範囲内にある状態で ，携帯電話機 105 から近距離無線通信で位置情報要求信号を送信すると，これを受信した携帯電話機103や携帯端末106だその自己位置の位置情報や位置精度情報を送信し，携帯電話機105はこれらを受信して自己位置とその位置精度を算出し，自己位置を推定する。
【選択図】図1


## 【特許請求の範囲】

【請求項1】
近隣の携帯端末と無線によって近距離通信を行なうための近距離無線通信手段と，
該近距㒀無線通信手段で受信した近隣の携帯端末の位置情報を処理して自己位置を推定 する自己位置推定手段と，
該自己位置推定手段で推定された該自己位置を表わす該自己位置情報を記憶保持する保持手段と，
近隣の携帯端末からの位置情報要求信号に応管して，該保持手段で保持している該自己位置情報を芴近距離無線通信手段斺ら送信させる応答于段と

を備えたことを特徴とする携帯端末。
【請求項2】
請求項1に記載の携帯端末において，
前記自己位置推定手段は，前記近趾離無線通信手段により，前記近隣の携帯端末から，
前記位置情報とともに，その位置情報の精度を表わす位置精度情報も受信して，前記自己
位置情報とともに，その位置精度も推定し，
前記保持手段は，前記自己位置推定手段で推定される前記自己位置の位置精度を表わす位置精度情報ま記憶保持し，
前記応答手段え，前記位置情報要求信号に応答して，前記保持手段に保持されている前記自己位置情報とをの位置精度情報とを前記近距㐬無線通信手段から送信きせる ことを特䔇とする携帯端末。
【請求項3】
請求項1またはよ 2 に記載の携帯端末において，
GPS衛星からのGPS信号を受信する通信手段と測位サーバからの測位信号を受信す る通信手段との少なくともいずれかを備えるとともに，
該通信手段による受信信号を処理して自己位置を検出し，検出した自己位置を，前記位置情報として，前記保持手段に保持させる自己位置取得手段を備えたことを特徴とする携带端末。
【請求項4】
請求項3に記載の携帯端末におろて，
前記自己位置推定手段で推定きれる前記自己位置の位置精度が予め設定されている所定 の值を超えたとき，前記自己位置取得手段により，自己位置情報を取得して前記保持手段 の自己位置情報を更新することを特徴とする携帯端末。
【請求項5】
請求項1～4のいずれか1つに記載の携帯端末において，
所定時間経過する毎に，移動踝能を検出する移動検出于段を，
前記保持于段に保持されている前記自己位置情報を該移動検出手段で検出した該移動距
㬚分補正し，新たな自己位置情報として前記保持手段に保持させる自己位置情報を更新す
る自己位置情報補正手段と
を設けたことを特徴とする携帯端末。
【請求頂6】
請求項1～5のいずれか1つに記載の携帯端末にあいて，
表示手段を備え，
推定された前記自己位置とその位置精度を該表示手段で画面表示することを特徴とする携帯端末。
【請求項7】
近隣の携帯端末間で位置情報の近距離無線通信を可能とする位置情報交換システムであ って，
詨携帯端末は夫々，請求項1～6のいずれか1つに記載の携帯端末であることを特徴と する位置情報交換システム。

【請求項8】
請求項1～6のいずれかかつに記載の携帯端末であって，
自己の識別情報を発信元の情報とし，位置情報を要求する他の携帯端末の識別情報を発信先の情報として，位置情報要求信号に該発信先情報と該発信元情報とを付加して前記近距頀無線通信手段から送信させる位置情報要求指示手段と，

前記近趾離無線通信手段で受信した位置情報に付加されている発信先情報が自己の識別情報と一致するか否かを判定する判定手段と，
該判定手段による判定結果が該発信先情報が該自己の識品情報と一致しない場合，該発信先情報を付加した該位置情報を前記近趾離無線通信于段を用いて送信させる再送信手段 と
を備えたことを特徴とする携帯端末。
【請求項9】
請求項8に記載の携帯端末であって，
位置情報を要求可能な他の携帯端末の識別情報が暗号化されて登録きれ，かつ暗号化き れた識別符号を復号する復号機能を備えたカード状記録媒体を備え，
前記位置情報要求指示手段は，前記発信先情報として，該カード状記録煤体に登録され ている暗号化された該識別情報を用い，
前記近距踓無線通信手段で前記位峉情報とともに受信される前記発信先情報は暗号化き れておう，該カード状記録媒体の復号機能で復号されて前記判定手段に供給されることを特徴とする携帯端末。
【請求項10】
近隣の携帯端末間で位置情報の近距離無線通信を可能とする位置情報交換システムにおう いて，
該携帯端末は夫々，請求項8きたは9のいずれか1つに記載の携帯端末であって，
該携帯端末の前記近趾離無線通信手段から送信された前記位置情報要求信号もしくは前記位置情報恃，前記位置情報要求信号もしくは前記位置情報に付加されている前記発信先情報で指定きれる携帯端末まで，前記発信先情報で指定されていない互いに近隣した位置関倸にある他の携帯端末を中継して，無線送信されることを特徴とする位置情報交換シス テム。
【発明の詳細な説明】
【技術分野】
【0001】
本発明は，鹪帯電話などの携帯端末に倸り，特に，自己位置の推定を可能とした携帯端末及び位置情報交換システムに関する。
【背景技術】
【0002】
従来，自分の現在位置を知りたいというニーズが高く，このニーズを満たすものとして ，車両に搭載されるナビゲーションシステム（カーナビゲーションシステム）でよく利用 きれているGPS（Global Positioning System）技術か知られている。
【0003】
一方，携帯電話などの携帯端末は，車両に搭載されるカーナビゲーション装置とは異な り，アンテナサイズや消費電力の制限等により，GPS搭載に向かない装置であるが，携帯電話と位置測位サーバとを連携させ，位置測位サーバ側で様々な測值支援処理を行なう AGPS（Assisted GPS）と呼ばれる技術や携帯電話ネットワークとGPSO補完的な性質を利用した技術などにより，携帯電話においても，位置情報を利用可能にすることが知 られている（例えば，非特許文献1参照）。
【0004】
また，駅やバス停留所，主要な交差点，地下街，観光地などの所定の場所に設置された情報サービスステーションから，近距離無線通信により，携帯情報端末が位置情報を取得 し，この携帯棈報蝡末の現在位置を推定できるようにした情報サービスシステムも知られ ている（例えば，特計文献1参照）。

## 【0005】

これは，携旁情報端末が情報サービスステーションと 10 m 程度の範囲で通信可能な B 1 uetoothによる近距離通信や8m程度の範囲で通信可能な赤外線による近距離通信ができ るようにしており，携吊情報端末が情報サービスステーションとBluetoothによる近距離通信が可能な 10 m 程度のエリフウに入ると，携帯情報端末は，要求信号を情報サービス ステーションに送信することにより，この情報サービスステーションからをの位置情報を取得することができ，この結果，携帯情報端末の表示画面にこの情報サービスステーショ ンの位置を中心とするBluetoothによる近距離通信が可能なエリアが地図上で表示され， このエリア内に自己の携帯情報端末が存在していることが推定できるものである。また，携帯情報端末がさらにこの情報サービスステーションに近づいて，この情報サービスステ ーションと赤外線通信が可能となると，これによって情報サービスステーションからその位置情報を取得することができ，これにより，携帯情報端末の表示画面には，地図上での この情報サービスステーションの位置がこの携帯情報端末の自己位置であることが矢印で示される。
【0006】
さらに，携帯電話機にGPSによって自己位置を測定する機能を持たせるともに，B1ue tooth無線装置を設け，携帯電話機同士でBluetoothによる近距離通信を可能としたシステ ムも提案されている（例えぼ，特許文献2参照）。
【0007】
このシステムでは，各携帯電話機でGPSによる自己位置計測を行ない，自己位置情報 を保持している。発信元となる携帯電話機でユーザが所定の操作をすると，そのBluetoot h無線装置から自己の電話番号，相手方の電話番号及び計測した位置情報が暗号化されて一定時間間隔で繰り返し送信される。相手方の携帯電話機では，起動している場合には， これをBluetooth無線装置で受信し，自分に対して送信されたものであることを検出する と，発信元の電話番号とその位置情報を抽出し，これを復号して表示画面に表示する。こ の場合，電話帳情報を有していれば，電話番号の代わりに，発信元のユーザの名前を表示 するようにしてもよいし，また，自己位置とともに，発信元の位置を地図上で表示するよ うにしてもよい。

## 【0008】

このようにして，発信者側ま相手方に自己位置を通知することができ，例えば，イベン ト会場などで回線同時使用者が多くて回線が混み合い，携帯電話の基地局がこれに対応で きないなどのときでも，相手方に自分の位置を知らせることができ，お互いに位置の確認 を容易にすることができるとするものである。
【非特許文献1】「モバイル総覧」2003 株式会社シーメディア 2002年11月28日 p．177－1 87

【特許文献1】特開2003－116160の図10
【特許文献】特開2003－230173
【発明の開示】
【発明が解决しようとする課題】
【0009】
しかし，上記非特許文献1に記載の技術は，GPSアンテナを搭載しない携帯電話では
，利用することはできないし，GPSアンテナ搭載の携帯電話であっても，測位サーバと
の間でデータ通信を行なうと，通信料金が発生してしまうため，頻繁に測位を実施するの は現実的でなかった。また，携帯電話基地局の電波を受信できるが，GPS衛星加らの電波を受信できない場所では，非常に大きな測位誤差が出てしますし，携帯電話基地局の電波もGPS衛星からの電波も受信できない場所では，全く測位不能になるという問題があ つた。

## 【0010】

また，上記特許文献1に記載の技術では，情報サービスステションからの位置情報を取得して利用できるため，GPSアンテナを搭載しなくとも（即ち，GPS衛星からの位置

情報を利用できなくとも），この取得した位置情報から自己位置を推定することができる が，かかる情報サービスステーションとの10m程度の近距㑷通信が可能な範囲内の場所 でしか位置情報を取得することができず，この範囲からはすれると，もはや位置情報を取得することができない。このように，上記特許文献1に記載の技術では，予め決められた場所（即ち，情報サービスステーションの設置場所）でしか位置情報を取得守ることがで きず，しかも，このように位置情報を取得できる場所はユーザに知られていないものであ つて，いつでも，また，どこででも，ユーザが希望するときに位置情報を取得できる，と いうものではなかった。

## 【0011】

ざらに，上記特許文献2に記載の技術では，近跲離通信が可能な範囲内での他の携帯電話機の現在位置を示す位置情報を取得することができるが，かかる位置情報はこれを送信 した他の（相手方の）携帯電話機の位置を知るために取得したものであって，これを受信 （取得）した携帯電話構の位置を知るために用いられるものではない。自己位置を計測す るためには，GPS衛星からの位置情報が用いられている。
【0012】
また，例之ば，よく知らない町中などで同伴者とはぐれた場合，お互いに携帯電話機を所持していれば，電話を掛けることにより，互いに連絡し合うことができるが，夫々が自分の居る場所を認識できないときには，おう互いに場所を知らせることができず，遇うのに手間が掛かるものであるし，また，通話料金もかかることになる。一方，上記特許文献2 に記載の技術では，他の携帯電話機の位置情報を取得し，他の携帯電話機の現在位置を知 ることができる。しかし，これはBluetoothなどの近距㬚通信可能な範囲にある携帯電話機について可能であり，近距戙通信可能な範囲を外れた携帯電話機の位置を確認すること ができない。
【0013】
本発明の目的は，かかる問題を解决し，ユーザが希望するとき，或いは所定の時間間隔 で，通信料金を必要とせずに，自己位置を認瀻するための位置情報や特定の相手方の位置情報を取得できるようにした携帯端末及び位置情報交換システムを提供することにある。【0014】
本発明の他の目的は，位置情報とともに，場所にリンクした有用な情報も取得可能にし た携帯端末及び位置情報交換システムを提供することにある。

## 【0015】

本発明のさらに他の目的は，任意の場所の位置情報を，通話料金を必要とせずに，容易 に推定できるようにした携帯端末及び位置情報交換システムを提供することにある。

## 【課題を解決するための手段】

【0016】
上記目的を達成するために，本発明による携带端末は，近隣の携带端末と無線によって近距離通信を行なうための近跴㒀無線通信手段を，近距㐬無線通信手段で受信した近隣の携帯端末の位置情報を処理して自己位置を推定する自己位置推定手段と，自己位置推定手段で推定された該自己位置を表方す自己位置情報を記憶保持する保持手段と，近隣か携帯端末からの位置情報要求信号に応答して，保持手段で保持している自己位置情報を近趾離無線通信手段から送信させる応答手段とを備えたものである。
［0017】
そして，自己位置推定手段は，近距辝無線通信手段により，近隣の携帯端末から，位置情報とともに，その位置情報の精度を表わす位置精度情報も受信して，自己位置情報とと もに，兴の位置精度も推定し，保持手段は，自己位置推定手段で推定される自己位置の位置精度を表えす位直精度情報も記憶保持し，応答手段は，位置情報要求信号に応答して，保持手段に保持されている自己位置情報とその位置精度情報とを近距㒕無線通信手段から送信させるものである。
【0018】
また，GPS衛星からのGPS信号を受信する通信手段と測位サーバからの測位信号を

受信する通信手段との少なくともいずれかを備えるとともに，かかる通信手段による受信信号を処理して自己位置を検出し，検出した自己位置を，位置情報として，保持手段に保持きせる自己位置取得手段を備えたものである。
［0019】
さらに，自己位置推定手段で推定される自己位置の位置精度が予め設定されている所定 の値を超えたとき，自己位置取得手段により，自己位置情報を取得して保持手段の自己位置情報を更新するものである。
【0020】
さらに，所定時間経過する毎に，移動距離を検出する移動検出手段と，保持手段に保持 ざれている自己位置情報を移動検出手段て検出した移動距㒕分補正し，新たな自己位置情報として保持手段に保持させる自己位置情報を更新する自己位置情報補正手段とを設けた ものである。
【0021】
さらに，表示手段を備え，推定された前記自己位置とその位置精度を該表示手段で画面表示するものである。

## 【0022】

上記目的を達成するために，本発明は，近隣の携帯端末間で位置情報の近距喑無線通信 を可能とする位置情報交換システムであって，これら携帯端末によ夫，上記携帯端末のい ずれかであるものである。
【0023】
上記目的を達成するために，本発明による携帍端末は，上記搆成の携帯端末にあわて，自己の識别情報を発信元の情報とし，位置情報を要求する他の携帯端末の識別情報を発信先の情報として，位置情報要求信号に発信先情報と発信元情報とを付加して近距㒀無線通信手段から送信させる位置情報要求指示手段と，近距離無線通信手段で受信した位置情報 に付加されている発信先情報が自己の識別情報と一致するか否かを判定する判定手段と， この判定手段による判定の結果，発信先情報が自己の識別情報と一致しない場合，発信先情報を付加した位置情報を近趾晾無線通信手段を用いて送信させる再送信手段とを備えた ものである。
【0024】
また，位置情報を要求可能な他の携帯端末の識別情報か暗号化されて登録きれ，かつ暗号化された識別符号を復号する復号機能を借えたカード状記録媒体を備え，位置情報要求指示手段は，発信先情報として，カード状記録煤体に登録きれている暗号化きれた識別情報を用い，近距㒀無線通信手段で位置情報とともに受信される発信先情報はま暗号化されて おり，カード状記録媒体の復号機能で復号されて判定手段に供給されるものである。
【0025】
上記目的を達成するために，本発明は，近隣の携芇端末間で位置情報の近蹅離無線通信 を可能とする位置情報交換システムであって，携帯端末は夫々，上記の再送信手段などを備えた携帯端末であり，これら携帯端末の近距離無線通信手段から送信された位置情報要求信号もしくは位置情報は，かかる位置情報要求信号もしくは位置情報に付加されている発信先情報で指定される携帯端末まで，この発信先情報て指定されていない互いに近隣し た位置関倸にある他の携帯端末を中継して，無線送信されるものである。
【発明の効果】
【0026】
本発明によれば，近隣の携帯端末同士で位置情報き位置精度情報のやり取りを可能とし
，取得した位置情報や位置精度情報を用いて自己位置や位置精度を求めるものであるから
－GPS機能か測位サーバを利用することなく，従って，通信料金を掛げた。いちでも －また，どこででも，自己位置を推定することが可能になる。
【0027】
また，近距龍通信を利用して携帯端末同士でネットワークを構築し，該ネットワークを利用して携帯端末間の通信を可能とするものであるから，所定の携帯端末の位置情報など

を該ネットワークを介して取得することが可能となり，通信料金を掛けずに，他の携帯端末の位置を直接目で確認することができる。
【発明を実施するための最良の形態】
【0028】
以下，本発明の実施形態を図面を用いて説明する。
なお，以下の実施形態では，ユーザが携帯して使用する携帯端末を携帯電話機として説明するが，PDAなどの他の携帯端末であってもよい。【0029】
図1 は本発明による位置情報交換システムの第1の実施形態を示す図であって，101 はGPS衛星，102は携帯基地局，103～105は携帯電話機，106は携帯端末， 107は特定場所である。
【0030】
同図において，GPS衛星 1 O 1 は，地球上空を周回しながら，携帯端末などで位置情報を検出させるためのGPS信号を送出している。また，携帯基地局 102 は，携帯電話 システムの回線制御を行なって，携帯電話機間のデータ通信や携帯電話機をインターネッ トたどに接続して携帯電話機とサーバとの通信を行なわせるものであるが，測位サーバも備えており，この測位サーバがGPS衛星 1 O 1 と連動して携帯電話機の位置検出をサポ ートする。
【0031】
携帯電話機103～105は個人（ユーザ）が携帯して使用するものであり，携帯端末 106は商店などめ決められた特定か場所 107 に設置きれているものとする。そして， これら携帯電話機 $103 \sim 105$ 中携帯端末 106 は，あ互いに位置情報の近距離無線通信ができるものである。なお，近距離無線通信とは，Bluetoothなどによる通信であって －その通信可能範囲は10m程度である。
【0032】
携帯電話機103～105は，GPS衛星101からのGPS信号を受信して自己位置 を検出する機能（以下，GPS機能をいう）を有しても，有しなくてもよいし，測位サー バからの信号を受信して自己位置を検出する機能（以下，測位サーバ機能という）。また ，GPS機能，測位サーバ機能のいずれがを備えたものであってもよい。しかし，携帯端末106は，その近距離無線通信が可能な範囲を通過する携帯電話機（ここでは，携帯電話機 $103 \sim 105$ ）にその位置情報を提供することを目的とするものであって，高い位置精度の位置情報を提供するために，GPS機能を有しており，これで検出した自己位置 の位置情報（以下，自己位置情報という）を携帯電話機103～105に提供するもので ある。なお，ここでは，携帯電話機103はGPS機能を備えており，携帯電話機104 －1 0 5 はGPS機能を備えていないものとする。
【0033】
図2は図1に示す害施形態に用いる本発明による携帯端末（携帯電話機）の実施形態の内部構成を示すものであって，図2（a）はGPS機能も備えた場合を示し，図2（b） はGPS機能を備えていない場合を示し，図2（c）は，携帯端末1060ように，特定 の場所に設置される携帯端末を示ずものである。なあ，図2（a）～（c）において，2 01 は制御部，202は音声入出力部，203は記憶部，204は操作部，205は表示部，206は基地局通信部，207は加速度センサ，208は振動センサ，209はGP S通信部，210は近距離通信部であり，同一符号のものはま同一機能を有するものである

【0034】
図1に示す携帯電話機103～105としては，図2（a）に示す構成をなしているも のであってもよいが，図2（b）に示す構成をなしていてもよい。しかし，ここでは，携帯電話機 1 0 3，105は図2（a）に示す構成をなし，携帯電話機 1 0 4 は図2（b） に示す構成をなしているものとする。また，携帯端末106は図2（c）に示す構成をな しているものとするが，図2（a）または図2（b）に示す構成をなしていてもよい。

## 【0035】

図2（a）に示す携帯電話機 103 ， 105 は，従来の携帯電話機と同様，必要なプロ グラムやデータを保持し，各種判定や演算などを基に装置全体の統括制御を行なう制御部 201，音声通話を行なうためのマイクロホンやスピー力といった音声入出力部202， この携帯電話機 1 O 3 の利用者（以下，ユーザという）による各種設定情報やダウンワー ドしたデータ，後述の位置データ，プログラムなどを保存する記憶部203，操作キーな どを備えて入力操作を行ならための入力部204，電話番号情報やインターネットのコン テンツ情報，GPS信号や他の携帯端末から取得した位置情報などを表示する表示部20 5及び携帯基地局 102 （図1）と音声通信（通話）やデータ通信を行なうための基地局通信部206を備えているが，さらに，GPS衛星101（図1）からのGPS信号を受信豕るためのGPS通信部209や他の携帯電話機などと近距離無線通信を行なうための近距離通信部210，携帯電話機 1050 加速度を検出する加速度センサ207，携帯電話機1050振動を検出する振動センサ208を備えている。加速センサ207 卢振動セ ンサ208は，制御部201とともに，携帯電話機103，1050移動量を検出するた めの手段（即ち，移動検出手段）であって，これら制御部201や近距離通信部210，
加速センサ207，振動センサ208は，携䎡電話機103の電源がオフ状態にあっても ，秝働状態にある。
【0036】
かかる携帯電話機 103，105にあいて，通話やデータ通信は，制御部201の制御 の基に，音声入出力部202や記憶部203，大力部204，表示部205，基地局通信部206を用いて，従來の携帯電話機と同様に行なわれるものであり，ここでは，説明を省略する。
【0037】
GPS機能を利用LてGPS衛星101（図1）からのGPS信号から位置情報を取得 する場合（即ち，GPS機能を利用する場合）には，この携帯電話機103，1050ユユ ーザが大力部204で所定の位置情報要求操作をすると，制御部201の制御の基にGP S通信部209が稼働し，このGPS通信部209でGPS信号を受信する。受信したこ のGPS信号は制御部201で処理されてこの携帯電話機103，105の現在位置が自己位㯰として高精度で得られ，この自己位置を表すず位置情報が，後述ずる他の情報（以下，付加情報という）とともに，位置データとして記憶部203に記憶きれる。また，こ れとともに，制御部201は，検出きれたこの自己位置の位置情報を基に，記憶部203 に保存されている地図情報を読み取り，また，この記憶部203に必要とする地罒情報が ない場合には，基地局通信部206から図示しないサーバに地図情報を要求し，このサー バからこの地図情報を取得する。かかる地図情報は，検出きれた上記の位置情報とともに ，表示部205に供給され，これにより，地図上にこの携帯電話機103，105の自己位置が表示される。

## 【0038】

また，上記のように，近距離通信部210は，携帯電話機103の電源がオフ状態にあ っても，近距離無線通信が可能な状態にある。そして，制御部201ね，予め決められた所定時間が経過する毎に自動的に，この近距離通信部210から值置情報の要求信号を送信する。この位置情報要求信号の送信に応答して，この携帯電話機103と近距墑無線通信可能な範囲内にある（即ち，近隣の）他の携帯電話機からその現在位置を示す位置情報 や付加情報が送信され，それが近距讎通信部2 10 で受信される。制御部201は，この受信きれた位置情報き付加情報から自己位置（即ち，この携帯電話機 1030 位置）を求 め，この自己位置を表わす位置情報は，同様にして得られた付加情報とともに，位置デー夕として記憶部203に記憶される。
【0039】
この記憶部203には，上記のGPS機能，測位サーバ機能あるい倩近距離無線通信に よって取得した位置情報などから求めた自己位置や付加情報の位置データが記憶されてお り，上記の上うにして新たな位置データが得られると，これによって記憶部203の位置

データが更新きれることになる。
【0040】
加速センサ207は，携帯電話機103の加速度を検出京る。制御部201はこの検出 した加速度から携帯電話機 103 ， 1050 移動距離を算出し，記憶部 203 に記憶され ている位置情報を読み出してこの位置情報の自己位置をこの移動距離で修正し，新たな自己位置の位置情報として記憶部2030位置情報を更新する。この場合，移動方向は，G P S 機能や測位サー）゙機能，近距離無線通信で得られた自己位置とそれ以前の同様にして得られた自己位置とから推定される。例えば，1つ前のGPS機能や測位サーバ機能，近距敵無線通信で得られた自己位置に対して今回の同様にして得られた自己位置が北方向に位置すると推定されると，携帯電話機103，105は北方向に移動しているものと推定 きれる。そして，GPS機能や測位サーノ゙機能，近距離無線通信によって今回得られた自己位置からは，加速センサ207の検出出力によって移動距離による自己位置の修正が，北方向に移動するように，行なかれることになる。そして，次のGPS機能や測位サーバ ，近距離無線通信によって自己位置の位置情報が得られるまで，加速センサ207から移動距離が繰り返し得られ，自己位置が順次北方向に移っていくことになる。
【0041】
なお，振動センサ208は携帯電話機 103の振動を検出するものであって，この検出 きれた振動により，制御部201が携帯電話機103が移動しているものと判定する。こ の制御部201は，このように携帯電話機103が移動しているものと判定しているとき ，携帯電話機 103 の自己位置を加速センサ207の検出出力で求めた移動距㒀分修正す る。

## 【0042】

図2（b）に示す構成の携帯電話機 104 は，GPS機能を備えていないので，GPS通信部209（図2（a））を備えていない。このため，近距離通信部210を用いて所定時間経過毎に自動的に他の携帯電話機から位置情報などを取得し，上記のように，自己位置を推定する。また，他の携帯電話機から次の位置情報などを取得するまで，加速セン サ207 色振動センサ208の検出出力を用いて，上記の上うに，自己位置を修正してい くことも，図2（a）に示す構成の携帯電話機103，105と同様である。【0043】
図2（c）に示す構成の携帯端末106は，店舗などの特定の場所107に備え置かれ るものであって，GPS通信部209や基地局通信部206，近距㒀通信部210を備え ている。GPS通信部209は，自己位置を高精度を取得するために，GPS信号を利用 できるようにするためのものであり，受信したGPS信号から取得した自己位置の位置情報が記憶部203に記憶される。また，近距離通信部210は他の携帯端末と位置データ の近距離無線通信を可能とするものであり，位置情報を要求するユーザの携帯電話機に，記憶部203に記憶きれている位置情報や後述する位置関連情報などを提供するためのも のである。かかる携帯端末106では，移動しないため，自己位置の修正のための加速七 ンサ207や振動センサ208を必要としない。また，通話機能を必要としない場合には音声大出力部202も省くこともできる。
【0044】
かかる携帯端末106では，GPS信号から求めた自己位置が付加情報とともに，位置 データとして記憶部203に格納きれている。この付加情報にな，後述するように，この携帯端末106の設置位置107に関連した情報（即ち，上記 $\sigma$ 位置関連情報）があるが ，かかる情報は入力部204から入力きれる。
【0045】
また，この携帯端末106においても，GPS機能によって得られた自己位置の位置情報をもとに，記憶部203に記憶されている地図情報や基地局通信部206で取得した地図情報とGPS機能による位置情報とから表示部205で地図上に自己位置を表示きせ，自己位置を礶認することができるようにしている。
【0046】

なお，この携帯蝡末106でのGPS機能は，人力部204での所定操作により，稼働 してGPS信号から位置情報を検出し，これを記憶部203に記憶するが，あるいは携帯端末106の電源のオン時に稳働きせるようにすることもできる。但し，GPS機能が稳働しても，GPS信号から自己位置を㛟出し，これで記憶部203の位置情報を更新する だけであり，表示部205での表示は行なわれない。自己位置を表示部205で表示させ るためには，上記のように，入力部204で所定の操作をしなければならない。
【0047】
図3（a）は図2（a），（b）における記憶部203に記憶される位置データの一具体例を示す図である。
【0048】
この位置データ300aは，図示するように，位置情報301と位置精度情報302と位置情報更新日時情報303とからなっており，これら位直精度情報302と位置情報更新日時情報303とが，位置情報301に対する付加情報である。位置情報301は，こ の記憶部203を内蔵する携帯電話機103～1050自己位置を示すものであって，G PS機能や測位サー八機能，近距㒀無線通信によって得られた情報，もしくはかかる情報 を加速センサ2070検出出力から得られた移動距㑷で修正したものであり，例えば，緯度，経度で表わされる。位置精度情報302はこの位置情報301の精度を表わするので あって，䛊差笔囲で表現され，位置情報301がGPS信号から得られたものであるとき には，高精度であるため，0mとし，近趾離無線通信で他の携芇電話機や携帯端末から得 られる位置情報や位置精度情報から求めたものであるときには，例えば，誤差範囲が近距離無線通信の可能範囲とする場合，10mとする。位置情報更新日時情報303は，GP S 機能や測位サーハ機能，近距離無線通信によって得られた情報を基に新たに得られた位置データで記憶部203を更新した日時を表わすものである。
【0049】
図3（b）は図2（a）（b）における記憶部 203 に記憶される位置データの他の具体例を示す図である。
【0050】
この位置データ300bは，携帯電話機103～105が将定の場所107に設置され た携帯端末106から近踢離無線通信で取得した情報を基に得られたものであって，図3 （a）に示方位置データ300aに位置関連情報304が付加きれたものである。この位置関連情報304は，携帯端末106が設置されている店糖などの施設に関する情報であ つて，例えば，設置場所 107 が店舗である場合には，客を引き付けるための）情報（例え ば，割引チケット）とすることができる。

## 【0051】

携帯端末106の記憶部203（図2（c））にも，同様の位置データ300bが格納 きれており，携帯電話機103～105から位置情報の要求があると，かかる位置データ 300 boj 万の位置情報301と位置精度情報302と位置関連情報304とが，近距離通信部210により，要求があった携帯電話機に送信される。この場合，位置情報30 1 はGPS機能によって得られたものであるから，位置精度情報302は0mとなってい る。〔0052】
次に，図2（a）に示す構成の携帯電話機105が近距㒀無線通信によって得られた情報でもって自己位置を検出する場合を例にして，この実施形態の動作について説明する。図4はこの動作の一具体例を示すフローチャートである。
【0053】
同図において，ユーザが入力部204 で所定の位置要求操作をすることにより，あるい は位置情報の要求が自動的に行なわれるものであって，かかる位置情報の要求があると，自己位置検出動作の開始を指令する（S（ステップ）400）。これにより，制御部20 1は位置情報要求信号を生成し，これに自分（携帯電話機 1 0 5）OID（識別符号）を付加して近距雄通信部210から送信して，位置情報を要求する（S401）。この要求

に対して，近距離無線通信が可能な範囲内にある他のユーザ使用の携帯電話機103，1 04 あるいは特定位惪 107 に設置さをた携䟫端末106から位置情報とその位置精度情報などの付加情報とが送信されると，これが近距敵通信部210で受信される（S402 －403）。受信されたこれら情報は制御部201で処理きれて（携帯電話機1050）自己位置とその位置精度とが算出され（S 4 O 4），算出されたこの自己位置を表わす位置情報とこの位置精度を表わす位置精度情報と位置情報更新日時情報，さらに，携帯端末 106 から位置情報や位置精度情報を受信したときには，そのとき受信する位置関連情報 も含めて位置データとし，この新たな位置データで記憶部2030位置データが更新きれ る（S405，406）。

## 【0054】

ここで，上記の上うに，ユーザが大力部204で操作して位置情報の要求をしたもので あるときには，このように算出された自己位置とその位置精度（きらには，位置関連情報 ）が表示部205で表示される（S407）。
【0055】
一方，制御部201は，常時加速度センサ207で検出される携帯電話機105の加速度を取り込んでおり，記憶部203で位置データの更新が行なわれると，この取り込んで加速度を用いてこの更新時点からこの携帯電話機 105 移動距離を順次算出していく（ S408）。そして，記憶部203で位置データの更新が行なわれた時点から予め決めら れた時間か経過すると，記憶部203から位置情報を読み取り（S409），この位置情報の自己位置にこの時点での移動距嗃を加算し，この時点での携帯電話機105の新たな自己位置を求める。この場合，先に説明したようにして，携帯電話機 105 の移動方向を求め，この移動方向に移動距讎が加算されて新たな自己位置が求められる（S404）。 そして，この求めた自己位置を新たな位置情報として，記憶部203で位置情報の新たな更新が行なえれる（S405）。なお，このように算出された移動距離を基に記憶部20 3での自己位置が更新される場合には，位置精度情報よ近距離無線通信で取得した情報を基に求めた位置精度情報がそのままで更新されずに記憶部203に記憶保持される。即ち ，S406の更新は行なわれない。

## 【0056】

このようにして，近距離無線通信で取得した情報を基に記憶部203で值置データの更新が行なわれた後には，近距離無線通信による次の同様の更新が行われるまで，加速度七 ンサ207の検出出力を用いて求めた移動距離による位置情報の更新動作，即ら，S40 $8 \rightarrow$ S $404 \rightarrow$ S $405 \rightarrow$ S $408 \cdots \cdots$ の動作が上記の予め決められた時間が経過する毎 に繰り返される。
【0057】
そして，その後，ユーザが入力部204で所定の位置情報要求操作をすることにより，
あるいは位置情報の要求が自動的に行なわれるものであって，その位置情報要求のタイミ ングとなると，再びS401から動作が開始される。
【0058】
ここで，他の携帯電話機から取得した情報に基づく自己位置と位置精度の推定方法の一具体例について説明する。

## 【0059】

いま，携帯電話機105が携帯電話桦103，104，1060いずれか1つのみ（こ こでは，携帯電話機 103 とする）から位置情報などを取得したものとし，携帯電話機 1 03 でこの位置情報がGPS信号から得られた高精度（位置精度情報＝Om）のものであ るとすると，図5（a）に示すように，携帯電話機1030近距離通話可能な範囲500内に携帯電話機 1 O 5 が存在することになるから，携帯電話機 1 O 5 の自己位置を携帯電話機103から得られた位置情報が表わす位置（ $\mathrm{N}_{1}$ ， $\mathrm{E}_{1}$ ）とし（これは，携帯電話機 1 030 自己位置である），その位置精度を携帯電話機103の近距㒀無缐通信可能な範囲 5000 半径R（Bluetoothによる近距離無線通信の場合， 10 m 程度）とする。従って ，記憶部203では，位置情報が（ $\mathrm{N}_{1}, \mathrm{E}_{1}$ ）に更新きれ，位置精度情報がR（m）に更

新される。
【0060】
また，携帯電話機 105 が2つの携帯電話機（例えぼ，携帯電話機 103 ，104）か ら位置情報などを取得した場合には，図5（b）に示すように，携帯電話機1030半径 $\mathrm{R}_{1}$ の近距離無線通信可能な範囲501と携帯電話機1040半径 $\mathrm{R}_{2}$ の近距離無線通信可能な範囲502とが重複するハッチングで示す範囲内に携帯電話機105が存在すること になる。そこで，この場合には，近距離無線通信可能な範囲501，5020外径の交点 $\mathrm{P}_{1}, ~ \mathrm{P}_{2} \sigma$ 中点を携帯電話機 1050 自己位置（ $\left.\mathrm{N}_{0}, ~ \mathrm{E}_{0}\right) ~$ と推定し，また，この自己位置を中心とし，このハッチング範囲に外接する半径 $\mathrm{R}_{0}$ の範囲503をこの自己位置に対 する位置精度と推定する。換言すれば，ハッチングの範囲に外接する円がこの携帯電話機 105 の位置制度を表ふし，この円の中心位置をこの携帯電話機 105 の自己位置と推定 するものである。

## 【0061】

ここで，携帯電話機103，1040近距離無線通信可能な範囲501，502を夫々半径が $\mathrm{R}_{1}$ ， $\mathrm{R}_{2}$ の円形とし，携帯電話機 103 ， 104 の位置（ $\mathrm{N}_{1}, \mathrm{E}_{1}$ ），（ $\mathrm{N}_{2}, \mathrm{E}_{2}$ ）間の距離をrとした場合の携帯電話機 1 0 5 の自己位置，位置精度について説明する。【0062】
なお，近距離通信可能な範囲の大きざは，全ての携帯電話機や携帯端末で等しく設定さ れているだ，上記の半䅅 $\mathrm{R}_{1}, ~ \mathrm{R}_{2}$ は，位直精度も考慮したものである。
【0063】
例えば，携帯電話機 103 から近距㒀無線通信で位置情報（ $\mathrm{N}_{1}$ ， $\mathrm{E}_{1}$ ）と位置精度情報 （ $\Delta \mathrm{R}$ ）とを受信したとすると，この携帯電話機 1 0 3 は位置（ $\mathrm{N}_{1}$ ， $\mathrm{E}_{1}$ ）を中心とする半径 $\triangle \mathrm{R}$ の円内に存在することになるから，携帯電話機の実際の近距離通信可能な範囲を半䅅にの円内とすると，この位置精度 $\Delta \mathrm{R}$ を加味した場合，この携帯電話機 1030 近距離無線通信可能な範囲を，図6に示すように，位置（ $\mathrm{N}_{1}, ~ \mathrm{E}_{1}$ ）を中心とする半径R＇＝ （ $\mathrm{R}+\Delta \mathrm{R}$ ）の円 601 内と仮想する。図5（b）における携帯電話機 103 ， 1040近距離通信可能範囲 $\mathrm{R}_{1}, ~ \mathrm{R}_{2}$ は，このように，夫々の位置精度も考慮した仮想的な近距離通信可能範囲（以下，仮想近距離通信可能範囲という）であって，その大きさは位置精度 に応じて異なることになる。従って，GPS機能によって得られた位置精度は 0 m である から，このときの仮想近距離通信可能範囲は，実際の近距離通信可能範囲と同じ大きさの半径Rの円内となる。図5（c）の場合も同様である。

## 【0064】

そこで，図5（b）において，仮想近距離通信可能範囲501の半径 $R_{1}$ の外円と仮想近距離通信可能範囲5020半径 $\mathrm{R}_{2}$ の外円との交点 $\mathrm{P}_{1}, ~ \mathrm{P}_{2}$ を通る直線は携帯電話機1 03 ， 1040 位置（ $\mathrm{N}_{1}, ~ \mathrm{E}_{1}$ ），（ $\mathrm{N}_{2}, \mathrm{E}_{2}$ ）を通る直線に直交する力ら，位置（ $\mathrm{N}_{1}$ ， $\mathrm{E}_{1}$ ），（ $\mathrm{N}_{0}, \mathrm{E}_{0}$ ）間の距離 A と位置 $\left(\mathrm{N}_{0}, \mathrm{E}_{0}\right)$ ，（ $\left.\mathrm{N}_{2}, \mathrm{E}_{2}\right)$ 間の距離 B は夫々

【数1】
$R_{1}{ }^{2}-A^{2}=R_{2}^{2}-B^{2}$
但し, $A+B=r$

【0065】
であり，
【数2】

$$
A=\frac{r^{2}+\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r} \quad B=\frac{r^{2}-\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r}
$$

【0066】
である。そこで，携帯電話機 1050 求められる自己位置（ $\mathrm{N}_{0}, \mathrm{E}_{0}$ ）は，【数3】

$$
\begin{aligned}
N_{0} & =N_{2}-\left(N_{2}-N_{1}\right) \cdot \frac{B}{r} \\
& =\frac{r^{2}-\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r^{2}} \cdot N_{1}+\frac{r^{2}+\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r^{2}} \cdot N_{2}
\end{aligned}
$$

$E_{0}=E_{2}-\left(E_{2}-E_{1}\right) \cdot \frac{A}{r}$

$$
=\frac{r^{2}-\left(R_{1}^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r^{2}} \cdot E_{1}+\frac{r^{2}+\left(R_{1}{ }^{2}-R_{2}^{2}\right)}{2 r^{2}} \cdot E_{2}
$$

【0067】
で表わされる。
【0068】
また，ハッチング範囲の外接円の半径 $\mathrm{R}_{0}$（即ち，携帯電話機 1050 位置精度）ほ，上記の数 1 ，数 2 から，
【数4】

$$
\begin{aligned}
R_{0} & =\sqrt{R_{1}{ }^{2}-A^{2}}=\frac{\sqrt{\left(2 r R_{1}\right)^{2}-\left\{r^{2}+\left(R_{1}{ }^{2}-R_{2}{ }^{2}\right)\right\}^{2}}}{2 r} \\
& =\sqrt{R_{2^{2}}-B^{2}}=\frac{\sqrt{\left(2 r R_{2}\right)^{2}-\left\{r^{2}-\left(R_{1}{ }^{2}-R_{2}{ }^{2}\right)\right\}^{2}}}{2 r}
\end{aligned}
$$

【0069】
で表えされれる。
【0070】
そこで，一例として，携帯電話機103，104からO位置精度情報もOmであって，
Exhibit 2012

携帯電話機103，104の仮近距離通信可能範囲の大ききが実際の近距離通信可能範囲 の大きさが等しく，ともに半径Rの円とすると， $\mathrm{R}_{1}=\mathrm{R}_{2}=\mathrm{R}$ として，携帯電話機105 の自己位置（ $\mathrm{N}_{0}, \mathrm{E}_{0}$ ）は，上記数3により，

$$
\begin{aligned}
& \mathrm{N}_{0}=\left(\mathrm{N}_{1}+\mathrm{N}_{2}\right) / 2 \\
& \mathrm{E}_{0}=\left(\mathrm{E}_{1}+\mathrm{E}_{2}\right) / 2
\end{aligned}
$$

であるから，携帯電話機 103，104間の中点であり，また，携帯電話機105の位置精度じ，上記数 4 により，
【数5】

$$
\mathrm{R}_{0}=\sqrt{\mathrm{R}^{2}-(\mathrm{r} / 2)^{2}}
$$

【0071】
となる。
【0072】
また，携帯電話機 105 が3つの携帯電話機（例えぼ，携帯電話機 103 ，104，1 06）加ら位置情報などを取得した場合には，同様にして，図5（c）に示すように，こ れら携帯電話機103，104，1060近距離無線通信可能範囲501，502，50 4が重複するハッチングで示す範囲内に携帯電話機105が存在するものと推定する。こ の場合の携帯電話機 1 0 5 の自己位置は，このハッチング範囲に外接する円503を設定 し，この外接円の中心位置と推定し，また，この自己位置の位置精度をこの外接円の半径 $\mathrm{R}_{0}$ とする。 4 以上の携帯電話㙨から位置情報を取得して自己位置やをの位置精度を求め る方法も，これと同様である。
【0073】
ところで，このように位置精度情報も加味して自己位置やその位置精度を求めると，得 られた位置精度が近距離無線通信の可能範囲の大きさを超えて大きくなる場合もある。そ こで，この実施形態では，GPS機能を備えている場合，得られた位置精度が，この近距離無線通信可能範囲の大きさを超えて，予め決められた閾値（上限値）を超えたときには ，自動的にGPS機能を稼働させ，GPS信号から自己位置を求めて，位置データとして ，記憶部203に記憶するようにすることもできる。例えば，かかる閾値を 12 m とし，近距離無線通信可能範囲Rが 10 m として，携帯電話機 $1030 み$ から，図6に示すよう に，（ $\mathrm{N}_{1}, \mathrm{E}_{1}$ ）の位置情報と位置精度 $\Delta \mathrm{R}$ が 5 m の位置精度情報が受信されたとすると ，これによって推定される自己位置は（ $\mathrm{N}_{1}, ~ \mathrm{E}_{1}$ ）であるが，その位置精度は $\mathrm{R}+\Delta \mathrm{R}=$ 15 m となり，閾値（＝12m）を超えてしまうことになる。そこで，この場合には，G PS機能を起動し，受信したGPS信号から自己位置の位置情報を取得するようにする。【0074】
図7は図2に示す表示部205での自己位置の表示画面を模式的に示す図である。
【0075】
同図において，表示画面 7 0 O には，地図が表示され，この地図上に上記のようにして求めた自己位置のマーク701と上記のようにして求めた位置精度に応じた自己位置の誤差範囲702とが表示される。この䛊差範囲702は，自己位置マーク701を中心とし ，位置精度を半径とする円で表かきれ，この円状の誤差範囲 702 内に自己位置，即ち，携帯電話機 105 が存在するものと推定されるものである。

## 【0076】

また，この表示画面700には，「近距離通信」の表示703がなされて近距離無線通信による自己位置表示の画面であることが知らされ，また，この場合の位惪精度704も －「誤差 10 m 」などとして表示きれ。
【0077】
図4に示す動作は，図1での携帯電話機105について説明したものであるが，ユーザ が携帯して使用する他の携帯電話機にあいても行なわれるものである。従って，図1に示

す携帯電話機103，104においても，図4に示す動作を行なつて他の携帯電話機かっら近距㒀無線通信によって位置情報などを取得することができる。また，ユーザが携帯して使用する携帯電話機は，他の携帯電話機から位直情報の要求も受け付け，これに応答して位置情報や位置精度情報むどの付加情報を送信する。図4の説明では，携帯電話機103 や携帯電話機 104 が，携帯電話機 105 から 0 位置情報要求に対し，位置情報や位置精度情報をこの携帯電話機 1 0 5に提供したものであり，携帯電話機 1 0 5 も，同様にして ，他の携帯電話機に対して，位置情報などを提供できるものである。【0078】

各携帯電話機は，他の携帯電話機に位置情報を要求するときには，図4に示す動作を行 なうものであるが，このように位置情報の要求をしないときには，他の携帯電話機からの位置情報の要求待ち状態になっている。ごれを，図1及び図2（a）に示す携帯電話機1 03を例にして，図8を用いて説明する。
【0079】
同図において，S800は図4でのS400～S4030動作に相当し，S801，S 802，S803，S804は夫々図4でのS408，S409，S404，S405に相当する。即ち，携帯電話機103は，GPS信号き近距㒀無線通信によって他の携帯電話機から位置情報などを取得するまでは（S800），加速度センサ207の検出結果を読み取って移動距離を算出し（S801），記憶部203から位置情報を読み取って（S 802），これら移動距離と位置情報とから自己位置を算出し（S803），このように して得られた自己位置で記憶部2030位置情報を更新する（S804），という一連の動作が繰り返されており，この侍機期間中に他の携帯電話機からの位置情報か要求を待つ状態にある（S805）。
【0080】
近距離通信部210で他の携帯電話機，例えば，携帯電話機 105 から位置情報の要求信号を受信すると（S805），制御部201は，これに応答して，貴オブ203から位置情報を読み出し（S806），また，位置精度情報を読み出して（S807），要求が あった携帯電話機 1 0 5 に送信する。そして，また，S801加らの動作を繰り返し，次 の位置情報要求信号を待つ状態に戻る。
【0081】
なお，図1及び図2（c）に示す携帯端末 106 の場合には，位置情報や位置精度情報 に加えて（S806，S807），図3（b）に示す位置関連情報当記憶部203から読 み出して送信する。
【0082】
なお，ここでは，図2（a）に示すように，GPS機能を備えた携帯電話機105が近距離通信可能な近隣の他 $\sigma$ 携帯電話機 103 ， 1040 位真情報や位置精度情報を用いて自己の位置及び位置精度を求めるものであっただ，GPS機能を持たない携帯電話機10 4も，同様にして，近距㒀通信可能な㳋隣の他の携帯電話機103，105の位置情報芭位置精度情報を用いて自己の位置及び位置精度を求めることもできることはいうまでもな い。

## 【0083】

以上のようにして，GPS機能を用いることなく，あるいはGPS機能を備えていなく とも，通信料金を不要として，いつでも，また，どこででも，位置情報などを取得するこ とができ，自己位置を推定することが可能となる。
【0084】
図9は本発明による位置情報交換システムの第2の実施形態を示す国であって，901 ～904は携帯端末である。なお，ここでは，携帯端末901～904を携帯電話機とす るが，携帯電話機901を，特に，位置情報端末と呼ぶ場合もある。
【0085】
同図において，携帯電話機901～904は，図1での携帯電話機103～105と同様の機能を有するが，この実施形態では，さらに，携帯電話機901～904同士が近距

離無線通信機能で1 つのネットワークを構成し，このネットワークにより，後述する登録 した同士の携帯電話機間で位置情報の通信を可能としたものである。例えば，携帯電話機 901と携帯電話機904とが同じ家族の構成員が使用するものとすると，互いに登録し合っており，携帯電話機901，904同士が直接近距離無線通信不能な位置関係にあつ ても，携帯電話機901と近距離無線通信可能な範囲内に携帯電話機902が存在し，ま た，携帯電話機902と近距敲無線通信可能な範囲内に携帯電話機903が存在し，さら に，携帯電話機903と近距離無線通信が可能な範囲内にこの携帯電話機904が存在し ている場合には，携帯電話機901から携帯電話機902，903を中継して携帯電話機 904 と通信可能なネットワークを構成できる。

## 【0086】

そこで，携帯電話機901～904がかかる位置関係にあるとき，携帯電話機901が らこの携帯電話機901に登録きれている携帯電話機904に位置情報を要求すると，こ の携帯電話機901から送信される位置情報要求信号は携帯電話機902，903を中絊 して携帯電話機904に送信される。携帯電話機904は，この位置情報要求信号を受信 すると，これに応答して自己位置の位置情報と位置精度情報を含を応答信号が携帯電話機 902，903を中継して携帯電話機901に送信する。携帯電話機901では，受信し たこれら情報を表示部で表示することにより，携帯電話機904の自己位置を知ることが できる。
【0087】
かかる構成によると，互いに登録し合っている複数の携帯電話機のうちの1つ，例えば ，携帯電話機901で携帯電話機904などの全ての登録携帯電話機の位置を一括して管理するようにすることもできる。このような位置管理を行なう携帯電話機901が位置情報端木と呼げれるものであり，ここで，全ての登録携帯電話機の位置を知ることができる －従のて，例えば，位置情報端末901を自宅に設置しておき，家族構成員にこの位置情報端末901に登録されている携帯電話を携帯させることにより，自宅に居ながらにして ，通話することなく，各家族構成員の居場所を直接知ることができる。この場合，この家族構成員は，極端な場合として，現在の居場所が判らなくともよい。【0088】
なお，多論，家族の構成員同士で，その携帯する携帯電話機を用いて互いの居場所を，同様にして，確認することができるようにすることもできる。
【0089】
図10は図9における携帯電話機901の一実施例の内部構成を示すブロック図であっ て，211はICカードであり，図2（a．）に対応する部分にな同一符号を付けて重複す る説明を省略する。
【0090】
同図にあいて，携节電話機901は，図2（a）または図2（b）に示す携帯電話機1 03，105の構成にICカード211を加えた構成をなしているが，ここでは，図2（ a）に示す構成に I Cカード 211 を加えた構成をなしているものとする。なお，I C力 ード211ね着脱可能である。
【0091】
かかる構成において，制御部201は，図2（a）に示す制御部201と同様，これを内蔵する携帯電話機901と近距離無線通信可能な他の任意の携帯電話機に位置情報など を要求し，これによって取得した位置情報などから自己位置とその位置精度を求める機能 を有するとともに，上記の上うに，登録されている携帯電話機を指定してその位置情報な どを要求し，これを取得する機能も有している。また，記憶部203は，図2（a）に示 す制御部201と同様，近距離無線通信で取得した位置情報などから求めた自己位置の位置情報やその付加情報からなる位置デー夕を記憶するとともに，上記のように，指定した登録携帯電話機から取得した位置情報なども記憶する。
【0092】
また，ICカード211には，各登録携帯電話機のID（識別符号）が，セキュリティ

を保つために，暗号化きれて格納きれており，また，記憶部203には，登録携帯電話機 に関する情報（そのユーザの氏名などの登録端末情報）のリスト（登録端末情報リスト） と，これら登録端末情報と I Cカード2 1 1 内での暗号化きれたIDとを対応付けるテー ブル（登録端末情報 I D 対応付テーブル）も格納されている。さらに，ICカード 21 1には，近距離通信部210で愛信した暗号化IDを復号する復号プログラムも䅂媇され ている。
【0093】
なお，記憶部203には，携帯電話機901自身のID（以下，自己IDという）も格納きれているが，かかる自己IDは暗号化きれたものと暗号化きれないものとが格媇きれ ている。制御部201は，近距㒀通信部210で受信されてICカード211で復号きれ て受信 I Dを記憶部203に格納きれている暗号化きれていない自己IDと比較し，これ らが一致しているか否かを判定する機能なども備えている。
【0094】
次に，携帯電話機901から携帯電話機902，903を中継して登録している携帯電話機904の位置情報などを取得する動作について説明する。なお，ここでは，携帯電話機902，903も，携帯電話機901と同様，図10に示す構成をなしているものとす る。

## 【0095】

いま，携帯電話機901のユーザ（位置情報要求側ユーザ）が携帯電話機904のユー ザ（相手側ユーザ）の居場所を知りたい場合，この位置情報要求側ユーザが携帯電話機9 010 大力部 204 を操作して携帯電話機 904 を指定する。これは，入力部204を所定操作することにより，記憶部203に格納されている指定可能な相手側を示す登録端末情報りストを読み出して表示部205に表示させ，そのうちの希望する相手側を指定操作 することによって行なわれる。相手側が指定きれると，記憶部2 ○ 3 に格納されている登録端末情報 I D 対応付けテーブルを基に，I Cカード 2 1 1 に格㖕されている相手側の暗号化 I D のうちの該当する暗号化 I D が発信先 I Dとして選択されて読み取られ，これ に発信元IDとしての暗号化きれた自己IDと位置情報要求コードが付加きれて位置情報要求信号が形成され，近距離通信部210から送信される。

## 【0096】

この送信信号は，携帯電話機901と近距離無線通信可能な範囲内の携帯電話機902 で受信されるが，この携帯電話機902の動作を図10によって説明すると，制御部20 1は，近距離通信部210で受信ざれた位置情報要求信号の発信先IDと発信元IDと位置情報要求コードを夫々識別して，この受信信号が自分（携䟫電話機902）が発信した ものではない位置情報要求信号であることを判別する。かかる判定により，受信した位置情報要求信号は記憶部203に一時記憶され，また，この発信先IDがICカード211 で復号きれて記憶部203に格納きれている暗号化きれていない自己IDと比較きれる。 この場合，復号された発信先 I Dはこの携帯電話機902の自己IDと一致しないから，制御部201は記憶部203に記憶した位置情報要求信号を読み出し，近距㒀通信部21 ○から他の携帯電話機に送信する。この送信信号は，携帯電話機902と近距嘀無線通信可能な範囲内にある携帯電話機903で受信されるが，この携帯電話機903でも，携帯電話機902と同様に，愛信した発信先 I Dが自己IDと一致しないので，この受信した位置情報要求信号とを近距離通信部210から送信する。

## 【0097】

なお，携帯電話機902からの送信信号は，また，携帯電話機901でも受信きれるが ，この携帯電話機901では，この受信した位置要求信号の発信元IDが自己IDと一致 するので，自分が発信したものとして，この位置情報要求信号を破葉する。

## 【0098】

また，携帯電話機903からの送信信号は，携帯電話機902でも受信されるが，例え ぼ，携帯電話機902は携帯電話機901からO位置情報要求信号を上記のようにして送信する際，自分が中継したことを示す暗号化きれた自己IDを中継IDとして付加するよ

うにし，その澺受信した位置情報要求信号の中継IDが自己IDに一致したときには，こ の位置情報要求信号は既に中継したものであるものと判定して破棄するようにする。勿論 ，この場合，携帯電話機 9 0 2 からのかかる中䋛IDを含を位置情報要求信号を受信した携帯電話機903は，この位置情報要求信号を送信する際には，中継したことを示すため に，携帯電話機 9 0 2 O中継 I Dを含む位置情報要求信号に，さらに，自己（携帯電話機 903）の暗号化されたIDを中継IDとして付加する。このようにして，位置情報要求信号を中継する携帯電話機は，受信して送信する位置情報要求信号に自己I D を中継 I D として付加するものであるから，その後受信した位置情報要求信号に自己IDと等しい中継IDが含まれているか否かによって一度中継した位置情報要求信号であるか否かを判定 することができ，一度中継したものであれぼ，破棄するようにする。なお，值置情報要求信号に付加宁る中継 I Dの個数（例えば，2個）は限られており，限られた個数を越える携帯電話機を中継する場合には，古い順に中継IDを消去していく。このようにして，位置情報要求信号が発信元側に戻らず，近距離無線通信で携帯電話機を順に中䋛するしてい くことになる。

## 【0099】

携帯電話機903からの送信信号は携帯電話機901が指定した携帯電話機904で受信される。この携帯電話機904では，図10を基に説明すると，上記の携帯電話機90 2，903と同様，近距離通信部210で受信された位置情報要求信号の各 I Dや位置情報要求コードなどを識別して記憶部203に記憶し，また，発信先IDはICカードで复号きれる。この復号された発信先 I Dは制御部201で記憶部203に記憶きれている暗号化されていない自己IDと比較きれるが，これらIDは一致するので，制御部201は この位置情報要求信号が自分（携帯電話機904）の位置情報を要求しているものと判定 する。

## 【0100】

そこで，制御部201は，受信した位置情報要求信号での発信元IDを発信先（相手側 ）ID，発信先 I Dを発信元（自己）I Dとし，これら発信先，発信元 I Dに記憶部2 O 3に記憶きれている応答コードと自己の位置情報，位置精度情報を付加して位置情報応答信号を作成し，近距離通信部210から送信する。この位置情報応答信号は，上記の位置情報要求信号と同様にして，携帯電話機903，902を中䋛して位置情報を要求した携帯電話機 9 0 1 に送られる。なお，この場合も，携帯電話機903，902で中継IDが用いられ，位置情報応答信号が携帯電話機903，902を順に中継していく。
【0101】
携帯電話機901では，図10き基に説明すると，近距離通信部210でこの位置情報応答信号が受信きれると，この位置情報応答信号の発信先，発信元IDや応答コード，位置情報，位置精度情報が識別きれて記憶部203に記憶きれるとともに，発信先IDがI Cカード211で復号きれて記憶部2030暗号化きれていない自己IDと比較きれる。 この場合，発信先 I Dと自己IDとが一致し，この比較結果と位置情報応答信号での応答 コードとから，制御部201は，この受信信号が自分（携帯電話機901）に対する位置情報応答信号であるものと判定する。そこで，制御部201は，記憶部2030）位置情報応答信号の発信元 I Dを I Cカード 2 1 1 で復号し，この復号した発信 I D を基に記憶部 203 に記憶されている登録端末情報りストから相手側情報（例えば，相手側（携帯電話機904のユーザ））を選択し，この相手側情報と関連付けてこの位置情報応答信号の位置情報や位置精度情報を位置データとして記憶部203に記憶する。そして，この位置り ストの情報は読み出され，表示部205に表示きれる。これにより，携帯電話機901の ユーザは，携帯電話機904の位置（従って，そのユーザの位置）を画面で知ることがで きる。

## 【0102】

図11は記憶部203に記憶された登録携帯電話機の位置データの具体例を模式的に示 す図である。
【0103】

同図において，ここでは，携帯電話機901に4個の携帯電話機が登録きれており，夫々のIDをIDO，ID1，ID2，I D3としている。そして，各登録携帯電話機毎に位置データ1000が記憶きれるが，かかる位置データ1000は，その携帯電話機から上記のようにして取得した位置情報と位置精度情報と，さらに，これらを取得して記憶部 203 に記憶した日時を表ふす位置情報更新日時情報とから構成されている。
【0104】
図12はかかる位置データ1000の表示例を示す図である。
【0105】
入力部204（図10）で位置データの表示指令操作をすると，記憶部203（図10 ）から各登録携帯電話機の位置データ1000が読み出され，図12に示すように，表示部205（図10）の表示部205の表示画面1100で，地図上にIDO，ID1，I D 2，ID3 3 各登録携帯電話機の位置とその位置精度とが，図 7 と同様の方法で，表示 される。

## 【0106】

なお，図12では，全ての登録携帯電話機の位置き位置精度が同時に表示されるものと したが，ユーザが希望する特定の登録携帯電話機を指定することにより，その登録携帯電話機の位置，位置精度のみを地図上に表示することもできる。
【0107】
また，上記のように，希望豆る所定の登録携帯電話機の位置情報を要求した場合には，
この指定した登録携帯電話機の位置情報及び位置精度情報を取得したとき，自動的にこの登録携帯電話機の位置及び位置精度が，図12に示すように，表示画面1100で地図上 に表示される。また，上記では，希望する1つO登録携帯電話機904を指定してその位置情報を要求したが，複数の登録携帯電話機を同時に指定してそれらの位置情報を要求す ることもでき，この場合には，これらの位置情報及び位置精度情報を取得すると，これら による位置及び位置精度が同時に，図12に示すように，表示される。
【0108】
以上の上うにして，この第2の実施形態では，近距離無線通信可能な範囲外にある携帯電話機でも，相手方との通話を行なうことなく，従って，通信料金を不要として，相手方 の位置を直接目で磪認することができる。
【0109】
なお，図9に示す第2の実施形態では，各携帯電話機901～904が図10に示す構成としたが，図2（b）に示す構成にICカード211が付加るれ，図10に示す構成の場合と同様の機能を持つものであってもよい。
【0110】
以上では，ユーザが利用する携帯電話機間では，位置情報そのものを交換することを中心に説明してきたが，位置情報そのものだけでなく，位置情報に開連したデータをやりと りするようにすることもできる。基本的には，位置情報のやりとりと同様の手順で実現で きるが，位置情報要求信号の送信時に，位置情報に関連する他のデータも同時に要求すれ ぼよいし，要求きれた携帯電話機も，これに応答して関連するデータを送信すればよい。勿論，携帯電話機には，位置情報に関連するデータを格納する手段が必要となる。

## 【0111】

さらに，上記の関連する情報が，特定の場所にいる場合にのみやりとり可能な属性が付 く場合も考えられ得る。例えば，位置関連情報か利用可能な属性として東経•西経の範囲 を指定していれば，携帯電話機は，自己位置情報を確認し，その指定された範囲内に在る ときにのみデータを送信すればよい。また，逆に，受信側でデータを受信したとき，自己位置情報と比較してこれを受信しても良いどうかの判断を行なってもよい。さらに，より特別な情報である場合には，位置情報の緯度•経度をもとに生成する値を鍵データとして ，位置関連情報を暗号化しておくことにより，よりデータを厳密に管理することも可能で ある。
【0112】

また，遊園地のような入口と出口をが設けられた施設で利用する場合には，人口のダー トを通過した際に，携帯電話機を位置関連情報の送受信可能なモードに入り，出口のゲー トを通過した際に，位置関連情報の送受信不可モードになるようにすることにより，毎回 データの送受信時に測位を行なかなくても，あるエリアに限定した情報のやりとりが可能 になる。
【図面の簡単な説明】
【0113】
【図1】本発明による位置情報交換システムの第1の実施形態を示す構成図である。
【図2】図1に示す携帯端末の一実施形態を示すブロック図である。
【図3】図2における記憶部に記憶きれる位置データの具体例を模式的に示す図である。
【図4】図2（a），（b）に示す携帯端末の他の携帯端末からの位置データにより自己 の位置データを推定する場合の動作の一具体例を示すフローチャートである。
【図5】図4での自己位置，位置精度の推定方法の一具体例を説明するための図である。
【図6】位置精度が 0 m でない場合の仮想的な近距離通信範囲を模式的に示す図である。
【図7】図4に示す動作で得られた自己位置と位置精度の表示画面の一具体例を示す図で ある。
【図8】図2に示す携帯端末の対貴動作の一具体例を示すフローチャートである。
【龱9】本発明による位置情報交換シスデムの第2の実施形態を示す構成図である。
【図10】図9に示す携帯端末の一実施形態を示すブロック図である。
【図11】図9に示す携帯端末で取得した他の携帯端末の位置データの具体例を模式的に示 す図である。
【図12】図11に示す位置データの表示例を示す図である。
【符号の説明】
【0114】
101 GPS衛星
102 携帯基地局（測位サーバ）
$103 \sim 105$ 携帯電話機
106 携帯端末
107 特定の場所
201 制御部
202 音声入出力部
203 記憶部
204 入力部
205 表示部
206 基地局通信部
207 加速度センサ
208 振動センサ
209 GPS通信部
210 近距離通信部
211 ICカード
300 a ， 300 b 位置データ
$500 \sim 504$ 位置精度
601 仮想近距離通信可能範囲
700 表示画面
701 自己位置
702 䛊差範囲
703 「近距離通信」の表示
704 位置精度の表示
$901 ~ 904$ 携帯電話機
1000 位置データ

1100 表示画面

## 【図1】

【図2】


Exhibit 2012

## 【図3】



|  |  | （b） | $\overbrace{}^{300 \mathrm{~b}}$ |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | 顼目 | デ－3 |  |
| $N$ |  | N35，11，22．33，E140：11．22．33 |  |
| M |  | 10m |  |
|  | 誜镇㥩教悪新日時 | 200310．10，10：15：30 |  |
| 303 | 㕸盖気連信報 | 处建チケットA |  |

## 【図5】

図 5
（a）

（b）

（c）


【図4】


〔図6】


【図7】

图 7


Exhibit 2012

## 【図8】

【図11】


娄 11

|  | ${ }^{1000}$ |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| 项目 | テータ |  |  |  |
| 登録蹭本ID | iDO | ［1］ | ［D2． | H3 |
| 位置情教 | 位睪0 | 位鱛 1 | 位竬2 | 位㥩3 |
| 位萓精度情報 | 的置精洨） | 位翣精度； | 位罝籍度2 |  |
|  | 日時0 | 日跨1 | 日時2 | 日絓3 |

【図9】

图9

【図10】

【図12】
埕


```
Fターム(参考) 5K067 AA21 BB21 DD17 DD20 DD51 EE02 EE06 EE10 EE35 EE37
    FF03 FF06 FF23 HH22 HH23 HH24 HH28 HH36 JJ52 JJ56
    KK15
    5K101 KK00 LL12 NN18
```


## WO0163315

## Publication Title:

REMOTE-TO-REMOTE POSITION LOCATING SYSTEM


#### Abstract

: A position locating system (20) includes one or more target monitoring devices (22) that are configured to monitor and display the position of one or more selected target devices (24), which may include one or more selected target monitoring devices (22). The target monitoring devices (22) and target devices (24) communicate through a wireless communication network (26) with a data processing system (28), such as a data center, that receives and stores geographic position data and other data transmitted from the target devices (24), and also preferably from the target monitoring devices (22).; The position of a selected target device (24) is preferably displayed on a display (30) of the target monitoring device (22) as at least one of a distance between the target monitoring device (22) and the selected target device (24), a compass direction from the target monitoring device (22) to the selected target device (24) in degrees from magnetic North, a relative compass heading from the target monitoring device (22) to the selected target device (24), and/or the nearest geographical address of the selected target device (24) which is derived from a GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing system (28).


Courtesy of http://worldwide.espacenet.com
(19) World Intellectual Property Organization International Bureau
(43) International Publication Date 30 August 2001 (30.08.2001)


PCT

(10) International Publication Number WO 01/63315 A2
(51) International Patent Classification ${ }^{7}$ :
(21) International Application Number: PCT/US01/05681
(22) International Filing Date: 23 February 2001 (23.02.2001)
(25) Filing Language: English
(26) Publication Language:

English
(30) Priority Data:

60/184,248
23 February 2000 (23.02.2000) US
09/791,132
22 February 2001 (22.02.2001)
(71) Applicant: LDT SYSTEMS, INC. [US/US]; 1148 Main Street, Cincinnati, OH 45210 (US).
(72) Inventors: KALTHOFF, Robert, Michael; 7920 Springvalley Drive, Cincinnati, OH 45236 (US). SIEGEL, Rudy; 3426 Ault View Avenue, Cincinnati, OH 45200 (US).
(74) Agents: BRINKMAN, David, H. et al.; Wood, Herron \& Evans, L.L.P., 2700 Carew Tower, Cincinnati, OH 45202 (US).
(81) Designated States (national): AE, AG, AL, AM, AT, AU, $\mathrm{A} Z, \mathrm{BA}, \mathrm{BB}, \mathrm{BG}, \mathrm{BR}, \mathrm{BY}, \mathrm{BZ}, \mathrm{CA}, \mathrm{CH}, \mathrm{CN}, \mathrm{CR}, \mathrm{CU}, \mathrm{CZ}$, DE, DK, DM, DZ, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NO, NZ, PL, PT, RO, RU, SD, SE, SG, SI, SK, SL, TJ, TM, TR, TT, TZ, UA, UG, UZ, VN, YU, ZA, ZW.
(84) Designated States (regional): ARIPO patent (GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZW), Eurasian patent (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), European patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, TR), OAPI patent (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).
(54) Title: REMOTE-TO-REMOTE POSITION LOCATING SYSTEM

(57) Abstract: A position locating system (20) includes one or more target monitoring devices (22) that are configured to monitor and display the position of one or more selected target devices (24), which may include one or more selected target monitoring devices (22). The target monitoring devices (22) and target devices (24) communicate through a wireless communication network (26) with a data processing system (28), such as a data center, that receives and stores geographic position data and other data transmitted from the target devices (24), and also preferably from the target monitoring devices (22). The position of a selected target device (24) is preferably displayed on a display (30) of the target monitoring device (22) as at least one of a distance between the target monitoring device (22) and the selected target device (24), a compass direction from the target monitoring device (22) to the selected target device (24) in degrees from magnetic North, a relative compass heading from the target monitoring device (22) to the selected target device (24), and/or the nearest geographical address of the selected target device (24) which is derived from a GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing system (28).

Published:
without international search report and to be republished upon receipt of that report

For two-letter codes and other abbreviations, refer to the "Guidance Notes on Codes and Abbreviations" appearing at the beginning of each regular issue of the PCT Gazette.

## REMOTE-TO-REMOTE POSITION LOCATING SYSTEM

The present application claims the filing benefit of U.S. Provisional Application No. 60/184,248, filed February 23, 2000, the disclosure of which is hereby incorporated herein by reference in its entirety.

## Field of the Invention

The present invention relates generally to tracking and monitoring systems and, more particularly, to a position locating system for enabling the location of a person or object to be monitored and displayed.

## Background of the Invention

Many different systems and approaches have been developed in the past to enable the location of a person or object to be monitored and displayed. Generally, these systems and approaches can be classified as either requiring direct data communication between a device being monitored and a monitoring device or, alternatively, direct data communication between the device being monitored and a central monitoring station.

For example, several position location or monitoring systems are known that include monitored devices and monitoring devices that communicate directly with each other through a wireless media, such as through radio (RF) signals. By way of example, the monitored device, such as carried by a child, may transmit a radio signal that is monitored by the monitoring device, such as carried by a parent. In the event the signal received by the parent's monitoring device falls below a predetermined signal strength, the monitoring device transmits a signal to the child's monitored device to activate an alarm and/or an alarm is activated on the parent's monitoring device. The monitoring device may include an antenna array that is capable of determining the angle of propagation of the radio signal from the child's monitored device so that the relative direction of the child can be determined and displayed.

Other monitoring and locating systems have been developed in the past wherein each of the monitored and monitoring devices includes a position determination circuit, such as a GPS receiver and GPS processor, so that the latitude and longitude coordinates of the monitored and monitoring devices can be determined. The monitored and monitoring devices have wireless communication capability so that the monitored device transmits its geographic coordinates to the monitoring device. The monitoring device uses its own derived geographic position data, and the geographic position data transmitted by the monitored device, to derive the distance and direction between the two devices.

Further, monitoring and locating systems have been developed in the past wherein the monitored device transmits its geographic location to a central monitoring station where that information can be displayed. The monitored device may include a GPS receiver and GPS processor so that the latitude and longitude coordinates of the monitored device can be determined and transmitted to the central monitoring station. The central monitoring station may include a GEO-Coded Address database so that the position of the monitored device can be displayed on a map.

While these various approaches for monitoring the location of persons or objects may be suitable for the particular purpose to which they address, they suffer from several shortcomings and drawbacks. For example, those approaches that require direct communication between the monitored device and the monitoring device are not well suited for tracking or monitoring applications that require a significant distance separation between the monitored and monitored devices so that direct communication between the devices is not possible. Without an established communication link between the two devices, the monitoring device simply cannot monitor the position of the monitored device. Moreover, those approaches that require direct communication between the monitored device and a central monitoring station are not suited for applications that require a portable monitoring device to track and monitor the position of a monitored device.

Accordingly, there is a need for an improved position tracking and monitoring system and approach that does not require direct communication between a monitored device and a monitoring device to permit the monitoring device to monitor and display the location of the monitored device. There is also a need for an improved position tracking and monitoring system and approach that more effectively uses the position data generated by the monitored device for tracking and monitoring purposes.

## Summary of The Invention

The present invention overcomes the foregoing and other shortcomings and drawbacks of position locating systems and methods of monitoring and displaying the location of a person or object heretofore known. While the invention will be described in connection with certain embodiments, it will be understood that the invention is not limited to these embodiments. On the contrary, the invention includes all alternatives, modifications and equivalents as may be included within the spirit and scope of the present invention.

In accordance with the principles of the present invention, a position locating system includes one or more target monitoring devices that are configured to monitor and display the position of one or more selected target devices, which may include one or more selected target monitoring devices. The target monitoring devices and target devices communicate through a wireless communication network with a data processing system, such as a data center, that receives and stores geographic position data and other data transmitted from the target devices, and also preferably from the target monitoring devices.

The position of a selected target device is preferably displayed on a display of the target monitoring device as at least one of a distance between the target monitoring device and the selected target device, a compass direction from the target monitoring device to the selected target device in degrees from magnetic North, a relative compass heading from the target monitoring device to the selected target device, and/or the nearest geographical address of the selected target device which is derived from a GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing system.

In one embodiment of the present invention, the target devices, and preferably also the target monitoring devices, are configured to receive signals from satellites of the Global Positioning System (GPS). The target devices and target monitoring devices preferably include GPS receivers and GPS processors from which the geographic positions, in latitude and longitude coordinates, of the target devices and target monitoring devices can be derived. Each of the target monitoring devices and the target devices preferably includes a wireless communication circuit that is operable to transmit the derived geographic coordinates of the respective target monitoring device and target device to the data processing system through the wireless communication network. The target monitoring devices preferably include a compass circuit that is operable to derive the present compass heading of the target monitor device in degrees from magnetic North. Preferably, the target monitoring device is further operable to transmit the compass heading of the device to the data processing system.

In operation of the position locating system of the present invention, a user of the target monitoring device is able to select one of several target devices that are listed on a preprogrammed menu displayed on the target monitoring device and request the location of that selected target device. In response to the received request, the data processing system evaluates the last known locations of the target monitoring device and the selected target device to establish data that represents the distance between the target monitoring device and the target device, the compass direction from the target monitoring device to the target device in degrees from magnetic North, and the nearest geographic address of the target device. In the event the target monitoring device includes a compass circuit that has transmitted the compass heading of the target monitoring device in degrees from magnetic North, the data processing system uses the compass heading of the target monitoring device and the derived compass direction from the target monitoring device to the target device in degrees from magnetic North to establish data that represents a relative compass heading from the target monitoring device to the target device. The data processing system is preferably operable to transmit through the wireless communication network at least one, and preferably all of the distance, compass direction, relative compass heading, and nearest geographic address data to the target monitoring device for display.

Alternatively, the wireless communication network may include position location circuits that are operable to determine the locations of the target monitoring devices and the target devices from wireless signals transmitted by the devices. The position location circuits may use various algorithms known to those of ordinary skill in the art, such as time difference or arrival, angle of arrival, enhanced observed time difference or multi-path finger printing, to derive the geographic locations, such as latitude and longitude, of the target monitoring devices and the target devices from the wireless signals transmitted by the devices. The position location circuits are coupled to the data processing system and apply data representing the derived geographic locations of the target monitoring devices and the target devices to the data processing system for processing.

The above features and advantages of the present invention will be better understood with reference to the accompanying figures and detailed description. It will also be understood that the particular drawings illustrating the invention are exemplary only and are not to be regarded as limitations of the invention.

## Brief Description of the Drawings

The accompanying drawings, which are incorporated in and constitute a part of this specification, illustrate embodiments of the invention and, together with a general description of the invention given above, and the detailed description of the embodiments given below, serve to explain the principles of the invention.

Fig. 1 A is a schematic view of a position locating system in accordance with one embodiment of the present invention;

Fig. 1B is a view similar to Fig. 1A illustrating a position locating system in accordance with an alternative embodiment of the present invention;

Fig. 1C is a block diagram illustrating data transfer in the position locating systems of Figs. 1A and 1B;

Fig. 2 is a schematic view illustrating data transfer in an exemplary embodiment of the position locating system of Fig. 1A;

Fig. 3 is a front elevational view of a target monitoring device and an exemplary display of the target monitoring device in accordance with one embodiment of the present invention, illustrating the target monitoring device as a wireless phone;

Figs. 3A-3F are additional exemplary displays of the target monitoring device of
Fig. 3;
Fig. 4 is a front elevational view of a target device in accordance with one embodiment of the present invention;

Fig. 5 is a rear elevational view of the target device of Fig. 4;
Fig. 6 is a block diagram of the target monitoring device of Fig. 3 in accordance with one embodiment of the present invention;

Fig. 7 is a block diagram of the target device of Figs. 4-5 in accordance with one embodiment of the present invention;

Fig. 8 is a perspective view of a target monitoring device or a target device in accordance with an alternative embodiment of the present invention, illustrating the target monitoring device or the target device as a wrist-worn watch;

Fig. 9 is a top elevational view of a target monitoring device or a target device in accordance with another alternative embodiment of the present invention, illustrating the target monitoring device or the target device as a wrist-worn watch;

Fig. 10 is a side elevational view of the target monitoring device or the target device of Fig. 9;

Fig. 11 is a side elevational view of a target monitoring device or a target device in accordance with an yet another alternative embodiment of the present invention, illustrating the target monitoring device or the target device as a wrist-worn watch;

Fig. 12 is a front elevational view of a computer display in accordance with the principles of the present invention;

Fig. 13 is view similar to Fig. 1 A illustrating a position locating system in accordance with yet another alternative embodiment of the present invention;

Fig. 14A is a diagrammatic view illustrating an exemplary compass heading of a target monitoring device in degrees from magnetic North and an exemplary compass direction from the target monitoring device to a target device in degrees from magnetic North;

Fig. 14B is a diagrammatic view illustrating an exemplary relative compass heading from the target monitoring device to the target device, illustrated as a graphical vector;

Fig. 15A is a view similar to Fig. 14A illustrating a further exemplary compass heading of a target monitoring device in degrees from magnetic North and a further exemplary compass direction from the target monitoring device to a target device in degrees from magnetic North;

Fig. 15B is a view similar to Fig. 14B illustrating a further exemplary relative compass heading from the target monitoring device to the target device, illustrated as a graphical vector;

Fig. 16A is a view similar to Fig. 3 illustrating yet another exemplary display of the target monitoring device of Fig. 3; and

Fig. 16B is a view similar to Figs. 3A-3F illustrating still yet another exemplary display of the target monitoring device of Fig. 3.

## Detailed Description of the Preferred Embodiment

With reference to the Figures, and to Fig. 1A in particular, a position locating system 20 in accordance with one embodiment of the present invention is shown. As will be described in greater detail below, position locating system 20 includes one or more target monitoring devices 22 that are configured to monitor and display the position of one or more selected target devices 24 , which may include other selected target monitoring devices 22. As used herein, it will be understood that a target monitoring device 22 is considered to be a "target" device when the position of that target monitoring device 22 is requested by another target monitoring device 22 as described in detail below. The target monitoring devices 22 and target devices 24 communicate through a wireless communication network 26 with a data processing system 28 , such as a data center, that receives and stores geographic position data and other data transmitted from the target devices 24 and preferably also from the target monitoring devices 22 as will be described in greater detail below.

The position of a selected target device 24 is preferably displayed on a display 30 of the target monitoring device 22 as at least one of a distance between the target monitoring device 22 and the selected target device 24, a compass direction from the target monitoring
device 22 to the selected target device 24 in degrees from magnetic North, a relative compass heading from the target monitoring device 22 to the selected target device 24, and/or the nearest geographical address of the selected target device 24 which is derived from a GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing system 28.

When used in person-to-person position locating applications as shown in Fig. 1A, the target monitoring devices 22 and the target devices 24 are preferably sized and configured to be easily carried or worn by individuals 32 and 34 , such as by a parent and a child, respectively. Additionally, the target devices 24 may be placed on pets (not shown) or in objects such as vehicles (not shown) or luggage (not shown) so that the location of the pet or object can me monitored and displayed in accordance with the principles of the present invention. As will be described in greater detail below, the target monitoring devices 22 may be implemented within a wireless telephone 36, as shown in Fig. 3 for example, or alternatively, within a wrist-worn watch device 38a, 38b and 38c, as shown in Figs. 8-11 for example. In alternative embodiments of the present invention, the target monitoring devices 22 may be implemented in pagers, personal data assistants (PDA's), Internet access devices or similar wireless data processing devices having a display (not shown).

The target devices 24 may be implemented as a relatively small clip-on device that can be worn on a belt or as a device that can be easily placed within a pocket of the individual 34 (Fig. 1A), as shown in Figs. 4-5 for example. As shown in Fig. 5, a rear face 40 of the target device 24 preferably includes an aperture 42 for releasably retaining a post (not shown) associated with a belt or hip worn clip device (not shown). Alternatively, the target devices 24 may be implemented within wrist-worn device $38 \mathrm{a}, 38 \mathrm{~b}$ and 38 c as shown in Figs. 8-11, a pager, a personal data assistant (PDA), an Internet access device or a similar wireless data processing device having a display (not shown) for example. Of course, it will be appreciated that the target monitoring devices 22 and the target devices 24 may be configured in many other shapes and sizes, or be implemented in other types of devices (not shown), without departing from the spirit and scope of the present invention.

Further referring to Fig. 1A, the target monitoring devices 22 and the target devices 24 are preferably configured to receive signals 44 from satellites 46 of the Global Positioning System (GPS) 48 which comprises multiple satelites broadcasting precise timing signals 44 from atomic clocks. The target monitoring device 22 preferably includes, although not required in certain embodiments, a GPS antenna 50, GPS receiver 52 and a GPS processor 54 (Fig. 6) that use precise and well-developed triangulation formulas to determine the geographic position of the target monitoring device 22 in geographic coordinates, namely latitude and longitude, from the timing signals 44 transmitted by the GPS satellites 46. A GPS signal strength circuit 56 (Fig. 6) is preferably coupled to the GPS processor 54 for providing a visual indication (not shown) of the received GPS signal strength. Similarly, the target device 24 preferably includes a GPS antenna 58, GPS receiver 60 and a GPS processor 62 (Fig. 7) from which the geographic position of the target device 24 in latitude and longitude coordinates can be derived.

It will be appreciated that while GPS information may be preferred for deriving the geographic positions of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 , many other position information systems known to those of ordinary skill in the art are possible as well for deriving latitude and longitude coordinates of the target monitoring devices 22 and target devices 24 without departing from the spirit and scope of the present invention.

As shown in Figs. 1A and 6 , the target monitoring device 22 preferably includes a processor chip 64 having a central processing unit (CPU) 66 that is operable to receive the geographic position information derived by the GPS receiver 52 and the GPS processor 54. The target monitoring device 22 further includes a wireless communication circuit, preferably comprising a DSP transmitter 68 and a DSP antenna 70 coupled to the CPU 66, that is operable to transmit the derived geographic coordinates of the target monitoring device 22 in an encrypted format, represented by position data 72 in Fig. 1C, to the data processing system 28 through cell towers 74 of the wireless communication network 26. The wireless communication circuit of the target monitoring device 22 may be a TDMA, CDMA, GSM or IDEN-pager device preferably having 2-way Short Messaging Service (SMS) capability or other data transmission capability. Similarly, as shown in Fig. 7, the target device 24 includes a wireless communication circuit, preferably also comprising a DSP transmitter 76 and a DSP antenna 78 coupled to CPU 80 of processor chip 82 , that is operable to transmit the derived geographic coordinates of the target device 24 in an encrypted format, represented by position data 84 in Fig. 1C, to the data processing system 28 through cell towers 74 of the wireless communication network 26. The DSP transmitter 76 may also be a TDMA, CDMA, GSM or IDEN-pager device preferably having 2way Short Messaging Service (SMS) capability or other data transmission capability. As shown in Fig. 1A, the data processing system 28 is operatively coupled to the wireless communication network 26 and includes memory or other storage media for storing the geographic coordinates transmitted from the target monitoring device 22 and the target device 24 and the time and date those coordinates are received.

At the data processing system 28, geographic coordinate information transmitted by each of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 is preferably stored as last known locations, in latitude and longitude coordinates 86, of the devices 22, 24 (Fig. 2). A date and time stamp 88 (Fig. 2) identifying the date and time at which the geographic position information was either transmitted by the target monitoring device 22 and target device 24, or received at the data processing system 28, is preferably stored with each last known location of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 to be stored. Preferably, each target monitoring device 22 and target device 24 has a unique device identifier 90 (Fig. 2), such as the ESN number or telephone number of the devices 22,24 , or other unique device identifier, as represented by ID data 92 in Fig. 1C, that is transmitted to the data processing system 28 with the geographic coordinate information transmitted by the devices 22 and 24 . The unique device identifier is stored in memory 94 (Fig. 6) of the target monitoring device 22 and in memory 96 (Fig. 7) of the target device 24. The data processing system 28 is preferably operable to store
the geographic coordinates 86 and the date and time stamp information 88 as a record associated with the unique device identifier 90 for each target monitoring device 22 and target device 24, as shown in Fig. 2. The data processing system 28 may store multiple records for each target monitoring device 22 and target device 24 so that the last several known locations of each device 22 and 24 are stored. Alternatively, the data processing system 28 may store only the last known location of each target monitoring device 22 and target device 24 as transmitted by those devices 22, 24.

In one embodiment of the present invention, the target monitoring devices 22 and target devices 24 are configured to transmit their geographic positions to the data processing system 28 on a predetermined interval. The transmission intervals are preferably user selectable, and may vary from between a transmission every one minute to a transmission every five days, for example. Of course, other transmission intervals are possible as well. As shown in Figs. 6 and 7, the target monitoring device 22 and target device 24 each include memory, such as the memory 94,96 , respectively, which may be used to store the derived geographic positions of the devices 22, 24 between transmission cycles. According to this aspect of the present invention, the stored geographic position data of each device 22,24 may be transmitted as a block of several geographic positions, rather than as a single geographic position, either on a periodic basis or, alternatively, only upon receipt of a polling signal 102 (Fig. 1C) transmitted by the data processing system 28 as will be described in greater detail below.

Preferably, the position data records maintained at the data processing system 28 are assigned to "accounts" established at the data processing system 28. Each "account" comprises one or more target monitoring devices 22 and one or more target devices 24 . For example, an "account" may comprise a family wherein the parents each have a target monitoring device 22 assigned a unique device identifier associated with his or her name, and their children each have a target device 24 assigned a unique device identifier associated with his or her name. In this way, an easily recognizable name or other user-friendly nomenclature can be used to represent an ESN number, telephone number or other unique device identifier for each assigned target monitoring device 22 and target device 24.

Each parent's target monitoring device 22 is programmed with a displayable menu (not shown) that identifies the name or other unique device identifier of his or her spouse and the name or other unique device identifier of each child that is established in the "account". For example, an established "account" is shown by way of example in Fig. 2 including members "Mom", "Dad", "John", "Mary" and "Kelly", wherein each name is associated with a unique device identifier of either a target monitoring device 22 or a target device 24. Preferably, the ESN number, telephone number or other unique device identifier associated with each name listed in the menu of the "account" is stored in memory 94 in each target monitoring device 22. As will be described in greater detail below, the user of the target monitoring device 22 is able to select the name or other unique device identifier of each person assigned to the "account" from the displayed menu, to request position information relating to that selected person, as represented
by the target device data 104 in Fig. 1C, and to receive position information relating to that selected person from the data processing system 28. The requested position data for the selected person is received from the data processing system 28 over the wireless communication network 26 and displayed on the display 30 of the target monitoring device 22 . The display 30 is preferably a high quality liquid crystal display (LCD) or thin film transistor (TFT) display coupled to the CPU 66 through a display interface 106 (Fig. 6).

For security reasons, a user of a target monitoring device 22 preferably cannot obtain position data relating to any person that is not assigned to the "account" of that user. However, it is contemplated that safety personnel, such as members of the fire and police departments, may have access to the position data of an "account"when permitted by members of the "account" or as arranged with a local public service access point. In this way, safety personnel carrying a target monitoring device 22 are able to request and obtain position data of any member assigned to a particular "account" so that individual members of that "account" can be located in the case of an emergency. In accordance with this aspect of the present invention, the unique device identifier for each member of the "account" is transmitted or otherwise made available to safety personnel or the local public service access point so that position data relating to any person in the "account" can be requested by the safety personnel and made available by the data processing system 28.

Further, as shown in Figs. 16A and 16B, position data of persons outside of a defined "account" may be accessed by a user of a target monitoring device 22 when permission to that data is granted by those persons outside of the "account". For example, a user of a target monitoring device 22 may create a menu of friends, indicated by numeral 108 in Fig. 16A, so that the user of the target monitoring device 22 is automatically alerted when any one of those friends is within a predetermined distance, such as 500 feet for example. The data processing system 28 is configured to monitor the last known location of the user of the target monitoring device 22, as well as the last known locations of the friends identified in the menu 108, and to provide an alert to the user of the target monitoring device 22 when any one of the friends is within the predetermined area, as illustrated by the display 30 of Fig. 16B.

Referring now to Fig. 6, each target monitoring device 22 includes one or more rechargeable or replaceable batteries 110 that energize the processor chip 64 and other components of the target monitoring device 22. A power management circuit 112 is preferably coupled to the battery 110 to conserve battery power when the target monitoring device 22 is not in use. For example, the power management circuit 112 may comprise a motion sensor or other type of sensor, such as an accelerometer, that is operable to determine that the target monitoring device 22 is idle and therefore not in use. In the event the target monitoring device 22 is determined to be idle, the power management circuit 112 is operable to disconnect the battery 110 from the processor chip 64 and other components of the target monitoring device 22. Of course, other power management schemes well known to those of ordinary skill in the art are possible as well without departing from the spirit and scope of the present invention.

A power monitor circuit 114 is preferably coupled to the battery 110 to provide a visible indication 116 (Fig. 3) or other indication of the battery charge status. Additionally, the power monitor circuit 114 may be configured to apply a "low battery power" signal to the CPU 66 when the voltage of the battery 110 has dropped below a predetermined voltage level. The CPU 66, in turn, may be configured to transmit a "low battery power" signal to the data processing system 28 upon receipt of the "low battery power" signal from the power monitor circuit 114. The data processing system 28 is preferably configured to transmit a "low battery power" signal to other target monitoring devices 22 assigned to the "account" so that a warning of the low battery level in any target monitoring device 22 is provided to other target monitoring devices 22 in the "account".

The target monitoring device 22 further includes a tactile interface 118 that is coupled between buttons 120a-120d and the CPU 66. Button 120a comprises a "LOCATE" button that may be used to select a particular member of an "account" from a menu (not shown) displayed on the display 30, and to request position information relating to that selected member from the data processing system 28. A single, and preferably a pair of "PANIC" buttons 120b, 120 c are provided so that a user of the target monitoring device 22 can transmit an "alarm/panic" signal 122 (Fig. 1C) to the data processing system 28 when one, or preferably both "PANIC" buttons 120b, 120c are activated simultaneously for a predetermined period of time. Upon receipt of the "alarm/panic" signal 122, the data processing system 28 is preferably configured to transmit an "alarm/panic" signal to other target monitoring devices 22 assigned to the "account", and possibly to security personnel as well, so that selected individuals are immediately notified of the "alarm/panic" situation. The "MODE SELECT" button 120 d is provided so that the user can configure the target monitoring device 22 to operate in a selected mode, such as to operate in the mode of a standard wireless telephone. Alternatively, it is contemplated that specific functions of the target monitoring device 22 can be performed from a programmed "function" menu (not shown) having listed functions that can be selected with standard keys on the target monitoring device 22.

The target monitoring device 22 preferably further includes a compass circuit 124 that is operable to derive the present compass heading of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North. The compass circuit 124 is coupled to the CPU 66 which receives the compass heading data of the target monitoring device 22 derived from the compass circuit 124. Preferably, the target monitoring device 22 is further operable to transmit the compass heading of the device 22, as represented by compass heading data 126 in Fig. 1C, to the data processing system 28 with the geographic position data and the unique device identifier of the target monitoring device 22 as described in detail below.

The wireless communication circuit of the target monitoring device 22 further includes a DSP receiver 128 coupled to the DSP antenna 70 and the CPU 66 that communicates over the wireless communication network 26 with the data processing system 28. The DSP receiver 128 is operable to receive requested position data of selected target devices 24, and
other data, from the data processing system 28 and to display the position data and other data on the display 30 of the target monitoring device 22 as described in detail below.

As shown in Fig. 7, each target device 24 inclüdes one or more rechargeable batteries 130 that energize the processor chip 82 and other components of target device 24. A power management circuit 132, similar in function to the power management circuit 112 of the target monitoring device 22, is provided to conserve battery power in the target device 24. A power monitor circuit 134, similar in function to the power monitor circuit 114 of the target monitoring device 22 , is provided so that a low battery level condition in a target device 24 is alerted to target monitoring devices 22 assigned to the "account".

A pair of "PANIC" buttons 136a, 136b are provided opposite each other on a circumference 138 (Figs. 4 and 5) of the target device 24 so that a user of the target device 24 can transmit an "alarm/panic" signal 140 (Fig. 1C) to the data processing system 28 when both "PANIC" buttons 136 a, 136b are activated simultaneously for a predetermined period of time. Upon receipt of the "alarm/panic" signal 140, the data processing system 28 is preferably configured to transmit an "alarm/panic" signal 141 (Fig. 1C) to target monitoring devices 22 assigned to the "account", and possibly to security personnel as well, so that selected individuals are immediately notified of the "alarm/panic" situation.

The data processing system 28 is further preferably configured to transmit an "acknowledgment" signal 142 (Fig. 1C) to the target device 24 that initiated the "alarm/panic" signal 140 upon receipt of the "alarm/panic" signal 140 at the data processing system 28 . The target device 24 preferably includes a vibrator 144 (Fig. 7) that is activated to vibrate the target device 24 upon receipt of the "acknowledgment" signal 142 from the data processing system 28. In this way, the individual 34 wearing or carrying the target device 24 is provided a silent confirmation that the "alarm/panic" signal 140 has been received by the data processing system 28.

As shown in Figs. 4, 5 and 7, the target device 24 preferably includes an audible alert button 146 positioned on the rear face 40 of the target device 24 . When the audible alert button 146 is activated for a predetermined period of time, a speaker 148 within the target device 24 emits a loud audible alert, and the "alarm/panic" signal 140 described above is transmitted to the data processing system 28 for transmission to the target monitoring devices 22 assigned to the "account", and possibly to security personnel and local public service access point as well.

The rear face 40 of the target device 24 further preferably includes an antenna port 150 for connecting the target device 24 to an external antenna (not shown). A charging/power port 152 is provided so that the battery 130 within the device 24 can be recharged through a conventional battery charger (not shown). In accordance with a further aspect of the present invention, the target device 24 includes a serial port 154 that is operable to be connected to a sensor (not shown). The sensor (not shown) is configured to sense a predetermined condition and to apply data representative of the sensed condition to the target
device 24 through the serial data port 154. For example, the sensor (not shown) may be a liquid sensor that is operable to detect contact of the target device 24 with water, such as when a child carrying or wearing the target device 24 falls into a pool. The target device 24 may be configured to transmit an "alarm/panic" signal 140 as described above to the data processing system 28 when the sensor detects contact of the target device 24 with water. In this way, target monitoring devices 22 assigned to the same "account", and possibly safety personnel as well, are alerted promptly of the dangerous event upon receipt of the "alarm/panic" signal transmitted by the data processing system 28.

In accordance with another aspect of the present invention, the sensor (not shown) connected to the serial port 154 may comprise a heat sensor operable to detect heat in the vicinity of the target device 24. For example, data from the heat sensor (not shown) may be used to detect if the target device 24 has been removed from a child. In the event the heat sensor (not shown) indicates a drop in temperature below a predetermined temperature value, the target device 24 may be configured to transmit an "alarm/panic" signal 140 to the data processing system 28. In this way, target monitoring devices 22 assigned to the "account", and possibly safety personnel as well, are alerted promptly of the dangerous event that the child's target device 24 has been removed from the child's person upon receipt of the "alarm/panic" signal transmitted by the data processing system 28. Of course, it will be appreciated that other contact and non-contact proximity devices are possible as well for detecting removal of the target device 24 from a wearer's person.

In business tracking applications, the sensor (not shown) connected to the target device 24 through the serial port 154 may provide signals representative of a predetermined environmental condition, such as detection or levels of humidity, volatile organic compounds, smoke, oxygen, carbon monoxide, carbon dioxide or other environmental conditions. The sensor data, represented by the "other" data signal 156 in Fig. 1C, is transmitted by the target device 24 with the position data 84 (Fig. 1C) and ID data 92 (Fig. 1C) to the data processing system 28. In this way, the environmental condition in the vicinity of the target device 24 , as well as the position of the target device 24, can be monitored and displayed at one or more target monitoring devices 22 assigned to the "account" and at one or more computer systems 158 (one shown in Fig. 1A) coupled to the data processing system 28 through a global information network 160 (Fig. 1A).

In an alternative position locating system 300 as shown in Fig. 13, where like numerals represent like parts to the position locating system 20 of Fig. 1A, the serial communication between a sensor (not shown) and the target device 24 is substituted with a short range transmitter 302 operatively coupled to a source of data 304 , such as a sensor, and a short range receiver 306 operatively coupled to the target device 24 . In this alternative embodiment, the short range transmitter 302 may have a relatively low power rating, i.e., two (2) Watts, and a relatively low transmitting range of less than fifty (50) feet. Data from the data source 304 is transmitted in a wireless medium to the target device 24, and the target device 24
is configured to transmit that data, as well as position data of the target device 24 , to the data processing system 28 as described in detail above.

In operation of the position locating system 20 of Fig. 1A, the user of the target monitoring device 22 uses the "LOCATE" button 120a (Figs. 3 and 6) to select one of the target devices 24 that is listed on the pre-programmed menu (not shown) displayed on the target monitoring device 22. For example, as shown in Fig. 2, "Mom" has requested the location of "Mary". In accordance with one embodiment of the present invention, upon activating the "LOCATE" button 120a, the position data 72 (Fig. 1C) representative of the geographic position of "Mom's" target monitoring device 22, the compass heading data 126 (Fig. 1C) representative of the compass heading of "Mom's" target monitoring device 22 in degrees from magnetic North, the ID data 92 (Fig. 1C) representative of the unique device identifier of "Mom's" target monitoring device 22, and the target device ID data 104 (Fig. 1C) representative of the unique device identifier of "Mary's" target monitoring device 22 are transmitted to the data processing system 28 through the wireless communication network 26.

Block 162 in Fig. 2 represents the stored last known locations at the data processing system 28 of members of the "account" at the time of "Mom's" request for the location of "Mary's" target device 24 is processed. At block 164 in Fig. 2, the data processing system 28 evaluates the last known locations of "Mom" and "Mary" to establish data 166 that represents the distance between "Mom" and "Mary", i.e, 1.54 miles, and data 168 that represents the compass direction from "Mom's" target monitoring device 24 to "Mary's" target device 24, i.e., $36^{\circ}$ NNE. At block 170, the data processing system 28 also preferably includes a GEO-Coded Address (GCA) database that establishes data 172 representing the nearest geographic address of each member in the "account", i.e., 1241 Central St, Cincinnati, OH 45248 for "Mary's" target device 24.

In block 174 of Fig. 2, the data processing system 28 is operable to transmit at least one, and preferably all of the distance, compass direction, and nearest geographic address data 166, 168 and 172 (Fig. 1C), respectively, to "Mom's" target monitoring device 22 through the wireless communication network 26. The distance data 166, the compass direction data 168, and time and date stamp data 88 are preferably displayed on the display 30 of "Mom's" target monitoring device 22, as shown in the exemplary embodiment of Fig. 3. Preferably, the compass direction data 168 representing the compass direction from "Mom's" target monitoring device 22 to "Mary's" target device 24 in degrees from magnetic North is displayed graphically as a graphical vector 176 (Fig. 3) on the display 30. In this way, if "Mom's" target monitoring device 22 is aligned with magnetic North, the graphical vector 176 will point or indicate the direction to "Mary's" target device 24. Of course, those of ordinary skill in the art will appreciate the many graphical representations of the compass direction data 168 that are possible without departing from the spirit and scope of the present invention. For example, the compass direction data 168 may be graphically represented by a hand (not shown) having a finger pointing to the
proper compass direction, a dot (not shown) positioned at the proper compass direction or any other graphical representation that displays the proper compass direction.

In the event "Mom's" target monitoring device 22 includes a compass circuit 124 for transmitting compass heading data 126 (Fig. 1C) of "Mom's" target monitoring device 22 in degrees from magnetic North, the data processing system 28 uses the compass heading data 126 and the derived compass direction data 168 to establish data 178 (Fig. 1C) representing a relative compass heading from "Mom's" target monitoring device 22 to "Mary's" target device 24. Preferably, the data processing system 28 uses the following logic for establishing the relative compass heading data 178 from a target monitoring device 22 to a target device 24 , where:
"TMD-CH" $=$ Compass heading of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North;
"TMD-CD" $=$ Compass direction from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North; and " RCH " $=\quad$ Relative compass heading from the target monitoring device 22 to the target device 24.

If "TMD-CH" is less than or equal to "TMD-CD", then:
"RCH" $=$ "TMD-CD"-"TMD-CH".
If "TMD-CH" is greater than "TMD-CD", then:
"RCH" $=" 360^{\circ}-(" T M D-C H "-" T M D-C D ")$.
For example, as shown in Figs. 14A and 14B, if the compass heading data 126 of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North is $15^{\circ}$, and the derived compass direction data 168 from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North is $60^{\circ}$, then the relative compass heading from the target monitoring device 22 to target device 24 is $45^{\circ}$, as represented by graphical vector 180 in Fig. 14B. In this way, the graphical vector 180 will always point or indicate the direction to the target device 24 , regardless of the orientation of the target monitoring device 22 relative to magnetic North. By way of further example, as shown in Figs. 15A and 15B, if the compass heading data 126 of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North is $315^{\circ}$, and the derived compass direction data 168 from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North is $45^{\circ}$, then the relative compass heading from the target monitoring device 22 to the target device 24 is $90^{\circ}$, as represented by the graphical vector 180 in Fig. 15B.

Alternatively, the relative compass heading of the target monitoring device 22 to the target device 24 can be determined even when the target monitoring device 22 does not include a compass circuit 124 to establish the compass heading of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North. In this embodiment, the data processing system 28 is operable to derive the compass heading of the target monitoring device 22 from two last known locations of the target monitoring device 22, and use that derived compass heading data, in combination with the derived compass direction data 168 from the target monitoring device 22 to
the target device 24 in degrees from magnetic North, to establish the relative compass heading data 178 of the target monitoring device 22 to the target device 24.

In accordance with another embodiment of the present invention, it is contemplated that the target monitoring device 22 may have the capability to compute the relative compass heading data 178 of the target monitoring device 22 to the target device 24 at the target monitoring device 22 itself. In this embodiment, the target monitoring device 22 uses the compass direction data 168 from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North as transmitted by the data processing system 28, and the compass heading data 126 of the target monitoring device 22 in degrees from magnetic North as derived from the compass circuit 124 , to establish the relative compass heading of the target monitoring device 22 to the target device 24.

In accordance with one aspect of the present invention, the target device 24 may not transmit geographic position data 84 to the data processing system 28 on a periodic basis. Rather, the target device 24 may transmit a single geographic position, or a block of several geographic positions stored in memory 96, only upon receipt of the polling signal 102 (Fig. 1C) transmitted by the data processing system 28. The polling signal 102 may be initiated and applied to the target device 24 upon activation of the "LOCATE" button 120a on the target monitoring device 22. Alternatively, the polling signal 102 may be initiated solely by the data processing system 28 upon a predetermined event or condition. As shown in Fig. 7, the target device 24 includes a DSP receiver 182 coupled to the CPU 80 that is operable to receive the polling signal 102 transmitted by the data processing system 28.

Various exemplary displays on the target monitoring device 22 are illustrated in Figs. 3A-3F. Fig. 3A illustrates a graphical vector 184 displayed on a target monitoring device 22 that may represent a compass direction from the target monitoring device 22 to the target device 24 in degrees from magnetic North or, alternatively, a relative compass heading from the target monitoring device 22 to the target device. The nearest known geographical address of "Mary's" target device 24 is also illustrated as text data displayed on the display 30 of the target monitoring device 22 as derived from the GEO-Coded Address (GCA) database preferably maintained at the data processing systems 28. Fig. 3B illustrates a drowning alert text message displayed on a target monitoring device 22 in response to an "alarm/panic" signal initiated by a water sensor (not shown) coupled to the serial port 154 of the target device 24 as described in detail above.

Fig. 3C illustrates a kidnaping text message displayed on a target monitoring device 22 that is initiated by the data processing system 28. In accordance with this aspect of the present invention, the parents in an "account" are able to set a speed limit for one or more of their children in the "account", for example. The data processing system 28 is able to compute the distance traveled by the child's target device 24 between two last known locations, and is also able to compute the elapsed time between the two last known locations. From this combined data, the data processing system 28 is able to compute the traveling speed of the
child's target device 24. If the computed speed of the child's target device 24 exceeds a predetermined limit, the text message illustrated in Fig. 3C can be sent to the target monitoring devices 22 of the "account" to alert the parent's that their child is in an unauthorized car.

Fig. 3D illustrates a text message displayed on a target monitoring device 24
when the data processing system 28 loses communication with a target device 24 . Fig. 3E illustrates a text message displayed on a target monitoring device 22 when a "low battery voltage" signal is initiated by a target device 24 as described in detail above. Lastly, Fig. 3F illustrates an "alarm/panic" text message displayed on a target monitoring device 22 as described in detail above. It will be appreciated by those skilled in the art that the content and format of the text messages illustrated in Figs. 3 and 3A-3F can be modified without departing from the spirit and scope of the present invention.

Referring now to Figs. 1A and 12, a representative display 186 of the computer system 158 coupled to the data processing system 28 through the global information network 160 is shown. The computer system 158 and display 186 may be located at sites of safety personnel, such as at police and fire stations, ambulance dispatch centers or hospitals, the home of "account" parents, a local public service access point, and/or at sites of businesses, for example. The data processing system 28 is preferably configured to permit access through the global information network 160 to stored position data of a target device 24 or target monitoring device 22 when proper access to that data has been attained. In this way, the location of a target device 24 and/or a target monitoring device 22, as indicated by numeral 188 in Fig. 12, can be displayed on a map 190 of the display 186. The displayed location 188 of the target device 24 and/or target monitoring device 22 may be displayed as a single location or as multiple locations according to the stored last known locations of the devices 22, 24.

Still referring to Figs. 1 A and 12, the position locating system 20 permits a zone 192 (Fig. 12) to be defined so that the data processing system 28 provides an "alarm" signal to target monitoring devices 22 of an "account", and possibly safety personnel as well, when a target device 24 of the "account" either enters the defined zone 192 for which access is not permitted, or leaves the defined zone 192 from which departure is not permitted. The defined zone 192 is created by displaying the map 190 on the display 186 and, using cursor controls, defining a series of coordinates that define the perimeter 194 of the zone 192. A zone 192 can be defined as an allowed area or as a disallowed/forbidden zone. The zone program is then downloaded through the global information network 160 to the data processing system 28 so that the location of one or more selected target devices 24 can be monitored. It will be appreciated that the zone can also be defined at the target monitoring device 22 through entry by keys of the device 22 of geographic coordinates or other zone data, and then downloaded through the global information network 160 to the data processing system 28.

As shown in Figs. 8-11, it is contemplated that the target monitoring devices 22 and the target devices 24 may be implemented in a wrist-worn watch device 38a (Fig. 8), 38b (Figs. 9 and 10), and 38c (Fig. 11), where like numerals represent like parts. For example, the
watch devices 38 a-38c include an internal battery 196, display 30 and buttons 200. In the watch device 38b of Figs. 9 and 10, the electronic components of the target monitoring device 22 or target device 24 have been implemented on a flex circuit tape 202 that is embedded within the wrist band 204 of the watch device 38 b . The flex tape circuit 202 includes a wrist strap alarm wire 206, DSP transmitter/receiver circuit 208, CPU and associated RAM/ROM 210, GPS antenna 212, electronic compass 214, DSP antenna 216 and GPS receiver/processor 218. The wrist strap alarm wire 206 cooperates with the watch clasp 218 to provide a circuit that is operable to detect when the watch device 38 b has been removed from the wearer's wrist. Alternatively, in the watch device 38c of Fig. 11, the electronic components of the target monitoring device 22 or target device 24 have been implemented as a series of circuit boards 220 that are coupled to the display 30 and battery 196 through a ribbon cable 222 . The ribbon cable 222 may include an alarm circuit (not shown) that cooperates with the watch strap lock 224 and is operable to detect when the watch device 38 c has been removed from the wearer's wrist.

A position locating system 400 in accordance with an alternative embodiment of the present invention is shown in Figs. 1B and 2, where like numerals represent like parts to the position locating system 20 of Fig. 1A. In this embodiment, the wireless communication network 26 includes position location circuits 402 that are operable to determine the locations of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 from wireless signals 404 transmitted by the devices 22,24 . The position location circuits 402 may use various algorithms known to those of ordinary skill in the art, such as time difference or arrival, angle of arrival, enhanced observed time difference or multi-path finger printing, to derive the geographic locations, such as latitude and longitude, of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 from the wireless signals 404 transmitted by the devices 22, 24. As shown in Figs. 1B and 2, the position location circuits 404 are coupled to the data processing system 28 and apply data 406 representing the derived geographic locations of the target monitoring devices 22 and the target devices 24 to the data processing system 28. The position location circuits 402 further apply data 408 representing the unique device identifier of the devices 22,24 , and preferably date and time stamp information (not shown) to the data processing system 28 so that the data processing system 28 can store the geographic coordinate data 86 and the date and time stamp information 88 as a record associated with the unique device identifier for each target monitoring device 22 and target device 24 as described in detail above.

While the present invention has been illustrated by a description of various embodiments and while these embodiments have been described in considerable detail, it is not the intention of the applicants to restrict or in any way limit the scope of the appended claims to such detail. Additional advantages and modifications will readily appear to those skilled in the art. The invention in its broader aspects is therefore not limited to the specific details, representative apparatus and method, and illustrative example shown and described. Accordingly, departures may be made from such details without departing from the spirit or scope of applicants' general inventive concept.

Having described the invention, what is claimed is:

1. A position locating system adapted to communicate with a wireless communication network, comprising:
a target device including:
a position locating circuit operable to determine a geographic position of the target device; and
a wireless communication circuit operable to transmit data representative of the determined geographic position of the target device to the wireless communication network;
a data processing system adapted to be operatively coupled to the wireless communication network and operable to receive the geographic position data transmitted by the target device, process the geographic position data transmitted by the target device into data representative of a position of the target device, and transmit the position data of the target device to the wireless communication network; and
a target monitoring device including:
a wireless communication circuit operable to receive the position data of the target device transmitted by the data processing system; and
a display operable to display the position of the target device according to the position data of the target device transmitted by the data processing system.
2. The position locating system of claim 1 wherein the target monitoring device further includes:
a position locating circuit operable to determine a geographic position of the target monitoring device; and
a wireless communication circuit operable to transmit data representative of the determined geographic position of the target monitoring device to the wireless communication network.
3. The position locating system of claim 2 wherein the data processing system is further operable to receive the geographic position data transmitted by the target monitoring device, and process the geographic position data transmitted by the target monitoring device into data representative of a position of the target monitoring device.
4. The position locating system of claim 3 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data transmitted by the target device and the geographic position data transmitted by the target monitoring device into data representative of a distance between the target device and the target monitoring device and transmit the distance data as the position data of the target device to the wireless communication network.
5. The position locating system of claim 4 wherein the target monitoring device is further operable to receive the distance data transmitted by the data processing system and display the distance data as the position of the target device on the display.
6. The position locating system of claim 3 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data transmitted by the target device and the geographic position data transmitted by the target monitoring device into data representative of a compass direction from the target monitoring device to the target device and transmit the compass direction data as the position data of the target device to the wireless communication network.
7. The position locating system of claim 6 wherein the target monitoring device is further operable to receive the compass direction data transmitted by the data processing system and display the compass direction data as the position of the target device on the display.
8. The position locating system of claim 7 wherein the target monitoring device is further operable to graphically display the compass direction data on the display.
9. The position locating system of claim 8 wherein the compass direction data is displayed on the display as a graphical vector.
10. The position locating system of claim 3 wherein the target monitoring device further includes a compass circuit operable to generate data representative of a compass heading of the target monitoring device and transmit the compass heading data to the wireless communication network.
11. The position locating system of claim 10 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data transmitted by the target device and the geographic position data and compass heading data transmitted by the target monitoring device into data representative of a relative compass heading from the target monitoring device to the target device and transmit the relative compass heading data as the position data of the target device to the wireless communication network.
12. The position locating system of claim 11 wherein the target monitoring device is further operable to receive the relative compass heading data transmitted by the data processing system and display the relative compass heading data as the position of the target device on the display.
13. The position locating system of claim 12 wherein the target monitoring device is further operable to graphically display the relative compass heading data on the display.
14. The position locating system of claim 13 wherein the relative compass heading data is displayed on the display as a graphical vector.
15. The position locating system of claim 1 wherein the position locating circuit of the target device comprises a GPS receiver and a GPS processor.
16. The position locating system of claim 2 wherein the position locating circuit of the target monitoring device comprises a GPS receiver and a GPS processor.
17. The position locating system of claim 1 wherein the wireless communication circuit of the target device comprises at least one of a transmitter circuit operable to transmit signals to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
18. The position locating system of claim 2 wherein the wireless communication circuit of the target monitoring device comprises a transmitter circuit operable to transmit signals to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
19. The position locating system of claim 1 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a nearest geographic address of the target device.
20. The position locating system of claim 1 wherein the data processing system includes a memory and is operable to store a plurality of the position data of the target device in the memory.
21. The position locating system of claim 3 wherein the data processing system includes a memory and is operable to store a plurality of the position data of the target monitoring device in the memory.
22. The position locating system of claim 1 wherein the data processing system is operatively coupled to a global information network.
23. The position locating system of claim 1 further comprising a display operatively coupled to the data processing system and operable to display the position of the target device.
24. The position locating system of claim 1 wherein the target device further includes a sensor coupled to the target device and operable to detect a predetermined condition.
25. The position locating system of claim 24 wherein the target device is further operable to transmit data representative of the predetermined condition detected by the sensor to the wireless communication network.
26. The position locating system of claim 25 wherein the sensor comprises a liquid sensor operable to detect contact of the target device with a liquid.
27. The position locating system of claim 25 wherein the sensor comprises a heat sensor operable to detect heat in the proximate area of the target device.
28. The position locating system of claim 1 wherein the target device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
29. The position locating system of claim 1 wherein the target monitoring device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
30. The position locating system of claim 1 wherein the data processing system includes a polling circuit operable to generate a polling signal and transmit the polling signal to the wireless communication network.
31. The position locating system of claim 30 wherein the target device is further operable to receive the polling signal transmitted by the data processing device and, in response to receipt of the polling signal, transmit data representative of the determined geographic position of the target device to the wireless communication network.
32. The position locating system of claim 1 wherein the target device is further operable to transmit, at a predetermined interval, data representative of the determined geographic position of the target device to the wireless communication network.
33. The position locating system of claim 2 wherein the target monitoring device is further operable to transmit, at a predetermined interval, data representative of the determined geographic position of the target monitoring device to the wireless communication network.
34. A position locating system adapted to communicate with a wireless communication network including a position locating circuit operatively coupled to the wireless communication network, comprising:
a target device including:
a wireless communication circuit operable to transmit signals to the wireless communication network whereby the position locating circuit is operable to determine a geographic position of the target device and generate data representative of the geographic position of the target device upon processing of the signals transmitted by the target device;
a data processing system adapted to be operatively coupled to the wireless communication network and the position locating circuit and operable to receive the geographic position data of the target device generated by the position locating circuit, process the geographic position data of the target device generated by the position locating circuit into data representative of a position of the target device, and transmit the position data of the target device to the wireless communication network; and
a target monitoring device including:
a wireless communication circuit operable to receive the position data of the target device transmitted by the data processing system; and
a display operable to display the position of the target device according to the position data of the target device transmitted by the data processing system.
35. The position locating system of claim 34 wherein the target monitoring device further includes:
a wireless communication circuit operable to transmit signals to the wireless communication network whereby the position locating circuit is operable to determine a geographic position of the target device and generate data representative of the geographic position of the target monitoring device upon processing of the signals transmitted by the target monitoring device.
36. The position locating system of claim 35 wherein the data processing system is further operable to receive the geographic position data of the target monitoring device generated by the position locating device, and process the geographic position data of the target monitoring device generated by the position locating system into data representative of a position of the target monitoring device.
37. The position locating system of claim 36 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data of the target device and the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a distance between the target device and the target monitoring device and transmit the distance data as the position data of the target device to the wireless communication network.
38. The position locating system of claim 37 wherein the target monitoring device is further operable to receive the distance data transmitted by the data processing system and display the distance data as the position of the target device on the display.
39. The position locating system of claim 36 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data of the target device and the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a compass direction from the target monitoring device to the target device and transmit the compass direction data as the position data of the target device to the wireless communication network.
40. The position locating system of claim 39 wherein the target monitoring device is further operable to receive the compass direction data transmitted by the data processing system and display the compass direction data as the position of the target device on the display.
41. The position locating system of claim 40 wherein the target monitoring device is further operable to graphically display the compass direction data on the display.
42. The position locating system of claim 41 wherein the compass direction data is displayed on the display as a graphical vector.
43. The position locating system of claim 36 wherein the target monitoring device further includes a compass circuit operable to generate data representative of a compass heading of the target monitoring device and transmit the compass heading data to the wireless communication network.
44. The position locating system of claim 43 wherein the data processing system is further operable to process the geographic position data of the target device and the geographic position data and compass heading data of the target monitoring device into data representative of a relative compass heading from the target monitoring device to the target device and transmit the relative compass heading data as the position data of the target device to the wireless communication network.
45. The position locating system of claim 44 wherein the target monitoring device is further operable to receive the relative compass heading data transmitted by the data processing system and display the relative compass heading data as the position of the target device on the display.
46. The position locating system of claim 45 wherein the target monitoring device is further operable to graphically display the relative compass heading data on the display.
47. The position locating system of claim 46 wherein the relative compass heading data is displayed on the display as a graphical vector.
48. The position locating system of claim 34 wherein the wireless communication circuit of the target device comprises at least one of a transmitter circuit operable to transmit signals to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
49. The position locating system of claim 35 wherein the wireless communication circuit of the target monitoring device comprises a transmitter circuit operable to transmit signals to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
50. The position locating system of claim 34 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a nearest geographic address of the target device.
51. The position locating system of claim 34 wherein the data processing system includes a memory and is operable to store a plurality of the position data of the target device in the memory.
52. The position locating system of claim 36 wherein the data processing system includes a memory and is operable to store a plurality of the position data of the target monitoring device in the memory.
53. The position locating system of claim 34 wherein the data processing system is operatively coupled to a global information network.
54. The position locating system of claim 34 further comprising a display operatively coupled to the data processing system and operable to display the position of the target device.
55. The position locating system of claim 34 wherein the target device further includes a sensor coupled to the target device and operable to detect a predetermined condition.
56. The position locating system of claim 55 wherein the target device is further operable to transmit data representative of the predetermined condition detected by the sensor to the wireless communication network.
57. The position locating system of claim 56 wherein the sensor comprises a liquid sensor operable to detect contact of the target device with a liquid.
58. The position locating system of claim 56 wherein the sensor comprises a heat sensor operable to detect heat in the proximate area of the target device.
59. The position locating system of claim 34 wherein the target device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
60. The position locating system of claim 34 wherein the target monitoring device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
61. A target monitoring device configured to monitor and display a position of a target device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
a wireless communication circuit operable to receive position data of the target device transmitted by the data processing system; and
a display operable to display the position of the target device according to the position data of the target device transmitted by the data processing system.
62. The target monitoring device of claim 61 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises the nearest geographic address of the target device.
63. The target monitoring device of claim 61 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a distance between the target device and the target monitoring device.
64. The target monitoring device of claim 61 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a compass direction from the target monitoring device to the target device.
65. The target monitoring device of claim 61 wherein the position data of the target device transmitted by the data processing system comprises a relative compass heading from the target monitoring device to the target device.
66. The target monitoring device of claim 61 wherein the wireless communication circuit of the target monitoring device comprises a transmitter circuit operable to transmit signals
to the wireless communication network and a receiver circuit operable to receive signals from the wireless communication network.
67. The target monitoring device of claim 61 wherein the target monitoring device comprises a wrist-worn watch device having time keeping functions.
68. A method of monitoring and displaying a position of a target device at a target monitoring device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
communicating from the target device to the data processing system data that is representative of the geographic position of the target device;
receiving at the data processing system the geographic position data communicated from the target device;
processing at the data processing system the geographic position data communicated from the target device into data representative of a position of the target device; communicating from the data processing system to the target monitoring device the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the position of the target device according to the position data of the target device communicated from the data processing system.
69. The method of claim 68 further comprising:
communicating from the target monitoring device to the data processing system data that is representative of the geographic position of the target monitoring device;
receiving at the data processing system the geographic position data
communicated from the target monitoring device; and
processing at the data processing system the geographic position data
communicated from the target monitoring device into data representative of a position of the target monitoring device.
70. The method of claim 69 further comprising:
processing at the data processing system the geographic position data
communicated from the target device and the geographic position data communicated from the target monitoring device into data representative of a distance between the target device and the target monitoring device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the distance data as the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the distance data as the position of the target device.
71. 

The method of claim 69 further comprising:
processing at the data processing system the geographic position data communicated from the target device and the geographic position data communicated from the target monitoring device into data representative of a compass direction from the target monitoring device to the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the compass direction data as the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the compass direction data as the position of the target device.
72. The method of claim 69 further comprising:
communicating from the target monitoring device to the data processing system data that is representative of the compass heading of the target monitoring device;
receiving at the data processing system the compass heading data communicated from the target monitoring device;
processing at the data processing system the geographic position data communicated from the target device and the geographic position data and compass heading data communicated from the target monitoring device into data representative of a relative compass heading from the target monitoring device to the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the relative compass heading data as the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the relative compass heading data as the position of the target device.
73. The method of claim 68 wherein the position data of the target device communicated from the data processing system comprises a nearest geographic address of the target device.
74. A method of monitoring and displaying a position of a target device at a target monitoring device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
transmitting signals from the target device to the wireless communication network;
processing the signals transmitted from the target device to determine a geographic position of the target device;
communicating to the data processing system data that is representative of the geographic position of the target device;
receiving at the data processing system the geographic position data of the target device;
processing at the data processing system the geographic position data of the target device into data representative of a position of the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the position of the target device according to the position data of the target device communicated from the data processing system.
75. The method of claim 74 further comprising: transmitting signals from the target monitoring device to the wireless communication network;
processing the signals transmitted from the target monitoring device to determine a geographic position of the target monitoring device;
communicating to the data processing system data that is representative of the geographic position of the target monitoring device;
receiving at the data processing system the geographic position data of the target monitoring device; and
processing at the data processing system the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a position of the target monitoring device.
76. The method of claim 75 further comprising:
processing at the data processing system the geographic position data of the target device and the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a distance between the target device and the target monitoring device; communicating from the data processing system to the target monitoring device the distance data as the position data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the distance data as the position of the target device.
77. The method of claim 75 further comprising:
processing at the data processing system the geographic position data of the target device and the geographic position data of the target monitoring device into data representative of a compass direction from the target monitoring device to the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the compass direction data as the position data of the target device; and displaying at the target monitoring device the compass direction data as the position of the target device.
78. The method of claim 75 further comprising:
communicating from the target monitoring device to the data processing system data that is representative of the compass heading of the target monitoring device;
receiving at the data processing system the compass heading data communicated from the target monitoring device;
processing at the data processing system the geographic position data of the target device and the geographic position data and compass heading data of the target monitoring device into data representative of a relative compass heading from the target monitoring device to the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the relative compass heading data as the position data of the target device; and displaying at the target monitoring device the relative compass heading data as the position of the target device.
79. The method of claim 74 wherein the position data of the target device communicated from the data processing system comprises a nearest geographic address of the target device.
80.

A method of monitoring and displaying positions of a selected plurality of target devices at a target monitoring device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
creating an account at the data processing system comprising the selected plurality of target devices and the target monitoring device;
communicating from the selected plurality of target devices to the data processing system data that is representative of the geographic positions of the selected plurality of target devices;
receiving at the data processing system the geographic position data communicated from the selected plurality of target devices;
processing at the data processing system the geographic position data communicated from the selected plurality target devices into data representative of positions of the selected plurality of target devices;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the position data of the selected plurality of target devices; and
displaying at the target monitoring device the positions of the selected plurality of target devices according to the position data of the selected plurality of target devices communicated from the data processing system.
81. A method of monitoring and displaying an alarm condition of a target device at a target monitoring device by communicating with a data processing system through a wireless communication network, comprising:
communicating from the target device to the data processing system data that is representative of an alarm condition of the target device;
receiving at the data processing system the alarm condition data communicated from the target device;
processing at the data processing system the alarm condition data communicated from the target device into data representative of an alarm condition of the target device;
communicating from the data processing system to the target monitoring device the alarm condition data of the target device; and
displaying at the target monitoring device the alarm condition of the target device according to the alarm condition data communicated from the data processing system.
82. The method of claim 81 further comprising: communicating from the data processing system to the target device an acknowledgment signal upon receipt of the alarm condition data communicated from the target device.
83. A position locating system adapted to communicate with a wireless communication network, comprising:
a source of data;
a wireless transmitter operatively coupled to the source of data and operable to transmit data from the source of data in a wireless medium;
a target device including:
a wireless receiver operable to receive the data transmitted by the wireless
transmitter;
a position locating circuit operable to determine a geographic position of the target device; and
a wireless communication circuit operable to transmit the data received from the wireless transmitter and data representative of the determined geographic position of the target device to the wireless communication network;
a data processing system adapted to be operatively coupled to the wireless communication network and operable to receive the data and geographic position data transmitted by the target device, process the geographic position data transmitted by the target device into data representative of a position of the target device, and transmit the data and position data of the target device to the wireless communication network; and
a target monitoring device including:
a wireless communication circuit operable to receive the data and position data of the target device transmitted by the data processing system; and
a display operable to display the data and the position of the target device according to the data and the position data of the target device transmitted by the data processing system.


FIG. 1A


FIG. 1B





FIG. 3A


FIG. 3C


FIG. 3E


FIG. 3B


FIG. 3D


FIG. 3F


FIG. 4


FIG. 14A


FIG. 15A


FIG. 5


FIG. 14B


FIG. 6




FIG. 12


FIG. 13


FIG. 16A

| Electronic Acknowledgement Receipt |  |
| :---: | :---: |
| EFS ID: | 13541002 |
| Application Number: | 13356643 |
| International Application Number: |  |
| Confirmation Number: | 6597 |
| Title of Invention: | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |
| Customer Number: | 93892 |
| Filer: | Christopher W. Lattin/Melissa Nelson |
| Filer Authorized By: | Christopher W. Lattin |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |
| Receipt Date: | 21-AUG-2012 |
| Filing Date: | 23-JAN-2012 |
| Time Stamp: | 01:24:37 |
| Application Type: | Utility under 35 USC 111(a) |

## Payment information:

| Submitted w | Payment | no |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| File Listing: |  |  |  |  |  |
| Document Number | Document Description | File Name | File Size(Bytes)/ Message Digest | $\begin{gathered} \text { Multi } \\ \text { Part /.zip } \end{gathered}$ | Pages (if appl.) |
| 1 | Information Disclosure Statement (IDS) Form (SB08) | lb1006usd3IDS.pdf |  | no | 5 |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |


| 2 | Foreign Reference | JP2001359147.pdf | 930470 | no | 15 |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  | 6192f98dbee6cfc1d6а6e76e65b5f5c10eec <br> 1 a 98 |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 3 | Foreign Reference | JP2002222249.pdf | 301375 | no | 6 |
|  |  |  |  |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 4 | Foreign Reference | JP2003284123.pdf | 538032 | no | 9 |
|  |  |  |  |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 5 | Foreign Reference | JP2005210204.pdf | 301561 | no | 9 |
|  |  |  |  |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 6 | Foreign Reference | JP2003529083.pdf | 795119 | no | 33 |
|  |  |  |  |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 7 | Foreign Reference | JP2005223436.pdf | 1099076 | no | 24 |
|  |  |  |  |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 8 | Foreign Reference | WO0163315.pdf | 2202863 | no | 45 |
|  |  |  | 4aa5718d2453bfbd958f9cc7dada3574201 2787d |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 9 | Non Patent Literature | JP2009Rejection.pdf | 65994 | no | 1 |
|  |  |  |  |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| Total Files Size (in bytes): |  |  | 6846341 |  |  |

Exhibit 2012

This Acknowledgement Receipt evidences receipt on the noted date by the USPTO of the indicated documents, characterized by the applicant, and including page counts, where applicable. It serves as evidence of receipt similar to a Post Card, as described in MPEP 503.

New Applications Under 35 U.S.C. 111
If a new application is being filed and the application includes the necessary components for a filing date (see 37 CFR 1.53(b)-(d) and MPEP 506), a Filing Receipt (37 CFR 1.54) will be issued in due course and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the filing date of the application.

National Stage of an International Application under 35 U.S.C. 371
If a timely submission to enter the national stage of an international application is compliant with the conditions of 35 U.S.C. 371 and other applicable requirements a Form PCT/DO/EO/903 indicating acceptance of the application as a national stage submission under 35 U.S.C. 371 will be issued in addition to the Filing Receipt, in due course.

## New International Application Filed with the USPTO as a Receiving Office

If a new international application is being filed and the international application includes the necessary components for an international filing date (see PCT Article 11 and MPEP 1810), a Notification of the International Application Number and of the International Filing Date (Form PCT/RO/105) will be issued in due course, subject to prescriptions concerning national security, and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the international filing date of the application.

Timberline Patent Law Group 108 N. Washington St.<br>Suite 417<br>Spokane, WA 99201

## II,l..lılı...lıIII......Illıı..I

Courtesy Reminder for Application Serial No: 13/356,643
Attorney Docket No: LB1-006USD3
Customer Number: 93892
Date of Electronic Notification: 08/02/2012
This is a courtesy reminder that new correspondence is available for this application. The official date of notification of the outgoing correspondence will be indicated on the form PTOL-90 accompanying the correspondence.

An email notification regarding the correspondence was sent to the following email address(es) associated with your customer number:
info@timberlinepatents.com
melissa@timberlinepatents.com
mark_farrell@comcast.net
Please verify that these email addresses are correct.
To view your correspondence online or update your email addresses, please visit us anytime at https://sportal.uspto.gov/secure/myportal/privatepair. If you have any questions, please email the Electronic Business Center (EBC) at EBC@uspto.gov or call 1-866-217-9197.

# NOTICE OF ALLOWANCE AND FEE(S) DUE 

$93892 \quad 7590$ 08/02/2012



DATE MAILED: 08/02/2012

| APPLICATION NO. | FILING DATE | FIRST NAMED INVENTOR | ATTORNEY DOCKET NO. | CONFIRMATION NO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| $13 / 356,643$ | $01 / 23 / 2012$ | Joseph F. Scalisi | LB1-006USD3 |  |

TITLE OF INVENTION: APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE

| APPLN. TYPE | SMALL ENTITY | ISSUE FEE DUE | PUBLICATION FEE DUE | PREV. PAID ISSUE FEE | TOTAL FEE(S) DUE | DATE DUE |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| nonprovisional | YES | $\$ 870$ | $\$ 300$ | $\$ 0$ | $\$ 1170$ | $11 / 02 / 2012$ |

THE APPLICATION IDENTIFIED ABOVE HAS BEEN EXAMINED AND IS ALLOWED FOR ISSUANCE AS A PATENT. PROSECUTION ON THE MERITS IS CLOSED. THIS NOTICE OF ALLOWANCE IS NOT A GRANT OF PATENT RIGHTS. THIS APPLICATION IS SUBJECT TO WITHDRAWAL FROM ISSUE AT THE INITIATIVE OF THE OFFICE OR UPON PETITION BY THE APPLICANT. SEE 37 CFR 1.313 AND MPEP 1308.

THE ISSUE FEE AND PUBLICATION FEE (IF REQUIRED) MUST BE PAID WITHIN THREE MONTHS FROM THE MAILING DATE OF THIS NOTICE OR THIS APPLICATION SHALL BE REGARDED AS ABANDONED. THIS STATUTORY PERIOD CANNOT BE EXTENDED. SEE 35 U.S.C. 151. THE ISSUE FEE DUE INDICATED ABOVE DOES NOT REFLECT A CREDIT FOR ANY PREVIOUSLY PAID ISSUE FEE IN THIS APPLICATION. IF AN ISSUE FEE HAS PREVIOUSLY BEEN PAID IN THIS APPLICATION (AS SHOWN ABOVE), THE RETURN OF PART B OF THIS FORM WILL BE CONSIDERED A REQUEST TO REAPPLY THE PREVIOUSLY PAID ISSUE FEE TOWARD THE ISSUE FEE NOW DUE.

## HOW TO REPLY TO THIS NOTICE:

I. Review the SMALL ENTITY status shown above.

If the SMALL ENTITY is shown as YES, verify your current SMALL ENTITY status:
A. If the status is the same, pay the TOTAL FEE(S) DUE shown above.
B. If the status above is to be removed, check box $5 b$ on Part $B$ Fee(s) Transmittal and pay the PUBLICATION FEE (if required) and twice the amount of the ISSUE FEE shown above, or

If the SMALL ENTITY is shown as NO:
A. Pay TOTAL FEE(S) DUE shown above, or
B. If applicant claimed SMALL ENTITY status before, or is now claiming SMALL ENTITY status, check box 5a on Part B - Fee(s) Transmittal and pay the PUBLICATION FEE (if required) and $1 / 2$ the ISSUE FEE shown above.
II. PART B - FEE(S) TRANSMITTAL, or its equivalent, must be completed and returned to the United States Patent and Trademark Office (USPTO) with your ISSUE FEE and PUBLICATION FEE (if required). If you are charging the fee(s) to your deposit account, section " 4 b " of Part B - Fee(s) Transmittal should be completed and an extra copy of the form should be submitted. If an equivalent of Part B is filed, a request to reapply a previously paid issue fee must be clearly made, and delays in processing may occur due to the difficulty in recognizing the paper as an equivalent of Part B.
III. All communications regarding this application must give the application number. Please direct all communications prior to issuance to Mail Stop ISSUE FEE unless advised to the contrary.

IMPORTANT REMINDER: Utility patents issuing on applications filed on or after Dec. 12, 1980 may require payment of maintenance fees. It is patentee's responsibility to ensure timely payment of maintenance fees when due.

## Complete and send this form, together with applicable fee(s), to: Mail Mail Stop ISSUE FEE Commissioner for Patents P.O. Box 1450 <br> Alexandria, Virginia 22313-1450 <br> or Fax (571)-273-2885

INSTRUCTIONS: This form should be used for transmitting the ISSUE FEE and PUBLICATION FEE (if required). Blocks 1 through 5 should be completed where appropriate. All further correspondence including the Patent, advance orders and notification of maintenance fees will be mailed to the current correspondence address as indicated unless corrected below or directed otherwise in Block 1, by (a) specifying a new correspondence address; and/or (b) indicating a separate "FEE ADDRESS" for maintenance fee notifications.

CURRENT CORRESPONDENCE ADDRESS (Note: Use Block 1 for any change of address)

938927590 08/02/2012
Timberline Patent Law Group
108 N. Washington St.
Suite 417
Spokane, WA 99201

Note: A certificate of mailing can only be used for domestic mailings of the Fee(s) Transmittal. This certificate cannot be used for any other accompanying papers. Each additional paper, such as an assignment or formal drawing, must have its own certificate of mailing or transmission.

## Certificate of Mailing or Transmission

I hereby certify that this Fee(s) Transmittal is being deposited with the United States Postal Service with sufficient postage for first class mail in an envelope addressed to the Mail Stop ISSUE FEE address above, or being facsimile transmitted to the USPTO (571) 273-2885, on the date indicated below.

|  | (Depositor's name) |
| ---: | ---: |
| (Signature) |  |
| (Date) |  |


| APPLICATION NO. | FILING DATE | FIRST NAMED INVENTOR | ATTORNEY DOCKET NO. | CONFIRMATION NO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| $13 / 356,643$ | $01 / 23 / 2012$ | Joseph F. Scalisi | LB1-006USD3 |  |

TITLE OF INVENTION: APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE

| APPLN. TYPE | SMALL ENTITY | ISSUE FEE DUE | PUBLICATION FEE DUE | PREV. PAID ISSUE FEE |  | AL FEE(S) DUE | DATE DUE |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| nonprovisional | YES | \$870 | \$300 | \$0 |  | \$1170 | 11/02/2012 |
|  |  | ART UNIT | CLASS-SUBCLASS |  |  |  |  |
| NGUY | HUNG | 2612 | 340-539130 |  |  |  |  |
| 1. Change of correspondence address or indication of "Fee Address" (37 CFR 1.363). <br> Change of correspondence address (or Change of Correspondence Address form $\mathrm{PTO} / \mathrm{SB} / 122$ ) attached. <br> "Fee Address" indication (or "Fee Address" Indication form PTO/SB/47; Rev 03-02 or more recent) attached. Use of a Customer Number is required. |  |  | (2) the name of a single firm (having as a member a registered attorney or agent) and the names of up to 2 registered patent attorneys or agents. If no name is listed, no name will be printed. |  |  | $\begin{aligned} & 1 \\ & 2 \\ & 2 \\ & 3 \end{aligned}$ |  |

3. ASSIGNEE NAME AND RESIDENCE DATA TO BE PRINTED ON THE PATENT (print or type)

PLEASE NOTE: Unless an assignee is identified below, no assignee data will appear on the patent. If an assignee is identified below, the document has been filed for recordation as set forth in 37 CFR 3.11. Completion of this form is NOT a substitute for filing an assignment.
(A) NAME OF ASSIGNEE
(B) RESIDENCE: (CITY and STATE OR COUNTRY)

Please check the appropriate assignee category or categories (will not be printed on the patent): $\square_{\text {Individual }} \square_{\text {Corporation or other private group entity }} \square_{\text {Government }}$

4a. The following fee(s) are submitted:
$\square$ Issue Fee
$\square$ Publication Fee (No small entity discount permitted)
$\square$ Advance Order - \# of Copies $\qquad$

4b. Payment of Fee(s): (Please first reapply any previously paid issue fee shown above)
$\square$ A check is enclosed.
$\square$ Payment by credit card. Form PTO-2038 is attached.
$\square$ The Director is hereby authorized to charge the required fee(s), any deficiency, or credit any overpayment, to Deposit Account Number__(enclose an extra copy of this form).
5. Change in Entity Status (from status indicated above)
$\square$ a. Applicant claims SMALL ENTITY status. See 37 CFR 1.27.
$\square$ b. Applicant is no longer claiming SMALL ENTITY status. See 37 CFR $1.27(\mathrm{~g})(2)$.

NOTE: The Issue Fee and Publication Fee (if required) will not be accepted from anyone other than the applicant; a registered attorney or agent; or the assignee or other party in interest as shown by the records of the United States Patent and Trademark Office.

Authorized Signature
Typed or printed name

## Date

Registration No.

This collection of information is required by 37 CFR 1.311. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 12 minutes to complete, including gathering, preparing, and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, Virginia 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, Virginia 22313-1450.
Under the Paperwork Reduction Act of 1995, no persons are required to respond to a collection of information unless it displays a valid OMB control number.

| APPLICATION NO. | FILING DATE | FIRST NAMED INVENTOR | ATTORNEY DOCKET NO. | CONFIRMATION NO. |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| 13/356,643 01/23/2012 |  | Joseph F. Scalisi | LB1-006USD3 | 6597 |
| 93892 7590 08/022012 | 08/02/2012 |  | EXAMINER |  |
| Timberline Patent Law Group 108 N. Washington St. <br> Suite 417 |  |  | NGUYEN, PHIUNG |  |
|  |  |  |  |  |
|  |  | ART UNIT | PAPER NUMBER |
| Spokane, WA 99201 |  |  | 2612 |  |

Determination of Patent Term Adjustment under 35 U.S.C. 154 (b)
(application filed on or after May 29, 2000)
The Patent Term Adjustment to date is 0 day(s). If the issue fee is paid on the date that is three months after the mailing date of this notice and the patent issues on the Tuesday before the date that is 28 weeks (six and a half months) after the mailing date of this notice, the Patent Term Adjustment will be 0 day(s).

If a Continued Prosecution Application (CPA) was filed in the above-identified application, the filing date that determines Patent Term Adjustment is the filing date of the most recent CPA.

Applicant will be able to obtain more detailed information by accessing the Patent Application Information Retrieval (PAIR) WEB site (http://pair.uspto.gov).

Any questions regarding the Patent Term Extension or Adjustment determination should be directed to the Office of Patent Legal Administration at (571)-272-7702. Questions relating to issue and publication fee payments should be directed to the Customer Service Center of the Office of Patent Publication at 1-(888)-786-0101 or (571)-272-4200.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether disclosure of these records is required by the Freedom of Information Act.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. $552 \mathrm{a}(\mathrm{m})$.
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14 , as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspection or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

-- The MAILING DATE of this communication appears on the cover sheet with the correspondence address-All claims being allowable, PROSECUTION ON THE MERITS IS (OR REMAINS) CLOSED in this application. If not included herewith (or previously mailed), a Notice of Allowance (PTOL-85) or other appropriate communication will be mailed in due course. THIS NOTICE OF ALLOWABILITY IS NOT A GRANT OF PATENT RIGHTS. This application is subject to withdrawal from issue at the initiative of the Office or upon petition by the applicant. See 37 CFR 1.313 and MPEP 1308.
10. $\boxtimes$ This communication is responsive to $\underline{06 / 26 / 12}$.
11. $\square$ An election was made by the applicant in response to a restriction requirement set forth during the interview on $\qquad$ ; the restriction requirement and election have been incorporated into this action.
12. $\boxtimes$ The allowed claim(s) is/are 1,4-13,16-24 (renumbered as 1-20).
13. $\square$ $\square$ Acknowledgment is made of a claim for foreign priority under 35 U.S.C. § 119(a)-(d) or (f).
a)
$\square$ All
b) $\square$ Some*
c) $\square$ None of the:
14. $\square$ Certified copies of the priority documents have been received.
2.Certified copies of the priority documents have been received in Application No. $\qquad$ .
3.Copies of the certified copies of the priority documents have been received in this national stage application from the International Bureau (PCT Rule 17.2(a)).

* Certified copies not received: $\qquad$ —.
Applicant has THREE MONTHS FROM THE "MAILING DATE" of this communication to file a reply complying with the requirements noted below. Failure to timely comply will result in ABANDONMENT of this application.
THIS THREE-MONTH PERIOD IS NOT EXTENDABLE.
5.A SUBSTITUTE OATH OR DECLARATION must be submitted. Note the attached EXAMINER'S AMENDMENT or NOTICE OF INFORMAL PATENT APPLICATION (PTO-152) which gives reason(s) why the oath or declaration is deficient.

6. $\square$ CORRECTED DRAWINGS ( as "replacement sheets") must be submitted.
(a) $\square$ including changes required by the Notice of Draftsperson's Patent Drawing Review (PTO-948) attached 1) $\square$ hereto or 2) $\square$ to Paper No./Mail Date $\qquad$ _.
(b) $\square$ including changes required by the attached Examiner's Amendment / Comment or in the Office action of Paper No./Mail Date $\qquad$ .

Identifying indicia such as the application number (see 37 CFR 1.84(c)) should be written on the drawings in the front (not the back) of each sheet. Replacement sheet(s) should be labeled as such in the header according to 37 CFR 1.121(d).
7. $\square$ DEPOSIT OF and/or INFORMATION about the deposit of BIOLOGICAL MATERIAL must be submitted. Note the attached Examiner's comment regarding REQUIREMENT FOR THE DEPOSIT OF BIOLOGICAL MATERIAL.

Attachment(s)

1. $\square$ Notice of References Cited (PTO-892)Notice of Draftperson's Patent Drawing Review (PTO-948)
2. $\boxtimes$ Information Disclosure Statements (PTO/SB/08), Paper No./Mail Date
3. $\square$ Examiner's Comment Regarding Requirement for Deposit of Biological Material
5.Notice of Informal Patent Application
6.Interview Summary (PTO-413), Paper No./Mail Date $\qquad$ -.
7.Examiner's Amendment/Comment
8.Examiner's Statement of Reasons for Allowance
9.Other $\qquad$ .
[^5]
## BIB DATA SHEET

CONFIRMATION NO. 6597


# IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE 

Applicant: Joseph F. Scalisi et al.
Serial No.: 13/356,643
Filed: January 23, 2012
Title: APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT

Commissioner for Patents
P.O. Box 1450

Alexandria, VA 22313-1450
In compliance with the duty imposed by 37 C.F.R. § 1.56, and in accordance with 37 C.F.R. $\S 1.97$ et. seq., the referenced materials are brought to the attention of the Examiner for consideration in connection with the above-identified patent application. Applicants respectfully request that this Information Disclosure Statement be entered and the documents listed on the attached Form 1449 be considered by the Examiner and made of record. Pursuant to the provisions of MPEP 609, Applicants request that a copy of the 1449 form, initialed as being considered by the Examiner, be returned to the Applicants with the next official communication.

Pursuant to 37 C.F.R. $\S 1.97$ (c)(2), Applicants have included the fee of $\$ 180.00$ as set forth in 37 C.F.R. $\S 1.17$ (p).

Pursuant to 37 C.F.R. 1.98(a)(2), Applicant believes that copies of cited U.S. Patents and Published Applications, and Non-Published Applications identifiable by USPTO Serial Number, are no longer required to be provided to the Office. Notification of this change to this effect was provided in the United States Patent and Trademark Office OG Notices dated October 12, 2004 and October 19, 2004. Thus, Applicant has not included copies of any US Patents or US Patent Applications identifiable by serial number that may be cited with this submission. Should the Office require copies to be provided, Applicant respectfully requests that notice of such requirement be directed to Applicant's below-signed representative. Applicant acknowledges the requirement to submit copies of foreign patent documents and non-patent literature in accordance with 37 C.F.R. 1.98(a)(2).

Respectfully submitted,
Joseph F. Scalisi et al.

By their Representatives,

Date 6/26/2012
By/Christopher Lattin/
Christopher Lattin
Reg. No. 56064

| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Complete if Known |  |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 1 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { cie } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | $\begin{gathered} \text { Filing Date } \\ \text { If Appropriat } \end{gathered}$ |
|  |  | US-20010030667 | 10/18/2001 | Kelts, Brett R. |  |
|  |  | US-20010048364 | 12/06/2001 | Kalthoff, Robert M., et al. |  |
|  |  | US-20020041328 | 04/11/2002 | LeCompte, Malcolm et al. |  |
|  |  | US-20020067256 | 06/06/2002 | Kail IV, Karl A. |  |
|  |  | US-20020077130 | 06/20/2002 | Owensby, Craig A. |  |
|  |  | US-20020180602 | 12/05/2002 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-20020186135 | 12/12/2002 | Wagner, Colleen |  |
|  |  | US-20020196123 | 12/26/2002 | Diehl, Joseph R., et al. |  |
|  |  | US-20030043200 | 03/06/2003 | Faieta, Baldo et al. |  |
|  |  | US-20030131073 | 07/10/2003 | Lucovsky, Mark H., et al. |  |
|  |  | US-20030177094 | 09/18/2003 | Needham, Bradford H., et al. |  |
|  |  | US-20030208518 | 11/06/2003 | Gura, Nils et al. |  |
|  |  | US-20030210262 | 11/13/2003 | Gahm, Thomas et al. |  |
|  |  | US-20030212729 | 11/13/2003 | Eberle, Hans et al. |  |
|  |  | US-20030235307 | 12/25/2003 | Miyamoto, Kazuhiro |  |
|  |  | US-20040010689 | 01/15/2004 | Vanstone, Scott A., et al. |  |
|  |  | US-20040021573 | 02/05/2004 | Hoffman, Mark et al. |  |
|  |  | US-20040165726 | 08/26/2004 | Yamamichi, Masato et al. |  |
|  |  | US-20040166879 | 08/26/2004 | Meadows, Vernon et al. |  |
|  |  | US-20040172403 | 09/02/2004 | Steele, Rhea L., et al. |  |
|  |  | US-20040212493 | 10/28/2004 | Stilp, Louis A. |  |
|  |  | US-20050012620 | 01/20/2005 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-20050024201 | 02/03/2005 | Culpepper, Jerry W., et al. |  |
|  |  | US-20050044356 | 02/24/2005 | Srivastava, Sunil et al. |  |
|  |  | US-20050071282 | 03/31/2005 | Lu, HongQian K., et al. |  |
|  |  | US-20050071736 | 03/31/2006 | Schneider, Tina F., et al. |  |
|  |  | US-20050099303 | 05/12/2005 | Suckerman, Andrew M. |  |
|  |  | US-20050113124 | 05/26/2005 | Syrjarinne, Jari et al. |  |
|  |  | US-20050145688 | 07/07/2005 | Milenkovic, Milan et al. |  |
|  |  | US-20050159883 | 07/21/2005 | Humphries, Laymon S., et al. |  |
|  |  | US-20050181870 | 08/18/2005 | Nguyen, Binh T., et al. |  |
|  |  | US-20050188403 | 08/25/2005 | Kotzin, Michael D. |  |
|  |  | US-20050202830 | 09/15/2005 | Sudit, Isaias |  |
|  |  | US-20050210260 | 09/22/2005 | Venkatesan, Ramarathnam et al. |  |
|  |  | US-20050246647 | 11/03/2005 | Beam, Tyler K., et al. |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if Known |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 2 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | $\begin{aligned} & \text { Filing Date } \\ & \text { If Appropriate } \end{aligned}$ |
|  |  | US-20050248459 | 11/10/2005 | Bonalle, David S., et al. |  |
|  |  | US-20060009152 | 01/12/2006 | Millard, Thomas A., et al. |  |
|  |  | US-20060084420 | 04/20/2006 | Smith, Brian J., et al. |  |
|  |  | US-20060205416 | 09/14/2006 | Kayzar, Brett A., et al. |  |
|  |  | US-20060206246 | 09/14/2006 | Walker, Richard C. |  |
|  |  | US-20060211405 | 09/21/2006 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20060232429 | 10/19/2006 | Jain, Amit et al. |  |
|  |  | US-20060253590 | 11/09/2006 | Nagy, David et al. |  |
|  |  | US-20060290497 | 12/28/2006 | Sugata, T. |  |
|  |  | US-20070028088 | 02/01/2007 | Bayrak, Coskun et al. |  |
|  |  | US-20070033531 | 02/08/2007 | Marsh, Christopher |  |
|  |  | US-20070053513 | 03/08/2007 | Hoffberg, Steven M. |  |
|  |  | US-20070054530 | 03/08/2007 | Bauer, Michael et al. |  |
|  |  | US-20070061303 | 03/15/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  | US-20070073719 | 03/29/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  | US-20070083819 | 04/12/2007 | Shoemaker, Garth B. |  |
|  |  | US-20070159322 | 07/12/2007 | Campbell, Garratt |  |
|  |  | US-20070229350 | 10/04/2007 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20070255620 | 11/01/2007 | Tumminaro, John et al. |  |
|  |  | US-20070287473 | 12/13/2007 | Dupray, Dennis J. |  |
|  |  | US-20070288427 | 12/13/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  | US-20080010585 | 01/10/2008 | Schneider, Tina F. |  |
|  |  | US-20080028063 | 01/31/2008 | Holmes, John S., et al. |  |
|  |  | US-20080059504 | 03/06/2008 | Barbetta, Jackie et al. |  |
|  |  | US-20080059889 | 03/06/2008 | Parker, Cheryl et al. |  |
|  |  | US-20080088437 | 04/17/2008 | Aninye, Steve et al. |  |
|  |  | US-20080090550 | 04/17/2008 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20080108370 | 05/08/2008 | Aninye, Steve |  |
|  |  | US-20080109762 | 05/08/2008 | Hundal, Gurpal S., et al. |  |
|  |  | US-20080129491 | 06/05/2008 | Ruperto, Netzer A., et al. |  |
|  |  | US-20080171559 | 07/17/2008 | Frank, Scott et al. |  |
|  |  | US-20080172173 | 07/17/2008 | Chang, Eric et al. |  |
|  |  | US-20080227473 | 09/18/2008 | Haney, Richard D. |  |
|  |  | US-20080228654 | 09/18/2008 | Edge, Stephen W. |  |
|  |  | US-20080252254 | 10/16/2008 | Osada, Takeshi |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if Known |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 3 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { Co } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | $\begin{gathered} \text { Filing Date } \\ \text { If Appropriate } \end{gathered}$ |
|  |  | US-20080252459 | 10/16/2008 | Butler, Timothy P., et al. |  |
|  |  | US-20090098857 | 04/16/2009 | De Atley, Dallas |  |
|  |  | US-20090098903 | 04/16/2009 | Donaldson, Jesse E., et al. |  |
|  |  | US-20090103722 | 04/23/2009 | Anderson, Roger B., et al. |  |
|  |  | US-20090111393 | 04/30/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090117921 | 05/07/2009 | Beydler, Michael L., et al. |  |
|  |  | US-20090119119 | 05/07/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090174603 | 07/09/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090177385 | 07/09/2009 | Mike, Matas et al. |  |
|  |  | US-20090189807 | 07/30/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090201127 | 08/13/2009 | Stobbe, Anatoli et al. |  |
|  |  | US-20090315706 | 12/24/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090315767 | 12/24/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20120086571 | 04/12/2012 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20120089492 | 04/12/2012 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-3924102 | 12/02/1975 | Hanekom, Nicolaas W. |  |
|  |  | US-4218582 | 08/19/1980 | Hellman, Martin E., et al. |  |
|  |  | US-4379334 | 04/05/1983 | Feagins, Jr., Thomas J., et al. |  |
|  |  | US-4807453 | 02/28/1989 | Bernier, Denis et al. |  |
|  |  | US-4850007 | 07/18/1989 | Marino, Patrick J., et al. |  |
|  |  | US-4885920 | 12/12/1989 | Larson, Donna J. |  |
|  |  | US-5079541 | 01/07/1992 | Moody, Thomas O. |  |
|  |  | US-5127042 | 06/30/1992 | Gillig, Steven F., et al. |  |
|  |  | US-5353331 | 10/04/1994 | Emery, Mark J., et al. |  |
|  |  | US-5361612 | 11/08/1994 | Voiculescu, Danut et al. |  |
|  |  | US-5386468 | 01/31/1995 | Akiyama, Ryota et al. |  |
|  |  | US-5417092 | 05/23/1995 | lu, Chien-Chzh |  |
|  |  | US-5432542 | 07/11/1995 | Thibadeau, Robert et al. |  |
|  |  | US-5541976 | 07/30/1996 | Ghisler, Walter |  |
|  |  | US-5555286 | 09/10/1996 | Tendler, Robert K. |  |
|  |  | US-5563579 | 10/08/1996 | Carter, Ronald L. |  |
|  |  | US-5565909 | 10/15/1996 | Thibadeau, Robert et al. |  |
|  |  | US-5592173 | 01/07/1997 | Lau, Chung Y., et al. |  |
|  |  | US-5768920 | 06/23/1998 | DeBevoise, Bruce D. |  |
|  |  | US-5785181 | 07/28/1998 | Quartarao, Jr., Peter J. |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if Known |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 4 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| $\underset{\substack{\text { Examiner } \\ \text { Initial }}}{*}$ | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { No } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | Filing Date If Appropriate |
|  |  | US-5862511 | 01/19/1999 | Croyle, Steven R., et al. |  |
|  |  | US-5876765 | 03/02/1999 | Hinterlechner, Gerhard et al. |  |
|  |  | US-5967841 | 10/19/1999 | Bianca, Giuseppe et al. |  |
|  |  | US-5973599 | 10/26/1999 | Nicholson, Mark et al. |  |
|  |  | US-6088453 | 07/11/2000 | Shimbo, Atsushi |  |
|  |  | US-6141356 | 10/31/2000 | Gorman, Michael G. |  |
|  |  | US-6236365 | 05/22/2001 | LeBlanc, Frederick W., et al. |  |
|  |  | US-6243039 | 06/05/2001 | Elliot, Bruce D. |  |
|  |  | US-6278370 | 08/21/2001 | Underwood, Lowell |  |
|  |  | US-6300875 | 10/09/2001 | Schafer, Robert W. |  |
|  |  | US-6327533 | 12/04/2001 | Chou, Yue-Hong |  |
|  |  | US-6330817 | 12/18/2001 | Frolov, George |  |
|  |  | US-6388612 | 05/14/2002 | Neher, Timothy J. |  |
|  |  | US-6414629 | 07/02/2002 | Curcio, Joseph A. |  |
|  |  | US-6441741 | 08/27/2002 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-6445921 | 09/03/2002 | Bell, John R. |  |
|  |  | US-6453037 | 09/17/2002 | Welter, Jr., William G. |  |
|  |  | US-6498797 | 12/24/2002 | Anerousis, Nikolaos et al. |  |
|  |  | US-6546253 | 04/08/2003 | Chow, Albert et al. |  |
|  |  | US-6611755 | 08/26/2003 | Coffee, John R., et al. |  |
|  |  | US-6633835 | 10/14/2003 | Moran, Mike et al. |  |
|  |  | US-6654883 | 11/25/2003 | Tatebayashi, Makoto |  |
|  |  | US-6674368 | 01/06/2004 | Hawkins, Dale K., et al. |  |
|  |  | US-6708028 | 03/16/2004 | Byrne, John D. |  |
|  |  | US-6716101 | 04/06/2004 | Meadows, Vernon |  |
|  |  | US-6731212 | 05/04/2004 | Hirose, Yuuki et al. |  |
|  |  | US-6732090 | 05/04/2004 | Shanahan, James G., et al. |  |
|  |  | US-6735630 | 05/11/2004 | Gelvin, David C., et al. |  |
|  |  | US-6747561 | 06/08/2004 | Reeves, William F., et al. |  |
|  |  | US-6754470 | 06/22/2004 | Hendrickson, Keith et al. |  |
|  |  | US-6768942 | 07/27/2004 | Chojnacki, Robert |  |
|  |  | US-6774838 | 08/10/2004 | Sun, Chun-I |  |
|  |  | US-6778089 | 08/17/2004 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-6812824 | 11/02/2004 | Goldinger, James et al. |  |
|  |  | US-6819247 | 11/16/2004 | Birnbach, Jeffrey M., et al. |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if Known |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 5 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { Co } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | Filing Date If Appropriate |
|  |  | US-6833787 | 12/21/2004 | Levi, Andrew E. |  |
|  |  | US-6850252 | 02/01/2005 | Hoffberg, Steven M. |  |
|  |  | US-6859533 | 02/22/2005 | Wang, Xin et al. |  |
|  |  | US-6879244 | 04/12/2005 | Scalisi, Joseph F. |  |
|  |  | US-6882897 | 04/19/2005 | Fernandez, Dennis S. |  |
|  |  | US-6928280 | 08/09/2005 | Xanthos, James et al. |  |
|  |  | US-6937726 | 08/30/2005 | Wang, Xin |  |
|  |  | US-6952181 | 10/04/2005 | Karr, Charles L., et al. |  |
|  |  | US-6975941 | 12/13/2005 | Lau, Chung |  |
|  |  | US-6978021 | 12/20/2005 | Chojnacki, Robert |  |
|  |  | US-6988026 | 01/17/2006 | Breed, David S. |  |
|  |  | US-6992584 | 01/31/2006 | Dooley, Saul R., et al. |  |
|  |  | US-6998985 | 02/14/2006 | Reisman et al. |  |
|  |  | US-6998995 | 02/14/2006 | Nakajima, Yutaka |  |
|  |  | US-7020701 | 03/28/2007 | Gelvin, David C., et al. |  |
|  |  | US-7038590 | 05/02/2006 | Hoffman, Mark et al. |  |
|  |  | US-7049957 | 05/23/2006 | Watson, Mitchell L. |  |
|  |  | US-7064711 | 06/20/2006 | Strickland, Stuart et al. |  |
|  |  | US-7065244 | 06/20/2006 | Akimov, Vassili A. |  |
|  |  | US-7065348 | 06/20/2006 | Aoki, Hidehiko et al. |  |
|  |  | US-7065370 | 06/20/2006 | Ogaki, Tadao et al. |  |
|  |  | US-7079650 | 07/18/2006 | Knudsen, Erik |  |
|  |  | US-7088242 | 08/08/2006 | Aupperle, Bryan E., et al. |  |
|  |  | US-7088252 | 08/08/2006 | Weekes, David |  |
|  |  | US-7099921 | 08/29/2006 | Engstrom, Eric et al. |  |
|  |  | US-7109868 | 09/19/2006 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-7119669 | 10/10/2006 | Lundsgaard, Soren K., et al. |  |
|  |  | US-7120928 | 10/10/2006 | Sheth, Dinesh et al. |  |
|  |  | US-7139396 | 11/21/2006 | Montgomery, Peter L., et al. |  |
|  |  | US-7146367 | 12/05/2006 | Shutt, Michael J. |  |
|  |  | US-7149189 | 12/12/2006 | Huntington, Stephen G., et al. |  |
|  |  | US-7155238 | 12/26/2006 | Katz, Daniel A. |  |
|  |  | US-7158912 | 01/02/2007 | Vock, Curtis A., et al. |  |
|  |  | US-7181192 | 02/20/2007 | Panasik, Carl M., et al. |  |
|  |  | US-7200673 | 04/03/2007 | Augart, Steven |  |



| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial * | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { No } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | Filing Date If Appropriate |
|  |  | US-7218242 | 05/15/2007 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-7246007 | 07/17/2007 | Ferman, Martin A., et al. |  |
|  |  | US-7257836 | 08/14/2007 | Moore, Timothy M. |  |
|  |  | US-7268700 | 09/11/2007 | Hoffberg, Steven M. |  |
|  |  | US-7272212 | 09/18/2007 | Eberle, Hannes et al. |  |
|  |  | US-7272662 | 09/18/2007 | Chesnais, Pascal et al. |  |
|  |  | US-7284191 | 10/16/2007 | Grefenstette, Gregory T., et al. |  |
|  |  | US-7299277 | 11/20/2007 | Moran, Mike et al. |  |
|  |  | US-7302634 | 11/27/2007 | Lucovsky, Mark H., et al. |  |
|  |  | US-7313825 | 12/25/2007 | Redlich, Ron M., et al. |  |
|  |  | US-7501952 | 03/10/2009 | Forster, lan J. |  |
|  |  | US-7501984 | 03/10/2009 | Forster, lan J., et al. |  |
|  |  | US-7571628 | 08/11/2009 | D'Anieri, Marissa S. |  |
|  |  | US-7598855 | 10/06/2009 | Scalisi, Joseph F. |  |
|  |  | US-7612663 | 11/03/2009 | Sun, Chun-I |  |
|  |  | US-7626499 | 12/01/2009 | Burneske, Gregory W., et al. |  |
|  |  | US-7728724 | 06/01/2010 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-7742774 | 06/22/2010 | Oh, Seung J., et al. |  |
|  |  | US-7823424 | 11/02/2010 | Shabtay, Yaniv et al. |  |
|  |  | US-7926314 | 04/19/2011 | Tollefson, Dale A. |  |
|  |  | US-7995994 | 08/09/2011 | Khetawat, Amit et al. |  |
|  |  | US-8081072 | 12/20/2011 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |


| FOREIGN PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initials* * | $\begin{gathered} \text { cite } \\ \text { Co } \\ \text { No } \end{gathered}$ | Foreign Patent Document | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of cited Document | $\mathrm{T}^{2}$ |
|  |  | KR-1005322589 | 11/24/2005 | In Jun, Kim |  |
|  |  | KR-1020050063802 | 06/28/2005 | Asif, Hossain |  |
|  |  | KR-1020020001257 | 01/09/2002 | Hong, Jin S. |  |
|  |  | JP-10325735 | 12/08/1998 | Kazusane, Sakurmoto |  |
|  |  | JP-11064480 | 03/05/1999 | Kazunori, Miyahara |  |
|  |  | JP-13074494 | 03/23/2001 | Kazusana, Sakumoto |  |
|  |  | WO-2007107022 | 09/27/2007 | Krisl, Michal |  |

## OTHER DOCUMENTS -- NON PATENT LITERATURE DOCUMENTS

| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if Known |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 7 | of |  | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| Examiner Initials* | $\begin{aligned} & \hline \text { Cite } \\ & \text { No }{ }^{1} \end{aligned}$ | Include name of the author (in CAPITAL LETTERS), title of the article (when appropriate), title of the item (book, magazine, journal, serial, symposium, catalog, etc.), date, page(s), volume-issue number(s), publisher, city and/or country where published. | $\mathrm{T}^{2}$ |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  | HUFF, GREG H., et al., "Directional Reconfigurable Antennas on Laptop Computers: Simulation, Measurement and Evaluation of Candidate Integration Positions", IEEE Transactions on Antenaas, Vol 52, No. 12, (12/2004),pgs 32203227 |  |
|  |  | FREDRICK, JONATHAN D., et al., "Smart Antennas Based on Spatial Multiplexing of Local Elements (SMILE) for Mutual Coupling Reduction", IEEE Transactions on Antennas and Propagation, Vol. 52, No. 1. (1/2004),pgs 106-114 |  |
|  |  | "Electric Vehicle (EV) Charcing Information", Pasadena Water \& Power |  |
|  |  | Website, www.cityofpasadena.net, |  |
|  |  |  |  |
|  |  | HANSEN, MICHAEL "Overmolding: A Multifaceted Medical Device Technology", Medical Device \& Diagnostic Industry, (1/2006),5 pages |  |
|  |  | "Material Property Data for Various Thermoplastic Elastomers", MATLAB, (5/29/2007), 7 pages |  |
|  |  | MANNION, PATRICK "Antenna Diversity Doubles CDMA Net Capacity", EE Times, ( $5 / 12 / 2003$ ), 3 pages |  |
|  |  | BURK, STEVE "Overmolding of Embedded Electronics", Connector Specifier, Retrieved from the Internet at http:/cs.pennet.com on May 20, 2007,(4/2001),4 pages |  |
|  |  | SCHUSTER, MIKE et al., "Increasing the Frequency Response of the ADXL Series Accelerometers", Analog Devices Application Note AN-377. (2/2006), 1 page |  |
|  |  | "Small and Thin +_5g Accelerometer", Analog Devices - ADXL320, (2004), 16 pages |  |
|  |  | MATSAKIS, DEMETRIOS "The Timing Group Delay (TGD) Correction and GPS Timing Basis", Proceedings of the 63rd Annual Meeting of The Institute of Navigation, Cambridge, MA, (April 2007), 6 pages |  |
|  |  | "GPS Compass Solutions-Application vs. Accuracy", CEACT Information Systems. (9/13/06), 10 pages |  |
|  |  | "ET301 GPS-UAV Developement Platform", (7/12/06),11 pages |  |
|  |  | LEMAIRE, CHRISTOPHE "Surface Micromachined Sensors for Vehicle Navigation Systems", Analog Devices, Inc., Retrieved from the Internet from http://www.analog.com/en/content/0,2886,764\%255F800\%255F8077\%255F0,00. html on December 25, 2007.,(12/2007),4 pages |  |
|  |  | LI, XIAOJING et al., "The Complementary Characteristics of GPS and Accelerometer in Monitoring Structural Deformation", ION 2005 Meeting, (2005), 9 pages |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Complete if Known $^{\text {a }}$ |  |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many steets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 8 | of |  | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| OTHER DOCUMENTS -- NON PATENT LITERATURE DOCUMENTS |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
| $\begin{gathered} \text { Examiner } \\ \text { Initials } \end{gathered}$ | $\begin{aligned} & \text { Citite } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Include name of the author (in CAPITAL LETTERS), title of the article (when appropriate), title of the item (book, magazine, journal, serial, symposium, catalog, etc.), date, page(s), volume-issue number(s), publisher, city and/or country where published | $\mathrm{T}^{2}$ |
|  |  | LI, XIAOJING et al., "Full-Scale Structural Monitoring Using an Integrated GPS and Accelerometer System", University of New South Wales, (2/14/2006), 15 pages |  |

ALL REFERENCES CONSIDERED EXCEPT WHERE LINED THROUGH. /P.N./

| Search Notes | Application/Control No. $13356643$ | Applicant(s)/Patent Under Reexamination <br> SCALISI ET AL. |
| :---: | :---: | :---: |
|  | Examiner <br> PHUNG NGUYEN | Art Unit $2612$ |


| SEARCHED |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :---: | :---: |
| Class | Subclass | Date | Examiner |  |
| 340 | $539.13,539.3,636.1$ | $03 / 19 / 12$ | PTN |  |
| 455 | 574 | $03 / 19 / 12$ | PTN |  |

## SEARCH NOTES

| Search Notes | Date | Examiner |
| :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |


| INTERFERENCE SEARCH |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :---: | :---: | :---: |
| Class | Subclass | Date | Examiner |  |
| 455 | 574 |  | $07 / 27 / 12$ | PTN |


|  |  |
| :--- | :--- |




| $\square$ | Claims renumbered in the same order as presented by applicant |  |  |  |  |  |  | $\square$ | CPA |  | T. ${ }^{\text {d }}$ | $\square \quad \mathrm{R}$ |  | R.1.47 |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original | Final | Original |
| 1 | 1 | 13 | 17 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | 2 | 14 | 18 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | 3 | 15 | 19 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 2 | 4 | 16 | 20 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 3 | 5 | 17 | 21 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 4 | 6 | 18 | 22 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 5 | 7 | 19 | 23 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 6 | 8 | 20 | 24 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 7 | 9 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 8 | 10 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 9 | 11 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 10 | 12 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 11 | 13 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | 14 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | 15 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 12 | 16 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |


| NONE <br> (Assistant Examiner) | (Date) | Total Claims Allowed:$20$ |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
| /PHUNG NGUYEN/ <br> Primary Examiner.Art Unit 2612 <br> (Primary Examiner) | 07/27/12 <br> (Date) | O.G. Print Claim(s) <br> 1 | O.G. Print Figure <br> 1 |

## IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

Applicant: Joseph F. Scalisi, et al
Serial No.: $\quad 13 / 356,643$
Filed: January 23, 2012

Examiner: Phung Nguyen
Group Art Unit: 2612
Docket No.: LB1-006USD3

Title: APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE

## RESPONSE TO NON-FINAL OFFICE ACTION DATED MARCH 26, 2012

To: Mail Stop Amendment<br>Commissioner for Patents<br>P.O. Box 1450<br>Alexandria, VA 22313-1450<br>From: Christopher W. Lattin, Reg. No. 56,064<br>(Tel. 509-290-1658)<br>Timberline Patent Law Group<br>108 N Washington St, Suite 417<br>Spokane, WA 99201

## INTRODUCTORY COMMENTS

In response to the Office Action mailed March 26, 2012, Applicant amends the Application and provides Remarks as set forth below.

A listing of claims begins on page 2 of this paper.
Remarks begin on page 8 of this paper.

## CLAIMS

Please amend Claims as follows:

1. (CURRENTLY AMENDED) A portable electronic tracking device to monitor location coordinates of one or more individuals and objects, the device comprising:
transceiver circuitry to receive at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information;
accelerometer circuitry to measure displacements of the portable electronic tracking device, wherein the displacements comprise movements of an object or individual associated with the device;
a battery power monitor configured to activate and deactivate at least one portion of signaling circuitry in response to the accelerometer circuitry detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device since last known location coordinate measurement; and processor circuitry configured to process the displacements, to associate the displacements with a specified pattern, and to generate an alert message in response to the specified pattern.

## 2. CANCELLED

## 3. CANCELLED

4. (ORIGINAL) The device of claim 1, wherein the accelerometer comprises a multibeam structure having at least one beam, of the multi-beam structure comprising a directional orientation substantially orthogonal to at least one other beam of the multi-beam structure.
5. (ORIGINAL) The device of claim 1, wherein the processor circuitry is further configured to compute the location coordinates of the device from the at least one portion of the receive communication signal and the displacements of the electronic tracking device.
6. (ORIGINAL) The device of claim 1, wherein the displacements are transmitted to a monitoring station to determine current location coordinates information of the portable electronic tracking device based in part on the displacements and at least one of last known location coordinates of the electronic tracking device, last known location coordinates of another electronic tracking device, and landmark location coordinates.
7. (CURRENTLY AMENDED) The device of claim 1, wherein the battery power monitor is configured to deactivate at least one portion of the signaling circuitry when the accelerometer circuitry detects a substantially stationary position of the electronic tracking device.
8. (CURRENTLY AMENDED) The device of claim 8 claim 1, wherein the battery power monitor is configured to activate at least one portion of the signaling circuitry when the accelerometer circuitry detects that the electronic tracking device is not in a substantially stationary position.
9. (ORIGINAL) The device of claim 1, wherein the transceiver is configured to receive the at least one portion of the receive communication signal from a GPS satellite and from a wireless communication network.
10. (ORIGINAL) The device of claim 1, wherein the accelerometer is configured to measure a physical impact to the device.
11. (ORIGINAL) The device of claim 10, wherein a user is alerted of the physical impact based in part on a magnitude value of the physical impact.
12. (ORIGINAL) The device of claim 11, wherein the accelerometer is further configured to measure a pattern or characteristic of physical impacts to the device.
13. (CURRENTLY AMENDED) A method to monitor location coordinates of one or more individuals or objects, the method comprising:
receiving at transceiver circuitry of a portable electronic tracking device at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information;
measuring displacements of the portable electronic tracking device ${ }_{2}$ wherein the displacements comprise movements of an object or individual associated with the device;
associating the displacements with a specified pattern and generating an alert message in response to the specified pattern;
activating and deactivating at least one portion of signaling circuitry in response to detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device since last known location coordinate measurement; and
processing the at least one portion of the receive communication signal using processor circuitry.

## 14. CANCELLED

## 15. CANCELLED

16. (ORIGINAL) The method of claim 13, further comprising computing the location coordinates of the portable electronic tracking device from the at least one portion of the receive communication signal and the displacements of the portable electronic tracking device.
17. (ORIGINAL) The method of claim 13, wherein the displacements are transmitted to a monitoring station to determine current location coordinates information of the electronic tracking device based in part on the displacements and at least one of last known location coordinates of the electronic tracking device, last known location coordinates of another electronic tracking device, and landmark location coordinates.
18. (ORIGINAL) The method of claim 13, further comprising calculating location data based on at least one of the at least one portion of the receive communication signal and the displacements.
19. (ORIGINAL) The method of claim 13, wherein at least one portion of the signaling circuitry is deactivated when a substantially stationary position of the electronic tracking device is detected.
20. (ORIGINAL) The method of claim 13, wherein at least one portion of the signaling circuitry is activated when the electronic tracking device is detected to not be in a substantially stationary position.
21. (ORIGINAL) The method of claim 13 , wherein the at least one portion of the receive communication signal is received from a GPS satellite or from a wireless communication network.
22. (ORIGINAL) The method of claim 13, further comprising measuring a physical impact to the electronic tracking device.
23. (ORIGINAL) The method of claim 22, wherein a user is alerted of the physical impacts based in part on a magnitude value of the physical impact.
24. (NEW) A portable electronic tracking device to monitor location coordinates of one or more individuals and objects, the device comprising:
transceiver circuitry to receive at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information;
accelerometer circuitry to measure displacements of the portable electronic tracking device and to measure a pattern or characteristic of physical impacts to the device;
a battery power monitor configured to activate and deactivate at least one portion of signaling circuitry in response to the accelerometer circuitry detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device since last known location coordinate measurement; and processor circuitry configured to process the displacements.

## REMARKS

Applicant respectfully requests consideration and allowance of the subject application.

- Claims 1-24 were previously pending.
- Claims $1,7,8$, and 13 are currently amended.
- Claims 2, 3, 14, and 15 are cancelled.
- Claim 24 is newly added.
- Claims 1, 4-13, and 16-24 are currently pending for consideration by the examiner.

Support for the claim amendments can be found at least in the claims of the originally filed specification. Newly added claim 24 includes the features of original claim 12.

## Claim Objections

Claims 3, 12, and 15 were objected to as being dependent upon a rejected base claim. Office Action, 26 March 2012, p. 5. The Office indicated these claims would be otherwise allowable if rewritten in independent form including all of the limitations of the base claim and any intervening claims. Office Action, 26 March 2012, p. 5.

Claim 1 has been amended to incorporate the features of claims 2 and 3 . Thus, claim 1 is believed to be allowable. Moreover, claims 4-12 depend from claim 1. Dependent claims contain all the limitations of the independent claims. Thus, since claim 1 is allowable, Applicant respectfully submits that claims 4-12 are also allowable.

Claim 13 has been amended to incorporate the features of claims 14 and 15. Thus, claim 13 is believed to be allowable. Moreover, claims 4-12 depend from claim 13. Dependent claims contain all the limitations of the independent claims. Thus, since claim 13 is allowable, Applicant respectfully submits that claims 16-23 are also allowable.

Newly added claim 24 includes the features of original claim 12, which was indicated as allowable. Thus, claim 24 is believed to be allowable

Claims 7 and 8 were objected to as containing informalities. Office Action, 26 March 2012, p. 2. The claims have been amended as suggested by the Office. The claims are therefore believed to be allowable as set forth above.

## Claim Rejections - 35 USC §103

Claims 1, 2, 4-11, 13, 14, and 16-23 were rejected under 35 U.S.C. 103(a) as being unpatentable over Suprun et al. (U.S. Patent 7,192,223) in view of Tsai (US Printed Pat. Publication 2007/0057068). Office Action, 26 March 2012, pp. 2-5. Although Applicant traverses the rejection, in the interests of expediting prosecution of the application, claims 1 and 13 have been amended to include allowable features. As set forth above, applicant believes that the amendments to claims 1 and 13 overcome the rejections presented in the Office Action. Thus, Applicant respectfully submits that claims 1 and 13 are allowable.

## Conclusion

Applicant submits that the pending claims are in condition for allowance and respectfully requests issuance of the subject application.

Respectfully Submitted,

Date: June 26, 2012
By: /Christopher W Lattin/
Christopher W. Lattin
Reg. No. 56,064
(509) 290-1658

# IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE 

Applicant: Joseph F. Scalisi et al.
Serial No.: 13/356,643
Filed: January 23, 2012
Title: APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE

## INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT

Commissioner for Patents
P.O. Box 1450

Alexandria, VA 22313-1450
In compliance with the duty imposed by 37 C.F.R. § 1.56, and in accordance with 37 C.F.R. §§ 1.97 et. seq., the referenced materials are brought to the attention of the Examiner for consideration in connection with the above-identified patent application. Applicants respectfully request that this Information Disclosure Statement be entered and the documents listed on the attached Form 1449 be considered by the Examiner and made of record. Pursuant to the provisions of MPEP 609, Applicants request that a copy of the 1449 form, initialed as being considered by the Examiner, be returned to the Applicants with the next official communication.

Pursuant to 37 C.F.R. $\S 1.97$ (c)(2), Applicants have included the fee of $\$ 180.00$ as set forth in 37 C.F.R. $\S 1.17$ (p).

Pursuant to 37 C.F.R. 1.98(a)(2), Applicant believes that copies of cited U.S. Patents and Published Applications, and Non-Published Applications identifiable by USPTO Serial Number, are no longer required to be provided to the Office. Notification of this change to this effect was provided in the United States Patent and Trademark Office OG Notices dated October 12, 2004 and October 19, 2004. Thus, Applicant has not included copies of any US Patents or US Patent Applications identifiable by serial number that may be cited with this submission. Should the Office require copies to be provided, Applicant respectfully requests that notice of such requirement be directed to Applicant's below-signed representative. Applicant acknowledges the requirement to submit copies of foreign patent documents and non-patent literature in accordance with 37 C.F.R. 1.98(a)(2).

Respectfully submitted,
Joseph F. Scalisi et al.
By their Representatives,

Date 6/26/2012
By/Christopher Lattin/
Christopher Lattin
Reg. No. 56064

| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete ifKnown |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 1 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial * | $\begin{aligned} & \text { Cite } \\ & \text { No } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | Filing Date If Appropriate |
|  |  | US-20010030667 | 10/18/2001 | Kelts, Brett R. |  |
|  |  | US-20010048364 | 12/06/2001 | Kalthoff, Robert M., et al. |  |
|  |  | US-20020041328 | 04/11/2002 | LeCompte, Malcolm et al. |  |
|  |  | US-20020067256 | 06/06/2002 | Kail IV, Karl A. |  |
|  |  | US-20020077130 | 06/20/2002 | Owensby, Craig A. |  |
|  |  | US-20020180602 | 12/05/2002 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-20020186135 | 12/12/2002 | Wagner, Colleen |  |
|  |  | US-20020196123 | 12/26/2002 | Diehl, Joseph R., et al. |  |
|  |  | US-20030043200 | 03/06/2003 | Faieta, Baldo et al. |  |
|  |  | US-20030131073 | 07/10/2003 | Lucovsky, Mark H., et al. |  |
|  |  | US-20030177094 | 09/18/2003 | Needham, Bradford H., et al. |  |
|  |  | US-20030208518 | 11/06/2003 | Gura, Nils et al. |  |
|  |  | US-20030210262 | 11/13/2003 | Gahm, Thomas et al. |  |
|  |  | US-20030212729 | 11/13/2003 | Eberle, Hans et al. |  |
|  |  | US-20030235307 | 12/25/2003 | Miyamoto, Kazuhiro |  |
|  |  | US-20040010689 | 01/15/2004 | Vanstone, Scott A., et al. |  |
|  |  | US-20040021573 | 02/05/2004 | Hoffman, Mark et al. |  |
|  |  | US-20040165726 | 08/26/2004 | Yamamichi, Masato et al. |  |
|  |  | US-20040166879 | 08/26/2004 | Meadows, Vernon et al. |  |
|  |  | US-20040172403 | 09/02/2004 | Steele, Rhea L., et al. |  |
|  |  | US-20040212493 | 10/28/2004 | Stilp, Louis A. |  |
|  |  | US-20050012620 | 01/20/2005 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-20050024201 | 02/03/2005 | Culpepper, Jerry W., et al. |  |
|  |  | US-20050044356 | 02/24/2005 | Srivastava, Sunil et al. |  |
|  |  | US-20050071282 | 03/31/2005 | Lu, HongQian K., et al. |  |
|  |  | US-20050071736 | 03/31/2006 | Schneider, Tina F., et al. |  |
|  |  | US-20050099303 | 05/12/2005 | Suckerman, Andrew M. |  |
|  |  | US-20050113124 | 05/26/2005 | Syrjarinne, Jari et al. |  |
|  |  | US-20050145688 | 07/07/2005 | Milenkovic, Milan et al. |  |
|  |  | US-20050159883 | 07/21/2005 | Humphries, Laymon S., et al. |  |
|  |  | US-20050181870 | 08/18/2005 | Nguyen, Binh T., et al. |  |
|  |  | US-20050188403 | 08/25/2005 | Kotzin, Michael D. |  |
|  |  | US-20050202830 | 09/15/2005 | Sudit, Isaias |  |
|  |  | US-20050210260 | 09/22/2005 | Venkatesan, Ramarathnam et al. |  |
|  |  | US-20050246647 | 11/03/2005 | Beam, Tyler K., et al. |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete ifKnown |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 2 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | Filing Date If Appropriate |
|  |  | US-20050248459 | 11/10/2005 | Bonalle, David S., et al. |  |
|  |  | US-20060009152 | 01/12/2006 | Millard, Thomas A., et al. |  |
|  |  | US-20060084420 | 04/20/2006 | Smith, Brian J., et al. |  |
|  |  | US-20060205416 | 09/14/2006 | Kayzar, Brett A., et al. |  |
|  |  | US-20060206246 | 09/14/2006 | Walker, Richard C. |  |
|  |  | US-20060211405 | 09/21/2006 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20060232429 | 10/19/2006 | Jain, Amit et al. |  |
|  |  | US-20060253590 | 11/09/2006 | Nagy, David et al. |  |
|  |  | US-20060290497 | 12/28/2006 | Sugata, T. |  |
|  |  | US-20070028088 | 02/01/2007 | Bayrak, Coskun et al. |  |
|  |  | US-20070033531 | 02/08/2007 | Marsh, Christopher |  |
|  |  | US-20070053513 | 03/08/2007 | Hoffberg, Steven M. |  |
|  |  | US-20070054530 | 03/08/2007 | Bauer, Michael et al. |  |
|  |  | US-20070061303 | 03/15/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  | US-20070073719 | 03/29/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  | US-20070083819 | 04/12/2007 | Shoemaker, Garth B. |  |
|  |  | US-20070159322 | 07/12/2007 | Campbell, Garratt |  |
|  |  | US-20070229350 | 10/04/2007 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20070255620 | 11/01/2007 | Tumminaro, John et al. |  |
|  |  | US-20070287473 | 12/13/2007 | Dupray, Dennis J. |  |
|  |  | US-20070288427 | 12/13/2007 | Ramer, Jorey et al. |  |
|  |  | US-20080010585 | 01/10/2008 | Schneider, Tina F. |  |
|  |  | US-20080028063 | 01/31/2008 | Holmes, John S., et al. |  |
|  |  | US-20080059504 | 03/06/2008 | Barbetta, Jackie et al. |  |
|  |  | US-20080059889 | 03/06/2008 | Parker, Cheryl et al. |  |
|  |  | US-20080088437 | 04/17/2008 | Aninye, Steve et al. |  |
|  |  | US-20080090550 | 04/17/2008 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20080108370 | 05/08/2008 | Aninye, Steve |  |
|  |  | US-20080109762 | 05/08/2008 | Hundal, Gurpal S., et al. |  |
|  |  | US-20080129491 | 06/05/2008 | Ruperto, Netzer A., et al. |  |
|  |  | US-20080171559 | 07/17/2008 | Frank, Scott et al. |  |
|  |  | US-20080172173 | 07/17/2008 | Chang, Eric et al. |  |
|  |  | US-20080227473 | 09/18/2008 | Haney, Richard D. |  |
|  |  | US-20080228654 | 09/18/2008 | Edge, Stephen W. |  |
|  |  | US-20080252254 | 10/16/2008 | Osada, Takeshi |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if Known |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 3 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { Co } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | $\begin{gathered} \text { FFiling Date } \\ \text { If Appropriate } \end{gathered}$ |
|  |  | US-20080252459 | 10/16/2008 | Butler, Timothy P., et al. |  |
|  |  | US-20090098857 | 04/16/2009 | De Atley, Dallas |  |
|  |  | US-20090098903 | 04/16/2009 | Donaldson, Jesse E., et al. |  |
|  |  | US-20090103722 | 04/23/2009 | Anderson, Roger B., et al. |  |
|  |  | US-20090111393 | 04/30/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090117921 | 05/07/2009 | Beydler, Michael L., et al. |  |
|  |  | US-20090119119 | 05/07/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090174603 | 07/09/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090177385 | 07/09/2009 | Mike, Matas et al. |  |
|  |  | US-20090189807 | 07/30/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090201127 | 08/13/2009 | Stobbe, Anatoli et al. |  |
|  |  | US-20090315706 | 12/24/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20090315767 | 12/24/2009 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20120086571 | 04/12/2012 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-20120089492 | 04/12/2012 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-3924102 | 12/02/1975 | Hanekom, Nicolaas W. |  |
|  |  | US-4218582 | 08/19/1980 | Hellman, Martin E., et al. |  |
|  |  | US-4379334 | 04/05/1983 | Feagins, Jr., Thomas J., et al. |  |
|  |  | US-4807453 | 02/28/1989 | Bernier, Denis et al. |  |
|  |  | US-4850007 | 07/18/1989 | Marino, Patrick J., et al. |  |
|  |  | US-4885920 | 12/12/1989 | Larson, Donna J. |  |
|  |  | US-5079541 | 01/07/1992 | Moody, Thomas O. |  |
|  |  | US-5127042 | 06/30/1992 | Gillig, Steven F., et al. |  |
|  |  | US-5353331 | 10/04/1994 | Emery, Mark J., et al. |  |
|  |  | US-5361612 | 11/08/1994 | Voiculescu, Danut et al. |  |
|  |  | US-5386468 | 01/31/1995 | Akiyama, Ryota et al. |  |
|  |  | US-5417092 | 05/23/1995 | lu, Chien-Chzh |  |
|  |  | US-5432542 | 07/11/1995 | Thibadeau, Robert et al. |  |
|  |  | US-5541976 | 07/30/1996 | Ghisler, Walter |  |
|  |  | US-5555286 | 09/10/1996 | Tendler, Robert K. |  |
|  |  | US-5563579 | 10/08/1996 | Carter, Ronald L. |  |
|  |  | US-5565909 | 10/15/1996 | Thibadeau, Robert et al. |  |
|  |  | US-5592173 | 01/07/1997 | Lau, Chung Y., et al. |  |
|  |  | US-5768920 | 06/23/1998 | DeBevoise, Bruce D. |  |
|  |  | US-5785181 | 07/28/1998 | Quartarao, Jr., Peter J. |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if K nown |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 4 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial * | $\begin{aligned} & \text { Cite } \\ & \text { No } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | Filing Date If Appropriate |
|  |  | US-5862511 | 01/19/1999 | Croyle, Steven R., et al. |  |
|  |  | US-5876765 | 03/02/1999 | Hinterlechner, Gerhard et al. |  |
|  |  | US-5967841 | 10/19/1999 | Bianca, Giuseppe et al. |  |
|  |  | US-5973599 | 10/26/1999 | Nicholson, Mark et al. |  |
|  |  | US-6088453 | 07/11/2000 | Shimbo, Atsushi |  |
|  |  | US-6141356 | 10/31/2000 | Gorman, Michael G. |  |
|  |  | US-6236365 | 05/22/2001 | LeBlanc, Frederick W., et al. |  |
|  |  | US-6243039 | 06/05/2001 | Elliot, Bruce D. |  |
|  |  | US-6278370 | 08/21/2001 | Underwood, Lowell |  |
|  |  | US-6300875 | 10/09/2001 | Schafer, Robert W. |  |
|  |  | US-6327533 | 12/04/2001 | Chou, Yue-Hong |  |
|  |  | US-6330817 | 12/18/2001 | Frolov, George |  |
|  |  | US-6388612 | 05/14/2002 | Neher, Timothy J. |  |
|  |  | US-6414629 | 07/02/2002 | Curcio, Joseph A. |  |
|  |  | US-6441741 | 08/27/2002 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-6445921 | 09/03/2002 | Bell, John R. |  |
|  |  | US-6453037 | 09/17/2002 | Welter, Jr., William G. |  |
|  |  | US-6498797 | 12/24/2002 | Anerousis, Nikolaos et al. |  |
|  |  | US-6546253 | 04/08/2003 | Chow, Albert et al. |  |
|  |  | US-6611755 | 08/26/2003 | Coffee, John R., et al. |  |
|  |  | US-6633835 | 10/14/2003 | Moran, Mike et al. |  |
|  |  | US-6654883 | 11/25/2003 | Tatebayashi, Makoto |  |
|  |  | US-6674368 | 01/06/2004 | Hawkins, Dale K., et al. |  |
|  |  | US-6708028 | 03/16/2004 | Byrne, John D. |  |
|  |  | US-6716101 | 04/06/2004 | Meadows, Vernon |  |
|  |  | US-6731212 | 05/04/2004 | Hirose, Yuuki et al. |  |
|  |  | US-6732090 | 05/04/2004 | Shanahan, James G., et al. |  |
|  |  | US-6735630 | 05/11/2004 | Gelvin, David C., et al. |  |
|  |  | US-6747561 | 06/08/2004 | Reeves, William F., et al. |  |
|  |  | US-6754470 | 06/22/2004 | Hendrickson, Keith et al. |  |
|  |  | US-6768942 | 07/27/2004 | Chojnacki, Robert |  |
|  |  | US-6774838 | 08/10/2004 | Sun, Chun-I |  |
|  |  | US-6778089 | 08/17/2004 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-6812824 | 11/02/2004 | Goldinger, James et al. |  |
|  |  | US-6819247 | 11/16/2004 | Birnbach, Jeffrey M., et al. |  |


| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if K nown |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 5 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner | $\begin{gathered} \text { Cite } \\ \text { Co } \\ \text { No } \end{gathered}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | $\begin{gathered} \text { FFiling Date } \\ \text { If Appropriate } \end{gathered}$ |
|  |  | US-6833787 | 12/21/2004 | Levi, Andrew E. |  |
|  |  | US-6850252 | 02/01/2005 | Hoffberg, Steven M. |  |
|  |  | US-6859533 | 02/22/2005 | Wang, Xin et al. |  |
|  |  | US-6879244 | 04/12/2005 | Scalisi, Joseph F. |  |
|  |  | US-6882897 | 04/19/2005 | Fernandez, Dennis S. |  |
|  |  | US-6928280 | 08/09/2005 | Xanthos, James et al. |  |
|  |  | US-6937726 | 08/30/2005 | Wang, Xin |  |
|  |  | US-6952181 | 10/04/2005 | Karr, Charles L., et al. |  |
|  |  | US-6975941 | 12/13/2005 | Lau, Chung |  |
|  |  | US-6978021 | 12/20/2005 | Chojnacki, Robert |  |
|  |  | US-6988026 | 01/17/2006 | Breed, David S. |  |
|  |  | US-6992584 | 01/31/2006 | Dooley, Saul R., et al. |  |
|  |  | US-6998985 | 02/14/2006 | Reisman et al. |  |
|  |  | US-6998995 | 02/14/2006 | Nakajima, Yutaka |  |
|  |  | US-7020701 | 03/28/2007 | Gelvin, David C., et al. |  |
|  |  | US-7038590 | 05/02/2006 | Hoffman, Mark et al. |  |
|  |  | US-7049957 | 05/23/2006 | Watson, Mitchell L. |  |
|  |  | US-7064711 | 06/20/2006 | Strickland, Stuart et al. |  |
|  |  | US-7065244 | 06/20/2006 | Akimov, Vassili A. |  |
|  |  | US-7065348 | 06/20/2006 | Aoki, Hidehiko et al. |  |
|  |  | US-7065370 | 06/20/2006 | Ogaki, Tadao et al. |  |
|  |  | US-7079650 | 07/18/2006 | Knudsen, Erik |  |
|  |  | US-7088242 | 08/08/2006 | Aupperle, Bryan E., et al. |  |
|  |  | US-7088252 | 08/08/2006 | Weekes, David |  |
|  |  | US-7099921 | 08/29/2006 | Engstrom, Eric et al. |  |
|  |  | US-7109868 | 09/19/2006 | Yoakum, Jay |  |
|  |  | US-7119669 | 10/10/2006 | Lundsgaard, Soren K., et al. |  |
|  |  | US-7120928 | 10/10/2006 | Sheth, Dinesh et al. |  |
|  |  | US-7139396 | 11/21/2006 | Montgomery, Peter L., et al. |  |
|  |  | US-7146367 | 12/05/2006 | Shutt, Michael J. |  |
|  |  | US-7149189 | 12/12/2006 | Huntington, Stephen G., et al. |  |
|  |  | US-7155238 | 12/26/2006 | Katz, Daniel A. |  |
|  |  | US-7158912 | 01/02/2007 | Vock, Curtis A., et al. |  |
|  |  | US-7181192 | 02/20/2007 | Panasik, Carl M., et al. |  |
|  |  | US-7200673 | 04/03/2007 | Augart, Steven |  |



| US PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Examiner Initial * | $\begin{aligned} & \text { cite } \\ & \text { No } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Document Number | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of Cited Document | Filing Date If Appropriate |
|  |  | US-7218242 | 05/15/2007 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-7246007 | 07/17/2007 | Ferman, Martin A., et al. |  |
|  |  | US-7257836 | 08/14/2007 | Moore, Timothy M. |  |
|  |  | US-7268700 | 09/11/2007 | Hoffberg, Steven M. |  |
|  |  | US-7272212 | 09/18/2007 | Eberle, Hannes et al. |  |
|  |  | US-7272662 | 09/18/2007 | Chesnais, Pascal et al. |  |
|  |  | US-7284191 | 10/16/2007 | Grefenstette, Gregory T., et al. |  |
|  |  | US-7299277 | 11/20/2007 | Moran, Mike et al. |  |
|  |  | US-7302634 | 11/27/2007 | Lucovsky, Mark H., et al. |  |
|  |  | US-7313825 | 12/25/2007 | Redlich, Ron M., et al. |  |
|  |  | US-7501952 | 03/10/2009 | Forster, lan J. |  |
|  |  | US-7501984 | 03/10/2009 | Forster, lan J., et al. |  |
|  |  | US-7571628 | 08/11/2009 | D'Anieri, Marissa S. |  |
|  |  | US-7598855 | 10/06/2009 | Scalisi, Joseph F. |  |
|  |  | US-7612663 | 11/03/2009 | Sun, Chun-I |  |
|  |  | US-7626499 | 12/01/2009 | Burneske, Gregory W., et al. |  |
|  |  | US-7728724 | 06/01/2010 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |
|  |  | US-7742774 | 06/22/2010 | Oh, Seung J., et al. |  |
|  |  | US-7823424 | 11/02/2010 | Shabtay, Yaniv et al. |  |
|  |  | US-7926314 | 04/19/2011 | Tollefson, Dale A. |  |
|  |  | US-7995994 | 08/09/2011 | Khetawat, Amit et al. |  |
|  |  | US-8081072 | 12/20/2011 | Scalisi, Joseph F., et al. |  |


| FOREIGN PATENT DOCUMENTS |  |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
| Examiner <br> nititials | cite <br> No | Foreign Patent Document | Publication Date | Name of Patentee or Applicant of cited |  |
| Document | $\mathrm{T}^{2}$ |  |  |  |  |
|  |  | KR-1005322589 | $11 / 24 / 2005$ | In Jun, Kim |  |
|  |  | KR-1020050063802 | $06 / 28 / 2005$ | Asif, Hossain |  |
|  |  | KR-1020020001257 | $01 / 09 / 2002$ | Hong, Jin S. |  |
|  |  | JP-10325735 | $12 / 08 / 1998$ | Kazusane, Sakurmoto |  |
|  |  | JP-11064480 | $03 / 5 / 1907449$ | Kazunori, Miyahara |  |
|  |  | WO-2007107022 | $03 / 23 / 2001$ | Kazusana, Sakumoto |  |
|  | $09 / 27 / 2007$ | Krisl, Michal |  |  |  |

## OTHER DOCUMENTS -- NON PATENT LITERATURE DOCUMENTS

| Substitute for form 1449A/PTO <br> INFORMATION DISCLOSURE STATEMENT BY APPLICANT |  |  |  | Complete if Known |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | Application Number | 13/356,643 |
| (Use as many sheets as necessary) |  |  |  | Filing Date | January 23, 2012 |
|  |  |  |  | First Named Inventor | Scalisi, Joseph |
|  |  |  |  | Art Unit | Unknown |
|  |  |  |  | Examiner Name | Unknown |
|  |  |  |  |  |  |
| Sheet | 7 | of | 8 | Attorney Docket No: LB1-006USD3 |  |


| Examiner Initials* | $\begin{aligned} & \hline \text { Cite } \\ & \text { No }{ }^{1} \end{aligned}$ | Include name of the author (in CAPITAL LETTERS), title of the article (when appropriate), title of the item (book, magazine, journal, serial, symposium, catalog, etc.), date, page(s), volume-issue number(s), publisher, city and/or country where published. | $\mathrm{T}^{2}$ |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  | HUFF, GREG H., et al., "Directional Reconfigurable Antennas on Laptop Computers: Simulation, Measurement and Evaluation of Candidate Integration Positions", IEEE Transactions on Antenaas, Vol 52, No. 12, (12/2004),pgs 32203227 |  |
|  |  | FREDRICK, JONATHAN D., et al., "Smart Antennas Based on Spatial Multiplexing of Local Elements (SMILE) for Mutual Coupling Reduction", IEEE Transactions on Antennas and Propagation, Vol. 52, No. 1. (1/2004),pgs 106-114 |  |
|  |  | "Electric Vehicle (EV) Charging Information", Pasadena Water \& Power Website, www.cityofpasadena.net, |  |
|  |  | "Mobile Transmit Diversity", Magnilia Broadband Internet Article, 14 pages |  |
|  |  | HANSEN, MICHAEL "Overmolding: A Multifaceted Medical Device Technology", Medical Device \& Diagnostic Industry, (1/2006),5 pages |  |
|  |  | "Material Property Data for Various Thermoplastic Elastomers", MATLAB, (5/29/2007), 7 pages |  |
|  |  | MANNION, PATRICK "Antenna Diversity Doubles CDMA Net Capacity", EE Times, ( $5 / 12 / 2003$ ), 3 pages |  |
|  |  | BURK, STEVE "Overmolding of Embedded Electronics", Connector Specifier, Retrieved from the Internet at http:/cs.pennet.com on May 20, 2007,(4/2001),4 pages |  |
|  |  | SCHUSTER, MIKE et al., "Increasing the Frequency Response of the ADXL Series Accelerometers", Analog Devices Application Note AN-377, (2/2006), 1 page |  |
|  |  | "Small and Thin +_5g Accelerometer", Analog Devices - ADXL320, (2004), 16 pages |  |
|  |  | MATSAKIS, DEMETRIOS "The Timing Group Delay (TGD) Correction and GPS Timing Basis", Proceedings of the 63rd Annual Meeting of The Institute of Navigation, Cambridge, MA, (April 2007), 6 pages |  |
|  |  | "GPS Compass Solutions-Application vs. Accuracy", CEACT Information Systems. (9/13/06), 10 pages |  |
|  |  | "ET301 GPS-UAV Developement Platform", (7/12/06),11 pages |  |
|  |  | LEMAIRE, CHRISTOPHE "Surface Micromachined Sensors for Vehicle Navigation Systems", Analog Devices, Inc., Retrieved from the Internet from http://www.analog.com/en/content/0,2886,764\%255F800\%255F8077\%255F0,00. html on December 25, 2007.,(12/2007),4 pages |  |
|  |  | LI, XIAOJING et al., "The Complementary Characteristics of GPS and Accelerometer in Monitoring Structural Deformation", ION 2005 Meeting, (2005), 9 pages |  |



## OTHER DOCUMENTS -- NON PATENT LITERATURE DOCUMENTS

| $\begin{gathered} \text { Examiner } \\ \text { Initials }^{*} \end{gathered}$ | $\begin{aligned} & \text { Citite } \\ & \text { No } \end{aligned}$ | Include name of the author (in CAPITAL LETTERS), title of the article (when appropriate), title of the item (book, magazine, journal, serial, symposium, catalog, etc.), date, page(s), volume-issue number(s), publisher, city and/or country where published. | $\mathrm{T}^{2}$ |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  | LI, XIAOJING et al., "Full-Scale Structural Monitoring Using an Integrated GPS and Accelerometer System", University of New South Wales, (2/14/2006), 15 pages |  |

Electronic Patent Application Fee Transmittal

| Application Number: | 13356643 |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Filing Date: | 23-Jan-2012 |  |  |  |
| Title of Invention: | Apparatus and Method for Determining Location and Tracking Coordinates of a Tracking Device |  |  |  |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |  |  |  |
| Filer: | Christopher W. Lattin/Melissa Nelson |  |  |  |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |  |  |  |
| Filed as Large Entity |  |  |  |  |
| Utility under 35 USC 111 (a) Filing Fees |  |  |  |  |
| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in USD(\$) |
| Basic Filing: |  |  |  |  |
| Pages: |  |  |  |  |
| Claims: |  |  |  |  |
| Miscellaneous-Filing: |  |  |  |  |
| Petition: |  |  |  |  |
| Patent-Appeals-and-Interference: |  |  |  |  |
| Post-Allowance-and-Post-Issuance: |  |  |  |  |
| Extension-of-Time: |  |  |  |  |


| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in <br> USD(\$) |  |  |
| :--- | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Miscellaneous: |  |  |  |  |  |  |
| Submission- Information Disclosure Stmt | 1806 | 1 | 180 | 180 |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |
| Total in USD (\$) |  |  |  |  |  | $\mathbf{1 8 0}$ |


| Electronic Acknowledgement Receipt |  |
| :---: | :---: |
| EFS ID: | 13113227 |
| Application Number: | 13356643 |
| International Application Number: |  |
| Confirmation Number: | 6597 |
| Title of Invention: | Apparatus and Method for Determining Location and Tracking Coordinates of a Tracking Device |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |
| Customer Number: | 93892 |
| Filer: | Christopher W. Lattin/Melissa Nelson |
| Filer Authorized By: | Christopher W. Lattin |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |
| Receipt Date: | 26-JUN-2012 |
| Filing Date: | 23-JAN-2012 |
| Time Stamp: | 20:43:59 |
| Application Type: | Utility under 35 USC 111(a) |

## Payment information:

| Submitted with Payment | yes |  |
| :--- | :--- | :--- |
| Payment Type | Credit Card |  |
| Payment was successfully received in RAM | $\$ 180$ |  |
| RAM confirmation Number | 10927 |  |
| Deposit Account |  |  |
| Authorized User |  |  |
| File Listing: |  |  |
| Document <br> Number | Document Description | File Name |


| 1 |  | LB1006USD3ResponseasFiled. pdf |  | yes | 9 |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | Multipart Description/PDF files in .zip description |  |  |  |  |
|  | Document Description |  | Start | End |  |
|  | Amendment/Req. Reconsideration-After Non-Final Reject |  | 1 | 1 |  |
|  | Claims |  | 2 | 7 |  |
|  | Applicant Arguments/Remarks Made in an Amendment |  | 8 | 9 |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 2 | Information Disclosure Statement (IDS) <br> Form (SB08) | LB1006USD3IDSasFiled.pdf | 219993 <br> e99743c6cceebb400cd335502126f70425394e <br> 5a477 | no | 10 |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| This is not an USPTO supplied IDS fillable form |  |  |  |  |  |
|  |  | fee-info.pdf | 30251 | no | 2 |
|  |  |  |  c4676 |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| Total Files Size (in bytes) |  |  | 318952 |  |  |
| This Acknowledgement Receipt evidences receipt on the noted date by the USPTO of the indicated documents, characterized by the applicant, and including page counts, where applicable. It serves as evidence of receipt similar to a Post Card, as described in MPEP 503. |  |  |  |  |  |
| New Applications Under 35 U.S.C. 111 |  |  |  |  |  |
| If a new application is being filed and the application includes the necessary components for a filing date (see 37 CFR 1.53(b)-(d) and MPEP 506), a Filing Receipt (37 CFR 1.54) will be issued in due course and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the filing date of the application. |  |  |  |  |  |
| National Stage of an International Application under 35 U.S.C. 371 |  |  |  |  |  |
| If a timely submission to enter the national stage of an international application is compliant with the conditions of 35 U.S.C. 371 and other applicable requirements a Form PCT/DO/EO/903 indicating acceptance of the application as a national stage submission under 35 U.S.C. 371 will be issued in addition to the Filing Receipt, in due course. |  |  |  |  |  |
| If a new international application is being filed and the international application includes the necessary components fo an international filing date (see PCT Article 11 and MPEP 1810), a Notification of the International Application Number and of the International Filing Date (Form PCT/RO/105) will be issued in due course, subject to prescriptions concerning national security, and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the international filing date of the application. |  |  |  |  |  |



This collection of information is required by 37 CFR 1.16. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14 . This collection is estimated to take 12 minutes to complete, including gathering, preparing, and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

If you need assistance in completing the form, call 1-800-PTO-9199 and select option 2.


Spokane, WA 99201

Title:Apparatus and Method for Determining Location and Tracking Coordinates of a Tracking Device
Publication No.US-2012-0122480-A1
Publication Date:05/17/2012

## NOTICE OF PUBLICATION OF APPLICATION

The above-identified application will be electronically published as a patent application publication pursuant to 37 CFR 1.211, et seq. The patent application publication number and publication date are set forth above.

The publication may be accessed through the USPTO's publically available Searchable Databases via the Internet at www.uspto.gov. The direct link to access the publication is currently http://www.uspto.gov/patft/.

The publication process established by the Office does not provide for mailing a copy of the publication to applicant. A copy of the publication may be obtained from the Office upon payment of the appropriate fee set forth in 37 CFR 1.19(a)(1). Orders for copies of patent application publications are handled by the USPTO's Office of Public Records. The Office of Public Records can be reached by telephone at (703) 308-9726 or (800) 972-6382, by facsimile at (703) 305-8759, by mail addressed to the United States Patent and Trademark Office, Office of Public Records, Alexandria, VA 22313-1450 or via the Internet.

In addition, information on the status of the application, including the mailing date of Office actions and the dates of receipt of correspondence filed in the Office, may also be accessed via the Internet through the Patent Electronic Business Center at www.uspto.gov using the public side of the Patent Application Information and Retrieval (PAIR) system. The direct link to access this status information is currently http://pair.uspto.gov/. Prior to publication, such status information is confidential and may only be obtained by applicant using the private side of PAIR.

Further assistance in electronically accessing the publication, or about PAIR, is available by calling the Patent Electronic Business Center at 1-866-217-9197.

Office of Data Managment, Application Assistance Unit (571) 272-4000, or (571) 272-4200, or 1-888-786-0101

United States Patent and Trademark Office
P.O. Box 1450

Alexandria, Virginia 22313-1450


Please find below and/or attached an Office communication concerning this application or proceeding.
The time period for reply, if any, is set in the attached communication.
Notice of the Office communication was sent electronically on above-indicated "Notification Date" to the following e-mail address(es):
info@timberlinepatents.com melissa@timberlinepatents.com mark_farrell@comcast.net


## DETAILED ACTION

## Claim Objections

1. Claims 7 and 8 are objected to because of the following informalities:

Regarding claim 7, line 1, change "The device of claim 8" to --The device of claim 1--
Regarding claim 8 , line 1 , change "The device of claim 8 " to --The device of claim 1--
Appropriate correction is required.

## Claim Rejections - 35 USC § 103

2. The following is a quotation of 35 U.S.C. 103(a) which forms the basis for all obviousness rejections set forth in this Office action:
(a) A patent may not be obtained though the invention is not identically disclosed or described as set forth in section 102 of this title, if the differences between the subject matter sought to be patented and the prior art are such that the subject matter as a whole would have been obvious at the time the invention was made to a person having ordinary skill in the art to which said subject matter pertains. Patentability shall not be negatived by the manner in which the invention was made.
3. Claims 1, 2, 4-11, 13, 14, and 16-23 are rejected under 35 U.S.C. 103(a) as being unpatentable over Suprun et al. (US 7,192,223) in view of Tsai (US 2007/0057068).

Regarding claim 1: Suprun et al. disclose location tracking device comprising transceiver circuitry to receive at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information; accelerometer circuitry to measure displacements of the portable electronic tracking device; and processor circuitry configured to process the displacements (fig. 1, col. 2, lines 14-20, and col. 4, lines 51-64). Suprun et al. disclose last known location data of the electronic tracking device but do not teach a battery power monitor configured to activate and deactivate at least one portion of signaling circuitry in response to the

Art Unit: 2612
accelerometer circuitry detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device since last known location coordinate measurement. However, using a battery power monitor configured to activate and deactivate at least one portion of signaling circuitry in response to the accelerometer circuitry detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device is known in the art as taught by Tsai (paragraph 0021). Therefore, it would have been obvious to one of ordinary skill in the art at the time the invention was made to utilize the technique of Tsai in the system of Suprun et al. in order to achieve the power saving purpose.

Regarding claim 2: Suprun et al. disclose wherein the displacements comprise movements of an object or individual associated with the device (col. 10, lines 38-41).

Regarding claim 4: Suprun et al. disclose wherein the accelerometer comprises a multibeam structure having at least one beam, of the multi-beam structure comprising a directional orientation substantially orthogonal to at least one other beam of the multi-beam structure (col. 6, lines 15-20).

Regarding claim 5: Suprun et al. disclose wherein the processor circuitry is further configured to compute the location coordinates of the device from the at least one portion of the receive communication signal and the displacements of the electronic tracking device (see figure 1).

Regarding claim 6: Suprun et al. disclose wherein the displacements are transmitted to a monitoring station to determine current location coordinates information of the portable electronic tracking device based in part on the displacements and at least one of last known
location coordinates of the electronic tracking device, last known location coordinates of another electronic tracking device, and landmark location coordinates (fig. 2, col. 10, lines 38-54).

Regarding claim 7: Tsai discloses wherein the battery power monitor is configured to deactivate at least one portion of the signaling circuitry when the accelerometer circuitry detects a substantially stationary position of the electronic tracking device (paragraph 0021).

Regarding claim 8: Tsai discloses wherein the battery power monitor is configured to activate at least one portion of the signaling circuitry when the accelerometer circuitry detects that the electronic tracking device is not in a substantially stationary position (paragraph 0021).

Regarding claim 9: Suprun et al. disclose wherein the transceiver is configured to receive the at least one portion of the receive communication signal from a GPS satellite and from a wireless communication network (col. 11, lines 15-23).

Regarding claim 10: Tsai discloses wherein the accelerometer is configured to measure a physical impact to the device (paragraph 0024).

Regarding claim 11: Suprun et al. and Tsai do not disclose wherein a user is alerted of the physical impact based in part on a magnitude value of the physical impact. Since Tsai teaches characteristic of physical impacts to the device, it would have been obvious to the skilled artisan to modify the system of the combination so that the user is alerted of the physical impact based in part on a magnitude value of the physical impact which is an advantage.

Regarding claim 13: All the claim subject matter is already discussed in respect to claim 1 above.

Regarding claim 14: Refer to claim 2 above.
Regarding claim 16: Refer to claim 5 above.

Regarding claim 17: Refer to claim 6 above.
Regarding claim 18: Refer to claim 5 above.
Regarding claim 19: Refer to claim 7 above.
Regarding claim 20: Refer to claim 8 above.
Regarding claim 21: Refer to claim 9 above.
Regarding claim 22: Refer to claim 10 above.
Regarding claim 23: Refer to claim 11 above.

## Allowable Subject Matter

4. Claims 3, 12, and 15 are objected to as being dependent upon a rejected base claim, but would be allowable if rewritten in independent form including all of the limitations of the base claim and any intervening claims.

The following is an examiner's statement of reasons for allowance:
Regarding claims 3, 12, and 15, patentability resides in "wherein the processor circuitry is further configured to associate the displacements with a specified pattern and generate an alert message in response to the specified pattern".

## Conclusion.

5. Any inquiry concerning this communication or earlier communications from the examiner should be directed to Phung Nguyen whose telephone number is 571-272-2968. The examiner can normally be reached on Monday to Friday from 8:00am to 4:30pm.

If attempts to reach the examiner by telephone are unsuccessful, the examiner's supervisor, Daniel J. Wu, can be reached on 571-272-2964. The fax phone number for this Group is 571-273-8300.

Application/Control Number: 13/356,643
Page 6
Art Unit: 2612

Any inquiry of a general nature or relating to the status of this application or proceeding should be directed to the Group receptionist whose telephone number is 571-272-2600.
/PHUNG NGUYEN/
Primary Examiner, Art Unit 2612
Date: March 19, 2012

| Notice of References Cited | Application/Control No. <br>  <br> $13 / 356,643$ |  | Applicant(s)/Patent Under <br> Reexamination <br> SCALISI ET AL. |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
|  | Examiner <br> PHUNG NGUYEN | Art Unit <br> 2612 | Page 1 of 1 |

U.S. PATENT DOCUMENTS

| $*$ |  | Document Number <br> Country Code-Number-Kind Code | Date <br> MM-YYYY | Name | Classification |
| :---: | :---: | :--- | :--- | :--- | :---: |
| $*$ | A | US-7,292,223 | $11-2007$ | Suprun et al. | $345 / 156$ |
| $*$ | B | US-2007/0057068 | $03-2007$ | Tsai, Hsin-Feng | $235 / 472.01$ |
| $*$ | C | US-2007/0103296 | $05-2007$ | Paessel et al. | $340 / 539.22$ |
| $*$ | D | US-2006/0161377 | $07-2006$ | Rakkola et al. | $702 / 141$ |
|  | E | US- |  |  |  |
|  | F | US- |  |  |  |
|  | G | US- |  |  |  |
|  | H | US- |  |  |  |
|  | I | US- |  |  |  |
|  | J | US- |  |  |  |
|  | K | US- |  |  |  |
|  | L | US- |  |  |  |
|  | M | US- |  |  |  |

FOREIGN PATENT DOCUMENTS

| $*$ |  | Document Number <br> Country Code-Number-Kind Code | Date <br> MM-YYYY | Country | Name |  |
| :--- | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  | N |  |  |  |  |  |
|  | O |  |  |  |  |  |
|  | P |  |  |  |  |  |
|  | Q |  |  |  |  |  |
|  | R |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |  |

NON-PATENT DOCUMENTS

| $*$ |  | Include as applicable: Author, Title Date, Publisher, Edition or Volume, Pertinent Pages) |
| :---: | :---: | :---: |
|  | U |  |
|  | $v$ |  |
|  | w |  |
|  |  |  |

[^6]Dates in MM-YYYY format are publication dates. Classifications may be US or foreign.

| Index of Claims | Application/Control No. $13356643$ | Applicant(s)/Patent Under Reexamination <br> SCALISI ET AL. |
| :---: | :---: | :---: |
|  | Examiner <br> PHUNG NGUYEN | Art Unit $2612$ |


| $\checkmark$ | Rejected |
| :--- | :--- |
| $=$ | Allowed |


| - | Cancelled |
| :---: | :--- |
| $\div$ | Restricted |


| $\mathbf{N}$ | Non-Elected |
| :--- | :--- |
| $\mathbf{I}$ | Interference |


| $\mathbf{A}$ | Appeal |
| :---: | :---: |
| $\mathbf{O}$ | Objected |



## BIB DATA SHEET

CONFIRMATION NO. 6597


| Search Notes | Application/Control No. $13356643$ | Applicant(s)/Patent Under Reexamination <br> SCALISI ET AL. |
| :---: | :---: | :---: |
|  | Examiner <br> PHUNG NGUYEN | Art Unit $2612$ |


| SEARCHED |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :---: | :---: |
| Class | Subclass | Date | Examiner |  |
| 340 | $539.13,539.3,636.1$ | $03 / 19 / 12$ | PTN |  |
| 455 | 574 | $03 / 19 / 12$ | PTN |  |

## SEARCH NOTES

| Search Notes | Date | Examiner |
| :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |


| INTERFERENCE SEARCH |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Class | Subclass | Date | Examiner |  |
|  |  |  |  |  |


|  |  |
| :--- | :--- |

United States Patent and Trademark Office


APPLICATION NUMBER $\quad$ FLING OR 371(C) DATE
13/356,643
FLING OR 371(C) DATE $\quad$ FIRST NAMED APPLICANT

93892
Timberline Patent Law Group
108 N. Washington St.
Suite 417
Spokane, WA 99201
Date Mailed: 02/08/2012

## NOTICE OF ACCEPTANCE OF POWER OF ATTORNEY

This is in response to the Power of Attorney filed 01/23/2012.
The Power of Attorney in this application is accepted. Correspondence in this application will be mailed to the above address as provided by 37 CFR 1.33.
/bphe/

Office of Data Management, Application Assistance Unit (571) 272-4000, or (571) 272-4200, or 1-888-786-0101


Date Mailed: 02/08/2012

Receipt is acknowledged of this non-provisional patent application. The application will be taken up for examination in due course. Applicant will be notified as to the results of the examination. Any correspondence concerning the application must include the following identification information: the U.S. APPLICATION NUMBER, FILING DATE, NAME OF APPLICANT, and TITLE OF INVENTION. Fees transmitted by check or draft are subject to collection. Please verify the accuracy of the data presented on this receipt. If an error is noted on this Filing Receipt, please submit a written request for a Filing Receipt Correction. Please provide a copy of this Filing Receipt with the changes noted thereon. If you received a "Notice to File Missing Parts" for this application, please submit any corrections to this Filing Receipt with your reply to the Notice. When the USPTO processes the reply to the Notice, the USPTO will generate another Filing Receipt incorporating the requested corrections

## Applicant(s)

Joseph F. Scalisi, Yorba Linda, CA;
David Butler, Staffordshire, UNITED KINGDOM;
Roger B. Anderson, Arcadia, CA;
Desiree Mejia, Redondo Beach, CA;
Michael L. Beydler, Irvine, CA;
Assignment For Published Patent Application
Location Based Technologies Inc., Irvine, CA
Power of Attorney: The patent practitioners associated with Customer Number $\underline{93892}$

## Domestic Priority data as claimed by applicant

This application is a DIV of 11/969,905 01/06/2008 PAT 8102256
Foreign Applications (You may be eligible to benefit from the Patent Prosecution Highway program at the USPTO. Please see http://www.uspto.gov for more information.)

If Required, Foreign Filing License Granted: 02/03/2012
The country code and number of your priority application, to be used for filing abroad under the Paris Convention, is US $13 / 356,643$

Projected Publication Date: 05/17/2012
Non-Publication Request: No
Early Publication Request: No
** SMALL ENTITY **

## Title

Apparatus and Method for Determining Location and Tracking Coordinates of a Tracking Device

## Preliminary Class

701

## PROTECTING YOUR INVENTION OUTSIDE THE UNITED STATES

Since the rights granted by a U.S. patent extend only throughout the territory of the United States and have no effect in a foreign country, an inventor who wishes patent protection in another country must apply for a patent in a specific country or in regional patent offices. Applicants may wish to consider the filing of an international application under the Patent Cooperation Treaty (PCT). An international (PCT) application generally has the same effect as a regular national patent application in each PCT-member country. The PCT process simplifies the filing of patent applications on the same invention in member countries, but does not result in a grant of "an international patent" and does not eliminate the need of applicants to file additional documents and fees in countries where patent protection is desired.

Almost every country has its own patent law, and a person desiring a patent in a particular country must make an application for patent in that country in accordance with its particular laws. Since the laws of many countries differ in various respects from the patent law of the United States, applicants are advised to seek guidance from specific foreign countries to ensure that patent rights are not lost prematurely.

Applicants also are advised that in the case of inventions made in the United States, the Director of the USPTO must issue a license before applicants can apply for a patent in a foreign country. The filing of a U.S. patent application serves as a request for a foreign filing license. The application's filing receipt contains further information and guidance as to the status of applicant's license for foreign filing.

Applicants may wish to consult the USPTO booklet, "General Information Concerning Patents" (specifically, the section entitled "Treaties and Foreign Patents") for more information on timeframes and deadlines for filing foreign patent applications. The guide is available either by contacting the USPTO Contact Center at 800-786-9199, or it can be viewed on the USPTO website at http://www.uspto.gov/web/offices/pac/doc/general/index.html.

For information on preventing theft of your intellectual property (patents, trademarks and copyrights), you may wish to consult the U.S. Government website, http://www.stopfakes.gov. Part of a Department of Commerce initiative, this website includes self-help "toolkits" giving innovators guidance on how to protect intellectual property in specific countries such as China, Korea and Mexico. For questions regarding patent enforcement issues, applicants may call the U.S. Government hotline at 1-866-999-HALT (1-866-999-4158).

## LICENSE FOR FOREIGN FILING UNDER

Title 35, United States Code, Section 184
Title 37, Code of Federal Regulations, 5.11 \& 5.15

## GRANTED

The applicant has been granted a license under 35 U.S.C. 184, if the phrase "IF REQUIRED, FOREIGN FILING LICENSE GRANTED" followed by a date appears on this form. Such licenses are issued in all applications where the conditions for issuance of a license have been met, regardless of whether or not a license may be required as
set forth in 37 CFR 5.15. The scope and limitations of this license are set forth in 37 CFR 5.15(a) unless an earlier license has been issued under 37 CFR 5.15 (b). The license is subject to revocation upon written notification. The date indicated is the effective date of the license, unless an earlier license of similar scope has been granted under 37 CFR 5.13 or 5.14.

This license is to be retained by the licensee and may be used at any time on or after the effective date thereof unless it is revoked. This license is automatically transferred to any related applications(s) filed under 37 CFR 1.53(d). This license is not retroactive.

The grant of a license does not in any way lessen the responsibility of a licensee for the security of the subject matter as imposed by any Government contract or the provisions of existing laws relating to espionage and the national security or the export of technical data. Licensees should apprise themselves of current regulations especially with respect to certain countries, of other agencies, particularly the Office of Defense Trade Controls, Department of State (with respect to Arms, Munitions and Implements of War (22 CFR 121-128)); the Bureau of Industry and Security, Department of Commerce (15 CFR parts 730-774); the Office of Foreign AssetsControl, Department of Treasury ( 31 CFR Parts 500+) and the Department of Energy.

## NOT GRANTED

No license under 35 U.S.C. 184 has been granted at this time, if the phrase "IF REQUIRED, FOREIGN FILING LICENSE GRANTED" DOES NOT appear on this form. Applicant may still petition for a license under 37 CFR 5.12, if a license is desired before the expiration of 6 months from the filing date of the application. If 6 months has lapsed from the filing date of this application and the licensee has not received any indication of a secrecy order under 35 U.S.C. 181, the licensee may foreign file the application pursuant to 37 CFR 5.15 (b).

## SelectUSA

The United States represents the largest, most dynamic marketplace in the world and is an unparalleled location for business investment, innovation and commercialization of new technologies. The USA offers tremendous resources and advantages for those who invest and manufacture goods here. Through SelectUSA, our nation works to encourage, facilitate, and accelerate business investment. To learn more about why the USA is the best country in the world to develop technology, manufacture products, and grow your business, visit SelectUSA.gov.


## POWER OF ATTORNEY TO PROSECUTE APPLICATIONS BEFORE THE USPTO

I hereby revoke all previous powers of attomey given in the application identified in the attached statement under 37 CFR $3.73(b)$.
I hereby appoint:
Practithers associated with the Customer Number:


## OR

Practioner(s) named beiow (if more than ten patent practitioners are to be namect, then a customer number must be used):

as aturney(s) or agent(s) to represent the undersigned before the United States Paten and Trademark Office (USPTO) in connection with any and all patent applications sssigned only to the undersigned according to the USOYO assignment records or assignment documents attached to this fom in accordance with 37 CFR $3.73(\mathrm{~b})$.

Plaase change the correspondence address for the application identified in the attoched statement under 37 CFR 3.73 (b) to:


| Fimb or <br> Individual Name |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Address |  | State |  |
| City |  | Enall\| |  |
| Country |  |  |  |

Assignee Name and Address:
Location Based Technologies, Inc.
38 Discovery Suite 150
irvine, CA 92618

A copy of this form, together with a statement under 37 CFR 3.73 (b) (Form PTOISE/96 or equivalent) is required to be filed in each application in which this form is used. The statement under 37 CFR 3.73(b) may be completed by one of the practitioners appointed in this form if the appointed practitioner is authorized to act on behalf of the assignee, and must identify the appligation in which this Power of Attorney is to be filed.


 to complete, ineluding gathering, prepering, end submiting the completed application torm to the USPTO. Time wilvary depending upon the individual case. Any omments on the amount of time yu require to complete this form andior suggestions for reducing that burden should be sent to the chiat information Offer. US. Patent and Trademats Office US Deparment of Commerce, PO. Box 1450 , Alexandria, VA $22313-1450$. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMSTO THIS AODRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P. O. EOX 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

H you need assistance in completing the tom, call $1-800$ - 70.9199 and selecr ontion 2.

## STATEMENT UNDER 37 CFR 3.73(b)

Applicant/Patent Owner: Location Based Technologies, Inc.
Application No./Patent No.: 11/969,905 Filed/lssue Date: January 6, 2008
Titled: APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE

Location Based Technologies, Inc. , a Corporation
(Name of Assignee)
(Type of Assignee, e.g., corporation, partnership, university, government agency, etc.
states that it is:

1. $X$ the assignee of the entire right, title, and interest in;
2. $\square$ an assignee of less than the entire right, title, and interest in
(The extent (by percentage) of its ownership interest is $\qquad$ \%); or
3. $\square$ the assignee of an undivided interest in the entirety of (a complete assignment from one of the joint inventors was made) the patent application/patent identified above, by virtue of either:
A. X An assignment from the inventor(s) of the patent application/patent identified above. The assignment was recorded in the United States Patent and Trademark Office at Reel 020390 copy therefore is attached.
OR
B. $\square$ A chain of title from the inventor(s), of the patent application/patent identified above, to the current assignee as follows:
$\qquad$ To: $\qquad$
The document was recorded in the United States Patent and Trademark Office at Reel $\qquad$ , Frame $\qquad$ , or for which a copy thereof is attached.
4. From:

To:
The document was recorded in the United States Patent and Trademark Office at Reel $\qquad$ , Frame $\qquad$ , or for which a copy thereof is attached.
3. From: $\qquad$ To:

The document was recorded in the United States Patent and Trademark Office at Reel $\qquad$ , Frame $\qquad$ , or for which a copy thereof is attached.

Additional documents in the chain of title are listed on a supplemental sheet(s).
X As required by 37 CFR 3.73 (b)(1)(i), the documentary evidence of the chain of title from the original owner to the assignee was, or concurrently is being, submitted for recordation pursuant to 37 CFR 3.11.
[NOTE: A separate copy (i.e., a true copy of the original assignment document(s)) must be submitted to Assignment Division in accordance with 37 CFR Part 3, to record the assignment in the records of the USPTO. See MPEP 302.08]

The undersigned (whose title is supplied below) is authorized to act on behalf of the assignee.
/Christopher Lattin/
Signature
Christopher W. Lattin/Reg. No. 56064
Printed or Typed Name

January 24, 2011
Date

## Attorney of Record

Title

This collection of information is required by 37 CFR 3.73 (b). The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.11 and 1.14 . This collection is estimated to take 12 minutes to complete, including gathering, preparing, and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Privacy Act Statement

The Privacy Act of 1974 (P.L. 93-579) requires that you be given certain information in connection with your submission of the attached form related to a patent application or patent. Accordingly, pursuant to the requirements of the Act, please be advised that: (1) the general authority for the collection of this information is 35 U.S.C. 2(b)(2); (2) furnishing of the information solicited is voluntary; and (3) the principal purpose for which the information is used by the U.S. Patent and Trademark Office is to process and/or examine your submission related to a patent application or patent. If you do not furnish the requested information, the U.S. Patent and Trademark Office may not be able to process and/or examine your submission, which may result in termination of proceedings or abandonment of the application or expiration of the patent.

The information provided by you in this form will be subject to the following routine uses:

1. The information on this form will be treated confidentially to the extent allowed under the Freedom of Information Act (5 U.S.C. 552) and the Privacy Act (5 U.S.C 552a). Records from this system of records may be disclosed to the Department of Justice to determine whether disclosure of these records is required by the Freedom of Information Act.
2. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, in the course of presenting evidence to a court, magistrate, or administrative tribunal, including disclosures to opposing counsel in the course of settlement negotiations.
3. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Member of Congress submitting a request involving an individual, to whom the record pertains, when the individual has requested assistance from the Member with respect to the subject matter of the record.
4. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to a contractor of the Agency having need for the information in order to perform a contract. Recipients of information shall be required to comply with the requirements of the Privacy Act of 1974, as amended, pursuant to 5 U.S.C. 552a(m).
5. A record related to an International Application filed under the Patent Cooperation Treaty in this system of records may be disclosed, as a routine use, to the International Bureau of the World Intellectual Property Organization, pursuant to the Patent Cooperation Treaty.
6. A record in this system of records may be disclosed, as a routine use, to another federal agency for purposes of National Security review (35 U.S.C. 181) and for review pursuant to the Atomic Energy Act (42 U.S.C. 218(c)).
7. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the Administrator, General Services, or his/her designee, during an inspection of records conducted by GSA as part of that agency's responsibility to recommend improvements in records management practices and programs, under authority of 44 U.S.C. 2904 and 2906. Such disclosure shall be made in accordance with the GSA regulations governing inspection of records for this purpose, and any other relevant (i.e., GSA or Commerce) directive. Such disclosure shall not be used to make determinations about individuals.
8. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to the public after either publication of the application pursuant to 35 U.S.C. 122(b) or issuance of a patent pursuant to 35 U.S.C. 151. Further, a record may be disclosed, subject to the limitations of 37 CFR 1.14, as a routine use, to the public if the record was filed in an application which became abandoned or in which the proceedings were terminated and which application is referenced by either a published application, an application open to public inspection or an issued patent.
9. A record from this system of records may be disclosed, as a routine use, to a Federal, State, or local law enforcement agency, if the USPTO becomes aware of a violation or potential violation of law or regulation.

## LBTECH.012A

## Declaration and Power of Attorney for Patent Application

As a below named inventor, I hereby declare that:
My residence, post office address and citizenship are as stated below next to my name;
I believe I am the original, first and sole inventor (if only one name is listed below) or an original, first and joint inventor (if plural names are listed below) of the subject matter which is claimed and for which a patent is sought on the invention entitled:

## "APPARATUS AND METHOD FOR DETERMNING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE"

the specification of which $\mathbb{x}$ is attached hereto.

- was filed on $\qquad$
Application Serial No. $\qquad$ and was amended on $\qquad$
I hereby state that I have reviewed and understand the contents of the above-identified specification, including the claims, as amended by any amendment referred to above.

I acknowledge the duty to disclose information which is material to the patentability of this application in accordance with Title 37, Code of Federal Regulations, Section 1.56(a).

I hereby claim foreign priority benefits under Title 35, United States Code, Section 119, of any foreign application(s) for patent or inventor's certificate listed below and have also identified below any foreign application for patent or inventor's certificate having a filing date before that of the application on which priority is claimed:

Prior Foreign Application(s) (Number/Country/Date Filed/Priority Claims: Yes/No)

## No

I hereby claim the benefit under Title 35, United States Code, Section 120, of any United States application(s) listed below and, insofar as the subject matter of each of the claims of this application is not disclosed in the prior United States application in the manner provided by the first paragraph of Title 35, United States Code, Section II2, I acknowledge the duty to disclose material information as defined in Title 37, Code of Federal Regulations, Section 1.56(a), which occurred between the filing date of the prior application and the national or PCT international filing date of this application (list application Serial No./Filing Date/Status): Prior US/PCT Application(s) (Number/Date Filed/Priority Claims: Yes/No)

No

## 1.ßTI: CH. (0)2A

POWER OF ATTORNEY: As a named inventor, I hereby revoke any previous power of attorney in the subject application, and hereby appoint the following to prosecute this application and transact all business in the Patent and Trademark Office connected therewith, with full power of substitution and revocation to prosecute this application and to transact all business in the U.S. Patent and Trademark Once connected herewith.

USPTO Customer No. 70.515
I. aw Office of Robert E. Kasody. Professional Corporation

6601 Center Drive West. Suite 500
Los Angeles. CA 90045
SHEND CORRESPONDENCE TO:
DIRIECTTELEPHONECALLSTO:
Law Office of Robert E. Kasody, Professional Corp. Name: Robert E. Kasody
6601 Center Drive West. Suite 500
Telephone: (310) 348-8195
Los Angeles. CA 90045
I hereby declare that all statements made herein of my own knowledge are true and that all statements made on information and belief are believed to be true; and further that these statements were made with the knowledge that willful false statements and the like so made are punishable by fine or imprisonment, or both, under Section 1001 of Title 18 of the United States Code and that such willful false statements may jeopardize the validity of the application or any patent issued thereon.

Full name of sole or I st or joint inventor __ Joseph F. Scalisi
Residence: 21520 Yorba Li fda Blvd., O357, Yorba Linda, C^, 92887

Dated: $\operatorname{Din} 152008$
Citizenship: USA 92887

Full name of sole or ard or joint inventor: David Butler
Inventor's Signature:


Dated:15/V28
Residence:9A East Butts Road, Rugeley. Staffordshire WS152LU England Citizenship: UK Post Office Address: 9A East Butts Road, Rugeley, Staffordshire WS152L.U England

Full name of sole or Brad or joint inventor: Roger B. Anderson
Inventor's Signature: toup-tafe
Dated: 1.15 .08
Residence: 928 Othello St.. Arcadia. CA, $\$ 1006$
Citizenship: USA
Post Office Address: 713 W. Duarte Rd. \#G-170, Arcadia, CA 91007

LBTECH.012A


Full name of sole or 5 th or joint inventor: _ Michael L. Beydler

Inventor's Signature:


Residence: 2575 M
Post Office Address: 2575 McCabe Way \#230, Irvine, CA, 92614

Dated:1-125.200 Citizenship: USA

who proved to me on the basis of satisfactory evidence to be the persons) whose name (s) is/are subscribed to the within instrument and acknowledged to me that he/she/they executed the same in his/her/their authorized capacity(ies). and that by his/ner/their signatures) on the instrument the persons), or the entity upon behalf of which the persons) acted, executed the instrument.


Piso Notary Sea. Above
I certify under PENALTY OF PERJURY under the laws of the State of California that the foregoing paragraph is true and correct.

OPTIQNAL
Though the information below is not required by law, it may prove valuable to persons relying on the document and could prevent fraudulent removal and reattachment of this form to another document.

## Description of Attached Document

Title or Type of Document: $\qquad$
Document Date: $\qquad$ Number of Pages: $\qquad$
Signers) Other Than Named Above:

## Capacity(ies) Claimed by Signers)




Figure 1


Figure 2

Exhibit 2012


Figure 3


## Secrecy Order 37 CFR 5.2

$\square$Portions or all of the application associated with this Application Data Sheet may fall under a Secrecy Order pursuant to 37 CFR 5.2 (Paper filers only. Applications that fall under Secrecy Order may not be filed electronically.)

## Applicant Information

## Applicant 1



Mailing Address of Applicant:

| Address 1 |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Address 2 |  |  |  |
| City | Yorba Linda | State/Province | CA |
| Postal Code | 92887 | Country | United States of America |

## Applicant Information

## Applicant 2

| Applicant Authority | $\boxed{x}$ | Inventor | $\square$ | Legal Representative under 35 |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
| Party of Interest under 35 U.S.C. |  |  |  |  |


| Application Data Sheet 37 CFR 1.76 | Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |
| :--- | :--- | :--- |
|  | Application Number |  |
| Title of Invention | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING <br> COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |


|  |  | U.S.C. 117 |  |  |  | 118 |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Prefix | Given Name |  | Middle Name |  | Family | ame | Suffix |
|  | David |  |  |  | Butler |  |  |
| Residence Information (Select One) |  |  | US Residency | X | Non US Residency |  | Active US military Service |
| City | Staffordshire | State |  | Countr | of Residence | GB |  |
| Citizenship under 37 CFR 1.41(b) |  | GB |  |  |  |  |  |

Mailing Address of Applicant:

| Address 1 | 9A East Butts Road |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :---: |
| Address 2 | Rugeley | State/Province |  |  |
| City | Staffordshire | Country | United Kingdom |  |
| Postal Code | WS152LU |  |  |  |

## Applicant Information

| Applicant 3 |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Appli | hority | x | Inventor |  |  |  |  | under |  |  | of Interest under 35 U.S.C. 118 |
| Prefix | Given Name |  |  |  | Middle Name |  |  |  | Family Name |  | Suffix |
|  | Roger |  |  |  | B. |  |  |  | Anderson |  |  |
| Residence Information (Select One) |  |  |  | X | US Residency |  |  | Non US Residency |  |  | Active US military Service |
| City | Arcadia |  |  | State | CA |  |  | of Re | dence | US |  |
| Citizenship under 37 CFR 1.41(b) |  |  |  | US |  |  |  |  |  |  |  |

## Mailing Address of Applicant:

## Address 1

713 W. Duarte Rd., \#G-170

| Application Data Sheet 37 CFR 1.76 | Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |
| :--- | :--- | :--- |
|  | Application Number |  |
| Title of Invention | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING <br> COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |


| Address 2 |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| City | Arcadia | State/Province | CA |
| Postal Code | 91007 | Country | United States of America |

## Applicant Information



Mailing Address of Applicant:

| Address 1 | 1874 S. Pacific Coast Hwy \#906 |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Address 2 |  |  |  |
| City | Redondo Beach | State/Province | CA |
| Postal Code | 90277 | Country | United States of America |

## Applicant Information

## Applicant 5

| Applicant Authority | x | Inventor | $\square$ | Legal Representative under 35 <br> U.S.C. 117 |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | | Party of Interest under 35 U.S.C. |
| :--- |
| 118 |


| Application Data Sheet 37 CFR 1.76 | Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |
| :--- | :--- | :--- |
|  | Application Number |  |
| Title of Invention | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING <br> COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |



Mailing Address of Applicant:

| Address 1 | 2575 McCabe Way \#230 |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Address 2 |  |  |  |
| City | Irvine | State/Province | CA |
| Postal Code | 92614 | Country | United States of America |

## Correspondence Information:

Enter either Customer Number or complete the Correspondence Information section below. For further information see 37 CFR 1.33(a).

## Application Information:



| Application Data Sheet 37 CFR $\mathbf{1 . 7 6}$ | Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |
| :--- | :--- | :--- |
|  | Application Number |  |
| Title of Invention | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING <br> COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |


| Suggested Technology Center (if any) |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :---: |
| Total Number of Drawing Sheets (if any) | 3 | Selected Figure for Publication (if any) | 1 |  |

## Publication Information:

Request Early Publication (Fee required at time of Request 37 CFR 1.219)
Request Not to Publish. I hereby request that the attached application not be published under 35 U.S. C. 122(b) and certify that the invention disclosed in the attached application has not and will not be the subject of an application filed in another country, or under a multilateral international agreement, that requires publication at eighteen months after filing.

## Representative Information:

Representative information should be provided for all practitioners having a power of attorney in the application. Providing this information in the Application Data Sheet does not constitute a power of attorney in the application (see 37 CFR 1.32). Enter either Customer Number or complete the Representative Name section below. If both sections are completed the Customer Number will be used for the Representative Information during processing

| Please Select One: | $\boxed{x}$ | Customer Number | $\square$ | US Patent Practitioner | $\square$ |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
| Customer Number | 93892 |  |  |  |  |

## Domestic Benefit/National Stage Information:

This section allows for the applicant to either claim benefit under 35 U.S.C. 119(e), 120, 121, or 365(c) or indicate National Stage entry from a PCT application. Providing this information in the application data sheet constitutes the specific reference required by 35 U.S.C. 119(e) or 120, and 37 CFR 1.78(a) (2) or CFR 1.78(a) (4), and need not otherwise be made part of the specification.
Prior Application Status

| Application Number | Continuity Type | Prior Application Number | Filing Date |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| This Application | Divisional of | $11 / 969,905$ | January 6, 2008 |

## Foreign Priority Information:

This section allows for the applicant to claim benefit of foreign priority and to identify any prior foreign application for which priority is not claimed. Providing this information in the application data sheet constitutes the claim for priority as required by 35 U.S.C. 119(b) and 37 CFR 1.55(a).

| Application Data Sheet 37 CFR 1.76 | Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |
| :--- | :--- | :--- |
|  | Application Number |  |
| Title of Invention | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING <br> COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |


| Application Number | Country | Parent Filing Date | Priority Claimed |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
|  |  |  |  | Yes |  |

## Assignee Information:

Providing this information in the application data sheet does not substitute for compliance with any requirement of part 3 of Title 37 of the CFR to have an assignment recorded in the Office.

| If the Assignee is an Organization check here. |  |  |  | $x$ |
| :--- | :--- | :---: | :---: | :---: |
| Organization Name | Location Based Technologies Inc. |  |  |  |
| Mailing Address Information: |  |  |  |  |


| Address 1 |  |  |  |  |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :---: | :---: |
| Address 2 |  |  |  |  |  |
| City | Irvine | State/Province | CA |  |  |
| Country | United States of America | Postal Code | 92618 |  |  |
| Phone Number | $888-600-1044$ | Fax Number | $714-200-0287$ |  |  |
| Email Address | joseph@pocketfinder.com |  |  |  |  |

## Signature:

A signature of the applicant or representative is required in accordance with 37 CFR 1.33 and 10.18 . Please see 37 CFR 1.4(d) for the form of the signature.

| Signature | /Christopher Lattin/ |  |  | Date | 2012-01-23 |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
| First Name | Christopher | Last Name | Lattin | Registration Number | 56064 |

This collection of information is required by 37 CFR 1.76. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 23 minutes to complete, including gathering, preparing, and submitting the completed application data sheet form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and

| Application Data Sheet 37 CFR 1.76 | Attorney Docket Number | LB1-006USD3 |
| :--- | :--- | :--- |
|  | Application Number |  |
| Title of Invention | APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING <br> COORDINATES OF A TRACKING DEVICE |  |

Trademark Office, U.S. Department of Commerce, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450.

## Electronic Patent Application Fee Transmittal

| Application Number: |  |
| :--- | :--- |
|  |  |
| Filing Date: |  |
|  | Apparatus and Method for Determining Location and Tracking Coordinates <br> of a Tracking Device |
| Title of Invention: |  |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |
| Filer: | Christopher W. Lattin |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |

Filed as Small Entity
Utility under 35 USC 111 (a) Filing Fees

| Description | Fee Code | Quantity | Amount | Sub-Total in <br> USD(\$) |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |

## Basic Filing:

| Utility filing Fee (Electronic filing) | 4011 | 1 | 95 | 95 |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Utility Search Fee | 2111 | 1 | 310 | 310 |
| Utility Examination Fee | 2311 | 1 | 125 | 125 |

## Pages:

## Claims:

| Claims in excess of 20 | 2202 | 3 | 30 | 90 |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |

## Miscellaneous-Filing:

## Petition:

| Description | Fee Code | Quantity | Amount |
| :--- | :--- | :--- | :--- |
| Patent-Appeals-and-Interference: | Sub-Total in <br> USD(\$) |  |  |
| Post-Allowance-and-Post-Issuance: |  |  |  |
| Extension-of-Time: |  |  |  |
| Miscellaneous: |  |  |  |


| Electronic Acknowledgement Receipt |  |
| :---: | :---: |
| EFS ID: | 11902620 |
| Application Number: | 13356643 |
| International Application Number: |  |
| Confirmation Number: | 6597 |
| Title of Invention: | Apparatus and Method for Determining Location and Tracking Coordinates of a Tracking Device |
| First Named Inventor/Applicant Name: | Joseph F. Scalisi |
| Customer Number: | 93892 |
| Filer: | Christopher W. Lattin |
| Filer Authorized By: |  |
| Attorney Docket Number: | LB1-006USD3 |
| Receipt Date: | 23-JAN-2012 |
| Filing Date: |  |
| Time Stamp: | 23:50:52 |
| Application Type: | Utility under 35 USC 111(a) |

## Payment information:

| Submitted with Payment | yes |  |
| :--- | :--- | :--- |
| Payment Type | Credit Card |  |
| Payment was successfully received in RAM | $\$ 620$ |  |
| RAM confirmation Number | 7757 |  |
| Deposit Account |  |  |
| Authorized User |  |  |
| File Listing: |  |  |
| Document <br> Number | Document Description | File Name |


| 1 |  | LB1006USD3ApplicationasFiled .pdf | $\frac{156310}{\substack{\text { 3b e0794f6a424998823072 a4b4c6ccb02460 } \\ \text { 2708 }}}$ | yes | 27 |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
| Multipart Description/PDF files in .zip description |  |  |  |  |  |
|  | Document Description |  | Start | End |  |
|  | Specification |  | 1 | 20 |  |
|  | Claims |  | 21 | 26 |  |
|  | Abstract |  | 27 | 27 |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 2 |  | LB1006USD3DrawingsDeclarati on.pdf |  | yes | 10 |
| Multipart Description/PDF files in .zip description |  |  |  |  |  |
|  | Document Description |  | Start | End |  |
|  | Change of Address |  | 1 | 3 |  |
|  | Oath or Declaration filed |  | 4 | 7 |  |
|  | Drawings-only black and white line drawings |  | 8 | 10 |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| 3 | Application Data Sheet | LB1006USD3ADSasFiled.pdf | 109958 | no | 7 |
|  |  |  | 7c72ccc23172e8cdddfecc1385f166444cec 9104 |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| This is not an USPTO supplied ADS fillable form |  |  |  |  |  |
| 4 | Fee Worksheet (SB06) | fee-info.pdf | 36399 | no | 2 |
|  |  |  |  |  |  |
| Warnings: |  |  |  |  |  |
| Information: |  |  |  |  |  |
| Total Files Size (in bytes): |  |  | 763670 |  |  |

This Acknowledgement Receipt evidences receipt on the noted date by the USPTO of the indicated documents, characterized by the applicant, and including page counts, where applicable. It serves as evidence of receipt similar to a Post Card, as described in MPEP 503.

New Applications Under 35 U.S.C. 111
If a new application is being filed and the application includes the necessary components for a filing date (see 37 CFR 1.53(b)-(d) and MPEP 506), a Filing Receipt (37 CFR 1.54) will be issued in due course and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the filing date of the application.

National Stage of an International Application under 35 U.S.C. 371
If a timely submission to enter the national stage of an international application is compliant with the conditions of 35 U.S.C. 371 and other applicable requirements a Form PCT/DO/EO/903 indicating acceptance of the application as a national stage submission under 35 U.S.C. 371 will be issued in addition to the Filing Receipt, in due course.

## New International Application Filed with the USPTO as a Receiving Office

If a new international application is being filed and the international application includes the necessary components for an international filing date (see PCT Article 11 and MPEP 1810), a Notification of the International Application Number and of the International Filing Date (Form PCT/RO/105) will be issued in due course, subject to prescriptions concerning national security, and the date shown on this Acknowledgement Receipt will establish the international filing date of the application.

# APPARATUS AND METHOD FOR DETERMINING LOCATION AND TRACKING COORDINATES OF A TRACKING DEVICE 

## Related Applications

[0001] This application is a Divisional of, claims priority to, and incorporates herein in its entirety US patent application Serial No. 11/969,905 filed January 6, 2008.
[0002] This application also incorporates by reference in their entirety: U.S. patent application Serial No. 11/753,979 filed on May 25, 2007, entitled "Apparatus and Method for Providing Location Information on Individuals and Objects Using Tracking Devices"; US patent application Serial No. 11/933,024 filed on October 31, 2007, entitled "Apparatus and Method for Manufacturing an Electronic Package", US patent application Serial No. 11/784,400 filed on April 5, 2007, entitled "Communication System and Method Including Dual Mode Capability"; US patent application Serial No. 11/784,318 filed on April 5, 2007, entitled "Communication System and Method Including Communication Billing Options"; and US patent application Serial No. 11/935, 901 filed on November 6, 2007, entitled "System and Method for Creating and Managing a Personalized Web Interface for Monitoring Location Information on Individuals and Objects Using Tracking Devices."

## Background of the Invention

Field of the Invention
[0003] The invention relates generally to the field of location and tracking communication systems. More particularly, the present invention relates in one embodiment
to an accelerometer incorporated as part of portable electronic tracking device for individuals and objects to improve monitoring by a wireless location and tracking system and/or wireless communication system (WCS).

Description of Related Technology
[0004] Accelerometers are conventionally integrated into electronics systems that are part of a vehicle, vessel, and airplane to detect, measure, and monitor deflections, vibrations, and acceleration. Accelerometers, for example, may include one or more Micro ElectroMechanical System (MEMS) devices, In particular, MEMS devices include one or more suspended cantilever beams (e.g., single-axis, dual-axis, and three-axis models), as well as deflection sensing circuitry. Accelerometers are utilized by a multitude of electronics manufacturers.
[0005] For instance, electronics gaming manufacturers exploit an accelerometer's deflection sensing capability, for instance, to measure device tilt and control game functionality. In another instance, consumer electronics manufacturers, e.g., Apple, Ericsson, and Nike, incorporate accelerometers in personal electronic devices, e.g., Apple iPhone, to provide a changeable screen display orientation that toggles between portrait and landscape layout window settings; to manage human inputs through a human interface, e.g., Apple iPod ${ }^{\circledR}$ touch screen interface; and to measure game movement and tilt, e.g., Wii gaming remotes. Still others including automobile electronics circuitry manufacturers utilize MEMS accelerometers to initiate airbag deployment in accordance with a detected collision severity level by measuring negative vehicle acceleration.
[0006] Other electronics manufacturer products, e.g., Nokia 5500 sport, count step motions using a 3D accelerometer, and translate user information via user's taps or shaking motion to select song titles and to enable mp3 player track switching. In another instance, portable or laptop computers include hard-disk drives integrated with an accelerometer to detect displacement or falling incidents. For instance, when a hard-disk accelerometer detects a low-g condition, e.g., indicating free-fall and expected shock, a hard-disk write feature may be temporarily disabled to avoid accidental data overwriting and prevent stored data corruption. After free-fall and expected shock, the hard-disk write feature is enabled to allow data to be written to one or more hard-disk tracks. Still others including medical product manufacturers utilize accelerometers to measure depth of Cardio Pulmonary Resuscitation (CPR) chest compressions. Sportswear manufacturers, e.g., Nike sports watches and footwear, incorporate accelerometers to feedback speed and distance to a runner via a connected iPod ${ }^{\circledR}$ Nano.
[0007] Still others including manufacturers of conventional inertial navigation systems deploy one or more accelerometers as part of, for instance, on-board electronics of a vehicle, vessel, train and/or airplane. In addition to accelerometer measurements, conventional inertial navigation systems integrate one or more gyroscopes with the on-board electronics to assist tracking including performing various measurements, e.g., tilt, angle, and roll. More specifically, gyroscopes measure angular velocity, for instance, of a vehicle, vessel, train, and/or airplane in an inertial reference frame. The inertial reference frame, provided, for instance, by a human operator, a GPS receiver, or position and velocity measurements from one or more motion sensors.
[0008] More specifically, integration of measured inertial accelerations commences with, for instance, original velocity, for instance, of a vehicle, vessel, train, and/or airplane to yield updated inertial system velocities. Another integration of updated inertial system velocities yields an updated inertial system orientate, e.g., tilt, angle, and roll, within a system limited positioning accuracy. In one instance to improve positioning accuracy, conventional inertial navigation systems utilize GPS system outputs. In another instance to improve positioning accuracy, conventional inertial navigation systems intermittently reset to zero inertial tracking velocity, for instance, by stopping the inertial navigation system. In yet other examples, control theory and Kalman filtering provide a framework to combine motion sensor information in attempts to improve positional accuracy of the updated inertial system orientation.
[0009] Potential drawbacks of many conventional inertial navigations systems include electrical and mechanical hardware occupying a large real estate footprint and requiring complex electronic measurement and control circuitry with limited applicability to changed environmental conditions. Furthermore, many conventional inertial navigation system calculations are prone to accumulated acceleration and velocity measurement errors. For instance, many conventional inertial navigations accelerations and velocity measurement errors are on the order of 0.6 nautical miles per hour in position and tenths of a degree per hour in orientation.
[0010] In contrast to conventional inertial navigation systems, a conventional Global Positioning Satellite (GPS) system uses Global Positioning Signals (GPS) to monitor and track location coordinates communicated between location coordinates monitoring satellites and an
individual or an object having a GPS transceiver. In this system, GPS monitoring of location coordinates is practical when a GPS transceiver receives at least a minimal GPS signal level. However, a minimal GPS signal level may not be detectable when and individual or object is not located in a skyward position. For instance, when an individual or object carrying a GPS transceiver enters a covered structure, e.g., a garage, a parking structure, or a large building, GPS satellite communication signals may be obstructed or partially blocked, hindering tracking and monitoring capability. Not only is a GPS transceiver receiving a weak GPS signal, but also the GPS transceiver is depleting battery power in failed attempts to acquire communications signals from one or more location coordinates monitoring satellites, e.g., GPS satellites, or out-of-range location coordinates reference towers. Furthermore, weak GPS communication signals may introduce errors in location coordinates information.
[0011] In summary, electronic tracking device and methodology is needed that provides additional advantages over conventional systems such as improved power management, e.g., efficient use of battery power, and provide other improvements including supplementing conventional electronic tracking device monitoring, e.g., increased measurement accuracy of location coordinates of objects and individuals traveling into and/or through a structure, e.g., a partially covered building, a parking structure, or a substantially enclosed structure, such as a basement or a storage area in a high-rise office building.

## Summary of the Invention

[0012] In a first aspect of the present invention, a portable electronic apparatus for a tracking device is disclosed. The electronic apparatus includes a transceiver, an accelerometer,
and an antenna. The antenna is disposed on the tracking device. The antenna is configured to communicate signal strength to a signal processor associated with the tracking device. In one variant, responsive to the signal strength, a battery management module (e.g., battery monitor) controls electronic components associated with the tracking device. In one variant, an accelerometer performs an acceleration measurement. In one variant, prior or nearby location coordinates associated with the tracking device are utilized or assist to compute current location coordinates information of the tracking device.
[0013] In a second aspect of the present invention, a method is disclosed to communicate location coordinates of a first, tracking device. In this method, a transceiver communicates measured signal strength. In response to measured signal strength level, a power management circuitry (e.g., battery monitor) controls power levels associated with the first tracking device to reduce or increase power consumption of a transceiver and its associated circuitry. In one variant, a user defines a first signal level, e.g., a threshold level, to commence accelerometer measurements. In one variant, if a first signal level is detected, an accelerometer measures displacement from prior location coordinates of the first tracking device. In another variant, if a first signal level is detected, an accelerometer measures relative displacement from prior location coordinates of a second tracking device. In yet another variant, if a first signal level is detected, the relative displacement is utilized to compute current location coordinates information of the first tracking device. In another variant, the accelerometer may be activated to measure impacts of an object or an individual to determine if the object or individual may be medical attention (e.g., be injured).
[0014] These and other embodiments, aspects, advantages, and features of the present invention will be set forth in part in the description which follows, and in part will become apparent to those skilled in the art by reference to the following description of the invention and referenced drawings or by practice of the invention. The aspects, advantages and features of the invention are realized and attained by means of the instrumentalities, procedures, and combinations particularly pointed out in the appended claims.

## Brief Description of the Drawings

[0015] FIG. 1 illustrates a schematic of an electronic tracking device in accordance with an embodiment of the present invention.
[0016] FIG. 2 illustrates a location tracking system associated with the electronic tracking device and the wireless network in accordance with an embodiment of the present invention.
[0017] FIG. 3 illustrates a flow diagram to manage and control circuitry associated with the electronic tracking device of FIGS. 1 and 2 in accordance with an embodiment of the present invention.

## Detailed Description

[0018] Reference is now made to the drawings wherein like numerals refer to like parts throughout.
[0019] As used herein, the terms "location coordinates" refer without limitation to any set or partial set of integer, real and/or complex location data or information such as longitudinal, latitudinal, and elevational positional coordinates.
[0020] As used herein, the terms "tracking device" and "electronic tracking device" refer to without, limitation, to any hybrid electronic circuit, integrated circuit (IC), chip, chip set, system-on-a-chip, microwave integrated circuit (MIC), Monolithic Microwave Integrated Circuit (MMIC), low noise amplifier, power amplifier, transceiver, receiver, transmitter and Application Specific Integrated Circuit (ASIC) that may be constructed and/or fabricated. The chip or IC may be constructed ("fabricated") on a small rectangle (a "die") cut from, for example, a Silicon (or special applications, Sapphire), Gallium Arsenide, or Indium Phosphide wafer. The IC may be classified, for example, into analogue, digital, or hybrid (both analogue and digital on the same chip and or analog-to-digital converter). Digital integrated circuits may contain anything from one to millions of logic gates, invertors, and, or, nand, and nor gates, flipflops, multiplexors, etc. on a few square millimeters. The small size of these circuits allows high speed, low power dissipation, and reduced manufacturing cost compared with board-level integration.
[0021] As used herein, the terms "data transfer", "tracking and location system", "location and tracking system", "location tracking system", and "positioning system," refer to without limitation to any system, that transfers and/or determines location coordinates using one or more devices, such as Global Positioning System (GPS).
[0022] As used herein, the terms "Global Positioning System" refer to without limitation to any services, methods or devices that utilize GPS technology to determine position of a GPS receiver based on measuring a signal transfer time of signals communicated between satellites
having known positions and the GPS receiver. A signal transfer time is proportional, to a distance of a respective satellite from the GPS receiver. The distance between a satellite and a GPS receiver may be converted, utilizing signal propagation velocity, into a respective signal transfer time. The positional information of the GPS receiver is calculated based on distance calculations from at least four satellites to determine positional information of the GPS receiver.
[0023] As used herein, the terms "wireless network" refers to, without limitation, any digital, analog, microwave, and millimeter wave communication networks that transfer signals from one location to another location, such as, but not limited to IEEE 802.11g, Bluetooth, WiMax, IS-95, GSM, IS-95, CGM, CDMA, wCDMA, PDC, UMTS, TDMA, and FDMA, or combinations thereof.

## Major Features

[0024] In one aspect, the present invention discloses an apparatus and method, to provide an improved capability electronic tracking device. In one embodiment, the device provides electronic circuitry including an accelerometer to measure location coordinates without requiring GPS signaling. In this embodiment, location coordinates of an electronic tracking device are measured when the electronic tracking device is located in a partially enclosed structure, e.g., a building or parking lot, up to a fully enclosed structure. In one embodiment, the electronic tracking device conserves battery power when the device is partially or fully blocked access to location coordinates from one or more GPS satellites, e.g., a primary location tracking system. In yet another embodiment, accelerometer measures force
applied to the electronic tracking device and provides an alert, message to a guardian or other responsible person. In one embodiment, the alert message includes location coordinates of the electronic tracking device and other information, e.g., magnitude or nature of force, as well as possibility of injury of an object or individual having the electronic tracking device. As described throughout the following specification, the present invention generally provides a portable electronic device configuration for locating and tracking an individual or an object.

## Exemplary Apparatus

[0025] Referring now to FIGS. 1-2 exemplary embodiments of the electronic tracking device of the invention are described in detail. Please note that the following discussions of electronics and components for an electronic tracking device to monitor and locate individuals are non-limiting; thus, the present invention may be useful in other electronic signal transferring and communication applications, such as electronic modules included in items such as: watches, calculators, clocks, computer keyboards, computer mice, and/or mobile phones to locate and track trajectory of movement and current location of these items within boundaries of or proximity to a room, building, city, state, and country.
[0026] Furthermore, it will be appreciated that while described primarily in the context of tracking individuals or objects, at least portions of the apparatus and methods described herein may be used in other applications, such as, utilized, without limitation, for control systems that monitor components such as transducers, sensors, and electrical, and/or optical components that are part of an assembly line process. Moreover, it will be recognized that the present invention may find utility beyond purely tracking and monitoring concerns. Myriad of
other functions will be recognized by those of ordinary skill in the art given the present disclosure.

Electronic Tracking Device
[0027] Referring to FIG. 1, tracking device 100 contains various electronic components 101 such as transceiver 102, signal processing circuitry 104 (e.g., a microprocessor or other signal logic circuitry), and accelerometer 130. In one non-limiting example, the electronic components 101 are disposed, deposited, or mounted, on a substrate 107 (e.g., Printed Circuit Board (PCD)). The PCB 107, for example, may be manufactured from: polyacryclic (PA), polycarbonate (PC), composite material, and arylonitrile-butadiene-styrene (ABS) substrates, blends or combinations thereof, or the like (as described in more detail, in incorporated by reference U.S. patent application Ser. No. 11/933,024 filed on Oct. 31, 2007). The signal processing circuitry 104, in one example, associated with the tracking device 100 configured to store a first identification code, produce a second identification code, determine location coordinates, and generate a positioning signal that contains location data (as described in more detail in incorporated by reference U.S. patent application Ser. No. 11/753,979 filed on May 25, 2007). For instance, the location data includes longitudinal, latitudinal, and elevational position of a tracking device, current address or recent address of the tracking device, a nearby landmark to the tracking device, and the like. In one example, electronic tracking device 100 is portable and mobile and fits easily within a compact volume, such as standard pocket of an individual's shirt having approximate dimensions of 1.5 inch by 2.5 inch by 1.0 inch. In yet
another example, electronic tracking device 100 may be one integrated circuit having dimensionality in the mm range in all directions (or even smaller).
[0028] In one embodiment, location tracking circuitry 114, calculates location data received and sends the data to signal processing circuitry 104. Memory 112 stores operating software and data, for instance, communicated to and from signal processing circuit 104 and/or location tracking circuitry 114, e.g., GPS logic circuitry. In one embodiment, a signal detecting circuitry 115 detects and measures signal power level. In another embodiment, the signal processing circuitry 104 processes and measures signal power level. Battery level detection circuitry (e.g., battery level monitor 116) detects a battery level of battery 118, which contains one or more individual units or a plurality of units grouped as a single unit.
[0029] In one non-limiting example, antennas 122a, 122b electrically couple to transceiver 102. In one variant, transceiver 102 includes one integrated circuit or, in another embodiment, may be multiple individual circuits or integrated circuits. Transceiver 102 communicates a signal including location data between tracking device 100 and the monitoring station 110, for example, by any of the following including: wireless network, wireless data transfer station, wired telephone, and Internet channel. A demodulator circuit 126 extracts baseband signals, for instance at 100 KHz , including tracking device configuration and software updates, as well as converts a low-frequency AC signal to a DC voltage level. The DC voltage level, in one example, is supplied to battery charging circuitry 128 to recharge a battery level of the battery 118. In one embodiment, a user of monitoring station 110, e.g., a mobile personal digital assistant, mobile phone, or the like, by listening (or downloading) one or more advertisements to reduce and/or shift, usage charges to another user, account, or database (as
described in more detail in previous incorporated by reference U.S. patent applications Ser. Nos. 11/784,400 and 11/784,318 each filed on Apr. 5, 2007).
[0030] In another embodiment, an accelerometer 130, for example, a dual-axis accelerometer 130, e.g. ADXL320 integrated circuit manufactured by Analog Devices having two substantially orthogonal beams, may be utilized. The data sheet ADXH320L from Analog Devices is incorporated by reference. In one embodiment, the accelerometer 130 activates upon one or more designated antenna(s), e.g., antennas 122a, 122b, detecting a first signal level, e.g., a low signal level or threshold value, as specified by, for instance, a user or system administrator. In one variant of this embodiment, electrical circuitry associated with GPS signal acquisition, e.g., all or a portion of amplifier block 120, may be, for instance, placed on standby or in a sleep mode. In another embodiment, the accelerometer 130 remains in a standby mode until, for instance, a system administrator, a specified time period, or a user activates the accelerometer 130. In one embodiment, the amplifier block 120 includes multiple electronic functions and blocks including a low noise amplifier, a power amplifier, a RF power switch, or the like, placed in a sleep or standby mode, for instance, to conserve a battery level of the battery 118.
[0031] In another variant of this embodiment, circuitry, such as amplifier block 120 or location tracking circuitry 114, may be placed in a sleep or standby mode to conserve a battery level of the battery 118. In one variant, the tracking device 100 periodically checks availability of GPS signal, e.g., performs a GPS signal acquisition to determine if a receive communication signal is above a first signal level. Referring to embodiment depicted in FIG. 2, electronic tracking device 100 exits an opening 150 in partially enclosed structure 210; thus, electronic tracking device 100 may resume GPS signal acquisition using GPS satellite 143 (e.g., in response
to a periodic check by the tracking device 100 of a receive communication signal level above a first signal level).
[0032] In one embodiment, system administrator selects a signal noise bandwidth, e.g., within a range of 3 to 500 Hz , of the accelerator 130 to measure dynamic acceleration (e.g., due to vibration forces applied, to electronic tracking device 100). In another embodiment, system administrator selects a signal noise bandwidth, e.g., within a range of 3 to 500 Hz , to measure static acceleration (due to gravitational forces applied to electronic tracking device 100). In particular, external forces on electronic tracking device 100 cause, for example, internal structural movements, e.g., deflection of dual-axis beams, of the accelerometer 130. The deflection of dual-axis beams generates differential voltage(s).
[0033] Differential voltage(s) are proportional to acceleration measurements, e.g., discrete acceleration measurements, of electronic tracking device 100, for instance in $x, y$, and $z$ directions. Differential voltage(s), in one instance, are relative to, for instance, last known GPS location coordinates of electronic tracking device 100. By performing electronic device proximity measurements, e.g., measuring acceleration vectors of electronic tracking device 100 at time intervals, e.g., T1, T2, T3 . . TN, monitoring station 110 computes electronic tracking device velocity at time intervals, e.g., T1, T2, T3 . . . TN. In one embodiment, time intervals, e.g., T1, T2, and T3 . . TN are measured in accordance with instructions by a system administrator or user. In one embodiment, time intervals are selected within a range of one micro-second to several minutes.
[0034] In one embodiment, the monitoring station 110 performs an integration of the acceleration measurements as a function of time to compute electronic tracking device velocity
at time intervals, e.g., T1, T2, and T3 . . TN. By referencing prior location coordinates, e.g., last known accurate location data of the electronic tracking device 100 or last known location data of nearby electronic tracking device (e.g., second tracking device 101 in proximity to electronic tracking device 100), monitoring station 110 computes a current location of electronic tracking device 100 utilizing electronic tracking device velocity computations. Advantageously, monitoring station 110, in an above described embodiment, uses above described device proximity measurements to monitor current location data of electronic tracking device 100 without connectivity to receive communication signals from GPS satellites.
[0035] In one embodiment, the monitoring station 110 may include a mobile phone having connectivity to wireless network 140 electrically coupled to electronic tracking device 100 (FIG. 2). In this variant, the wireless network 140 resides or circulates within at least a portion of a semi-enclosed, partially-enclosed, or fully enclosed structure, e.g., building, parking structure, closet, storage room, or the like (e.g., structure 210 in FIG. 2). Furthermore, in one embodiment, the present invention conserves battery power by placing on standby, low power mode, or disabling entirely GPS signal, acquisition, circuitry and other associated devices, e.g., all or a portion of amplifier block 120 including power amplifiers, LNAs, switches, and the like. Furthermore, during supplemental location coordinates tracking, e.g., electronic device proximity measurements, the transceiver circuitry (e.g., transceiver 102, location tracking circuitry 114, and signal, processing circuitry 104) consumes reduced battery power for GPS circuitry while the electronic tracking device 100 communicates displacement vectors (e.g., differential location coordinates) to monitoring station 110 (e.g., a mobile phone, a personal digital assistant) through a wireless network 140. As described above, when GPS signaling is not
practicable, electronic device proximity measurements provide differential location coordinate information to calculate current location coordinate information.
[0036] In one embodiment, accelerometer, e.g., accelerometer 130, determines if electronic tracking device 100 in a stationary position for a period, for instance, designated by system administrator or user. For example, electronic tracking device 100 may be, for example, located on a counter top, within, a pocket of clothing, or in suitcase, not being moved, or not currently in use. Continuing with this embodiment, electronic tracking device 100 communicates a code, e.g., a stationary acknowledgement code, to communication network, e.g., wireless network 140. In one variant, when or if monitoring station 110 requests location data through communication network, electronic tracking device 100 determines whether it is located in a stationary or substantially stationary position and electronic tracking device 100 communicates its last-known location to the monitoring station 110 without accessing or requiring GPS signaling or active GPS circuitry, e.g., location tracking circuitry 114. Advantageously, in this embodiment, when electronic tracking device 100 does not utilize and require GPS circuitry, e.g., location tracking circuitry 114, or functionality, the power resources are preserved of battery 118 in contrast to many conventional GPS communication systems, which continue powering-on GPS circuitry. In one embodiment, electronic tracking device 130 associated with a person or object remains at a substantially stationary position approximately one-fourth to one-third of a calendar day; thus, this feature of not accessing GPS circuitry preserves battery power.
[0037] In another embodiment, an accelerometer, such as accelerometer 130, detects tapping against electronic tracking device 100. For instance, upon wake-up, user prompt,
system, administrator prompt, or active, accelerometer 130 detects a person or object tapping a sequence on electronic tracking device 100. In one embodiment, electronic tracking device 100 includes digital signal programming circuitry (such as of signal, processing circuitry 104). The digital signal programming circuitry recognizes programmed motions received by accelerometer, such as accelerometer 130, and transmits an alert message to the monitoring station 110 upon receiving a recognized motion pattern. For example, electronic tracking device 100 may be programmed to recognize an "SOS tap cadence". Thus, it electronic tracking device 100 is repeatedly tapped, for instance, in a "dot-dot-dot, dash-dash-dash, dot-dot-dot" pattern, signal processing circuitry 104 recognizes a motion pattern and transmit an alert message to wireless network 114 to monitoring station 110. In one instance, alert message may be associated with a distress pattern and may require an appropriate response. In one variant, the accelerometer may recognize when an object or individual spins or turns motion of electronic tracking device 100. Continuing with this embodiment, signal processing circuitry 104 recognizes programmed motions, and transceiver 102 transmits an alert message to wireless network 114 associated with programmed motions. In another variant, electronic tracking device 100 is programmed to recognize other motion patterns, such as when it is tumbled or flipped. Depending upon duration, time, or cadence of these movements or motion patterns, electronic tracking device 100 communicates an alert message to the wireless network 114. In one variant, wireless network 114 performs an appropriate action, such as communicating information signal to monitoring station 110.
[0038] In another example, physical impacts on electronic tracking device 100 are measured to determine if an individual or object may be injured. In one embodiment,
magnitude of displacement vectors may be measured by one or more accelerometers, such as accelerometer 130, disposed at various inclinations and orientations, e.g., disposed substantially orthogonal to one another. Continuing with this embodiment, when a measured physical impact is above a predetermined level, an object or individual associated with electronic tracking device 100 may have suffered a fall or be in need of medical attention. In one variant of this embodiment, a user (e.g., a system administrator, or person located in a contact book) at monitoring station 110 becomes alerted, e.g., by text message, email, or voice mail (as more fully described in previously incorporated by reference U.S. patent application Ser. No. 11/935,901 filed on Nov. 6, 2007, entitled "System and Method for Creating and Managing a Personalized Web Interface for Monitoring Location Information on Individuals and Objects Using Tracking Devices"). In one variant of this embodiment, if a user does not affirmatively respond, another individual, guardian, medical personnel, or law enforcement officer is contacted by monitoring station 110 (as more fully described in Ser. No. 11/935,901). In yet another variant of this embodiment, monitoring station 110 continues to contact individuals until the alert message is affirmatively answered.

## Battery Conservation

[0039] Referring to FIG. 3, a flow chart 300 illustrates battery conservation for electronic tracking device 100 as described in FIGS. 1, 2 in accordance with one embodiment of the present invention. In step 302, antenna 122a associated with electronic tracking device 100 acquires a snapshot of receive communication signal including location coordinates data. In step 304, processing unit 104 processes the snapshot of receive communication signal including
location coordinates data. In step 306, processing unit 104 determines a power level of receive communication signal.
[0040] In step 308, accelerometer 130 activates if a power level of the receive communication signal is insufficient for processing. In one variant of step 308, accelerometer 130 measures acceleration of electronic tracking device 100 at time intervals, e.g., T1, T2, T3 . . . TN.
[0041] In step 310, processing unit 104 computes current location coordinates using acceleration measurements. In step 312, all or a portion of amplifier block 120 and associated circuitry, e.g., location tracking circuitry, are activated at selected time intervals to determine if receive communication signal is of sufficient signal strength. In one variation of step 312, upon determining receive communication signal of sufficient signal strength, location tracking circuitry 114 are activated, and processing unit 104 determines location coordinates from the receive communication signal. In another variation of step 312, upon determining receive communication signal of sufficient signal strength, accelerometer 130 is deactivated and location tracking circuitry 114 are activated, and processing unit 104 determines location coordinates from the receive communication signal.
[0042] It is noted that many variations of the methods described above may be utilized consistent with the present invention. Specifically, certain steps are optional and may be performed or deleted as desired. Similarly, other steps (such as additional data sampling, processing, filtration, calibration, or mathematical analysis for example) may be added to the foregoing embodiments. Additionally, the order of performance of certain steps may be
permuted, or performed in parallel (or series) if desired. Hence, the foregoing embodiments are merely illustrative of the broader methods of the invention disclosed herein.
[0043] While the above detailed description has shown, described, and pointed out novel features of the invention as applied to various embodiments, it will be understood that various omissions, substitutions and changes in the form and details of the device or process illustrated may be made by those skilled in the art without departing from the spirit of the invention. The foregoing description is of the best mode presently contemplated of carrying out the invention. This description is in no way meant to be limiting, but rather should be taken as illustrative of the general principles of the invention. The scope of the invention should be determined with reference to the claims.

## WHAT IS CLAIMED IS:

1. A portable electronic tracking device to monitor location coordinates of one or more individuals and objects, the device comprising:
transceiver circuitry to receive at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information;
accelerometer circuitry to measure displacements of the portable electronic tracking device;
a battery power monitor configured to activate and deactivate at least one portion of signaling circuitry in response to the accelerometer circuitry detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device since last known location coordinate measurement; and
processor circuitry configured to process the displacements.
2. The device of claim 1, wherein the displacements comprise movements of an object or individual associated with the device.
3. The device of claim 2, wherein the processor circuitry is further configured to associate the displacements with a specified pattern and generate an alert message in response to the specified pattern.
4. The device of claim 1, wherein the accelerometer comprises a multi-beam structure having at least one beam, of the multi-beam structure comprising a directional
orientation substantially orthogonal to at least one other beam of the multi-beam structure.
5. The device of claim 1, wherein the processor circuitry is further configured to compute the location coordinates of the device from the at least one portion of the receive communication signal and the displacements of the electronic tracking device.
6. The device of claim 1, wherein the displacements are transmitted to a monitoring station to determine current location coordinates information of the portable electronic tracking device based in part on the displacements and at least one of last known location coordinates of the electronic tracking device, last known location coordinates of another electronic tracking device, and landmark location coordinates.
7. The device of claim 8, wherein the battery power monitor is configured to deactivate at least one portion of the signaling circuitry when the accelerometer circuitry detects a substantially stationary position of the electronic tracking device.
8. The device of claim 8 , wherein the battery power monitor is configured to activate at least one portion of the signaling circuitry when the accelerometer circuitry
detects that the electronic tracking device is not in a substantially stationary position.
9. The device of claim 1, wherein the transceiver is configured to receive the at least one portion of the receive communication signal from a GPS satellite and from a wireless communication network.
10. The device of claim 1, wherein the accelerometer is configured to measure a physical impact to the device.
11. The device of claim 10, wherein a user is alerted of the physical impact based in part on a magnitude value of the physical impact.
12. The device of claim 11, wherein the accelerometer is further configured to measure a pattern or characteristic of physical impacts to the device.
13. A method to monitor location coordinates of one or more individuals or objects, the method comprising:
receiving at transceiver circuitry of a portable electronic tracking device at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information; measuring displacements of the portable electronic tracking device;
activating and deactivating at least one portion of signaling circuitry in response to detecting a substantially stationary position of the electronic tracking device since last known location coordinate measurement; and processing the at least one portion of the receive communication signal using processor circuitry.
14. The method of claim 13, wherein the displacements comprise movements of an object or individual associated with the electronic tracking device.
15. The method of claim 14, further comprising associating the displacements with a predefined pattern and generating an alert message in response to sensing the predefined pattern.
16. The method of claim 13 , further comprising computing the location coordinates of the portable electronic tracking device from the at least one portion of the receive communication signal and the displacements of the portable electronic tracking device.
17. The method of claim 13 , wherein the displacements are transmitted to a monitoring station to determine current location coordinates information of the electronic tracking device based in part on the displacements and at least one of last known location coordinates of the electronic tracking device, last known location
coordinates of another electronic tracking device, and landmark location coordinates.
18. The method of claim 13 , further comprising calculating location data based on at least one of the at least one portion of the receive communication signal and the displacements.
19. The method of claim 13 , wherein at least one portion of the signaling circuitry is deactivated when a substantially stationary position of the electronic tracking device is detected.
20. The method of claim 13 , wherein at least one portion of the signaling circuitry is activated when the electronic tracking device is detected to not be in a substantially stationary position.
21. The method of claim 13, wherein the at least one portion of the receive communication signal is received from a GPS satellite or from a wireless communication network.
22. The method of claim 13, further comprising measuring a physical impact to the electronic tracking device.
23. The method of claim 22, wherein a user is alerted of the physical impacts based in part on a magnitude value of the physical impact.


#### Abstract

A device and method to monitor location coordinates of an electronic tracking device are disclosed here. The device includes transceiver circuitry to receive at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information; accelerometer circuitry to measure displacements of the portable electronic tracking device; a battery power monitor configured to activate and deactivate at least one portion of signaling circuitry; and processor circuitry configured to process the displacements. The method includes receiving at least one portion of a receive communication signal comprising location coordinates information; measuring displacements of a portable electronic tracking device; activating and deactivating at least one portion of signaling circuitry; and processing the at least one portion of the receive communication signal.


[^0]:    ${ }^{1}$ The Leahy-Smith America Invents Act ("AIA"), Pub. L. No. 112-29, 125 Stat. 284, 285-88 (2011), revised 35 U.S.C. § 103 effective March 16, 2013. Because the challenged patent was filed before March 16,2013 , we refer to the pre-AIA version of § 103 .
    ${ }^{2}$ US 6,940,407 B2, issued September 6, 2005 (Ex. 1004).
    ${ }^{3}$ US 2006/0119508 A1, published June 8, 2006 (Ex. 1011).
    ${ }^{4}$ US 2006/0272413 A1, published December 7, 2006 (Ex. 1008).
    ${ }^{5}$ US 7,053,823 B2, issued May 30, 2006 (Ex. 1009).
    ${ }^{6}$ US 2008/0266174 A1, published October 30, 2008 (Ex. 1010).

[^1]:    ${ }^{7}$ The current record does not include allegations or evidence of objective indicia of nonobviousness.

[^2]:    8 "Generally, the preamble does not limit the claims." Allen Eng'g Corp. v. Bartell Indus., Inc., 299 F.3d 1336, 1346 (Fed. Cir. 2002).
    9 This citation includes a typographical error (see Pet. 14 (citing "2:33-3")), and instead a correct reference would appear to refer to lines 33 to 39 .

[^3]:    
    
    
    
     Aleandria Wugina 22313-1450
    

[^4]:    *A copy of this reference is not being furnished with this Office action. (See MPEP § 707.05(a).)

[^5]:    /PHUNG NGUYEN/
    Primary Examiner, Art Unit 2612

[^6]:    *A copy of this reference is not being furnished with this Office action. (See MPEP § 707.05(a).)

